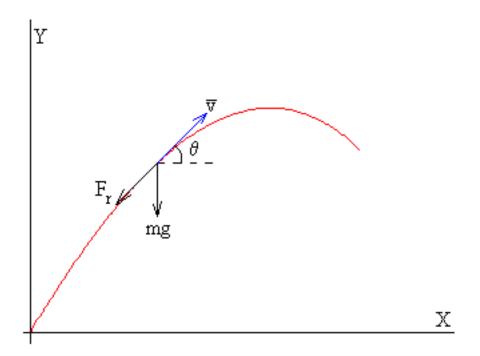
# Movimiento de proyectiles incluyendo fricción del aire

Hugo de Jesús Valenzuela Chaparro 8 de mayo de 2015

## 1. Tiro parabólico con fricción del aire

El estudio de la trayectoria de un proyectil es un problema que ha sido de interés por mucho tiempo. Sea con aplicaciones militares o en los deportes. Para estudiarse se separa en dos tipos de movimientos, un movimiento rectilíneo uniforme con velocidad constante en el eje x y un movimiento rectilíneo uniformemente acelerado en el eje y (con la aceleración de la gravedad). Las ecuaciones de movimiento del proyectil sin considerar la fricción están dadas por las ecuaciones:  $x = vtcos\theta \ y = vtsin\theta - \frac{1}{2}gt^2$  donde x y y son las variables de posición del proyectil, v es la rapidez inicial con la que se lanzó, g la aceleración debida a la gravedad y  $\theta$  el ángulo de lanzamiento inicial. Para determinar de forma unívoca la trayectoria de un proyectil, solo es necesario conocer 2 cantidades: la rapidez inicial v y el ángulo  $\theta$  con el que se lanzó.

Todo objeto de masa m que se mueve a muy alta velocidad en un fluido de densidad  $\rho$ , experimenta una fuerza de arrastre  $F_r$  contraria a la dirección de su movimiento y es dada por la ecuación  $F_r = \frac{1}{2}\rho v^2 C_D A$ . Donde v es la magnitud del vector velocidad del objeto,  $C_D$  es el coeficiente de arraste (adimensional), A es el área transversal presentada por el objeto. Por ejemplo, para una esfera el área transversal es  $A = \pi r^2$ , y el coeficiente de arrastre es  $C_D = 0.47$ .



# 2. Código en Fortran

A continuación se presenta el código de un programa en Fortran que calcula la trayectoria de un proyectil considerando la friccion del aire y también no considerándola.

```
!constantes
MODULE constantes
IMPLICIT NONE
real, parameter :: pi = 4.0*atan(1.0), g=9.81, den=1.19
INTEGER, PARAMETER :: npts=5000
!Coeficiente de arrastre de la esfera
REAL,PARAMETER :: dc=0.47
END MODULE constantes
!Subrutina para trayectoria sin friccion
SUBROUTINE SinFriccion(x0,y0,u,a_grados,mx,my,ft)
```

USE constantes

```
implicit none
    !Defining constants:
    real :: u, a, t, a_grados, my, mx, ft, Vx, Vy, FA,x0,y0
    real:: x(150),y(150)
       integer :: i
    !where g is gravity, pi is "pi"
    !u is object's initial velocity
    !a is object's initial angle (grades)
    !t is time during the simulation
    !x and y are arrays with 150 rows
    !Seek user input
    !write(*,*) 'Ingresa el angulo de lanzamiento (Real)'
    !read *, a_grados
    !write(*,*) 'Ingresa la velocidad inical del proyectil en m/s (Real)'
    !read *, u
    !Convertir angulo a radianes
    a = (a_grados*pi)/180.0
    !Calcular componentes de la velocidad en x (Vx) e y (Vy)
    IF (a_grados == 90.0) THEN
    0.0 = xV
    Vy=u
    ELSE IF (a_grados == 0.0) THEN
    0.0=xV
    Vy=0.0
    ELSE
    Vx=u*cos(a)
    Vy=u*sin(a)
    END IF
!Calcular el tiempo que el objeto esta en el aire, siendo el mismo
!en las componentes x e y
ft=(2.0*Vy)/g
```

