

Projeto-Final-EDA

Unidade curricular | Course Unit Estrutura de Dados e Algoritmos | Data Structures and Algorithms

Professor Luis Ramada Pereira

Curso|Course LCD-PL -- Ano letivo|Year 2019/2020

Autores/Authors

07-06-2020

0. Introdução

Um grafo é uma maneira de representar relacionamentos existentes entre pares de objetos. Ou seja, um grafo é um conjunto de objetos, chamados vértices, juntamente com uma coleção de conexões em pares entre elas, chamadas arestas (Goodrich *et al*, 2013). Estes grafos são compostos por uma rede de vértices (*nodes*) e arestas (*edges*). As arestas podem ser direcionadas ou não direcionadas, caso sejam direcionadas diz-se que o grafo é um dígrafo ou grafo dirigido, caso contrário diz-se que o grafo é um grafo não dirigido. Se o grafo tiver arestas dirigidas e arestas não dirigidas diz-se que o grafo é um grafo misto (*mixed graph*). Os vértices do grafo são frequentemente denominados de *end points* da aresta. Se o grafo for dirigido, o primeiro *end point* é denominado de origem e o outro, destino (Goodrich *et al*, 2013).

Os grafos são uma representação muito útil na resolução de diversos problemas típicos de vários domínios, como sejam mapeamento, transporte, redes de computadores, engenharia elétrica, e logística, por exemplo. Também são usados para alguns algoritmos de manipulação de imagem.

O desafio deste projeto é perceber ou detalhar esta utilidade que referimos através de duas aplicações importantes. Por um lado a partição de um grafo (parte 1) e por outro lado a determinação do caminho mais curto entre dois dos seus vértices (parte 2).

1. Parte 1 - Partição do Grafo

Pretende-se analisar um grafo e determinar qual o número mínimo de arestas a remover, se quisermos separar o grafo em duas partes desconexas e cada uma de uma dimensão significativa.

Este problema é típico na análise de robustez de redes, como redes elétricas ou redes de transportes, quer numa perspetiva de "ataque", quer numa perspetiva de defesa da rede. Também pode ser usado para análise de densidade.

Dividindo a rede em dois, quanto maior o número de cortes necessários em relação ao produto do número de nós dos dois clusters resultantes, maior a robustez.

Para este exercício específico usamos a conhecida rede de metro de Londres (*London Tube*), que possui 302 estações.

A partição de grafos é um problema complexo, de complexidade exponencial ou NP-Completo (Demmel, 2009). O caso da divisão em dois de um grafo de N vértices apresenta $\frac{N!}{((N/2)!)^2}$ possibilidades (Demmel, 2009). É um número que tende rapidamente para $+\infty$! Para o caso específico das 302 estações, é um número com mais de 600 dígitos!

Portanto, este é o tipo de problema que exige um algoritmo.

Partimos de Gonina, Ray e Su (2020), conforme sugerido pelo enunciado do trabalho, para analisar os diversos algoritmos disponíveis. Considerou-se também que este é um problema pequeno, com um grafo sem simetrias e com relativa dispersão geográfica uniforme na zona central. Acabámos por selecionar o método sugerido de espectro de bisseção (*Spectral Bisection*), pela sua qualidade e simplicidade de implementação para o problema analisado.

Este método foi desenvolvido por Fiedler em 1970 e baseia-se na computação do vetor próprio da matriz laplaciana do grafo em questão (Gonina, Ray e Su, 2020).

O objectivo é obter o mínimo número de cortes ou a mínima "ratio cut partition".

1.1. Metodologia

O objectivo é minimizar a função de Fiedler, definida através de:

$$f = rac{c}{|G1| * |G2|}$$

Em que |G1| e |G2| correspondem ao número de vértices do grafos obtidos pela bissecção do grafo inicial e c corresponde ao número de cortes necessários para separar ambos os grafos. É fácil perceber que quanto mais equilibrados forem os dois subgrafos maior será o denominador desta fração, o que é inversamente propocional ao rácio de corte. Embora o rácio seja diretamente proporcional ao número de cortes necessários à bissecção, estes teriam de ser em grande número para o valor se aproximar de 1.

Explicação do algoritmo selecionado:

De modo a fazer uma partição do grafo, em que o número de vértices é o mais possível equilibrado entre os dois subgrafos, minimizando o número de arestas que conectam os dois, recorremos ao algoritmo *Spectral Bisection*, desenvolvida por Fiedler em 1970. Este algoritmo é baseado na computação dos vectores próprios sobre a matriz Laplaciana que representa o grafo.

No entanto este algoritmo só nos permite chegar a aproximações de partições de grafos ótimas (não é possível encontrar a bissecção ideal porque é um *Problema NP-Completo*, ou seja, nenhum algoritmo de solução eficiente foi encontrado para a bissecção ideal).

