

# Laboration i Signaler och System

Fredrik Lundberg 881110-4937

Johan Höglund 880910-4857

2014-10-19

## 3.1 Fouriersseriens uppbyggnad

Fourierkoefficienten  $C_k$  för intervallet -30 till 30, med matlab.

```
T=1;
w=2*pi/T;
M=200;
t=T*(0:M-1)/M;
y=zeros(1,200);
ind=30; %intervall
C= 1:(ind*2 + 1);
for a = 1:(ind*2 + 1)
    k = a - ind - 1;
    syms p;
    % Addera båda integralerna
    C(a) = 1/T *(int(exp(-1i*p*w*k) , 0 , T/2 ) ...
                + int ( -exp(-1i*p*w*k) , T/2 , T));
end
for k = -ind:ind
    a = k+ind + 1;
    y = y + C(a)*exp(1i*w*t*k);
end
plot(t,y);
```

## 3.2 Linjära system och sinusar

```
%Num = (s+0.1)(s+10) blir s^2+10.1s+1
num=[1 10.1 1];
%Den = (s+1)(s^2+s+9) blir s^3+2s^2+10s+9
den=[1 2 10 9];
sys=tf(num,den);
bode(sys);
```

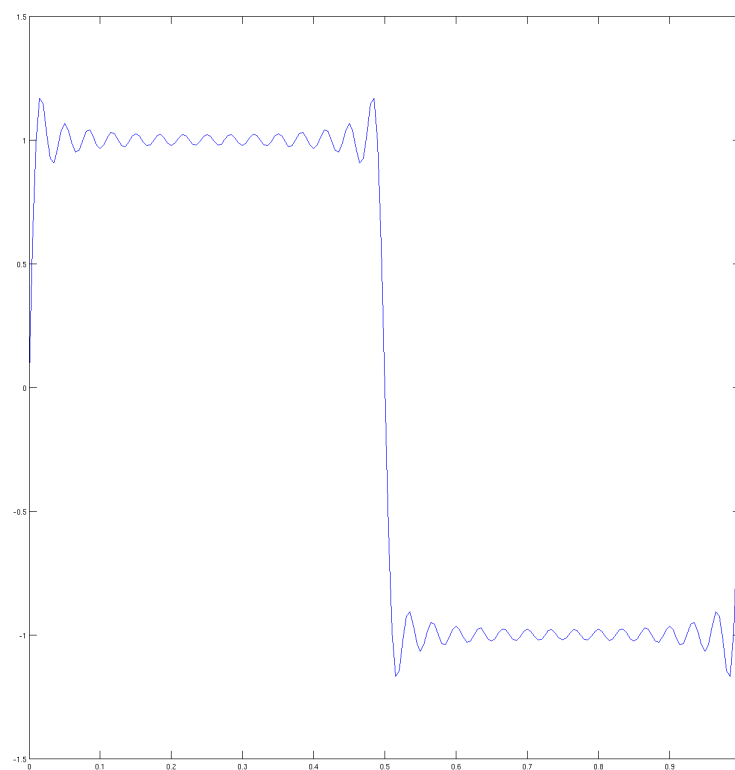


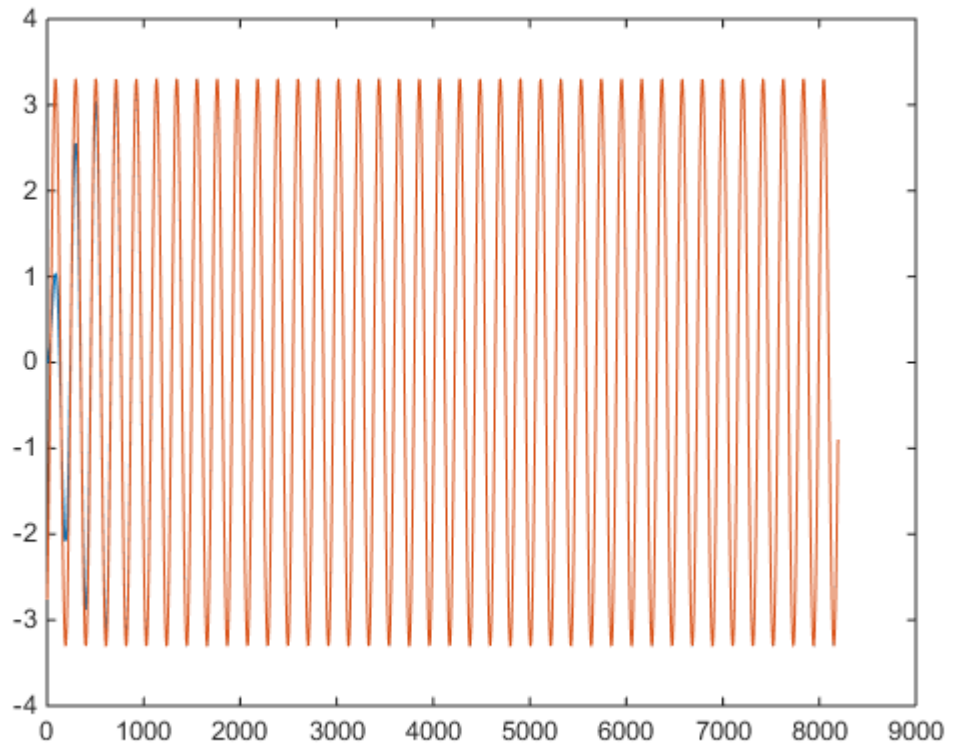
Figure 1: Plot av sinusvågor kombinerade till fyrkantsvåg

```

pzmap(sys);
t=0:0.01:81.92;
x1=sin(1*t);
x2=sin(3*t);
x3=sin(5*t);
y1=lsim(sys,x1,t);
y2=lsim(sys,x2,t);
y3=lsim(sys,x3,t);
%verifiera ekvationen  $y(t) = g() \sin(t + ())$  beräkna  $g()$  och  $()$  för
%  $\omega = 3$ 
gw = (abs(evalfr(sys,3i)));
fi = (angle(evalfr(sys,3i)));
y = gw*sin(3*t + fi);
% Plotta ut y2 och y
plot(y2);
hold on;
plot(y);

```

För verifiering av  $y(t) = g(\omega)\sin(\omega t + \varphi(\omega))$  beräkna  $g(\omega)$  och  $\varphi(\omega)$  för  $\omega = 3$  fick vi detta



