

# 1 Allgemeines

## 1.1 Binomische Formeln

$$(a+b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$
$$(a-b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$
$$a^2 - b^2 = (a+b) \cdot (a-b)$$

## 1.2 Potenzgesetze

$$a^m \cdot a^n = a^{m+n}$$
$$a^n \cdot b^n = (ab)^n$$
$$\frac{a^n}{a^m} = a^{n-m}$$
$$\frac{a^n}{b^n} = \left(\frac{a}{b}\right)^n$$
$$(a^n)^m = a^{nm}$$
$$a^{-n} = \frac{1}{a^n}$$
$$\log_b(1) = 0$$

## 1.3 Logarithmus-Gesetze

$$x = \log_a(y) \Leftrightarrow y = a^x$$
$$\log(x) + \log(y) = \log(xy)$$
$$\log(x) - \log(y) = \log\left(\frac{x}{y}\right)$$
$$\log_a(x) = \frac{\log_b(x)}{\log_b(a)}$$
$$\log(u^r) = r \cdot \log(u)$$

$$\ln(1) = 0$$
$$\ln(e) = 1$$
$$\ln(e^x) = x$$
$$e^{\ln(x)} = x$$

## 1.4 Komplexe Zahlen

$$(a+bi) \pm (c+di) = (a \pm c) + (b \pm d)i$$
$$(a+bi) \cdot (c+di) = (ac-bd) + (ad+bc)i$$

$$\frac{a+bi}{c+di} = \frac{ac+bd}{c^2+d^2} + \frac{cb-ad}{c^2+d^2}i$$

# 2 Integralrechnung

$e^{Foo}$  u.ä. muss vorher substituiert werden!

Funktion	Aufleitung
$c$	$c \cdot x$
$x^a, a \neq -1$	$\frac{x^{a+1}}{a+1}$
$x^{-1}, x \neq 0$	$\ln( x )$
$e^x$	$e^x$
$a^x$	$\frac{a^x}{\ln(a)}$
$\sin(x)$	$-\cos(x)$
$\cos(x)$	$\sin(x)$

## 2.1 Partielle Integration

Wenn  $u$  und  $v$  zwei differenzierbare Funktionen sind, dann gilt:

$$\int u' \cdot v = (u \cdot v) - \int u \cdot v'$$

## 2.2 Substitutionsregel

$$\int f(g(x)) \cdot g'(x) dx = \int f(y) dy$$

$$\int \frac{1}{5x-7} dx = ?$$
$$z = 5x - 7$$
$$\frac{dz}{dx} = 5$$
$$\frac{dz}{5} = dx$$
$$\int \frac{1}{z \cdot 5} dz = \frac{1}{5} \int \frac{1}{z} dz$$
$$= \frac{1}{5} \ln(z)$$
$$= \frac{1}{5} \ln(5x - 7)$$

# 3 Ableitung

## 3.1 typische Ableitungen

$$(x')' = 1$$
$$(ax')' = a$$
$$(ax^2)' = 2ax$$
$$\left(\frac{1}{x}\right)' = -\frac{1}{x^2}$$
$$(\sqrt{x})' = \frac{1}{2\sqrt{x}}$$
$$(ax^b)' = abx^{b-1}$$
$$(e^x)' = e^x$$
$$(a^x)' = a^x \cdot \log(a)$$
$$\ln(x)' = \frac{1}{x}$$
$$(\sin x)' = \cos x$$
$$(\cos x)' = -\sin x$$
$$(\tan x)' = \frac{1}{(\cos x)^2}$$

## 3.2 Verknüpfungsfunktionen

Summenregel:

$$(f(x) + g(x))' = f'(x) + g'(x)$$

Produktregel:

$$(f(x)g(x))' = f'(x)g(x) + g'(x)f(x)$$

Quotientenregel:

$$\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right)' = \frac{f'(x)g(x) - g'(x)f(x)}{g(x)^2}$$

Kettenregel:

$$(f(g(x)))' = f'(g(x))g'(x)$$

# 4 Stochastik

$\Omega = \{\dots\}$  beschreibt den Ereignisraum und somit die Menge aller möglichen Ausgänge des Zufallsexperiments.  $A, B, C, \dots \subseteq \Omega$  beschreiben ein Ereignis des Zufallsexperimentes.  $P: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  ist eine Abbildung, welche jedem Ereignis eine Wahrscheinlichkeit zuordnet. Eine Wahrscheinlichkeitsverteilung listet alle möglichen Ausgänge des Zufallsexperiments und ihre Wahrscheinlichkeiten auf.

