

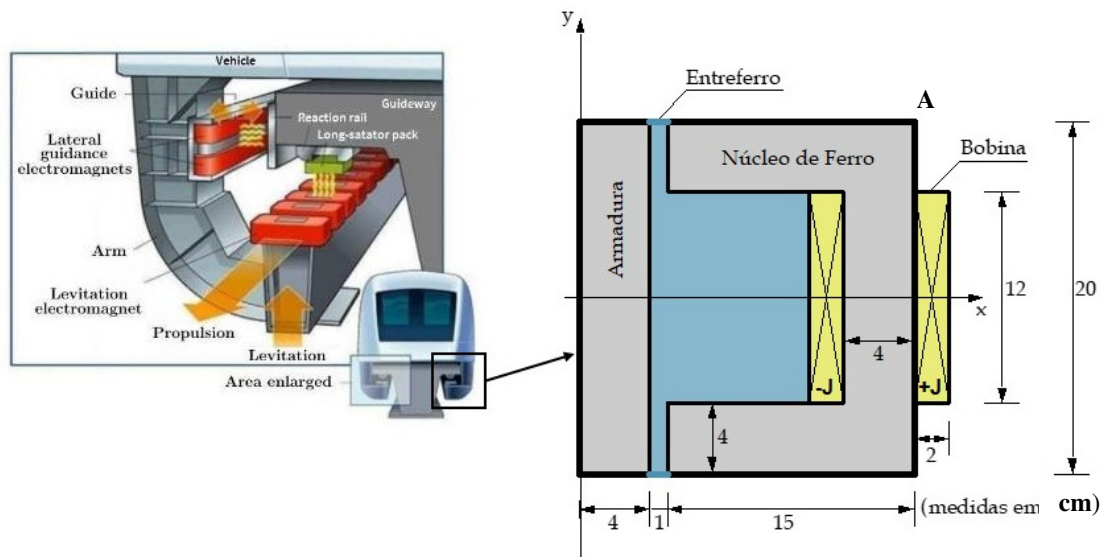
**2º Exercício Programa de PMR 3401**  
**Data de entrega: 17/06/2021 (até às 11:59h)**

**Método de Diferenças Finitas (MDF)**

O trem de levitação magnética mostrado na figura abaixo, possui o sistema de levitação magnética baseado em vários eletroímãs, como mostrado na figura. Cada um dos eletroímãs é constituído por uma bobina enrolada num núcleo de ferro (forma de “ferradura”) e uma armadura que está a uma pequena distância do núcleo (“entreferro”). O meio entre o núcleo de ferro e a armadura é preenchido por ar. Quando uma corrente elétrica é aplicada na bobina, a armadura é atraída em direção a “ferradura” por uma força eletromagnética. O material do núcleo de ferro e da armadura tem permeabilidade magnética relativa ( $\mu_{rF}$ ) igual a 2500, o material da bobina e do ar tem permeabilidade magnética relativa ( $\mu_{rAR}$ ) igual a 1. As dimensões do eletroímã estão indicadas na figura em *mm*, sendo que a profundidade do dispositivo é igual a  $8 \cdot 10^{-2} \text{ m}$ . O eletroímã está sujeito a uma corrente

elétrica distribuída na bobina  $J_z = 2 \cdot 10^6 \cos\left(\frac{\pi y}{12 \cdot 10^{-2}}\right) + 8 \cdot 10^5 \text{ A/m}^2$ , *somente* na região da bobina --

que resulta na geração de um fluxo magnético no núcleo de ferro, que por sua vez gera uma força eletromagnética que atrai a armadura.



Em regime estacionário, o fenômeno eletromagnético em duas dimensões e em meios contínuos é regido pelas seguintes equações de Maxwell:

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0 \quad (\text{Lei de Gauss}) \quad (1)$$

$$\nabla \times \mathbf{H} = \mathbf{J} \quad (\text{Lei de Ampere}) \quad (2)$$

$$\mathbf{B} = \mu \mathbf{H} \quad (3)$$

sendo  $\mathbf{B}$ , o vetor de densidade superficial de fluxo magnético (*Tesla* ou  $\text{Vs/m}^2$ ),  $\mathbf{H}$  o vetor de intensidade de campo magnético ( $\text{A/m}$ ) e  $\mathbf{J}$  o vetor de densidade superficial de corrente elétrica ( $\text{A/m}^2$ ).  $\mu$  é a permeabilidade magnética do material (*Henry/m*) que é dada por:

$$\mu = \mu_r \mu_0$$

onde  $\mu_0$  é a permeabilidade magnética no vácuo (próxima do valor no ar) que vale  $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \text{ (Henry/m)}$  e  $\mu_r$  é denominada de permeabilidade magnética relativa do meio.