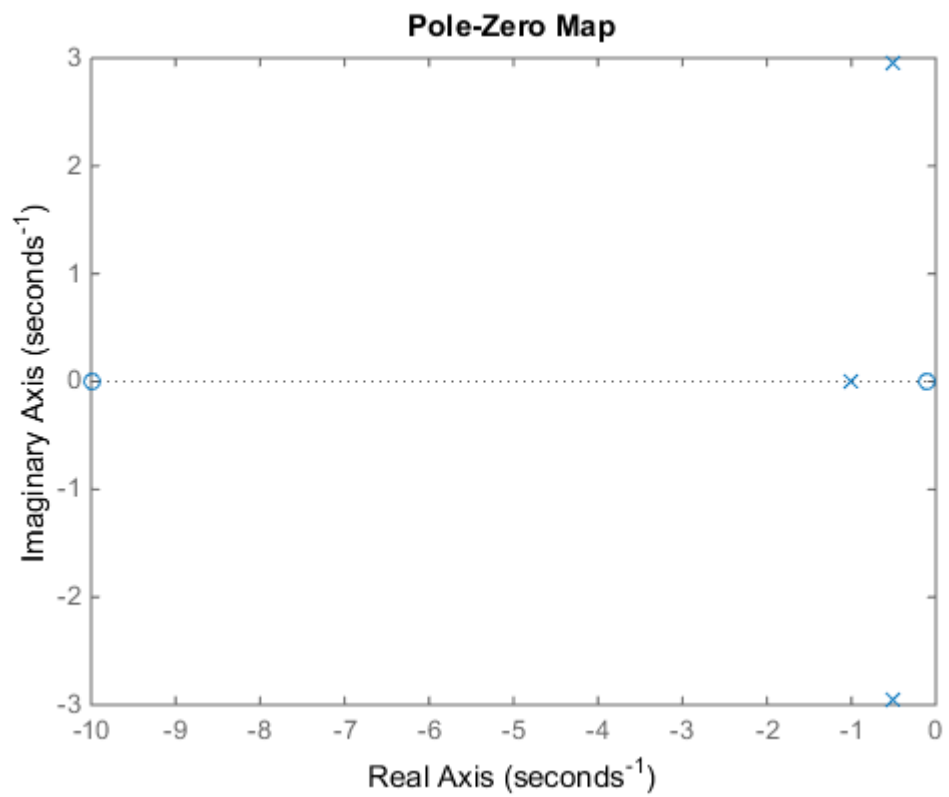


Figure 2: Pol och nollställeplacering för överföringsfunktion  $G(s)$

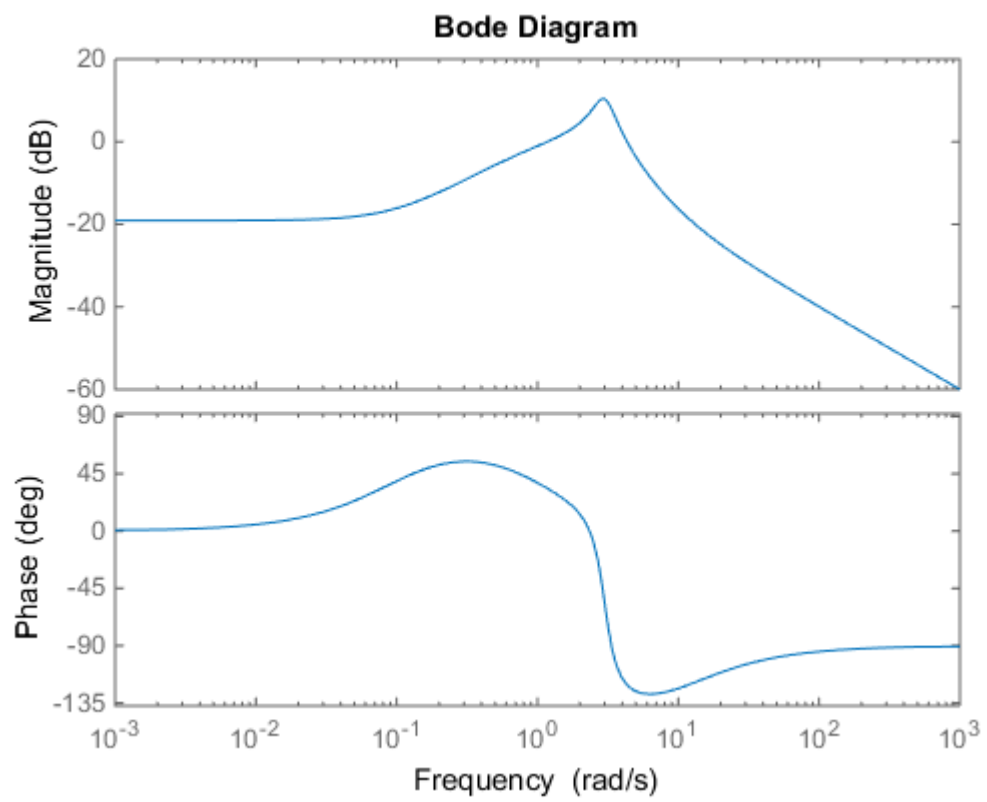


Figure 3: I bodediagrammet syns det att den maximala förstärkningen för systemet ligger runt  $\omega = 3$  rad/s

