



**COMPUTER GRAPHICS**  
School of Computer Engineering

Suranaree University  
of Technology

# Lecture 1    Review

Paramate Horkaew

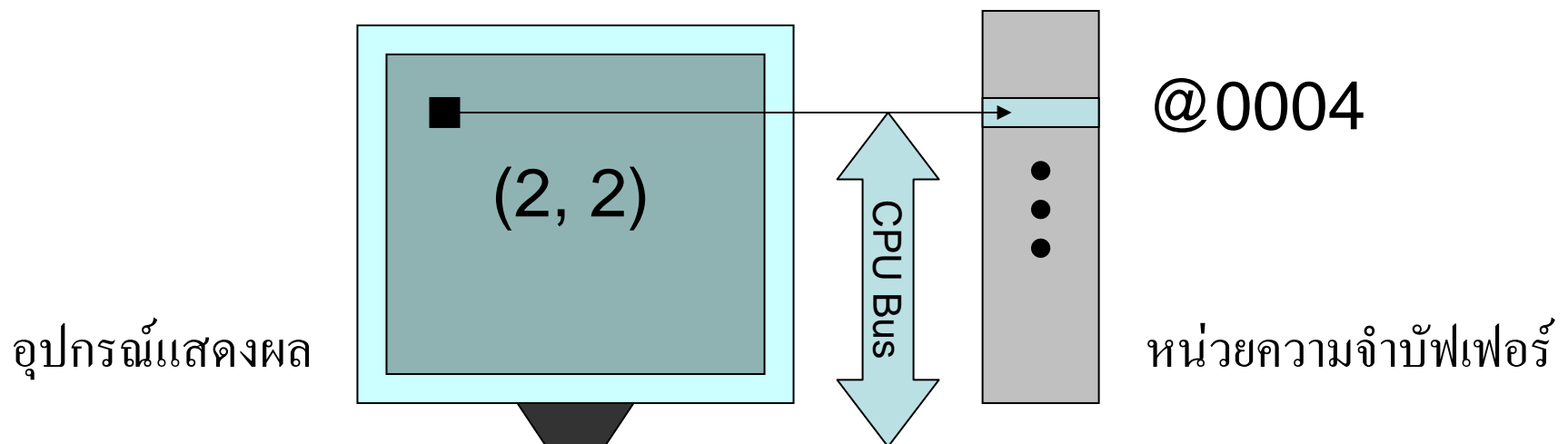
School of Computer Engineering, Institute of Engineering  
Suranaree University of Technology

# Raster Devices

## Raster Devices

คืออุปกรณ์แสดงผล ที่พบได้โดยทั่วไป ได้แก่ จอภาพ และ เครื่องพิมพ์

ลักษณะจำเพาะคือ แต่ละจุด หรือ **Picture Element (Pixel)** ซึ่งประกอบกันขึ้นเป็น ภาพบนอุปกรณ์แสดงผล จะอ้างถึง (Map) หน่วยความจำ แบบ Random Access (RAM) ซึ่งสามารถเข้าถึงได้ โดย CPU หรือ Register ควบคุม