Método (segundo Gonina, Ray e Su 2020):

- · Abrir o documento, importar o ficheiro;
- Construir as classes / estruturas de dados para armazenar a informação da rede de metropolitano de Londres, em que vértices = estações, arestas = ligações entre pares de estações; São definidas as classes Grafo, Vértice, Aresta, Estação;
- Implementação do algoritmo de Bissecção Espectral começa com a construção de uma matriz
 Laplaciana para representar o grafo (aqui a matriz é construída directamente, sem recorrer a operações de soma / subtracção de matrizes e sem utilização de matriz de adjacência e de matriz diagonal;
- Construir uma matriz Nula 302 x 302 (correspondente ao número de estações);
- Inserir, por meio de ciclos que atravessam a matriz o valor -1 nos índices ij (que representam a
 existência de uma ligação entre a estação i e a estação j); inserir em cada índice i=j o grau do vértice,
 que simboliza o número de ligações a essa estação; os restantes elementos mantêm o valor zero;
- Determinar o segundo valor próprio da matriz Laplaciana e de seguida obter o vector próprio correspondente;
- Construir dois grafos para armazenarem cada conjunto de vértices consequentes da partição do original;
- Para cada elemento do vector próprio (que corresponde por sua vez a um vértice específico), se esse elemento for menor que zero, o vértice correspondente será inserido no subgrafo 1, se for maior que zero o vértice será inserido no subgrafo 2;
- Para calcular o corte mínimo do grafo: teremos de determinar se existiu um corte nas arestas que ligam cada duas estações (vértices); para isto, basta verificar se os vértices incidentes se encontram cada um num subgrafo diferente. Se sim, então estamos perante um corte no grafo. Contar o número de cortes.

1.2. Execução - Construindo o algoritmo

1.2.1. Livrarias usadas

Nesta parte do trabalho foram utilizadas as seguintes livrarias de python:

In [1]:

```
import pandas as pd
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
```

O Pandas é usado para importação de dados. O Numpy é usado para tratamento de matrizes. O Matplotlib para representação gráfica dos grafos.

1.2.2. Ficheiros de dados

Os ficheiros de dados utilizados:

- <u>LondonTube/london.stations.txt</u> (<u>LondonTube/london.stations.txt</u>) contém os dados das estações
- <u>LondonTube/london.connections.txt</u> (<u>LondonTube/london.connections.txt</u>) contém os dados das ligações entre estações

Como primeiro passo, lêem-se os ficheiros, para ficar claro que dados estão ou não disponíveis.

In [2]:

```
df_stations = pd.read_csv("LondonTube/london.stations.txt")
df_stations.head()
```

Out[2]:

	id	latitude	longitude	name	display_name	zone	total_lines	rail
0	1	51.5028	-0.2801	Acton Town	ActonTown	3.0	2	0
1	2	51.5143	-0.0755	Aldgate	NaN	1.0	2	0
2	3	51.5154	-0.0726	Aldgate East	AldgateEast	1.0	2	0
3	4	51.5107	-0.0130	All Saints	AllSaints	2.0	1	0
4	5	51.5407	-0.2997	Alperton	NaN	4.0	1	0

In [3]:

```
df_connections = pd.read_csv("LondonTube/london.connections.txt")
df_connections.head()
```

Out[3]:

	station1	station2	line	time
0	11	163	1	1
1	11	212	1	2
2	49	87	1	1
3	49	197	1	2
4	82	163	1	2

1.2.3. A classe de grafo

Para implementação do grafo, usámos uma estrutura em mapas de adjacência. A classe mantém um dicionário de vértices e cada vértice contêm um dicionário de pares vértices adjacentes / arestas. Usámos este tipo de implementação por ter uma boa eficiência na ocupação de memória, com baixo grau de complexidade. Adicionalmente, facilita a manipulação necessária durante a execução do algoritmo. A implementação é apenas a suficiente para a execução deste projeto.

Para além da classe Graph , que implementa o grafo, existem as classes auxiliáres Vertex e Edge , que implementam um vértice e uma aresta, respetivamente. Estas classes implementam os métodos mágicos __str()__ e __repr()__ , para facilitarem o debug rápido de estados do grafo (e do programa).

```
class Vertex:
    def __init__(self, name=None):
        self.__name = name
    @property
    def name(self):
        return self.__name
    def __str__(self):
        return f"{self. name}"
    def __repr__(self):
        return str(self)
class Edge:
    def __init__(self, origin, destination, name=None):
        self.__name = name
        self.__vertices = (origin, destination)
    @property
    def name(self):
        return self.__name
    @property
    def origin(self):
        return self.__vertices[0]
    @property
    def destination(self):
        return self.__vertices[1]
    def endpoints(self):
        return self.__vertices
    def opposite(self, v):
        return next(i for i in self.__vertices if i is not v)
    def __str__(self):
        return f"{self.__name if self.__name else ''}: ({self.__vertices[0].name} -- {s
elf.__vertices[1].name})"
    def repr (self):
        return str(self)
class Graph:
    def __init__(self):
        self.__vertices = {}
    def insert_vertex(self, v):
        self. vertices[v] = {}
    def vertices(self):
        return self.__vertices.keys()
   def vertex_count(self):
        return len(self.__vertices)
```

```
def insert_edge(self, e):
    self.__vertices[e.origin][e.destination] = e
    self. vertices[e.destination][e.origin] = e
def edges(self):
    return {
        edge
        for children in self.__vertices.values()
        for edge in children.values()
    }
def edge_count(self):
    return len(self.edges())
def get_edge(self, u, v):
    res = None
    if u in self.__vertices:
        if v in self.__vertices[u]:
            res = self.__vertices[u][v]
    return res
def degree(self, v):
    # print(self.__vertices[v].keys())
    return len(self.__vertices[v].keys())
def remove_vertex(self, v):
    # remove connections to this vertex
    for o in self.__vertices[v]:
        del self.__vertices[o][v]
    del self.__vertices[v]
def remove_edge(self, e):
    del self.__vertices[e.origin][e.destination]
    del self.__vertices[e.destination][e.origin]
```

Para representação de um vértice do tipo estação foi criada uma classe Station que estende a classe Vertex, acrescentando as características necessárias neste caso: id, latitude e longitude da estação.

