



Ajuste por interferencia con eje y rodamientos ITEM 1.3.4 y 1.3.5

5	1.3.5	Rodamiento	2	
4	1.3.4	Eje	1	
3	1.3.3	Correar	1	
2	1.3.2	Polea 2	1	
1	1.3.1	Polea 1	1	
No	ITEM	PIEZA	CANTIDAD	OBSERVACIÓN

Dibujó: Miguel Segura		Fecha: 21/11/2023	Proyecto: Articulación robótica Cheetah		 UNIVERSIDAD NACIONAL DE COLOMBIA
Aprobó: Valentina Cruz		Fecha: 21/11/2023	Conjunto: STPM		
Material: N/A					
Formato: A3	Escala: 1:2				Item: 1.3