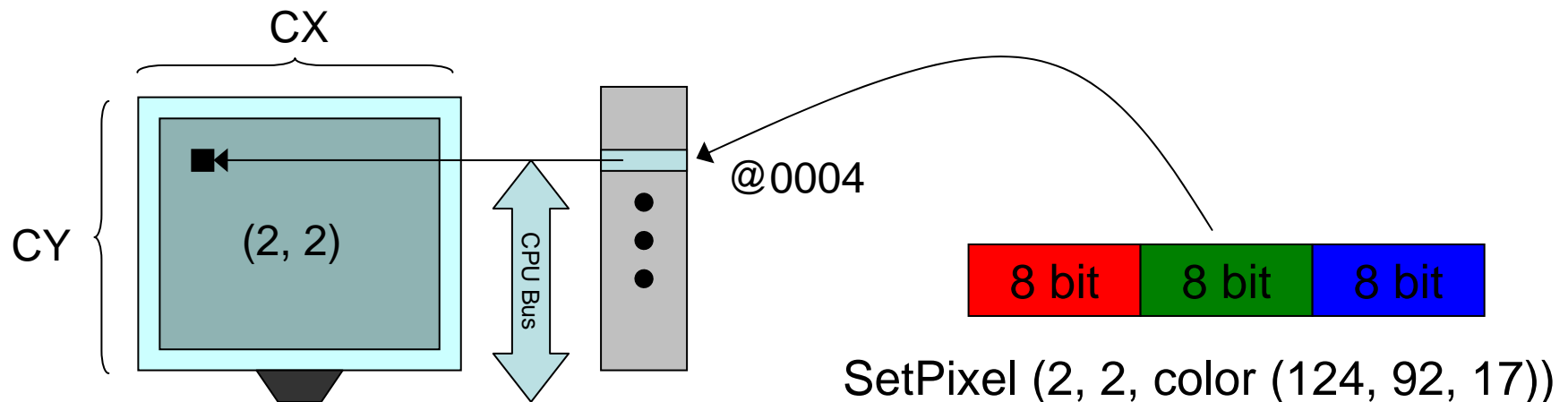


# Raster Terminology (Review)

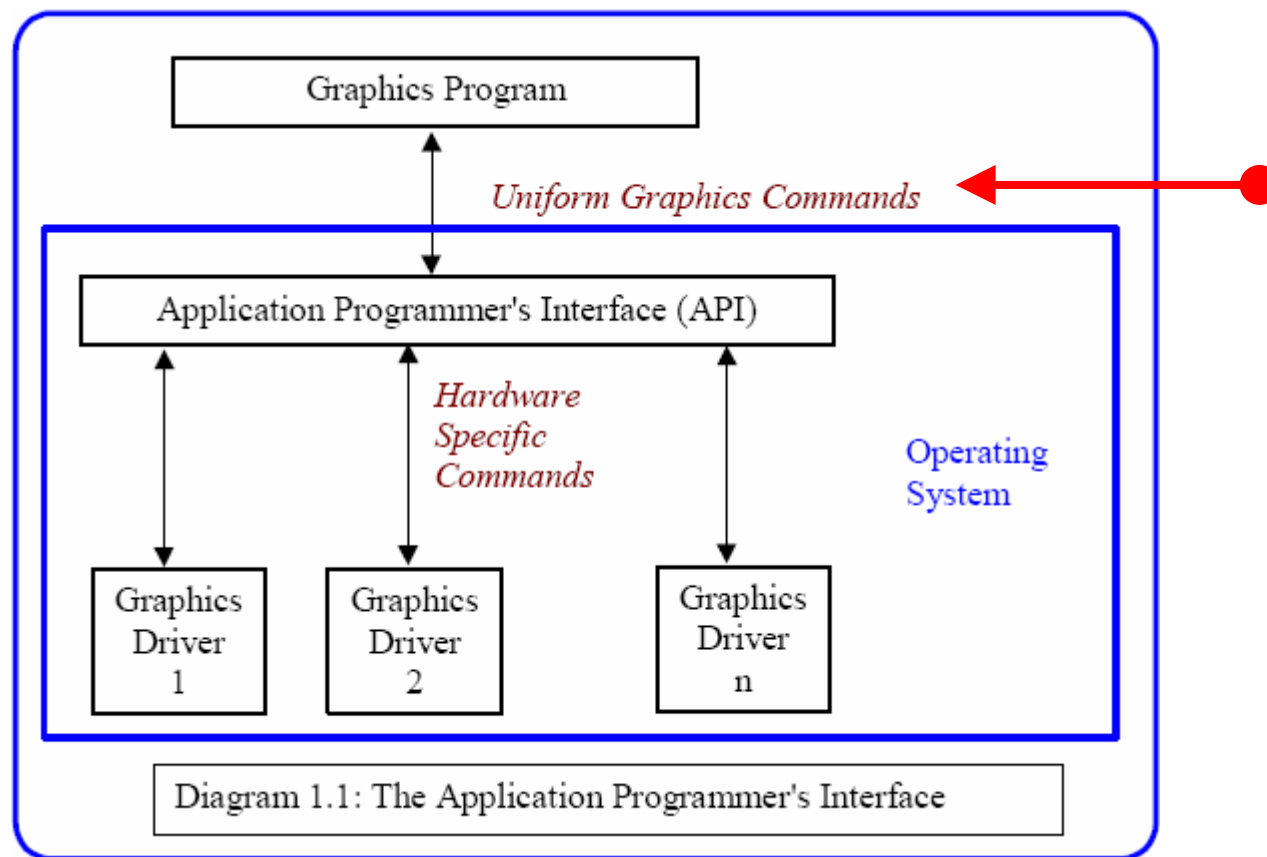
**Pixel depth** คือขนาดแต่ละของหน่วยความจำแต่ละตำแหน่ง (บิต) ซึ่งกำหนดพิสัยของความเข้มของจุดภาพนั้น เช่น 1 บิต หมายถึงจุดภาพนั้น ดับ หรือ สว่าง 8 บิต หมายถึง จุดภาพมีความเข้มแตกต่างกัน 256 ระดับ

**Color** คือจำนวนสีพื้นฐาน ที่ประกอบขึ้นเป็นจุดภาพนั้นๆ เช่น จอภาพ CRT มี 3 สี ได้แก่ แดง (R) เขียว (G) น้ำเงิน (B) แต่ละสีมี Pixel depth 8 บิต จะแสดงจุดภาพที่มีสีที่สว่างแตกต่างกันได้ 16 ล้านสี หรือ Pixel depth รวม 24 บิต

**Resolution** คือ จำนวนจุดภาพทั้งหมด ที่ปรากฏบนอุปกรณ์แสดงผล



# Application Programmer's Interface



บรรยายครั้งนี้กล่าวถึง Algorithm ในการแปลงคำสั่ง Uniform Graphics เป็น API พื้นฐาน ซึ่งมักอยู่ในรูปของ Library ที่มีพร้อมมากับ Compiler ทั่วไป



COMPUTER GRAPHICS  
School of Computer Engineering

Suranaree University  
of Technology

# Lecture 2 Raster Algorithms

Paramate Horkaew

School of Computer Engineering, Institute of Engineering  
Suranaree University of Technology



# Lecture Outline

- Frame Buffer Class
- Simple Graphic Primitive Algorithms
  - Line Drawing Algorithms (Direct v.s. Integer Arithmetic)
  - Circle Drawing Algorithms
  - Rasterization of Arbitrary Curves
  - Polynomial Curve and Spline Drawing Algorithms
- Filled-Area Primitives
  - Polygon Filling
  - Flood-Fill Algorithm
  - Inside-Outside Tests
- Picture Approximation using Halftone
- Text Generation



# Device Independence

เทคนิคหนึ่งที่พยายามทำให้โปรแกรมกราฟิก ขึ้นอยู่กับความสามารถของอุปกรณ์ให้น้อยที่สุด คือ พยายามสร้างฟังก์ชันกราฟิกพื้นฐานขึ้นมาเอง

## *MFC Library Reference* **CDC::Ellipse**

Draws an ellipse.

```
BOOL Ellipse(  
    int x1,  
    int y1,  
    int x2,  
    int y2  
);  
BOOL Ellipse(  
    LPCRECT lpRect  
);
```

ถึงแม้ว่าจะมีผลทำให้ความเร็วของการทำงานลดลง แต่โปรแกรมจะมีความยืดหยุ่น สูง เทคนิคนี้ ใช้กันมาก โดย ผู้เขียนโปรแกรม Micro-controller สำหรับ แสดงผล และ ผู้ผลิตระบบพัฒนาโปรแกรม (Integrated Development Environment : IDE) เช่น ชุดคำสั่ง GDI ของ Microsoft Foundation Class เพื่อ อำนวยความสะดวก ให้กับ ผู้เขียนโปรแกรม ได้เรียกใช้