In [5]:

```
class Station(Vertex):
    def __init__(self, id, name, latitude, longitude):
        super().__init__(name=name)
        self.__id = id
        self.__latitude = latitude
        self.__longitude = longitude
    @property
    def id(self):
        return self. id
    @property
    def latitude(self):
        return self.__latitude
    @property
    def longitude(self):
        return self.__longitude
    def geo_ref(self):
        return (self.__latitude, self.__longitude)
    def __str__(self):
        return f"[{self.id}] {self.name} ({self.latitude}, {self.longitude})"
    def __repr__(self):
        return str(self)
```

1.2.4. Criando o grafo

A intenção é ler os ficheiros de dados de estações e suas conexões, e com eles criar um grafo, para facilitar a sua análise posterior. Como estrutura auxiliar, usamos um dicionário, onde vão sendo colocadas as estações criadas a partir dos dados, para facilitar posteriormente a criação das arestas / conexões.

De forma análoga, é usado um dicionário para agregar as arestas criadas a partir dos ficheiros de dados, como forma expedita de garantir a eliminação de conexões "repetidas", tal como vêm nos ficheiros de dados. Só depois de colocadas as conexões no dicionário auxiliar é que são adicionadas ao grafo.

In [6]:

```
gr = Graph()
train_stations = {}
for ts in df stations.itertuples():
    s = Station(id=ts.id,
                name=ts.name,
                latitude=ts.latitude,
                longitude=ts.longitude)
    gr.insert_vertex(s)
    train stations[s.id] = s
connections = {}
for cn in df_connections.itertuples():
    key1 = (cn.station1, cn.station2)
    key2 = (cn.station2, cn.station1)
    if key1 not in connections.keys() and key2 not in connections.keys():
        c = Edge(train_stations[cn.station1], train_stations[cn.station2])
        connections[key1] = c
for e in connections.values():
    gr.insert_edge(e)
print("Stations: ", gr.vertex_count())
print("Connections: ", gr.edge_count())
```

Stations: 302 Connections: 349

Para facilitar a apreensão do trabalho executado, foi incluida uma rotina de visualização:

In [7]:

```
from math import cos, radians
from statistics import mean
plt.rcParams['figure.dpi'] = 150
def plot_edges(lst, color="xkcd:royal blue", marker="o", markersize=1, linewidthwidth=
0.5, showgraph=False):
    for e in 1st:
        xs = [e.origin.longitude, e.destination.longitude]
        ys = [e.origin.latitude, e.destination.latitude]
        plt.plot(xs, ys, c=color, marker=marker, markersize=markersize, linewidth=linew
idthwidth)
    if showgraph:
        # Mercator projection aspect ratio approximation at this central latitude
        mercator aspect ratio = 1/cos(radians(mean(ys)))
        ax = plt.gca()
        ax.set_aspect(mercator_aspect_ratio)
        plt.axis('off')
        plt.show()
```

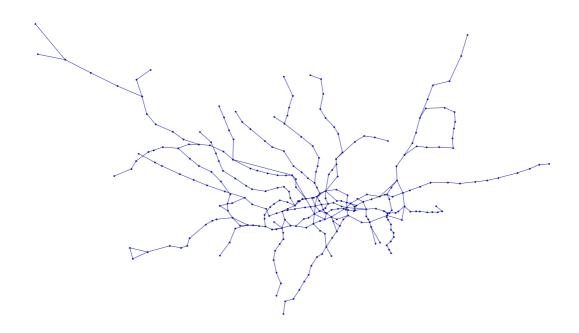
Esta rotina permite visualizar o mapa a partir da lista de arestas. Dá a possibilidade de alterar a cor das linhas e pontos usados, a sua espessura e o tipo de marcador usado para as estações. O parâmetro showgraph permite chamar repetidas vezes a rotina (por exemplo, para adicionar vários grafos ao mesmo mapa) e controlar quando finalmente o resultado é apresentado.

Utilizando para visualizar o grafo da rede inteira:

In [8]:

plot_edges(gr.edges(), showgraph=True)

Out[8]:



O próximo passo é determinar a matriz Laplaciana e obter o segundo vector próprio.

A determinação da matriz laplaciana é simples: construir uma matriz simétrica com o número de estações/vértices, em que nas interceções de duas estações que estão ligados está o valor -1 e nas interceções da estação consigo própria está o grau da estação (o número de arestas incidentes ou de conexões). É usada uma lista auxiliar das estações / vértices, para poder referir-se à estação pela sua ordem, tal como na matriz.

Uma vez construida a matriz, o módulo linalg da livraria Numpy providencia a função eig() que devolve um array de "eigenvalues" (valores próprios ou característicos) e outro dos correspondentes vetores próprios ("eigenvectors"). Uma vez obtidos, é necessário descobrir qual é o segundo valor próprio, ordenando o array por ordem crescente. Ao obter a posição do segundo valor próprio fica determinado qual é o correspondente vetor próprio, que será usado na sequência do algoritmo para determinar o corte do grafo em dois.