## 4.1 Gesetze/Axiome/...

$$P(A) > 0 \text{ für alle } A \subset \Omega$$
$$P(\Omega) = 1$$
$$P(A_1 \cap A_2) = P(A_1) \cdot P(A_2), A_1 \cap A_2 = \emptyset$$
$$P(A_1 \cup A_2) = P(A_1) + P(A_2), A_1 \cap A_2 = \emptyset$$
$$P(\Omega \setminus A) = 1 - P(A)$$
$$P(\emptyset) = 0$$
$$A \subseteq B \Leftrightarrow P(A) \leq P(B)$$
$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$
$$= \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$
$$P(A \cap B) = P(B) \cdot P(A|B)$$
$$= P(A) \cdot P(B|A)$$
$$P_B(A) = P(A|B)$$

## 4.2 Dichtefunktion

$w: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  ist eine integrierbare, nicht negative Funktion. Es gilt:  $\int_{-\infty}^{\infty} w(t) dt = F(x) = P(X \leq x)$

## 4.3 Verteilungsfunktion

$F: \mathbb{R} \rightarrow [0, 1]$  heißt Verteilungsfunktion. Verteilungsfunktion ist Aufleitung der Dichtefunktion.

$F$  ist rechtsseitig stetig und es gilt:

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = 0$$
$$\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = 1$$
$$P(X \geq x) = 1 - P(X \leq x)$$
$$= \int_x^{\infty} w(t) dt$$
$$P(a \leq X \leq b) = P(X \leq b) - P(X \leq a)$$
$$= F(b) - F(a)$$
$$= \int_a^b w(t) dt$$

## 4.4 Formeln

$E$  = Erwartungswert,  $V$  = Varianz

$$E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} x \cdot P(X = x)$$
$$E(X) = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot w(x) dx$$
$$V(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} (x - E(X))^2 \cdot P(X = x)$$
$$= \left( \sum_{x \in X(\Omega)} x^2 \cdot P(X = x) \right) - E(X)^2$$
$$V(X) = \int_{-\infty}^{\infty} (x - E(X))^2 \cdot w(x) dx$$
$$= \left( \int_{-\infty}^{\infty} x^2 w(x) dx \right) - E(X)^2$$

p-Quantile:

Sortieren,  $n \cdot p$ , Einsetzen & Index suchen, Formel anwenden:

$$\tilde{x}_p = \begin{cases} \frac{1}{2}(x_{np} + x_{np+1}) & \text{falls } n \text{ ganzz.} \\ x_{\lceil np \rceil} & \text{falls } n \text{ nicht ganzz.} \end{cases}$$

## 4.5 Verschiedene Verteilungen

### 4.5.1 Gleichverteilung

Die Gleichverteilung ist die einfachste Verteilung. Jede Möglichkeit hat die gleiche Wahrscheinlichkeit. Ein Würfel ist gleichverteilt mit  $P(x_i) = \frac{1}{6}$ .

$$P(X = x_i) = \frac{1}{N}$$

Dabei ist  $N = |\Omega|$  und  $X$  eine Zufallsvariable, welche gleichverteilt ist.

### 4.5.2 Binomialverteilung

Ein **Bernoulli-Experiment** ist ein Experiment, welches nur **zwei** mögliche Ausgänge  $A$  und  $B$  hat. Eine **Binomialverteilung** ist eine Aneinanderreihung von Bernoulli-Experimenten. Dabei **muss** der Ereignisraum **unabhängig** sein. Ein Experiment kann beliebig oft,  $n$ -Mal, wiederholt werden.

$$X = B(n, p)$$
$$\Omega = \{A, B\}^n$$
$$P(A) = p$$
$$P(B) = 1 - p = q$$

Es ist ein **LaPlace-Experiment**, wenn  $p = q$  gilt.

$$P(X = k) = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot (1-p)^{n-k}$$
$$\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$$

### 4.5.3 Hypergeometrische Verteilung

$N$  = Grundmenge,  $n$  = Stichprobe,  $k$  = gewünscht,  $M$  = gewünschte Eigenschaft

$$P(X = k) = \frac{\binom{M}{k} \cdot \binom{N-M}{n-k}}{\binom{N}{n}}$$

### 4.5.4 Poisson-Verteilung

Die Poisson-Verteilung eignet sich für seltene Ereignisse in einem fest definierten Zeitraum.

$$X = P(\lambda)$$
$$\Omega = \{x \in \mathbb{R} | x \geq 0\}$$
$$P(X = k) = \frac{\lambda^k \cdot e^{-\lambda}}{k!}$$

Die Poisson-Verteilung kann, wenn  $n \geq 50$  und  $p \leq 0.1$ , eine Binomialverteilung annähern.

$$X = B(n, p)$$
$$\lambda = n \cdot p$$

$$P(X = k) \sim \frac{\lambda^k \cdot e^{-\lambda}}{k!}$$

4.6 Normalverteilung

$N(\mu, \sigma^2)$  ist eine Normalverteilung. Für  $\mu = 1$  und  $\sigma = 1$  ist es eine Standard-normalverteilung.