# Frame Buffer Class

บทนี้เน้นแนวคิด โครงสร้างข้อมูล และขั้นตอนวิธี การสร้างชุดคำสั่งกราฟิกประเภท Device Independent โดยเฉพาะอย่างยิ่ง การนำ array ชนิด byte (unsigned character) มาสร้างหน่วยความจำแสดงผล (Frame Buffer) ซึ่งออกแบบในลักษณะ OOP ดังนี้

```
#include <windows.h>

class cfbuffer
{
public:
    cfbuffer ();
    ~cfbuffer ();

public:
    void    init (long cx, long cy);
    void    clearresource (void);

public:
    void    setpixel (long ix, long iy, unsigned char i);
    void    setpixel (long ix, long iy, unsigned char r, unsigned char g, unsigned char b);

    void    getpixel (long ix, long iy, unsigned char *i);
    void    getpixel (long ix, long iy, unsigned char *r, unsigned char *g, unsigned char *b);

    void    clrscr (void);
    void    display (HDC hdc);

protected:
    unsigned char    *m_ai;        // rgb components of size 3 * m_cx * m_cy

    long            m_cx;        // frame buffer size
    long            m_cy;
};
```



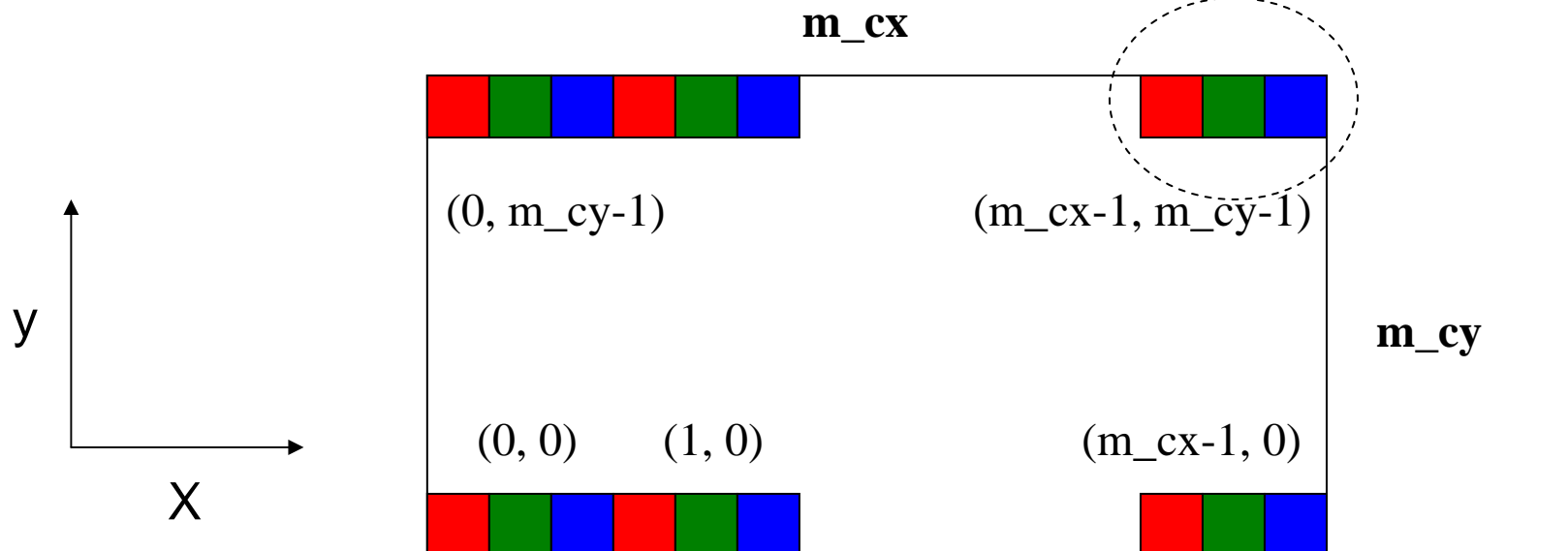
# Pixel Coordinates

การอ้างอิงตำแหน่งใน frame buffer โดยกำหนดค่าพิกัด (x, y) สามารถทำได้ด้วยการคำนวณ ตำแหน่งใน array ขนาด 1 มิติ ดังนี้

```
void cfbuffer::setpixel (long ix, long iy, unsigned char r, unsigned char g, unsigned char b)
{
    long    pos;

    pos = ix + (m_cy - iy - 1) * m_cx;

    m_ai [3 * pos + 0] = r;
    m_ai [3 * pos + 1] = g;
    m_ai [3 * pos + 2] = b;
}
```





# Device Dependence Function

จากการประกาศ class จะเห็นว่ามีเพียงฟังก์ชันเดียว ที่อ้างอิงกับระบบปฏิบัติการ Windows นั่นคือ การเรียกใช้ pointer (handle) ไปยัง Device Context (DC)

```
void cfbuffer::display (HDC hdc)
{
    BITMAPINFO bmi;

    ::memset (&bmi, 0, sizeof (bmi));

    bmi.bmiHeader.biSize           = sizeof (BITMAPINFOHEADER);
    bmi.bmiHeader.biWidth          = (int) m_cx;
    bmi.bmiHeader.biHeight         = (int) m_cy;
    bmi.bmiHeader.biPlanes         = 1;
    bmi.bmiHeader.biBitCount       = 24;
    bmi.bmiHeader.biCompression    = BI_RGB;
    bmi.bmiHeader.biSizeImage       = m_cx * m_cy * 3;
    bmi.bmiHeader.biXPelsPerMeter   = 0;
    bmi.bmiHeader.biYPelsPerMeter   = 0;
    bmi.bmiHeader.biClrUsed         = 0;
    bmi.bmiHeader.biClrImportant    = 0;

    ::SetDIBitsToDevice (hdc, 0, 0, m_cx, m_cy, 0, 0, 0, m_cy,
                        m_ai, &bmi, DIB_RGB_COLORS);
}
```