In [9]:

```
m_L = np.zeros([gr.vertex_count(), gr.vertex_count()], int)
vertices = list(gr.vertices())

for i in range(m_L.shape[0]):
    for j in range(m_L.shape[1]):
        if i == j:
            m_L[i, j] = gr.degree(vertices[i])
        elif gr.get_edge(vertices[i], vertices[j]):
        m_L[i, j] = -1

# Get EigenVector
eigenvalues, v = np.linalg.eig(m_L)
eigen_index = np.argsort(eigenvalues)[1]
ev2nd = v[:, eigen_index]
```

Seguindo na aplicação do algoritmo, usamos o vetor próprio para separar o grafo em dois, resultado daí os grafos *G1* e *G2*. O critério de separação é o valor do vetor próprio para a posição daquela estação / vértice ser ou não inferior a zero.

In [10]:

```
g1 = Graph()
g2 = Graph()

for i in range(ev2nd.size):
    if ev2nd[i] < 0:
        g1.insert_vertex(vertices[i])
    else:
        g2.insert_vertex(vertices[i])

g1_count = g1.vertex_count()
g2_count = g2.vertex_count()

print("G1: ", g1_count, "stations")
print("G2: ", g2_count, "stations")</pre>
```

G1: 130 stations
G2: 172 stations

Obtemos dois grafos separados: G1 contendo 130 vértices / estações e G2 contendo 172 vértices / estações.

O próximo passo é verificar o número de cortes que são efetuados para esta divisão do grafo inicial. Para isso são tomados todas as arestas / conexões do grafo inicial e é verificado se ambos os vértices incidentes estão dentro do mesmo *cluster* após a divisão (G1 ou G2) - caso em que a aresta é imediatamente associados a esse grafo - ou se os seus vértices incidentes estão em *clusters* separados - caso em que é considerada uma aresta de corte.

In [11]:

```
# Edges with one vertex/station in g1 and another one in g2
e_to_cut = []
for e in gr.edges():
    if all(ver in g1.vertices() for ver in e.endpoints()):
        g1.insert_edge(e)
    elif all(ver in g2.vertices() for ver in e.endpoints()):
        g2.insert_edge(e)
    else:
        e_to_cut.append(e)

print("Number of connections in G1:", g1.edge_count())
print("Number of connections in G2:", g2.edge_count())
print("Number of cuts:", len(e_to_cut))
print("Minimum Cut Ratio:", len(e_to_cut) / (g1_count * g2_count))
```

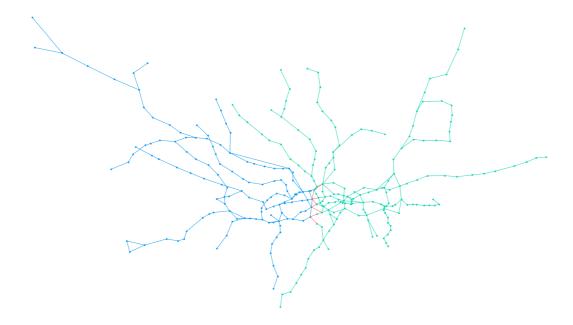
Number of connections in G1: 145 Number of connections in G2: 196 Number of cuts: 8 Minimum Cut Ratio: 0.00035778175313059033

Visto que construimos os grafos das redes separadas, podemos visualizar a rede e os cortes. Usamo a seguir o azul para G1, o verde para G2 e o vermelho para os cortes.

In [12]:

```
plot_edges(g1.edges(), color="xkcd:azure")
plot_edges(g2.edges(), color="xkcd:aquamarine")
plot_edges(e_to_cut, color="xkcd:coral", marker="+", markersize=0.9, showgraph=True)
```

Out[12]:



Os cortes efetuados:

In [13]:

```
for e in e_to_cut:
    print(e)

: (Pimlico -- Victoria)
: (Green Park -- Westminster)
: (Oxford Circus -- Tottenham Court Road)
: (Euston Square -- King's Cross St. Pancras)
: (St. James's Park -- Victoria)
: (Green Park -- Picadilly Circus)
```

1.3. Resultados

: (Oxford Circus -- Warren Street)
: (Oxford Circus -- Picadilly Circus)

Através deste algoritmo conseguimos obter duas redes completamente ligadas, com apenas 8 cortes. O resultado pode ser verificado no mapa da rede, onde estão assinalados os cortes efetuados.



Nota: a rede de metro não inclui as linhas de comboio representadas a duas cores no mapa.

Observando o *Minimum Cut Ratio* de 0.0004, podemos concluir que a robustez da rede de metro de Londres é muito baixa, uma vez que necessita de apenas 8 cortes para a separar em dois grandes *clusters*, impedindo a circulação de passageiros entre duas metades da rede metropolitana.

2. Parte 2 - Caminho Mais Curto

Nesta segunda parte do projecto, foi traçado como objectivo determinar o caminho mais curto entre dois vértices do grafo que representa a rede de metropolitano de Londres. Dados uma estação de origem, uma estação de destino, e o período do dia a que dirá respeito a simulação da viagem, será estruturado um algoritmo que retornará o tempo de viagem mais curto entre esses dois pontos, assim como o caminho percorrido (quais as estações que definem o percurso mais curto). Na resolução deste problema, será necessário considerarmos o grafo que representa a rede de metro como um grafo pesado e dirigido, pois só desta forma será possível fornecer um critério de escolha adequado ao algoritmo para decidir sobre qual das arestas incidentes seguir caminho – o objectivo será que, de entre diversas possibilidades, seja escolhido o percurso entre a origem e destino cuja soma dos tempos seja a menor possível. O peso das arestas do grafo será então a estrutura que "informa" sobre o tempo que demora a percorrer cada duas estações (vértices) ligadas. Este tempo de transição entre estações está disponível nos ficheiros de dados fornecidos. Para trazer um pouco mais de realismo à simulação, também será considerado o tempo que uma pessoa demorará a mudar de linha de metro, caso assim seja necessário; para cada episódio então de transição de plataforma e também de espera pelo outro comboio, são adicionados 10 minutos ao tempo total do percurso, influenciando este tempo também as decisões tomadas pelo algoritmo.