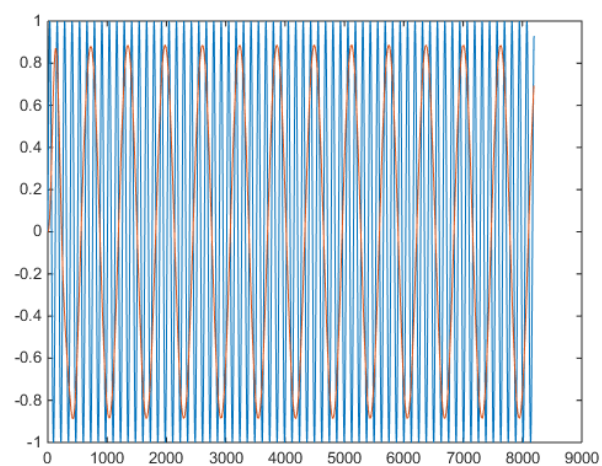
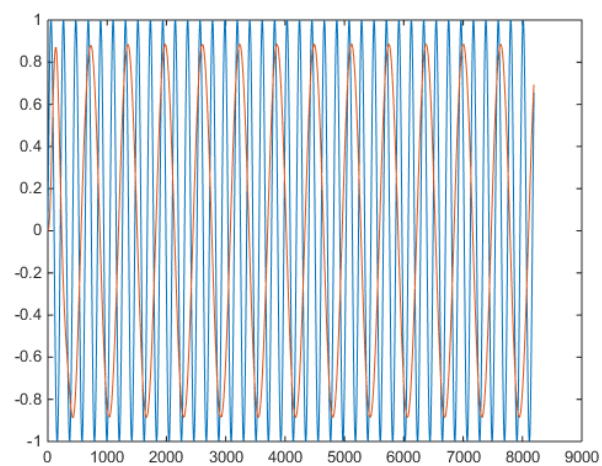
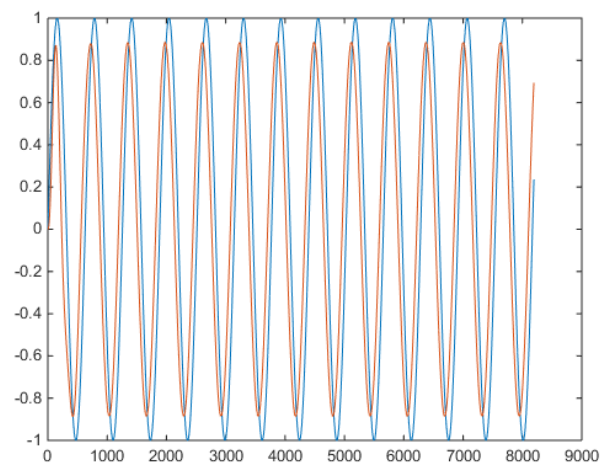
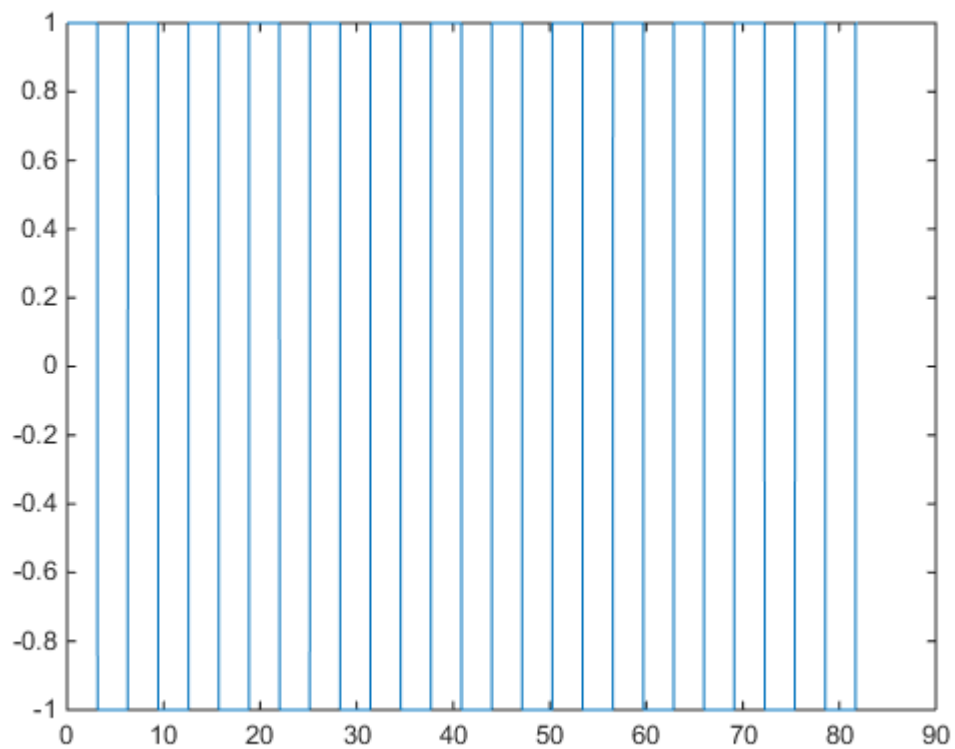