$$w(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}(\frac{x-\mu}{\sigma})^2}$$
$$P(a \leq x \leq b) = \Phi(\frac{b-\mu}{\sigma}) - \Phi(\frac{a-\mu}{\sigma})$$

Für  $\Phi$  siehe Standardnormalverteilungs-tabelle.  
 $\Phi(-x) = 1 - \Phi(x)$

Wenn gilt, dass  $X = N(\mu, \sigma^2)$  und  $Z = N(0,1)$ , dann folgt  $\frac{X-\mu}{\sigma}$ .  
 $X_B$  ist binominalverteilt. Wenn  $np(1-p) \geq 9$ , dann  $F_B(x) \sim \Phi(\frac{x+0.5-np}{\sqrt{np(1-p)}})$ .  
 $X_P$  ist possionverteilt. Wenn  $\lambda \geq 9$ , dann  $F_P(x) \sim \Phi(\frac{x+0.5-\lambda}{\sqrt{\lambda}})$ .

4.7 Tabelle Erwartungs-wert/Varianz

	$E(x)$	$V(x)$	
$B(n, p)$	$n \cdot p$	$n \cdot p(1-p)$	Auflösen nach $a$ für die einzelnen Fak-toren:
$H(n, M, N)$	$n \cdot \frac{M}{N}$	$n \cdot \frac{M}{N}(1 - \frac{M}{N}) \frac{N-n}{N-1}$	
$P(\lambda)$	$\lambda$	$\lambda$	
$N(x)$	$\mu$	$\sigma^2$	$y_0 = a_0$

4.8 Konfidenzintervall

Vertrauensgrad =  $1 - \alpha$

4.8.1 Normalverteilung

$[\frac{k}{n} - z(1-\frac{\alpha}{2}) \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}; \frac{k}{n} + z(1-\frac{\alpha}{2}) \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}]$   
z Werte in Normalverteilungstabelle nachschlagen.

4.8.2 T-Verteilung

Keine Varianz gegeben. Stichprobe muss vorhanden sein.

$\bar{x}$  = arethmetisches Mittel =  $\frac{\sum x}{n}$   
 $\sigma = \sqrt{\frac{\sum (x-\bar{x})^2}{n-1}}$   
 $[\bar{x} - t_{(1-\frac{\alpha}{2}; n-1)} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}; \bar{x} + t_{(1-\frac{\alpha}{2}; n-1)} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}]$   
T Werte in T-Verteilungstabelle nach-schlagen.

5 Numerik

5.1 Lagrange'sches Inter-polationspolynom

$n$  = Anzahl der Stützstellen  
$$\rho(x) = \sum_{i=0}^n y_i \cdot L_i(x)$$
$$L_i(x) = \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$

5.2 Newton'sches Inter-polationspolynom

$n$  = Anzahl der Stützstellen  
$$\rho(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + a_n(x - x_0)(x - x_1) \cdot \dots \cdot (x - x_n)$$

5.2.1 Newton-Verfahren für Nullstellen

Voraussetzung: Muss stetig sein (hin-schreiben!)  
stetig = an jeder Stelle definiert  
Allgemeine Formel:  $x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$

5.3 Newton-Cotes-Formeln

a = untere Grenze  
b = obere Grenze  
 $\alpha_{i,n}$  Tabelle:

n	i = 0	i = 1	i = 2	i = 3
1	1/2	1/2		
2	1/3	4/3	1/3	
3	3/8	9/8	9/8	3/8

$$h = \frac{b-a}{n}$$
$$x_i = a + i \cdot h$$

$$\rho_n(x) = h \cdot \sum_{i=0}^n \alpha_{i,n} \cdot f(x_i)$$

5.4 QR-Zerlegung

Seien  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  mit  $m \geq n$  und  $rg(A) = n$ .  
Es seien  $a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbb{R}^m$  die Spalten-vektoren von  $A$ .  
Die Vektoren  $u_1, u_2, \dots, u_n \in \mathbb{R}^m$  sind die Gram-Schmidt orthogonalisierten Vek-toren.

$$u_1 = \frac{1}{|a_1|} a_1$$
$$u'_i = a_i - \sum_{j=1}^{i-1} \langle u_j, a_i \rangle \cdot u_j$$
$$u_i = \frac{u'_i}{|u'_i|}$$

$$Q = (u_1, u_2, \dots, u_n)$$
$$Q^{-1} \cdot A = R$$

5.5 LU-Zerlegung

L Matrizen sind Einheitsmatrizen plus:  
Step 1: L1 Matrix aufbauen:  
 $x \in \{1, 2\}$   
 $L_{x,1} = -\frac{A(x,1)}{A(1,1)}$   
Step 2:  $\tilde{A} = L1 \cdot A$   
Step 3: L2 Matrix aufbauen:  
 $L_{3,2} = -\frac{\tilde{A}(3,2)}{\tilde{A}(2,2)}$   
Step 4:  $U = L2 \cdot \tilde{A}$   
Step 5:  $L = L_1^{-1} \cdot L_2^{-1}$  (=Vorzeichen au-ßerhalb Diagonale ändern.)