!calcular altura maxima

```
my = (Vy**2)/19.62
 !Print results
! print*, "Velocidad inicial:", u,"m/s"
!print*, "Angulo de lanzamiento (grados):", a_grados
! print*, "Tiempo total de vuelo:", ft, "s"
! print*, "La altura maxima es:", my,"m"
     !open .dat file and start writing on it using the algorithm
    open(1, file='sinfriccion.dat')
    do i=1,npts
          !displacement of object in x and y direction
          t = (float(i)*0.1)
          x(i) = x0 + Vx *t
          y(i) = y0+ (Vy*t)-(4.905*t*t)
          !write output in file "proj.dat" for plotting
          write(1,1001) x(i), y(i)
          1001 format (f11.5, f11.5)
          !kill the loop when the object hits the ground
          IF (y(i)<0) exit
    end do
    close(1)
     !close file
!Desplazamiento en la direccion x hasta que el objeto toca el suelo
mx=x(i)
! print*, "El desplazamiento total en la direccion x es:", mx,"m"
```

END SUBROUTINE SinFriccion !Subrutina para trayectoria con friccion del aire

```
SUBROUTINE ConFriccion (x0,y0,v0,a_grados,mxf,myf,ftwf)
    USE constantes
    IMPLICIT NONE
REAL, DIMENSION (0:npts) :: xf, yf, vxf, vyf, ayf, axf, tf
REAL :: x0,y0,v0,a_grados,mxf,myf,ftwf
REAL :: masa, radio, a, Dom, mx, area
INTEGER :: i
a = (a_grados*pi)/180.0
PRINT*, "Escribe la masa de la esfera (kg)"
READ*, masa
PRINT*, "Escribe el radio de la esfera (m)"
READ*, radio
area=pi*radio*radio
!Condiciones iniciales
xf(0)=x0
yf(0)=y0
vxf(0)=v0*cos(a)
vyf(0)=v0*sin(a)
Dom=((area*den*dc)/2.0)/masa
axf(0) = -Dom*vxf(0)*vyf(0)
ayf(0)=-g-(Dom*vyf(0)*vyf(0))
tf(0)=0
 !open .dat file and start writing on it using the algorithm
open(2, file='confriccion.dat')
      write (2,1001) xf(0), yf(0)
      1001 format (f11.5, f11.5)
       do i=0,npts
            tf(i+1) = tf(i) + 0.01
            vxf(i+1)=vxf(i)+axf(i)*tf(i+1)
            vyf(i+1)=vyf(i)+ayf(i)*tf(i+1)
            axf(i+1)=(-Dom)*vxf(i)*vxf(i)
            ayf(i+1)=-g-(Dom*vyf(i)*vyf(i))
            xf(i+1)=xf(i)+vxf(i)*tf(i+1)+((axf(i)*tf(i+1)*tf(i+1))/2.0)
```