Para resolver esse sistema de equações, podemos definir um vetor  $\mathbf{A} = A_z \mathbf{e}_z$ , tal que:

$$\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A} \Rightarrow \nabla \cdot (\nabla \times \mathbf{A}) = 0 \quad (4)$$

Uma vez que o gradiente do rotacional é sempre zero. Portanto, substituindo (4) em (3) e em (2):

$$\nabla \times \left( \frac{1}{\mu} \nabla \times \mathbf{A} \right) = \mathbf{J} \quad (5)$$

Assim resolvendo-se  $\mathbf{A}$  encontra-se  $\mathbf{B}$  através da equação (4) e  $\mathbf{H}$  através da equação (3). No caso de um problema 2D,  $\mathbf{J} = \pm J_z \mathbf{e}_z$  (*somente* na região da bobina, ou seja,  $J_z=0$  para demais regiões) e portanto:

$$\frac{\partial^2 A_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A_z}{\partial y^2} = -\mu J_z \quad (6)$$

A força eletromagnética na armadura ( $\mathbf{F}_{ela}$ ) é calculada pelo método de tensor de Maxwell. Nesse método, as componentes dessa força ( $F_{elax}$  e  $F_{elay}$ ) são dadas por:

$$F_{ela-x} = \frac{1}{2\mu_0} \oint_{\Gamma_{armadura}} \left[ (B_x^2 - B_y^2) n_x + 2B_x B_y n_y \right] dl \quad (7)$$

$$F_{ela-y} = \frac{1}{2\mu_0} \oint_{\Gamma_{armadura}} \left[ 2B_x B_y n_x + (B_y^2 - B_x^2) n_y \right] dl \quad (8)$$

onde  $\Gamma_{armadura}$  corresponde ao contorno externo da armadura e  $n_x, n_y$  são as componentes do vetor normal a superfície da armadura. Note que o eletroímã é *simétrico*. O problema acima está sujeito às seguintes condições de contorno:

- nos pontos situados no contorno *externo* da figura  $B_n = \mathbf{B} \cdot \mathbf{n} = 0$  e  $\mathbf{n} \times \mathbf{H} = 0$  e  $A_z = 0$  no ponto A;
- nos pontos situados na fronteira entre dois meios (por exemplo, ar/ferro, bobina/ferro) a condição é  $B_{n1} = B_{n2}$  e  $\mathbf{n} \times (\mathbf{H}_2 - \mathbf{H}_1) = 0$ , uma vez que não há corrente superficial nas interfaces (veja ideia na *pág. 51* da apostila);

Considere as constantes dadas, e resolva a equação (6) no domínio da figura utilizando o método de diferenças finitas (MDF) com malha quadrada ( $\Delta x = \Delta y$ ):

- Implemente o método de “sobre-relaxação” para a solução do sistema linear de equações resultante da aplicação do MDF (utilize  $\lambda = 1,75$  e tolerância de 0,0001 para a convergência). Verifique a influência da discretização ( $\Delta x = \Delta y$ ) sobre a solução – considere **três** valores de  $\Delta x$  (pequeno, médio e grande). Explique como chegou no valor de  $\Delta x$  utilizado;
- Plote a distribuição de  $A(x,y)$  no eletroímã;
- Plote o **vetor** de densidade superficial de fluxo magnético  $\mathbf{B}(x,y)$  e o vetor de intensidade de campo magnético  $\mathbf{H}(x,y)$  (use o **comando apropriado** no SCILAB ou MATLAB);
- Calcule as componentes  $x$  e  $y$  da força eletromagnética  $\mathbf{F}_{ela}$ ;
- Considere agora a equação (6) na sua forma genérica, que inclui agora o termo transiente:

$$\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{1}{\mu_y} \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{1}{\mu_x} \frac{\partial A_z}{\partial y} \right) = \sigma \frac{\partial A_z}{\partial t} + M \quad (9)$$

$$\mathbf{B} = \boldsymbol{\mu} \mathbf{H} = \begin{bmatrix} \mu_x & 0 \\ 0 & \mu_y \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} H_x \\ H_y \end{Bmatrix} = (\mu_x H_x, \mu_y H_y) \quad (10)$$

sendo  $A_z(x,y,t)$ . No eletroímã do trem de uma empresa alemã, o núcleo de ferro e a armadura são formados agora por um material com permeabilidades magnéticas relativas diferentes nas direções  $x$  e  $y$ , dadas por  $\mu_{r-x}(x,y) = 1200$  e  $\mu_{r-y}(x,y) = 2500$ , onde  $\mu_{r-x}$  e  $\mu_{r-y}$  são as permeabilidades magnéticas relativas nas direções  $x$  e  $y$ , respectivamente.  $\sigma$  é a condutividade elétrica definida *somente* na região

da bobina e é igual a  $4.10^6 (\Omega.m)^{-1}$ . Supõe-se que o núcleo de ferro e a armadura são formados por placas finas coladas e portanto, não haverá corrente de fuga.  $M$  representa a excitação elétrica na bobina, dada por  $M = -J_z \cos \omega t$  e  $J_z$  foi definido acima.

**e.1)** Resolva os itens b), c) e d) novamente, considerando a equação (9) e **apenas um**  $\Delta x$  apropriado (não precisa discutir  $\Delta x$ ) com  $\frac{\partial A_z}{\partial t} = 0$  e  $\omega = 0 \text{ Hz}$  (ou seja,  $M = -J_z$ );

**e.2)** Suponha agora que o eletroímã esteja inicialmente desligado, ou seja,  $A_z(x,y,0)=0$ . Ao ligá-lo,  $M = -J_z \cos \omega t$  para  $t > 0$  e  $\omega = 60 \text{ Hz}$ . As demais condições de contorno permanecem como descritas anteriormente. Pede-se:

- Resolva a equação (9) utilizando o **método explícito** (veja *pág. 47* da apostila) com uma discretização apropriada no espaço ( $\Delta x = \Delta y$ ) e no tempo ( $\Delta t$ );
- Plote a distribuição dos vetores  $\mathbf{B}(x,y,t)$  e  $\mathbf{H}(x,y,t)$  para os tempos  $t=10\Delta t$ ,  $100\Delta t$ , e  $500\Delta t$  s.
- Plote a componente  $F_{ela_x}$  entre 0 e  $500\Delta t$ .

## APRESENTAÇÃO DE RESULTADOS

Os trabalhos podem ser feitos em grupos de dois alunos. Os resultados devem ser apresentados da seguinte forma:

- a) Inicialmente apresente todos os equacionamentos analíticos e numéricos do problema a serem implementados no Python, SCILAB ou MATLAB;
- b) NÃO será aceita a utilização de comandos prontos do SCILAB (ou MATLAB) para a solução da equação de derivadas parciais acima;
- c) Todos os resultados do tipo  $f(x,y)$  devem ser plotados utilizando-se funções do SCILAB (ou MATLAB) como *mesh*, *contour*, *surf*, etc... (escolha uma) (coloque título e legenda nos gráficos). Os gráficos devem ser legíveis e de fácil leitura). NÃO será aceita a simples apresentação de tabelas ou a listagem dos valores da função nos nós da malha;
- d) NÃO utilize os comandos de **manipulação simbólica** do SCILAB (ou MATLAB);
- e) Entregue as listagens dos arquivos \*.py, \*.sci ou \*.m) os quais devem estar decentemente comentados;
- f) O relatório (pdf) contendo a listagem do algoritmo (pdf) deve ser entregue na forma digital no moodle. O relatório deve ser organizado em seções, os resultados devem ser discutidos e apresentados na sequência descrita neste EP, e no final do relatório deve incluir uma conclusão;
- g) Qualquer discussão ou comparação deve ser acompanhada de gráficos e/ou outras indicações que o levou às conclusões;
- h) Para cada dia de atraso serão descontados 2,0 pontos na nota do EP.