5.5.1 Lösung von PLUX = b

Wir berechnen zunächst ein y, welches ein Zwischenergebnis ist. Die Schritte

sind sehr einfach, da L und U Dreiecks-matrizen sind.

$P$  = Einheitsmatrix

Lineares Gleichungssystem:

$$Ly = P^T b \text{ mit } P^T = P^{-1}$$
$$Ux = y$$

5.6 Cholesky-Zerlegung

Voraussetzung: symmetrische Matrix & Determinante jeder Teilmatrix  $> 0$   
 $A = GG^T$

$$A = \begin{pmatrix} g_{11}^2 & g_{11}g_{21} & g_{11}g_{31} \\ g_{11}g_{21} & g_{21}^2 + g_{22}^2 & g_{21}g_{31} + g_{22}g_{32} \\ g_{11}g_{31} & g_{21}g_{31} + g_{22}g_{32} & g_{31}^2 + g_{32}^2 + g_{33}^2 \end{pmatrix}$$
$$G = \begin{pmatrix} g_{11} & 0 & 0 \\ g_{21} & g_{22} & 0 \\ g_{31} & g_{32} & g_{33} \end{pmatrix} \quad G^T = \begin{pmatrix} g_{11} & g_{21} & g_{31} \\ 0 & g_{22} & g_{32} \\ 0 & 0 & g_{33} \end{pmatrix}$$

5.7 Matrixnormen

$$\left| \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right| = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}$$
$$\left| \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right|_1 = \sum_{i=1}^n x_i$$
$$\left| \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right|_{\infty} = \max_{1 \leq i \leq n} x_i$$
$$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

$$|A|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n a_{ij} \text{ Spaltens.}$$

$$|A|_1 = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n a_{ij} \text{ Zeilens.}$$

6 Differentialgleichung

6.1 DGL 1. Ordnung

6.1.1 Variation der Konstanten

- Alle Ableitungen  $y'$  umformen:  
 $y' = \frac{dy}{dx}$

- Umstellen durch Integration und  $e^{\ln(x)}$ -Trick nach y

6.2 Anfangswertproblem

Wir haben unsere aufgelöste DGL:  $y = C_1 \cdot \dots$ . Beim AWP haben wir eine Zu-satzbedingung, die ähnlich zu  $y(0) = 2$  ist. AWP löst sich, indem wir einsetzen und zur Konstante umformen.

6.3 DGL 2. Ordnung

Eine DGL kann eine Störfunktion ent-halten. Störfunktionen sind für den in-homogenen Teil der Lösung verantwort-lich. Jeder Teil, welcher nicht abhän-gig von  $y^{(n)}$  ist, ist eine Störfunktion.  
 $y(t) = y_h(t) + y_p(t)$

6.3.1 Charakteristisches Poly-nom

Umformen der Ableitungen:  $y^{(n)} = \lambda^n$   
Anschließend werden die Lösungen für  $\lambda$  bestimmt.

Einfache Nullstelle:  
 $e^{\lambda \cdot x}$

k-fache Nullstelle:  
 $x^{k-1} e^{\lambda x}$

Komplexe Nullstelle:  
 $(a \pm bi) \rightarrow e^{ax} \cdot \sin(b), e^{ax} \cdot \cos(b)$

Bsp.:  $y_h(t) = C_1 \cdot e^{2x} + C_2 \cdot e^{4x}$   
Bei inhomogenen DGL muss ein Ansatz gefunden werden, der zur Lösung führt, wenn man ihn samt Ableitungen in die ursprüngliche DGL einsetzt.

1. Aufstellen des Ansatzes für  $y = \{\text{Ansatz}\}$
2. Ableiten und Einsetzen als homoge-nen Teil der DGL.
3. Parameter des Ansatzes ausrechnen und als  $y_p$  angeben.

## 7 Sin-Cos-Tan Tabelle

x	0	$\frac{1}{6}\pi$	$\frac{1}{4}\pi$	$\frac{1}{3}\pi$	$\frac{1}{2}\pi$	$\frac{2}{3}\pi$	$\frac{3}{4}\pi$	$\frac{5}{6}\pi$	$\pi$	$\frac{7}{6}\pi$
Grad	0	30	45	60	90	120	135	150	180	210
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	-1	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$
tan	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$\pm\infty$	$-\sqrt{3}$	-1	$-\frac{\sqrt{3}}{3}$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$