# Master de physique fondamentale et appliquée d'Orsay



#### Processus stochastiques et neutronique Examen à distance du 2 juin 2020.

Tous les documents sont autorisés

Durée: 4h00

le barème est approximatif

### 1 Marches aléatoires en 1 dimension (3 points)

Dans cet exercice on étudie un modèle simple de marche aléatoire sur un réseau de maille a en 1 dimension. Plus précisément, la particule se déplace à droite avec la probabilité 1/3, à gauche avec la probabilité 1/3, et reste sur place avec la probabilité 1/3. Soit p(x,t) la probabilité de trouver un individu au point x au temps t. La durée de chaque saut est égale à  $\tau$ .

- 1. Le processus est-il markovien? Justifier brièvement votre réponse.
- 2. Écrire l'équation du mouvement (équation aux différences) reliant  $p(x, t + \tau)$ , p(x, t), p(x a, t) et p(x + a, t).
- 3. Effectuer un développement en série de Taylor de l'équation précédente pour obtenir l'équation aux dérivées partielles satisfaite par p(x,t). On posera :

$$D = \lim_{\stackrel{a \to 0}{\tau \to 0}} \frac{a^2}{2\tau}$$

# 2 Équation maîtresse (5 points)

On étudie un autre modèle de marche aléatoire sur un réseau en 1 dimension. Plus précisément, on étudie à nouveau le mouvement d'une particule se déplaçant par sauts le long de l'axe Ox sur un réseau de maille  $\Delta$ . La durée de chaque saut est égale à  $\tau$ . On désigne par P(n,s) la probabilité d'être au site  $n\Delta$  à l'instant  $s\tau$  (sachant que la particule était au site 0 à l'instant 0). La probabilité de bouger à gauche ou à droite dépend de la position de la particule. Plus précisément, si la particule se trouve en  $k\Delta$  la probabilité de saut vers la droite q et vers la gauche p données par :

$$q = \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{k}{R} \right); \qquad p = \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{k}{R} \right)$$

R est un entier donné, et les positions accessibles de la particule sont limitées par  $-R \le k \le R$ .

- 1. Écrire l'équation du mouvement (équation aux différences) vérifiée par P(n,s).
- 2. On pose  $\langle n(s) \rangle = \sum_{n=0}^{\infty} nP(n,s)$ . Donner une équation liant  $\langle n(s) \rangle$  et  $\langle n(s-1) \rangle$ , puis donner l'expression de  $\langle n(s) \rangle$  (on prendra comme condition initiale  $\langle n(0) \rangle = n_0$ ).

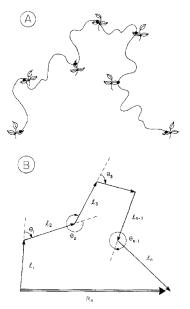
3. De même, on pose  $\langle n^2(s) \rangle = \sum_{n=0}^{\infty} n^2 P(n,s)$ . Donner la relation de récurrence liant  $\langle n^2(s) \rangle$  et  $\langle n^2(s-1) \rangle$ , puis montrer que

$$\langle n^2(s) \rangle = n_0^2 \left( 1 - \frac{2}{R} \right)^s + \frac{R}{2} \left[ 1 - \left( 1 - \frac{2}{R} \right)^s \right]$$

Indication : une suite de la forme  $U_{s+1}=aU_s+b$  peut s'étudier par l'intermédiaire d'une suite géométrique  $V_s=cU_s+d$ 

4. Donner le comportement de la marche aléatoire à grands temps. Que peut modéliser une telle marche ?

### 3 Marche aléatoire en 2 dimensions (6 points)



On modélise le mouvement d'un organisme figure A par une marche aléatoire bi-dimensionnelle figure B. On note  $l_i$  la longueur du  $i^{eme}$  saut, et  $\theta_i$  (ici mesuré dans le sens des aiguille d'une montre) l'angle avec lequel tourne l'organisme à la fin du  $i^{eme}$  saut. On suppose que les  $l_i$  sont des variables aléatoires continues indépendantes, on fait la même hypothèse pour les  $\theta_i$ . On définit les densités de probabilité :

p(l)dl: probabilité que la longueur du saut soit comprise entre l et l+dl.