Para a determinação do caminho mais curto entre duas estações (escolhidas pelo utilizador), além da necessária inclusão de um grafo pesado para representar a rede, outras estruturas de dados são também desenvolvidas. Ao longo da implementação do algoritmo será detalhada a pertinência de cada estrutura.

2.1. Metodologia

Para encontrarmos o caminho mais curto num grafo pesquisámos sobre BFS (Breadth First Search) e como se aplicaria neste caso. Percebendo que o grafo que iriamos utilizar é pesado e as arestas têm diferentes pesos, é recomendado usar o algoritmo de Dijkstra. O algoritmo BFS por si só é mais adequado para *uniform* – *cost search*, ou seja, para grafos em que o peso das arestas é uniforme.

Um dos algoritmos usados para encontrar o caminho mais curto e dos mais populares pela sua abordagem ao problema em questão é o algoritmo de Dijkstra. Este algoritmo resolve o problema do caminho mais curto para qualquer grafo dirigido com pesos positivos e encontra o caminho mais curto entre um vértice dado como origem e outro dado como destino no grafo, assumindo que os vértices são alcançáveis desde o vértice da origem. Caso os pesos sejam negativos, o algoritmo produz resultados incorretos e por isso será mais acertado escolher outros algoritmos, mas para o tipo de grafo em questão, o algoritmo de Dijkstra é o mais eficiente (Goodrich *et al*, 2013).

O algoritmo de Dijkstra utiliza uma BFS, em níveis sucessivos a partir da origem, avaliando os pesos das arestas adjacentes ao vértice em análise.

Este algoritmo tem várias aplicações na modelação de muitos domínios, incluindo mapeamento, transporte, redes de computadores, e engenharia elétrica. Um dos exemplos das suas aplicações são as empresas de logística que podem usar este algoritmo para desenvolver um sistema que encontra o caminho mais curto entre armazéns e destinos para evitar desperdícios de tempo nas suas viagens.

A pesquisa ou travessia do grafo em BFS tem uma complexidade temporal de O(n+m) (Goodrich *et al*, 2013), em que n é o número de vértices e m é o número de arestas. Embora a complexidade seja similar a uma travessia em profundidade (DFS - *Depth First Search*), esta forma é mais apropriada para o cálculo de menores distâncias (Goodrich *et al*, 2013).

O algoritmo baseia-se na premissa de que a melhor solução é a soma das melhores soluções locais, em cada nível.

A complexida da BFS, como já dissemos, é O(n+m), sendo que só contam os nós e arestas que sejam alcançáveis a partir do vértice de origem. No entanto, temos de ter em conta a utilização de um Heap binário como fila de prioridade para obter o seguinte vértice mais próximo. Isso é feito por cada aresta e vértice, elevando a complexidade para O((n+m)log(n)).

2.1.1 Livrarias usadas

Na realização da segunda parte do trabalho, recorremos a mais algumas livrarias e também decidimos separar as nossas próprias classes em módulos independentes.

In [14]:

```
from enum import Enum
from haversine import haversine, Unit
from collections import namedtuple
from Graph import Graph, Edge #, Vertex
from TrainGraph import Station, Connection, peak_type, TrainGraph
```

Na realização da segunda parte do trabalho, recorremos às bibliotecas *Enum*, para criar classes de enumeração, que nos simplificam a utilização e leitura do código e à livraria *Haversine*, para evitar ter de contruir a função de cálculo de distância entre dois pontos na superfície do globo terrestre.

Graph é a nossa implementação de grafo simples e os seus vértices e arestas. TrainGraph é a nossa implementação de um grafo pesado, específico para esta situação, em que os pesos vêm dos tempos de viagem médios importados a partir de ficheiros csv.

Código detalhado em:

- <u>Graph.py (Graph.py)</u> Classes base de grafo com matriz de adjacência, vértices e arestas, conforme mostrado acima
- <u>DiGraph.py (DiGraph.py)</u> implementação de um grafo dirigido
- <u>TrainGraph.py</u> (<u>TrainGraph.py</u>) implementação do grafo pesado utilizado para esta parte do trabalho, explicitamente para o caso de linhas de metro/comboio
- <u>BinaryHeap.py</u> (<u>BinaryHeap.py</u>) implementação de um heap binário genérico, usado como base da fila de prioridades no algoritmo de cálculo de caminho mais curto
- <u>UpdatableBinaryHeap.py</u> (<u>UpdatableBinaryHeap.py</u>) implementação de um heap binário, cujos nós são atualizaveis, usado como fila de prioridades no algoritmo de cálculo de caminho mais curto

2.1.2. As classes de Grafo Dirigido e Pesado

Implementámos uma nova classe de grafo, que possibilita ter arestas direcionadas. Isto para modelar os casos em os tempos de viagem entre estações são diferentes dependendo da direção.