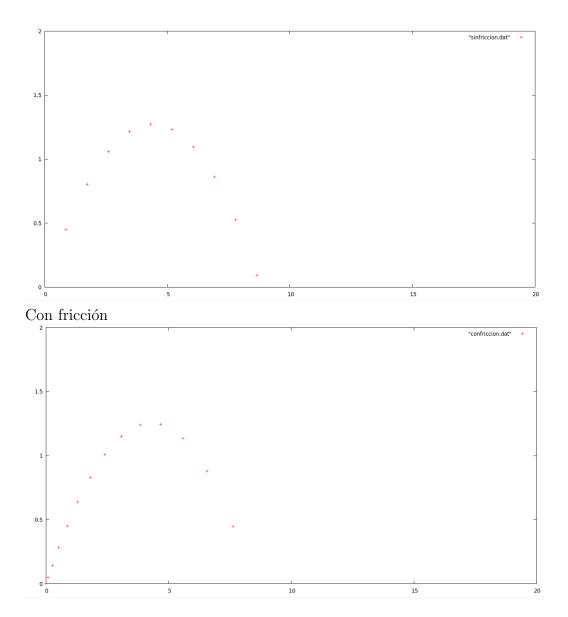
```
yf(i+1)=yf(i)+vyf(i)*tf(i+1)+((ayf(i)*tf(i+1)*tf(i+1))/2.0)
            !write output in file "proj.dat" for plotting
            write(2,1001) xf(i+1), yf(i+1)
            !write (2,1001) x(i), y(i)
            !1001 format (f11.5, f11.5)
            !kill the loop when the object hits the ground
            IF (yf(i)<0) exit
       end do
       close(2)
       !close file
!Resultados
ftwf=tf(i)*10.0
myf=maxval(yf)
mxf=xf(i)
END SUBROUTINE Confriccion
!Programa maestro
PROGRAM ProyectilesFriccion
        USE constantes
        IMPLICIT NONE
        REAL :: v0,a_grados,mx,my,ft,x0,y0,mxf,myf,ftwf,Et,Ex,Ey
        REAL, DIMENSION (0:npts) :: x, y,vx, vy, ay, ax, t
PRINT*, "Este programa calcula el alcance en x y y en un tiro parabolico, &
& para cuando hay friccion y cuando no la hay"
PRINT*, "Ingresa la posicion inicial x0 y y0 (m), luego el angulo inicial (grados)
& la velocidad inicial (m/s), respectivamente"
READ*,x0,y0,a_grados,v0
!Llamar subrutinas
CALL SinFriccion(x0,y0,v0,a_grados,mx,my,ft)
CALL ConFriccion(x0,y0,v0,a_grados,mxf,myf,ftwf)
Et=((ABS(ftwf-ft))/ftwf)*100.0
Ex=((ABS(mxf-mx))/mxf)*100.0
Ey=((ABS(myf-my))/myf)*100.0
```

# 3. Resultados del programa corriendo

#### **3.1.** $\theta = 30$

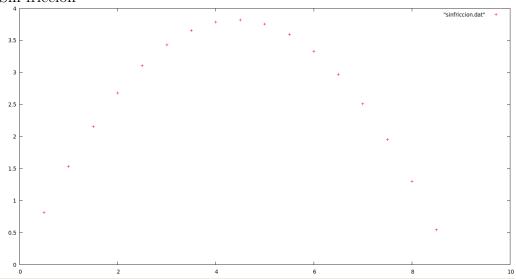


Sin fricción

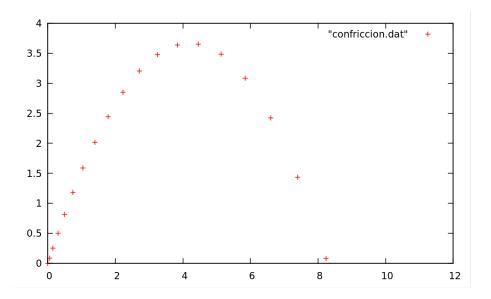


### **3.2.** $\theta = 60$

#### Sin fricción



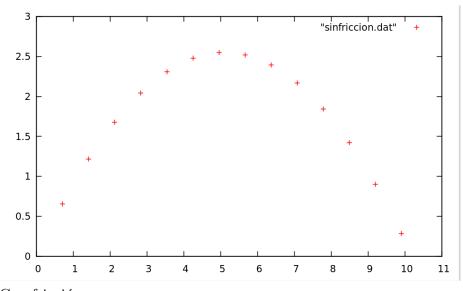
Con fricción

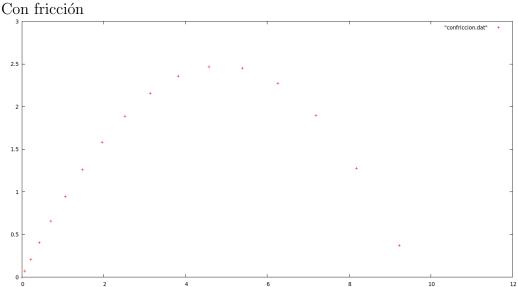


#### **3.3.** $\theta = 45$



Sin fricción





Los resultados tiene sentido, pues cuando hay fricción se puede apreciar que las distancias máximas en x e y son menores que cuando no la hay. Además el tiempo total de vuelo es mayor cuando hay fricción, y en el programa corriendo puede verse, esto se debe a que cuando el objeto va cayendo el aire actúa como "paracaídas" debido a la fricción generada.