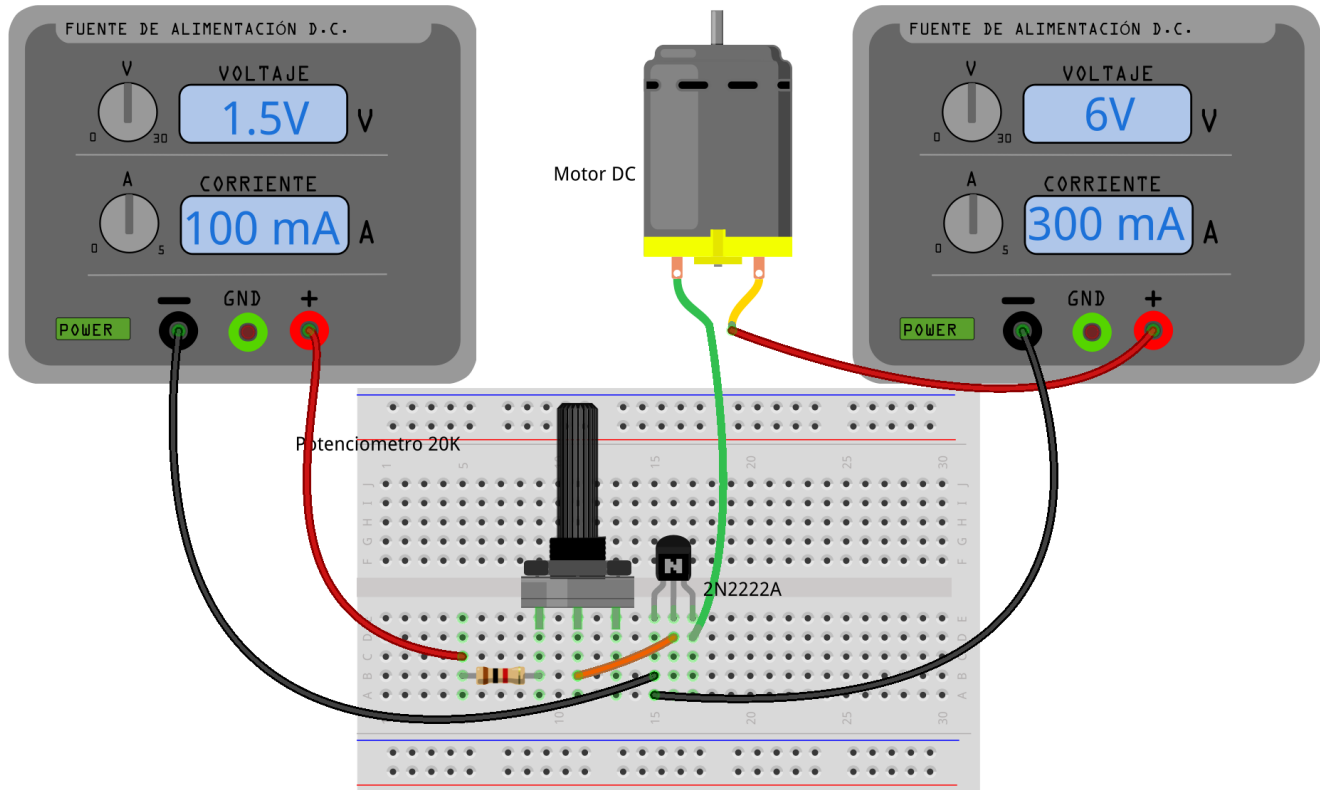


Diferencia entre lo analógico y lo digital

Determinar el beta del transistor

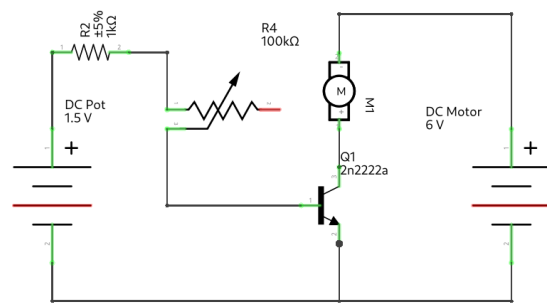
Conocer el valor de corriente para el giro de motor.