Figure 4: Signalerna  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $x_3$  genom systemet  $G(s)$ , röd är insignal

Man ser tydligt att ekvationen stämmer överens när den försvagats.

### 3.3 Periodiska insignaler och DFT



Fyrkantsvågen

```
%generera en fyrkantigvåg
t=0:0.01:81.92;
x = square(t);
plot(t,x);
```

Man ser att den är udda

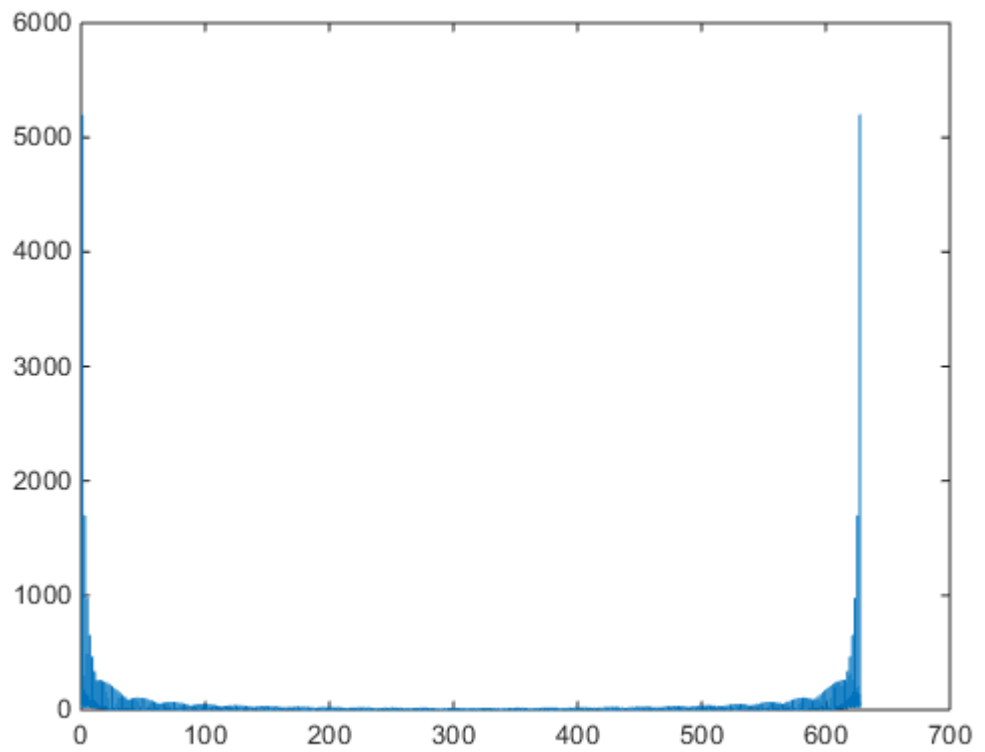
```
for k = 1:2:5
    ko = @(k) (-1i * 2) / (pi * k);
    B = @(k) 2 * ko(k) / (-1i);
    B(k)
end
```

