

Actividad 6: Periodo real del péndulo simple

Valenzuela Chaparro Hugo de Jesús

7 de mayo de 2016

1. Péndulo simple

El péndulo simple es una idealización del péndulo físico, en un sistema aislado, en el cual se toman en cuenta las siguientes consideraciones:

- La cuerda en el que el péndulo oscila no posee masa, y siempre está tensada.
- El cuerpo que oscila se considera una partícula puntual.
- El movimiento es solo en dos dimensiones, y el péndulo traza un arco en su recorrido.
- Se considera libre de fricción o de otras fuerzas disipativas.
- El campo gravitacional no cambia conforme el péndulo aumenta la altura.
- El soporte del péndulo no se mueve.

2. Cálculo del periodo

La ecuación diferencial que rige al movimiento del péndulo es:

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{\ell} \sin \theta = 0 \dots\dots (\text{Eq. 1})$$

2.1. Oscilaciones pequeñas (ángulos pequeños)

Si tomamos sólo valores para $\theta \ll 1$ pues de esa manera se tiene que $\sin \theta \approx \theta$.

De esta forma obtenemos la ecuación diferencial de un oscilador armónico simple:

$$\frac{d^2\theta}{dt^2} + \frac{g}{\ell} \theta = 0$$

El periodo de la oscilación, lo que tarda en completar una ida y venida es:

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{\ell}{g}}$$

2.2. Péndulo de oscilación arbitraria

Para amplitudes más grandes que las usadas en la aproximación para ángulos pequeños, podemos calcular el periodo exacto invirtiendo la siguiente ecuación para la velocidad angular:

$$\frac{d\theta}{dt} = \sqrt{\frac{2g}{\ell} \cos \theta - \cos \theta_0}$$

obteniendo entonces:

$$\frac{dt}{d\theta} = \sqrt{\frac{\ell}{2g} \frac{1}{\cos \theta - \cos \theta_0}}$$

e integrando 4 veces sobre el cuarto de un ciclo lleva a:

$$T = 4\sqrt{\frac{\ell}{2g}} \int_0^{\theta_0} \frac{1}{\sqrt{\cos \theta - \cos \theta_0}} d\theta$$

Evaluando esta integral encontramos el periodo del péndulo.

3. Evaluación de la integral con Python

En este caso utilizamos la función `scipy.integrate.quad` de Python para integrar y encontrar el periodo del péndulo para oscilaciones arbitrarias, aunque en este caso se hizo de 0 a 90 grados. Se termina graficando el error $\frac{T}{T_0}$ en función de ángulo inicial θ_0 . Además, la longitud del péndulo en este caso fue de 1 m. Código:

```
from scipy import integrate
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

fig = plt.figure()

g = 9.8
#Vectores vacios de abscisas y ordenadas.
x=[]
Ts=[]
i = 0

# La variable i toma valores de 0 a 90 (grados) en este ciclo.
while (i<=90):
    i = i + 1
    #convertir grados a radianes
    theta0 = (i*np.pi)/180
    #longitud del pendulo
    l = 1
    #se define la ecuacion integrar
    f = lambda x: 1/np.sqrt(np.cos(x) - np.cos(theta0))
    # Se calcula el valor de la integral
    F, erri = integrate.quad(f,0,theta0)
```

```

T = 4 * np.sqrt(l/g) * (1/np.sqrt(2)) * F
# Se agrega la abscisa actual al vector de abscisas.
x.append(i)

# Para graficar Ts/Ths (relación entre periodo real y periodo de oscilaciones pequeñas)
Ths = 2*np.pi*np.sqrt(l/g)
T = T/Ths
# Se agrega la ordenada actual al vector de ordenadas.
Ts.append(T)

plt.xlabel('Theta0 (grados)')
plt.ylabel('T/T0')
plt.plot(x,Ts,color='r')
plt.show()

```

Gráfica:

