



Dibujó: Miguel Segura		Fecha: 21/11/2023	Proyecto: Articulación robótica Cheetah		 UNIVERSIDAD NACIONAL DE COLOMBIA	
Aprobó: Daniel Cantor		Fecha: 21/11/2023	Conjunto: Acoples			
Material: Plástico PLA						
Formato: A4					Pieza: Acople estructura	
Escala: 1:2					Item: 1.2.1	Medidas en: Milímetros