

СПРАВКА

СПОСОБЫ АДРЕСАЦИИ. ПРИМЕРЫ

N=6

```
SC1      SEGMENT    PARA PUBLIC 'CODE'
          ASSUME CS:SC1,DS:SC1,SS:SSEG
K         DW        1
V         DW        'V'
BEGIN     PROC      FAR
          MOV AX,SC1
          MOV DS,AX
```

ОБРАБОТКА ДАННЫХ

```
X         DB        'X'
Y         DB        'Y'
Z         DB        'Z'
D0:       MOV AX,CS:0 ;AX:=V с пефиксом 2E в коде команды 2EA10000
          MOV AX,SC1:0 ;AX:=V с пефиксом 2E в коде команды
2EA10000
          MOV AX,V      ;AX - регистровая, V - прямая
          MOV BX,12     ; BX - регистровая, 12 - непосредственная
          MOV SI,1
          MOV AL,X[BX][SI][N-8] ;AL:=X -
          MOV AH,X[BX][SI]      ;AH:=Z. X[BX][SI] - прямая с
базированием и
;                                     индексированием
          MOV CL,X[BX][-1]      ;CL:=X
          MOV CH,X[SI][N-5]     ;CH:=Z
          MOV DL,X[BX]          ;DL:=Y. X[BX] - прямая с
базированием
          MOV DH,X[SI]          ;DH:=Y
          MOV AL,X[2]           ;AL:=Z.
          MOV AH,X              ;AH:=X

          MOV BX,OFFSET X
          MOV AL,[BX][SI][1]    ;AL:=Z
          MOV AH,[BX][SI]      ;AH:=Y. [BX][SI] косвенная
регистровая
;                                     базово-индексная
          MOV CL,[BX][N-4]      ;CL:=Z
          MOV CH,[BX]          ;CH:=X. [BX] косвенная регистровая
          MOV SI,OFFSET X
          MOV AL,[SI][2]        ;AL:=Z
          MOV AH,[SI]          ;AH:=X

          MOV BP,OFFSET SSS
          MOV AL,[BP]
          MOV AH,[BP][0]
```

ПЕРЕДАЧА УПРАВЛЕНИЯ

```

VAR3      DW      M3
VAR4      DW      M4
VAR5      DW      M5
VAR6      DW      M6
VAR7      DW      M7
VAR8      DW      M8
VAR9      DW      M9
VAR10     DW      M10
VAR11     DW      M11
VAR12     DW      M12

M0:        JMP M1
           NOP
M1:;        JMP M1+3 ;переход на Md:  без добавления NOP
           JMP Mc+1 ;переход на Md:  с добавлением NOP
Mc:        NOP
Md:        MOV BX,OFFSET M2
           JMP BX      ;переход на M2:
           NOP
M2:        JMP VAR3     ;переход на M3:
           NOP
M3:        JMP VAR3+2   ;переход на M4:
           NOP
M4:        MOV BX,OFFSET VAR5
           JMP WORD PTR[BX] ;переход на M5:
           NOP
M5:        JMP WORD PTR[BX+2] ;ошибка при NEAR PTR[BX][2]
           ;переход на M6:      ----
           NOP
M6:        MOV SI,4
           JMP WORD PTR[BX][SI] ;переход на M7:
           NOP
M7:        JMP WORD PTR[BX][SI][2] ;переход на M8:
           NOP
M8:        JMP VAR8[SI]    ;переход на M10:
           NOP
M9:        JMP VAR8[SI][2] ;переход на M11:
           NOP
M10:       MOV BX,-6
           JMP VAR10[BX][SI] ;переход на M9:
           NOP
M11:       JMP VAR9[BX][SI][2][N] ;переход на M12:
           NOP
M12:       NOP

           MOV AH,4CH
           INT 21H
BEGIN      ENDP
SC1        ENDS

SSEG      SEGMENT STACK
           DB 5 DUP('A')

```

```
SSS      DB  64 DUP('STACK---')
SSEG     ENDS
        END  BEGIN
```

ЗАДАНИЕ 1

Составить программу транспонирования матрицы $Y(5 \times 5)$. Использовать способ адресации, предложенный преподавателем

;использовать прямую адресацию с базированием и индексированием.

```
DSEG SEGMENT
NMAX DW  6
N     DW  6
X     DB  '123456'
      DB  '123456'
      DB  '123456'
      DB  '123456'
      DB  '123456'
      DB  '123456'
DSEG ENDS
```