A grande diferença para o grafo anterior é que existem dois mapas de adjacências: um para as arestas de entrada e outro para as arestas de saída.

```
class DiGraph:
    def __init__(self, directed=False):
        self.__directed = directed
        self.__vertices_out = {}
        if directed:
            self.__vertices_in = {}
        else:
            self.__vertices_in = self.__vertices_out
```

Para além disso, foi necessário implementar um novo método que permite obter as arestas todas de um vértice:

Para as arestas pesadas de ligação entre estações, precisámos adicionar atributos de distância e tempos de viagem.

Também criámos um conjunto (*set*) das linhas que viajam nessa aresta, para auxiliar no cálculo de tempos adicionais de transferência entre linhas/plataformas.

O peso da aresta é determinado através do método _gettime():

```
def get_time(self, peak, lines):
    line_change_time = 0
    if not any(line for line in lines if line in self.__lines):
        line_change_time = 10
    return self.__times[peak] + line_change_time
```

Este método recebe o período horário pretendido, de entre os 3 disponíveis, bem como as linhas de origem, para determinar se é necessário fazer um transbordo ou não.

Para o tempo de transbordo, optámos por utilizar um tempo médio constante de 10 minutos, tal como sugerido no enunciado.

2.1.3. Ficheiros de dados

Para além dos dois ficheiros usados na Parte 1 (estações e conexões entre estações), vamos usar também:

- <u>LondonTube/interstation.csv</u> <u>(LondonTube/interstation.csv</u>) distâncias e tempos de ligação entre estações, por cada sentido e por cada linha
- <u>LondonTube/london.lines.txt (LondonTube/london.lines.txt)</u> as linhas de metropolitano

Como primeiro passo, lêem-se os ficheiros, para ficar claro que dados estão ou não disponíveis.

Nota: intersation.csv é a versão 3.

In [15]:

```
df_interstations = pd.read_csv("LondonTube/Interstation.csv", names=["line", "from_id",
"to_id", "distance", "off_peak", "am_peak", "inter_peak"], skiprows=1)
print("Distâncias e tempos entre estações:", len(df_interstations.index))
df_interstations.head()
```

Distâncias e tempos entre estações: 743

Out[15]:

	line	from_id	to_id	distance	off_peak	am_peak	inter_peak
0	1	114	140	1.74	2.23	2.50	2.50
1	1	140	237	1.40	1.88	2.00	2.00
2	1	237	185	0.90	1.50	1.50	1.50
3	1	185	281	1.27	1.92	2.06	2.06
4	1	281	246	1.71	2.23	3.13	3.13

In [16]:

```
df_lines = pd.read_csv("LondonTube/london.lines.txt")
print("Linhas:", len(df_lines.index))
df_lines.head()
```

Linhas: 13

Out[16]:

	line	name	colour	stripe
0	1	Bakerloo Line	AE6017	NaN
1	3	Circle Line	FFE02B	NaN
2	6	Hammersmith & City Line	F491A8	NaN
3	7	Jubilee Line	949699	NaN
4	11	Victoria Line	0A9CDA	NaN

2.1.4. Criando o grafo pesado

Começamos por ler as várias linhas de metro para um dicionário, pois serão de utilidade no futuro.

In [17]:

```
TrainLine = namedtuple("TrainLine", "id, name, color, stripe_color")
london_lines = {}
for 1 in df_lines.itertuples():
   london_lines[l.line] = TrainLine(l.line, l.name, l.colour, l.stripe)
```

Vamos começar por criar o grafo e adicoinar-lhe as estações, mantendo um dicionário de estações, para auxiliar no decorrer do carregamento do grafo.

In [18]:

Stations: 302

De seguida carregamos todas as conexões a partir dos ficheiros de interstation.csv e também do london.connections.txt . Tentamos aproveitar todos os dados que têm. No caso do interstation , temos as linhas, as distâncias e os tempos. No caso do london.connections , temos as linhas e apenas os tempos, em minutos.

```
# now read all the inter stations from file and add them as connections to the intermed
iate dictionary
connections = {}
for cn in df interstations.itertuples():
    key = (cn.from_id, cn.to_id)
    if key not in connections.keys():
        c = Connection(train_stations[cn.from_id], train_stations[cn.to_id],
            cn.distance, cn.off_peak, cn.am_peak, cn.inter_peak, cn.line)
        connections[key] = c
    else:
        connections[key].add_line(cn.line)
# now read all the connections from file and add them to the intermediate dictionary
for cn in df connections.itertuples():
    key = (cn.station1, cn.station2)
    if key in connections.keys():
        c = connections[key]
        if cn.line not in c.lines:
            # connection already exists - add the line
            c.add_line(cn.line)
    else:
        c = Connection(train_stations[cn.station1], train_stations[cn.station2], 0,
            cn.time, cn.time, cn.line)
        connections[key]= c
# Now check for any missing opposite direction edges
for cn in connections.values():
    # correct non existing distance/time
    if cn.distance km == 0:
        distance kms = haversine(cn.origin.geo_ref(), cn.destination.geo_ref())
        cn.distance_km = distance_kms
        if cn.get_time(peak_type.OFF_PEAK, cn.lines) == 0:
            time_mins = round(distance_kms * 2, 4) # distance x 60mins / 30km
            cn.set time(peak type.OFF PEAK, time mins)
            cn.set_time(peak_type.AM_PEAK, time_mins)
            cn.set_time(peak_type.INTER_PEAK, time_mins)
    # check opposite exists or create otherwise
    key opposite = (cn.destination.id, cn.origin.id)
    if not key_opposite in connections.keys():
        line = list(cn.lines)[0]
        c = Connection(cn.destination, cn.origin, cn.distance km,
            cn.get_time(peak_type.OFF_PEAK, cn.lines), cn.get_time(peak_type.AM_PEAK, c
n.lines),
            cn.get_time(peak_type.INTER_PEAK, cn.lines), line)
        for line in cn.lines:
            c.add line(line)
        subway wgr.insert edge(c)
# Insert edges into graph
for edge in connections.values():
    subway_wgr.insert_edge(edge)
print("Stations: ", subway_wgr.vertex_count())
print("Connections: ", subway wgr.edge count())
```

Stations: 302 Connections: 704 Nos casos em que a conexão numa direção não existia, criamos a partir da existente na outra direção, copiando distâncias, linhas e tempos.