การส่งข้อมูลใน Frame Buffer ออกทางจอภาพทำได้โดยเรียกฟังก์ชันของ OS



# Implementation Example

การเรียกใช้ class cbuffer สามารถทำได้ดังนี้

- 1) กำหนดขนาดของหน่วยความจำ (init)
- 2) ตั้งค่าปริยายให้กับหน่วยความจำเป็นศูนย์ (clrscr)
- 3) กำหนดค่าสีของแต่ละจุด (setpixel)
- 4) แสดงผลออกหน้าจอ (display)

```
void CMainFrame::TestFrameBuffer (HWND hwnd)
{
    HDC          hdc;
    cbuffer      fbuffer;
    long         x, y;

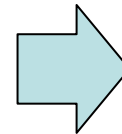
    hdc          = ::GetDC (hwnd);

    fbuffer.init (256, 256);
    fbuffer.clrscr ();

    for (y = 0; y < 256; y++)
    {
        for (x = 0; x < 256; x++)
        {
            fbuffer.setpixel (x, y, x, 255-y, x);
        }
    }

    fbuffer.display (hdc);

    ::ReleaseDC (hwnd, hdc);
}
```



0

xmax



ymax



# Line Drawing Algorithms

การวาดเส้นตรงบนจอภาพสามารถแสดงได้ โดยเริ่มจากการศึกษาสมการเส้นตรง

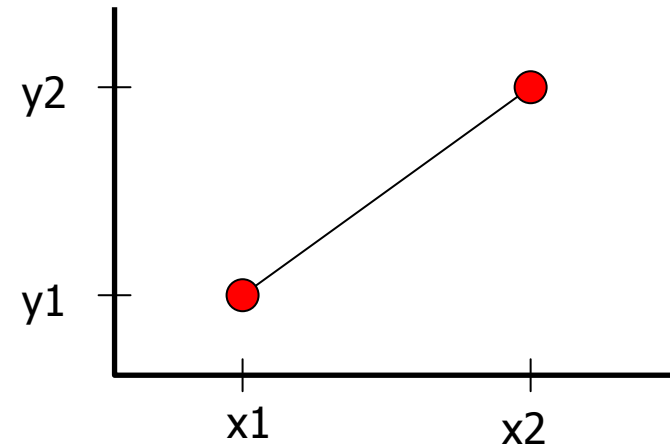
$$y = m \cdot x + b$$

โดยที่  $m$  และ  $b$  คือ ความชัน และ จุดตัดแกน  $y$  ของเส้นตรง ตามลำดับ

ถ้ากำหนด จุดปลายสองจุด คือ  $(x_1, y_1)$  และ  $(x_2, y_2)$  ตัวแปรสมการเขียนได้เป็น

$$m = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$$

$$b = y_1 - m \cdot x_1$$





# Digital Differential Analyzer (DDA)

จากการสังเกตพบว่า ความแตกต่างตามแกน x ( $\Delta x = x_2 - x_1$ ) และ แกน y ( $\Delta y = y_2 - y_1$ ) จะสัมพันธ์ กับค่าความชัน  $m$  ตามสมการ

$$\Delta y = m \cdot \Delta x \text{ และ } \Delta x = \Delta y / m$$

เนื่องจากใน Computer Graphics เราจะพิจารณา Frame Buffer ซึ่งมีระบบปริภูมิแบบ Discrete นั่นคือ  $\Delta$  จะมีค่าเป็นจำนวนเต็มหน่วยเท่านั้น (pixels) ดังนั้น แบ่งการพิจารณาเป็น 2 กรณี เมื่อ  $m$  และ  $\Delta x$  มีค่าเป็นบวก

**กรณีที่ 1)**  $m$  น้อยกว่าหรือเท่ากับ 1

**กรณีที่ 2)**  $m$  มากกว่า 1

$$y_{k+1} = y_k + m$$

$$x_{k+1} = x_k + \frac{1}{m}$$

ถ้า  $\Delta x$  มีค่าเป็นลบก็เพียงแต่เปลี่ยนเครื่องหมายหน้า  $m$  จาก + เป็น -



# Digital Differential Analyzer (DDA)

ในการทำงานเดียวกัน กรณีที่  $m$  มีค่าเป็นลบ จะพิจารณาจากค่าสัมบูรณ์ของ  $m$

กรณีที่ 1)  $|m|$  น้อยกว่าหรือเท่ากับ 1

กรณีที่ 2)  $|m|$  มากกว่า 1

$$y_{k+1} = y_k + m$$

$$x_{k+1} = x_k + \frac{1}{m}$$

DDA Algorithm จะเร็วกว่าทำการคำนวณจากสมการตรงๆ โดยการตัดกระบวนการคูณ (พิกัด  $x$  กับความชัน  $m$ ) ทิ้ง แล้วแทนที่ด้วยการบวก จำนวนจริง

อย่างไรก็ดี ข้อควรระวังคือ หากเส้นตรงมีความยาวมาก ความผิดพลาดจะสะสม จนกระทั่งเบี่ยงเบนไปจาก เส้นตรงที่ต้องการอย่างเด่นชัด อาจแก้ไขโดยการบวกค่าสะสมเป็นจำนวนจริง แล้วปัดเศษเป็นจำนวนเต็ม ก่อนจะวาดจุดภาพ ทว่าวิธีนี้จะใช้เวลา CPU ค่อนข้างมาก