Generera 3 nollskilda fourierkoefficienter, k blir  $\omega = 1, 2, 3$  i loopen. B(k) kommer ge oss de teoretiska värdena.

```

% plotta DFT
Fs=100;% 100 Hz
N=8192;
for k = 1:N
    w(k) = (2 * pi * Fs * k) / N;
end
y = abs(fft(x));
plot(w,y);
    Plotta DFT

```



Tabellen visar  $B(k)$  värdena, Teoretiska togs fram med koden ovan och de praktiska togs fram med ekvationen från häftet:

$$B = \frac{2|X[k_0]|}{N}$$

$\omega$	Teoretisk	Praktisk
1	1.2732	1.2701
2	0.4244	0.4147
3	0.2546	0.2386

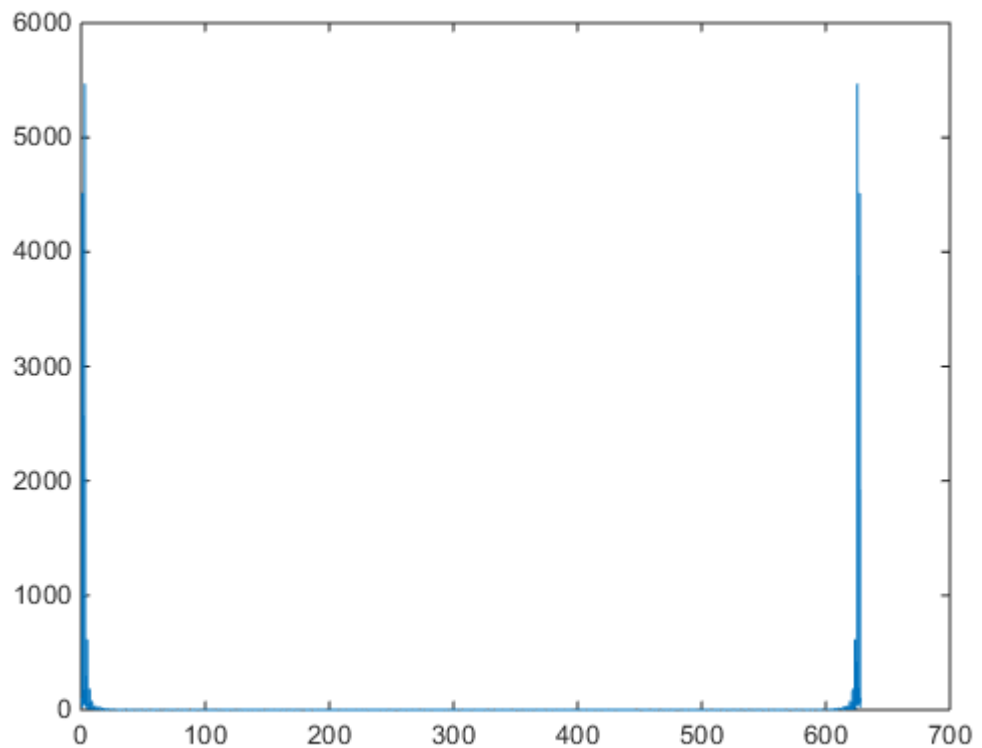


Applicera nu vår fyrkantssignal på systemet:

$$G(s) = \frac{(s + 0.1)(s + 10)}{(s + 1)(s^2 + s + 9)}$$

Med koden:

```
num = [1 10.1 1];  
den = [1 2 10 9];  
  
sys = tf(num, den);  
  
y = lsim(num, den);  
plot(w, abs(fft(y)));
```



Vi kan beräkna koefficienterna för  $\omega = 3$  med:

$$G(3j) = \frac{(3j + 0.1)(3j + 10)}{(3j + 1)((3j)^2 + 3j + 9)} = \frac{-8 + 30.3j}{-9 + 3j}$$