Nos casos em que não existiam valores para as distâncias, foram calculados a partir das suas coordenadas, tendo em conta a curvatura terrestre. Nos casos em que os tempos de viagem não existiam, foram inferidos a partir da distância, considerando uma velocidade média de viagem de 30 km/h.

2.2. Algoritmo de Caminho mais curto

O algoritmo de cálculo de menor distância entre dois vértices do grafo pesado que usámos é o algoritmo de Dijkstra.

O algoritmo começa pelo vértice de origem e vai construindo uma "nuvem" iterativamente, trazendo para esta o vértice mais próximo do nível seguinte. Faz isto até que não existam mais vértices por visitar no grafo ou que estes não tenham ligação aos que estão na nuvem. Os vértices são colocados numa fila prioritária - para o qual usamos um *Heap* binário mínimo - cuja chave é o peso (neste caso, o tempo de viagem).

```
def shortest_path(self, origin, destination, peak):
        Calculates shortest path from origin station to destination station.
        Returns a tuple (time, path), where:
         `time` is the path's time in minutes;
         `path` is a list with Stations, ordered from origin to destination.
        cloud = \{\}
        paths = \{\}
        priority queue = UpdatableBinaryHeap()
        priority_queue.add(0, (origin, None))
       while not priority_queue.is_empty():
            d, (v, incoming_edge) = priority_queue.first()
            if v not in paths.keys():
                paths[v] = None
            cloud[v] = d
            if v is destination:
                break
            for edge in self.get_incident_edges(v):
                u = edge.opposite(v)
                sc_pair = (u, edge)
                if u not in cloud:
                    if incoming_edge:
                        lines = incoming_edge.lines
                    else:
                        lines = edge.lines
                    weight = edge.get_time(peak, lines)
                    if priority_queue.get_key(sc_pair) is None or priority_queue
.get_key(sc_pair) > d + weight:
                        paths[u]= v
                        priority_queue.update_or_add(d + weight, sc_pair)
        return cloud[v], TrainGraph.__get_path(paths, destination)
    @staticmethod
    def __get_path(path_dict, origin):
        if path_dict[origin] is None:
            return [origin]
        else:
            return TrainGraph.__get_path(path_dict, path_dict[origin]) + [origin
]
```

Um ponto interessante, é que este Heap precisa de ser atualizado, pois um mesmo vértice pode ser alcançado por diversos caminhos, nem todos com a mesma distância, mas nós só pretendemos ficar com a distância mais curta.

Isso obrigou-nos a criar um "UpdatableHeap", cuja principal característica é ter um método que permite adicionar ou atualizar um elemento:

```
def update_or_add(self, key, element):
    if element not in self.__locators.keys():
        self.add(key, element)
    else:
        position = self.__locators[element]
        self._bubble(position)
```

O Heap tem internamente um mapa entre o elemento e o seu índice na memória interna, para saber que elemento atualizar. Uma vez obtida a posição, é avaliado se este nó deve subir ou descer na hierárquia, consoante a sua nova chave e o valor da chave do seu nó pai:

```
def _bubble(self, position):
    parent_pos = self._parent(position)
    parent = self._heap[parent_pos]
    if position > 0 and self._heap[position]._key < parent._key:
        self._bubble_up(position)
    else:
        self._bubble_down(position)</pre>
```

2.3. Resultados

Antes de saltarmos já para os resultados, decidimos criar uma forma de visualizar os resultados diretamente num mapa, com possibilidade de o utilizador manipular o mapa (aproximar/afastar, mover o centro) e verificar a viagem.

Para isso, usámos a biblioteca folium, que abstrai a complexidade de carregar os mapas e desenha-los. A função que construimos parte do grafo, marcando no mapa todas as estações e desenhando todas as linhas entre as mesmas, desenhando por cima o caminho encontrado.

In [20]:

```
# Use either to install folium on your system if you dont have it yet:
#!pip install folium
#!conda install folium -c conda-forge
import folium
from folium import plugins, features
def show_path_on_map(line_graph, path):
    underground_icon_url = "https://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/4/41/Undergr
ound.svg"
    london loc = (51.57172, -0.18)
                                                # initial center in London
    my_map = folium.Map(location=london_loc) # create map
    plugins.ScrollZoomToggler().add_to(my_map) # Turn of annoying scroll wheel zoom
    # Add markers for every station
    for station in subway_wgr.vertices():
        folium.Marker([station.latitude, station.longitude],
                      icon=features.CustomIcon(underground_icon_url, icon_size=(16, 12
)),
                      tooltip=station.name).add_to(my_map)
    # Add line for every edge
    for line in subway_wgr.edges():
        line map = []
        line_map.append([line.origin.latitude, line.origin.longitude])
        line map.append([line.destination.latitude, line.destination.longitude])
        # add line names as tooltips
        tooltip = [london_lines[l].name for l in line.lines]
        folium.PolyLine(line_map, color="#0019A8", tooltip=str(tooltip)).add_to(my_map)
    # Add the path as an ant path
    line_map = []
    for s in travel_path:
        line_map.append([s.latitude, s.longitude])
    folium.plugins.AntPath(line map).add to(my map)
    # folium.PolyLine(line_map, color="#DC241F").add_to(m)
    # fit map boundaries to our path
    my_map.fit_bounds(line_map)
    display(my map)
    return my_map
```