# Digital Differential Analyzer (DDA)

DDA Algorithm สามารถเขียนด้วย C++ บน class cfbuffer ได้ดังนี้

```
void cfbuffer::lineDDA (int x1, int y1, int x2, int y2)
{
    int    dx, dy, steps, k;
    double xincrement, yincrement;
    double x, y;

    dx  = x2 - x1;
    dy  = y2 - y1;

    steps = (abs (dx) > abs (dy)) ? abs (dx) : abs (dy);

    xincrement  = (double) dx / steps;
    yincrement  = (double) dy / steps;

    x  = x1;
    y  = y1;

    setpixel ((int) (x + 0.5), (int) (y + 0.5), 0, 0, 0);

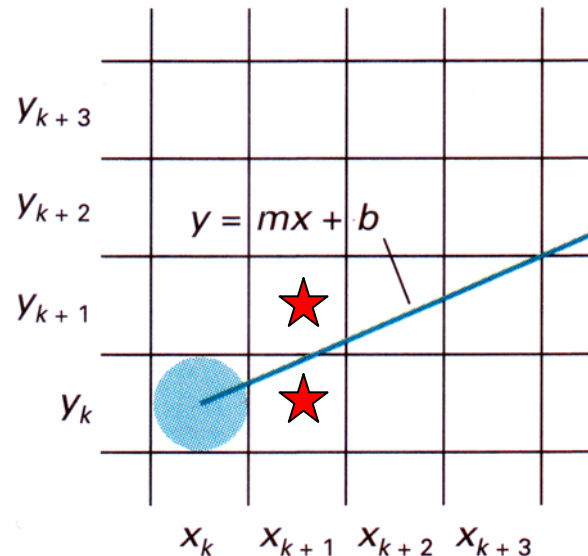
    for (k = 0; k <= steps; k++)
    {
        x  = x + xincrement;
        y  = y + yincrement;

        setpixel ((int) (x + 0.5), (int) (y + 0.5), 0, 0, 0);
    }
}
```

# Bresenham's Line Algorithm

เป็น algorithm เพื่อใช้สำหรับวาดเส้นตรง ที่มีประสิทธิภาพ และเที่ยงตรง คิดค้น โดย Bresenham ในปี 1961 ซึ่งคำนวณ โดยใช้เพียงเลขจำนวนเต็ม อีกทั้งยัง สามารถนำไปประยุกต์ ใช้สำหรับวาดเส้นโค้ง ต่างๆได้อีกด้วย

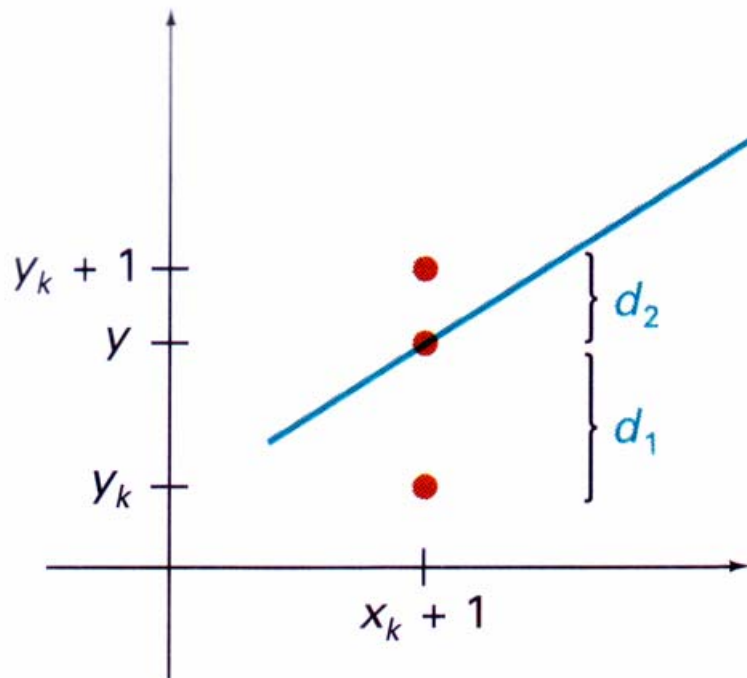
เพื่อความสะดวก ในที่นี้จะสมมติให้ ความชัน มีค่าเป็นจำนวนบวก ( $m < 1$ ) โดยเริ่ม พิจารณา จากจุดปลายทางซ้ายมือ จากรูปจะเห็นว่าเมื่อวาดจุดภาพ ที่ตำแหน่งที่  $(x_k, y_k)$  แล้ว ในการวนรอบครั้งต่อไปต้องการ หา ตำแหน่งของจุดที่  $k+1$  ซึ่ง algorithm จะตัดสินใจเลือก ระหว่าง จุด  $(x_k+1, y_k)$  และ  $(x_k+1, y_{k+1})$





# Discrete and Exact Lines

ที่ตำแหน่งพิกัดที่  $x_k+1$  กำหนดให้  $d_1$  และ  $d_2$  เป็นระยะห่างในพิกัดแนวตั้งจากเส้นตรงจริง  $y = m(x_k+1) + b$  ทางด้านล่าง และ ด้านบน ตามลำดับ



$$\begin{aligned} d_1 &= y - y_k \\ &= m(x_k + 1) + b - y_k \\ d_2 &= (y_k + 1) - y \\ &= y_k + 1 - m(x_k + 1) - b \end{aligned}$$

ความแตกต่างของระยะทั้งสองคือ

$$d_1 - d_2 = 2m(x_k + 1) - 2y_k + 2b - 1$$



# Decision Parameter $p_k$

กำหนดให้  $m = \Delta y / \Delta x$  และ นิยามตัวแปรสำหรับเลือกตำแหน่ง  $y$  ดังนี้

$$\begin{aligned} p_k &= \Delta x(d_1 - d_2) \\ &= 2\Delta y \cdot x_k - 2\Delta x \cdot y_k + c \\ c &= 2\Delta y + \Delta x(2b - 1) \end{aligned}$$

ในที่นี้เนื่องจาก  $\Delta x$  มีค่าเป็นบวก  $p_k$  จะมีเครื่องหมายเดียวกับ  $d_1 - d_2$  นั่นคือ

- ถ้า  $p_k$  เป็นลบแสดงว่า  $d_1 < d_2$  หรือ  $y_k$  ใกล้เส้นจริงมากกว่า  $y_k + 1$  เลือก  $y_k$
- ถ้า  $p_k$  เป็นบวกแสดงว่า  $d_1 > d_2$  หรือ  $y_k + 1$  ใกล้เส้นจริงมากกว่า  $y_k$  เลือก  $y_k + 1$