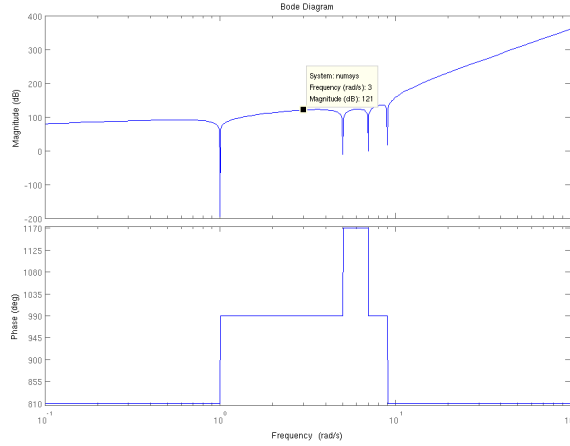


Figure 5: Bodediagram för täljarpolynomet

$\omega$	Praktiska
1	1.1022
3	1.3356
5	0.1505

### 3.4 Notch-filter

För att skapa ett täljarpolynom med komplex-konjugerade nollställen i  $\omega = \{0, 1, 5, 7, 9\}$  ställer vi upp nedanstående uttryck:

$$(s)(s-1)(s+1)(s-5)(s+5)(s-7)(s+7)(s-9)(s+9)$$

Genom att använda funktionen *poly* i Matlab får vi ut att ovanstående motsvaras av nedanstående polynom:

$$s^4 + 156s^3 + 7374s^2 + 106444s + 99225$$

Plottar vi ovanstående uttryck som ett system i ett bodediagram ser vi att vi som önskat får nollställen i 1, 5, 7 samt 9. Då x-axeln i Matlabs bodediagram är logaritmisk ser vi dock aldrig att systemet ger en utsläckning av insignalen för  $\omega = 0$ .

Polynomet ovan motsvarar totalt nio nollställen, för att eliminera förstärkningen ovanför  $\omega = 9$  krävs således nio poler, skall vi däremot nå en dämpning om 60 dB per dekad krävs totalt elva poler. Vi lägger till samtliga poler i  $s = -4$  och får följande nämnare:

$$(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)(s-4)$$

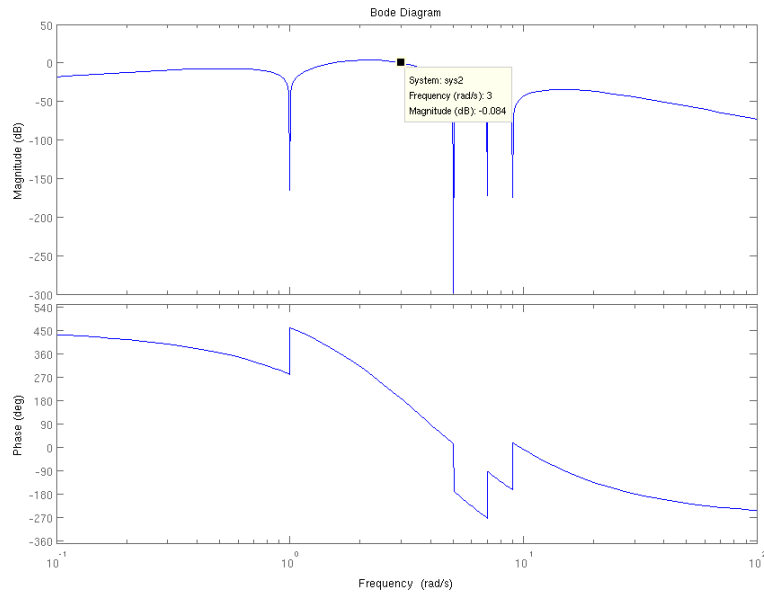


Figure 6: Bodediagram för systemet efter skalning

Plottar vi bodediagrammet ser vi att den sökta dämpningen om 60 dB per dekad för frekvenser  $\omega \geq 9$  har uppnåtts. Eftersom vi vill att en signal med frekvens  $\omega = 3$  skall passera utan att amplituden förändras, söker vi först den amplitud som system f.n. svarar med vid  $\omega = 3$ :  $\text{evalfr}(\text{sys}, 3\text{rad/s}) = 0.0045$ . En skalning av täljarpolynomet om  $\frac{1}{0.0045} \approx 222.22$  krävs således för att eliminera den dämpning som skrev vid  $\omega = 3$ .