Finalmente, Usando o algoritmo para calcular o caminho mais curto entre as estações de Amersham e Wimbledon e mostrando o mesmo no mapa:

In [21]:

```
from_station = 6
to_station = 299
travel_time, travel_path = subway_wgr.shortest_path(train_stations[from_station], train
_stations[to_station], peak_type.AM_PEAK)
show_path_on_map(subway_wgr, travel_path)
print("From ", train_stations[from_station].name, "to", train_stations[to_station].name
, "during AM Peak time:", round(travel_time), "minutes")
```

Out[21]:



From Amersham to Wimbledon during AM Peak time: 100 minutes

Nota: a ligação direta entre as estações de Harrow-on-the-Hill e Moor Park aparece por ser fornecida no ficheiro nas linhas 460 e 480.

2.3.1. Interface com o utilizador

Decidimos também, dar a possibilidade ao utilizador de selecionar as estações e horários que pretende e verificar o cálculo de caminho mais curto no seguinte bloco:

```
from ipywidgets import HBox, VBox, Box, Layout, Label, widgets as widgets
from IPython.display import display
def on bt click(b):
   msg_lablel.value = ""
    # Check that origin and destination are not the same
    if from_station_lst.value == to_station_lst.value:
        msg_lablel.value = "Please select different stations for origin and destinatio
n"
    else:
        msg_lablel.value = f"Calculating..."
        travel time, travel path = subway wgr.shortest path(train stations[from station
_lst.value],
                                                             train_stations[to_station_l
st.value], peak_lst.value)
        msg lablel.value = f"Travel time: {round(travel time)} minutes."
        out.value = ""
        for s in travel_path:
            out.value += f''{s.name}\n"
peak_lst = widgets.Dropdown(
    options=[("AM Peak", peak_type.AM_PEAK), ("Inter Peak", peak_type.INTER_PEAK),
             ("Off Peak", peak_type.OFF_PEAK)],
    value=peak_type.AM_PEAK,
station_options = sorted([(ts.name, ts.id ) for ts in df_stations.itertuples()])
from_station_lst = widgets.Dropdown(
    options=station_options,
    value=1,
to_station_lst = widgets.Dropdown(
    options=station_options,
    value=1,
)
bt = widgets.Button(
    description=" Go ",
    disabled=False,
    button_style="", # 'success', 'info', 'warning', 'danger' or ''
    tooltip="Click me to get the shortest path between both stations",
    icon="subway", # (FontAwesome names without the `fa-` prefix)
    layout=Layout(align_items="center")
bt.on_click(on_bt_click)
msg lablel = widgets.Label(value="")
out = widgets.HTML(value="", layout={'height': '100%', 'width': '100%'})
left_col = VBox([Label("Peak type:"), Label("Origin Station:"), Label("Destination Stat
ion:")])
right_col = VBox([peak_lst, from_station_lst, to_station_lst])
form_items = [
   HBox([left col, right col]),
   HBox([bt]),
    HBox([msg lablel]),
   HBox([out]),
    ]
form = Box(form_items, layout=Layout(display="flex", flex_flow="column", align_items="c
enter", width="80%"))
form
```

Out[22]:

Bibliografia

Demmel, J. (2009). CS267 lecture 13 – Graph Partitioning. Obtido em 25 de Maio de 2020, de U.C. Berkeley CS267/EngC233:

https://people.eecs.berkeley.edu/~demmel/cs267_Spr09/Lectures/lecture13_partition_jwd09.ppt (https://people.eecs.berkeley.edu/~demmel/cs267_Spr09/Lectures/lecture13_partition_jwd09.ppt)

Gonina, K., Ray, S., & Su, B.-Y. (2020). *Graph Partitioning*. Obtido em 25 de Maio de 2020, de Berkeley Our Pattern Language: https://patterns.eecs.berkeley.edu/?page_id=571 (<a href="https://patterns.eecs.b

Goodrich, M. T., Tamassia, R., & Goldwasser, M. H. (2013). Data structures and algorithms in Python. Hoboken: John Wiley & Sons.

Kabelíková, P. (2006). *Graph Partitioning Using Spectral Methods*. (Tese). VSB - Technical University of Ostrava, República Checa. Obtido em 25 de Maio de 2020:

https://pdfs.semanticscholar.org/ab34/1258fbab7b2e9a719c6bbeb96fc204356a82.pdf (https://pdfs.semanticscholar.org/ab34/1258fbab7b2e9a719c6bbeb96fc204356a82.pdf)

Wikipédia. (2019). *Partição de grafos*. Obtido de Wikipédia: https://pt.wikipedia.org/wiki/Parti%C3%A7%C3%A3o de grafos) (https://pt.wikipedia.org/wiki/Parti%C3%A7%C3%A3o de grafos)