# Integer Arithmetic

ปรับสมการให้อยู่ในรูปของตัวแปร  $p$  เป็นฟังก์ชันของ  $k$  เท่านั้น

$$p_k = 2\Delta y \cdot x_k - 2\Delta x \cdot y_k + c$$

$$p_{k+1} = 2\Delta y \cdot x_{k+1} - 2\Delta x \cdot y_{k+1} + c$$

$$p_{k+1} = p_k + 2\Delta y - 2\Delta x(y_{k+1} - y_k)$$

$$p_0 = 2\Delta y - 2\Delta x$$

สังเกตว่า  $y_{k+1} - y_k$  จะมีค่าเป็น 0 หรือ 1 ขึ้นอยู่กับเครื่องหมายของ  $p_k$

ค่า  $\Delta y$ ,  $\Delta x$  และ  $\Delta y - \Delta x$  เป็นจำนวนเต็ม ค่าคงที่ซึ่งคำนวณ เพียงครั้งเดียว



# Bresenham's Implementation

ในกรณีที่  $0 < m < 1$  algorithm สามารถเขียนด้วย C++ ได้ดังนี้

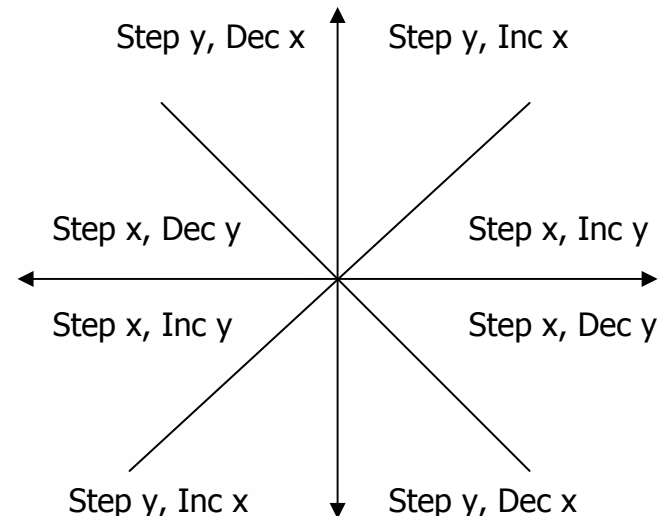
```
void cfbuffer::lineBres (int x1, int y1, int x2, int y2)
{
    int    dx, dy, x, y, xEnd, p;

    dx  = abs (x2 - x1);
    dy  = abs (y2 - y1);
    p   = 2*dy - dx;

    // determine which point to use as start, which as end
    x    = (x1 > x2) ? x2 : x1;
    y    = (x1 > x2) ? y2 : y1;
    xEnd = (x1 > x2) ? x1 : x2;

    setpixel (x, y, 0, 0, 0);

    while (x < xEnd)
    {
        x  = x + 1;
        if (p < 0)
            p = p + 2*dy;
        else
        {
            y  = y + 1;
            p  = p + 2*(dy - dx);
        }
        setpixel (x, y, 0, 0, 0);
    }
}
```





# Homework

กำหนดให้จุดปลายทั้งสองจุดของเส้นตรงเป็น  $(20, 10)$  และ  $(30, 16)$  จง

- 1) คำนวณความชันของเส้นตรง
- 2) หาสมการของเส้นตรง
- 3) ใช้ DDA Algorithm ในการหาพิกัดจุดลำดับที่  $k$
- 4) หาค่าตัวแปรตัดสินใจที่ตำแหน่งเริ่มต้น ( $p_0$ )
- 5) ใช้ Bresenham's Algorithm ในการหาค่าตัวแปรตัดสินใจ ( $p_k$ ) และพิกัดจุดลำดับที่  $k$

กำหนดให้  $k = 0$  ถึง  $9$  แจกแจงค่าผลลัพธ์ที่ได้ในตาราง โดยใช้ตารางของผลจาก ข้อ 3 และ ข้อ 5 แยกกัน

(ส่งวันพฤหัสบดีหน้า)



# Drawing A Circle

วงกลมที่มีจุดศูนย์กลางที่  $(x_c, y_c)$  และรัศมี  $r$  มีสมการ ดังนี้

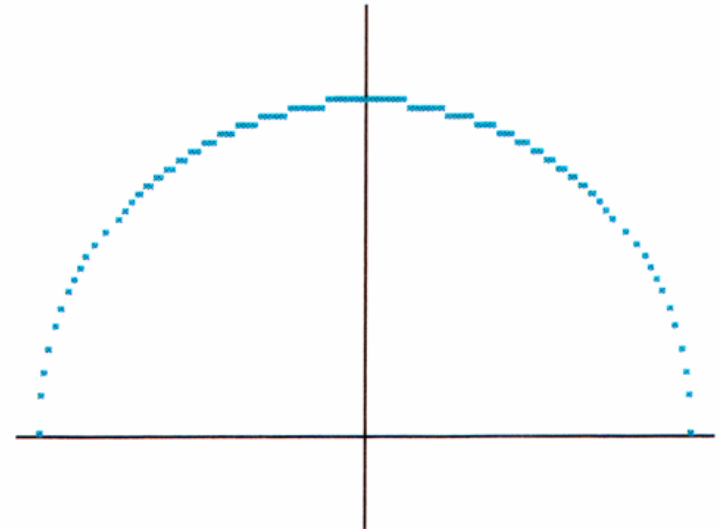
$$(x - x_c)^2 + (y - y_c)^2 = r^2$$

วิธีวาดวงกลมที่กำหนดอย่างง่ายที่สุดคือ กำหนดค่า  $x$  แล้ววาดจุดที่ตำแหน่ง  $y$

$$y = y_c \pm \sqrt{r^2 - (x_c - x)^2}$$

## ข้อเสียวิธีนี้คือ

- การคำนวณที่ใช้เวลาของ CPU มาก
- ระยะห่างระหว่างจุดไม่สม่ำเสมอ การเลื่อนค่า  $x$  ที่ละน้อย ไม่แก้ปัญห เพราะจะทำให้ใช้เวลามากขึ้นไปอีก