 $g(\theta)d\theta$ : probabilité que l'angle entre deux sauts successifs soit compris entre  $\theta$  et  $\theta + d\theta$ .

Pour analyser le mouvement on introduit aussi les valeurs moyennes :

$$E[l] = \int_0^\infty l \, p(l) dl$$

$$E[l^2] = \int_0^\infty l^2 \, p(l) dl$$

$$c = E[\cos \theta] = \int_{-\pi}^\pi \cos \theta \, g(\theta) d\theta$$

$$s = E[\sin \theta] = \int_{-\pi}^\pi \sin \theta \, g(\theta) d\theta$$

- 1. On suppose  $g(\theta)$  symétrique par rapport à 0. Que vaut s? On se place désormais dans cette hypothèse.
- 2. On définit  $R_n$  comme la distance à vol d'oiseau entre la position initiale et la position après n sauts (voir figure) et on veut montrer que

$$E[R_n^2] = nE[l^2] + 2(E[l])^2 \frac{c}{1-c} \left(n - \frac{1-c^n}{1-c}\right)$$
 (1)

Pour se faire, établir le résultat intermédiaire

$$E[R_n^2] = nE[l^2] + 2(E[l])^2 \sum_{m>j}^n E\left(\cos\sum_{k=j}^{m-1} \theta_k\right)$$

Si vous préférez, vous pouvez écrire ce résultat intermédiaire d'une manière moins formelle, sans les doubles sommes.

Pour évaluer la partie difficile  $\sum_{m>j}^{n} E\left(\cos\sum_{k=j}^{m-1} \theta_{k}\right)$  on utilise la formule d'Euler :

$$\cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}$$

Justifier que

$$E\left(\cos\sum_{k=j}^{n-1}\theta_k\right) = c^{n-j}\,,$$

puis obtenir l'équation(1).

3. Que vaut  $E[R_n^2]$  pour c=0, donner une interprétation simple.

### 4 Mouvement brownien d'une bactérie (3 points)

On étudie le mouvement d'une bactérie brownienne auto-propulsée en 2 dimensions. Cette bactérie brownienne est modélisée par deux équations de Langevin qui s'écrivent :

$$\begin{cases} \frac{dx(t)}{dt} = v\cos\theta(t) + \xi_x(t) \\ \frac{dy(t)}{dt} = v\sin\theta(t) + \xi_y(t) \end{cases}$$

où  $\xi_x(t)$  et  $\xi_y(t)$  sont deux bruits blancs gaussiens indépendants. De plus, les deux degrés de liberté spatiaux sont couplés par un angle  $\theta(t)$  qui définit la direction de l'auto-propulsion. Cet angle subit aussi les fluctuations du milieu et vérifie l'équation,

$$\frac{d\theta(t)}{dt} = \xi_{\theta}(t)$$

où  $\xi_{\theta}(t)$  est un bruit blanc gaussien, indépendant de  $\xi_{x}(t)$  et  $\xi_{y}(t)$ . Le coefficient de diffusion pour l'angle  $\theta$  vaut  $D_{R}$  et par conséquent la densité de probabilité pour  $\theta$  est donnée par

$$p(\theta) = \frac{1}{\sqrt{4\pi D_R t}} e^{-\frac{\theta^2}{4D_R t}}$$

1. En supposant qu'à l'instant initial on a x(0) = 0 et y(0) = 0, donner les expressions de  $\langle x(t) \rangle$  et  $\langle y(t) \rangle$ .

2. Que se passe-t-il à grands temps?

Rappel:

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-Ds^2t} e^{-isx} ds = \frac{1}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}}$$
 (2)

### 5 Traversée d'un barreau (3 points)

En 1 dimension, on considère un barreau de longueur L caractérisé par une section efficace totale  $\Sigma_T = \Sigma_a + \Sigma_s$  où  $\Sigma_a$  est la section efficace d'absorption et  $\Sigma_s$  la section efficace de diffusion que l'on prendra isotrope (probabilité de diffuser vers la droite égale à la probabilité de diffuser vers la gauche).

- 1. Donner la probabilité  $p_0$  qu'un neutron traverse le barreau sans collision.
- 2. Donner la probabilité  $p_1$  qu'un neutron traverse le barreau en ayant exactement 1 collision.