Montar el siguiente circuito:



fritzing

Figure 1: Control de motor por transistor-motor

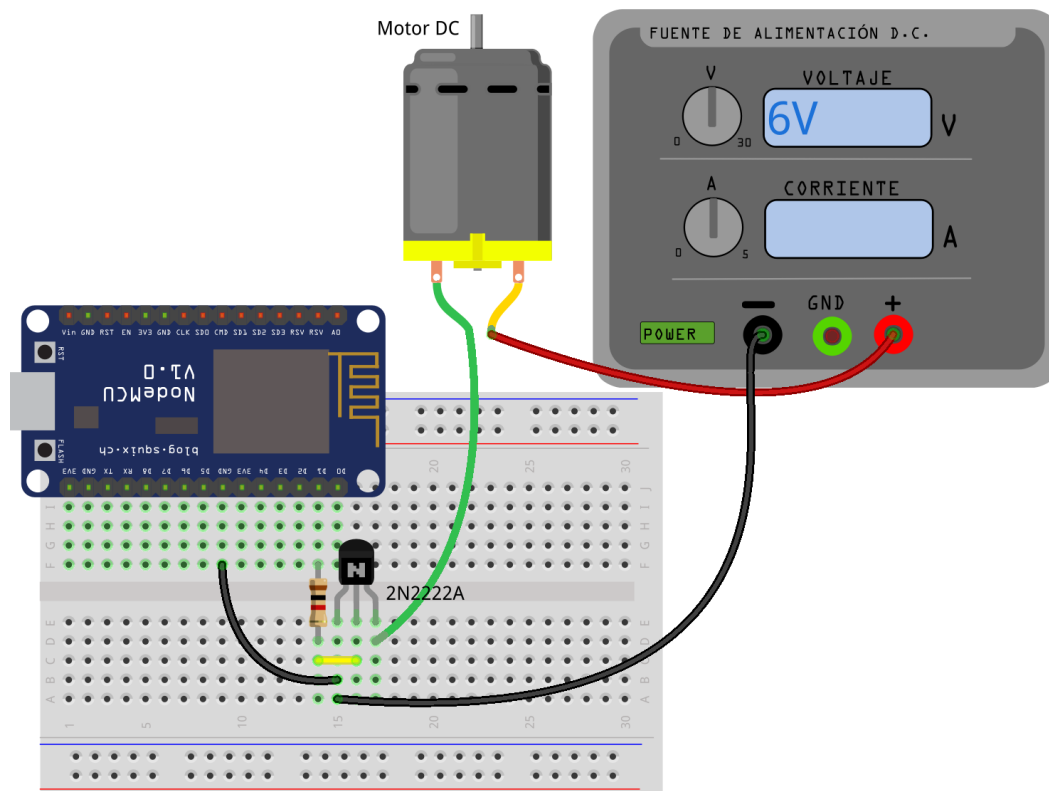


fritzing

Figure 2: Control de motor por transistor-motor

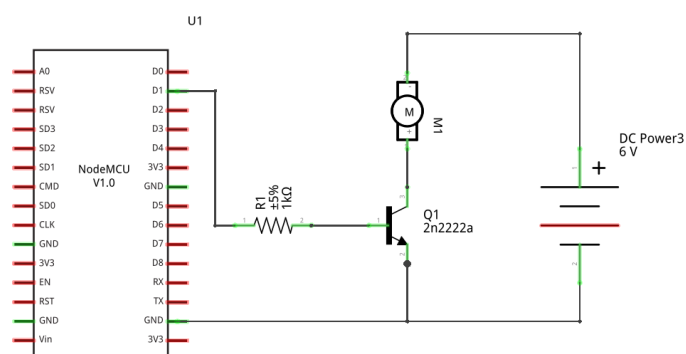
Cambiar la fuente DC por un generador de señales cuadrada equivalente y controlar el PWM

Agregar una tarjeta de desarrollo para programar el PWM.



fritzing

Figure 3: Control de motor por PWM



fritzing

Figure 4: Control de motor por PWM