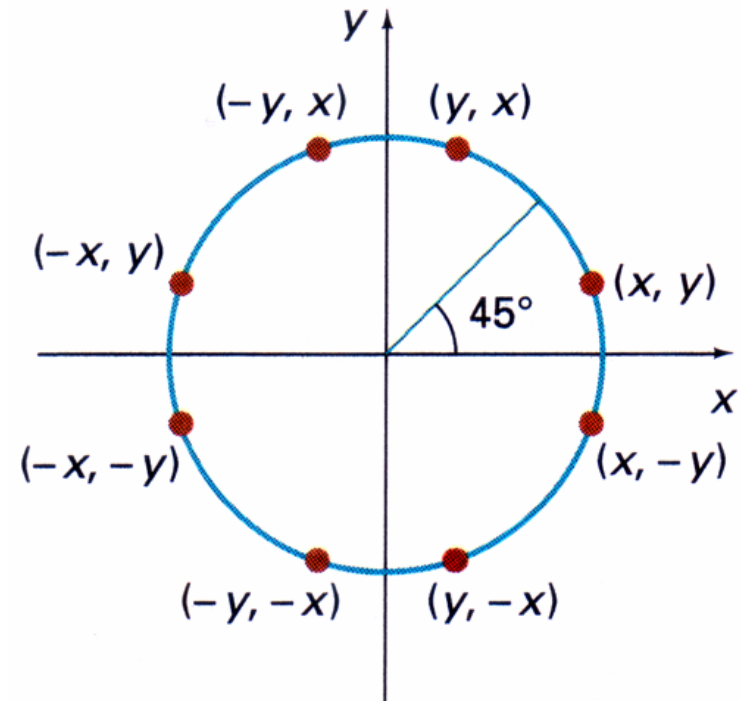


# Midpoint Circle Algorithm

เนื่องจากสมการวงกลมแบบเต็มรูป มีความซับซ้อน เราอาจจะเลื่อนวงกลมมาที่จุดกำเนิดก่อน  $(x_c, y_c) = (0, 0)$  แล้วหลังจากนั้นจึงเลื่อนไปยังจุดที่ต้องการ โดยการบวกจุดภาพที่ได้ด้วยค่าพิกัด  $(x_c, y_c)$  นอกจากนี้วงกลมยังมีความสมมาตรเทียบกับแกน  $x = \pm y$  และแกน  $x$  และ  $y$  ดังรูป

ดังนั้นเราจึงสามารถคำนวณเพียงแค่ในส่วนที่  $x = 0$  ถึง  $x = y$  แล้ว สะท้อนพิกัดจุดไปยัง octant ต่างๆ

ด้วยคุณสมบัติของวงกลม ค่าความชันใน octant นี้มีค่าตั้งแต่ 0 ถึง -1 เราจึงสามารถใช้ Bresenham's Algorithm ที่เพิ่มค่าในแกน  $x$  ทีละ 1 จุดได้





# Implicit Circle Function

นิยามฟังก์ชัน (implicit) ของวงกลมดังนี้

$$f_c(x, y) = x^2 + y^2 - r^2$$

ค่าของฟังก์ชันที่  $(x, y)$  สามารถแยกพิจารณาได้ 3 กรณี

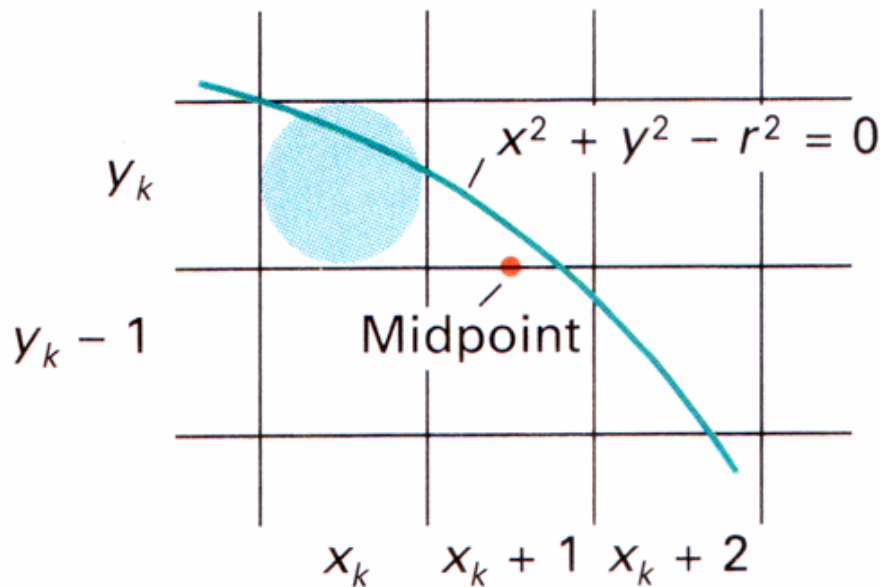
- ค่าเป็นลบ หมายถึง  $(x, y)$  อยู่ภายในวงกลม
- ค่าเป็นศูนย์ หมายถึง  $(x, y)$  อยู่บนเส้นรอบวงของวงกลม
- ค่าเป็นบวก หมายถึง  $(x, y)$  อยู่ภายนอกวงกลม

ซึ่งสามารถใช้แทนตัวแปรตัดสินใจในการทำนองเดียวกับ Bresenham's Algorithm



# Deriving Decision Parameter

สมมติว่าเราได้วาดจุด  $(x_k, y_k)$  ไปแล้ว ขั้นตอนต่อไปคือพิจารณาเลือกกระหว่างจุด  $y_k$  และ  $y_k - 1$  สำหรับพิกัด  $x_k + 1$  ซึ่งทำได้โดยคำนวณค่าตัวแปรตัดสินใจที่ midpoint



$$p_k = f_c \left( x_k + 1, y_k - \frac{1}{2} \right) \\ = (x_k + 1)^2 + \left( y_k - \frac{1}{2} \right)^2 - r^2$$

- ค่าเป็นลบ หมายถึง midpoint อยู่ภายในวงกลม
- ค่าเป็นบวก หมายถึง midpoint อยู่ภายนอกวงกลม



# Successive Decision Parameter

ตัวแปลตัดสินใจ ณ รอบที่  $k+1$  สามารถคำนวณได้ในทำนองเดียวกัน

$$\begin{aligned} p_{k+1} &= f_c \left( x_{k+1} + 1, y_{k+1} - \frac{1}{2} \right) \\ &= (x_k + 1 + 1)^2 + \left( y_{k+1} - \frac{1}{2} \right)^2 - r^2 \\ p_{k+1} &= p_k + 2(x_k + 1) + (y_{k+1}^2 - y_k^2) - (y_{k+1} - y_k) + 1 \end{aligned}$$

สังเกตว่า  $y_{k+1}$  จะมีค่าเป็น  $y_k$  หรือ  $y_k - 1$  ขึ้นอยู่กับเครื่องหมายของ  $p_k$

$$p_{k+1} = \begin{cases} p_k + 2x_{k+1} + 1 & p_k < 0 \\ p_k + 2x_{k+1} + 1 - 2y_{k+1} & p_k \geq 0 \end{cases}$$



# Algorithm Summary

- 1) เลื่อนวงกลมไปที่จุดกำเนิด คำนวณตัวแปรตัดสินใจเริ่มต้น  $p_0$
- 2) คำนวณพิกัดที่  $(x_{k+1}, y_{k+1})$  โดยใช้ตัวแปรตัดสินใจที่  $p_k$  โดยที่  $x_{k+1} = x_k + 1$  และ  $y_{k+1} = y_k$  หรือ  $y_k - 1$
- 3) สะท้อนจุดที่คำนวณได้ไปยังอีก 7 octants ที่เหลือ
- 4) เลื่อนวงกลมไปที่จุดศูนย์กลางที่ต้องการ ทำซ้ำขั้นตอนที่ 2-4 ขณะที่  $x < y$

$$(x_0, y_0) = (0, r)$$

$$\begin{aligned} p_0 &= f_c\left(1, r - \frac{1}{2}\right) \\ &= 1 + \left(r - \frac{1}{2}\right)^2 - r^2 = \frac{5}{4} - r \\ &\approx 1 - r, r \in N \end{aligned}$$

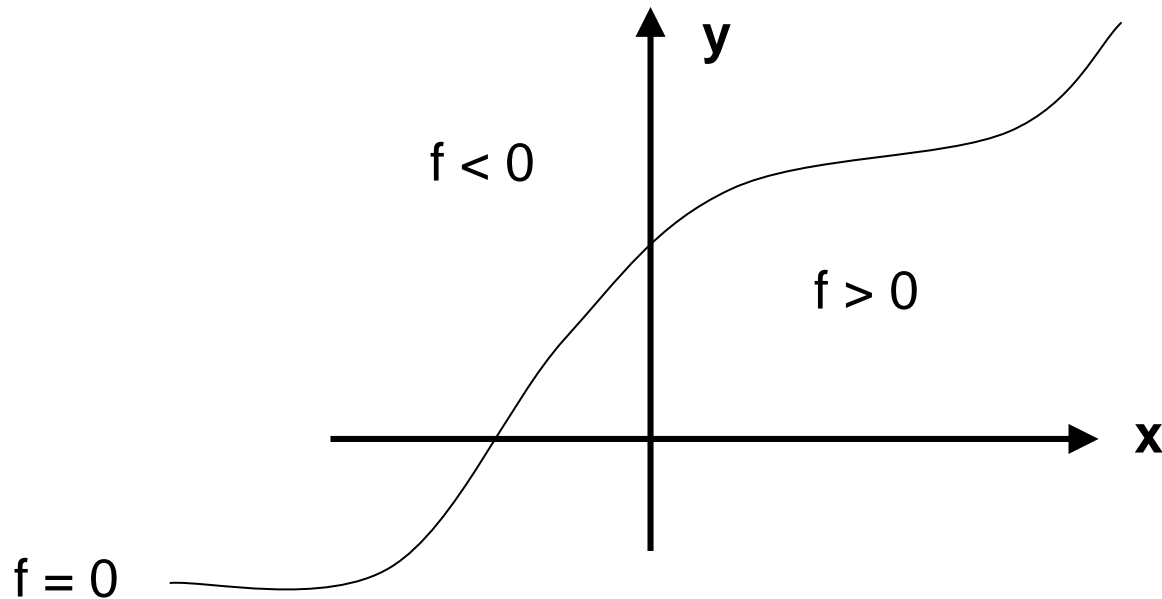
**แบบฝึกหัด** จงเขียนฟังก์ชัน C++  
จากคำอธิบายขั้นตอนวิธี midpoint  
circle drawing algorithm



# Rasterization of Curves

จากตัวอย่างการใช้ตัวแปรตัดสินใจของ Bresenham สำหรับเส้นตรง และขั้นตอนวิธี midpoint ของ วงกลม เราสามารถขยายผล เพื่อนำมาใช้สร้าง เส้นโค้งใดๆ ได้

นิยามเส้นโค้งในรูปของ implicit function กล่าวคือ  $f(x, y) = 0$  จะเป็นการแบ่งปริภูมิ Cartesian ออกเป็นสองระนาบ ดังรูป





อีกวิธีหนึ่งที่ยากกว่าคือ  
การหาตำแหน่งจุด ที่  
ฟังก์ชันของเส้นโค้ง  
เปลี่ยนเครื่องหมาย แต่  
ว่า การทำงานจะช้ากว่า  
มาก ดังรูป



# Conclusion

- Frame Buffer Class
- Simple Graphic Primitive Algorithms
  - Line Drawing Algorithms (Direct v.s. Integer Arithmetic)
  - Circle Drawing Algorithms
  - Rasterization of Arbitrary Curves
  - Polynomial Curve and Spline Drawing Algorithms
- Filled-Area Primitives
  - Polygon Filling
  - Flood-Fill Algorithm
  - Inside-Outside Tests
- Picture Approximation using Halftone
- Text Generation