## Übungen - Bildgenierung Übung 06.

Jose Jimenez

Angewandte Informatik Bergische Universität Wuppertal



#### Table of Contents

Aufgabe 15: Painter's Algorithm

2 Aufgabe 16: Silhouetten-Algorithmus

3 Aufgabe 17: z-Buffer-Verfahren



Kabinnet Projektion.

Erzeugt die Matrix zur Parallelprojektion in gegebener Richtung mit gegebenem Projektionsfenster [umin; umax]  $\times$  [vmin; vmax] in das Einheitsquadrat...

#### Dafür brauchen wir:

- Mabinet-Projektion Matrix spar
- Verschibung Matrix T
- Skalierung Matrix S

Die Skalierungfaktor ist 
$$s_{\rm x}=rac{1}{u_{max}-u_{min}}$$
 und  $s_{\rm y}=rac{1}{v_{max}-v_{min}}$ 



Kabinnet Projektion.

Erzeugt die Matrix zur Parallelprojektion in gegebener Richtung mit gegebenem Projektionsfenster [umin; umax]  $\times$  [vmin; vmax] in das Einheitsquadrat...

#### Dafür brauchen wir:

- Mabinet-Projektion Matrix spar
- Verschibung Matrix T
- Skalierung Matrix S

Die Skalierungfaktor ist  $s_x = \frac{1}{u_{max} - u_{min}}$  und  $s_y = \frac{1}{v_{max} - v_{min}}$ 

Dann, die Matrix zur Parallelprojektion lautet:  $mpar = S \times T \times spar$ .



Kabinettsprojektion

**Kabinettsprojektion:** Die s- und f-Achse werden waagerecht bzw. senkrecht dargestellt, während die t-Achse um  $30^\circ$  geneigt und um den Faktor  $\frac{1}{2}$  verkürzt ist.



#### Kabinettsprojektion

**Kabinettsprojektion:** Die s- und f-Achse werden waagerecht bzw. senkrecht dargestellt, während die t-Achse um  $30^{\circ}$  geneigt und um den Faktor  $\frac{1}{2}$  verkürzt ist.

- $\bullet$  s  $\rightarrow$  x
- $\bullet$  f  $\rightarrow$  y
- ullet t ightarrow z

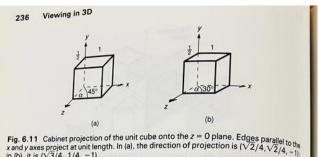
**z ist die Projektionsachse.** Die Projektion wird in die x-y-Ebene durchgeführt.



Kabinnet-Projektion.

Kabinnet-Projektion. Die x- und die y-Achse waagerecht bzw. senkrecht dargestellt werden und die z-Achse um 30° geneigt und um den Faktor  $\frac{1}{2}$ verkürzt ist.

Die Kabinnet Projektion ist Spezialfall von Schiefe Projektionen.

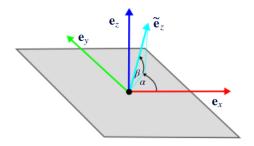


in (b), it is  $(\sqrt{3}/4, 1/4, -1)$ .



Kabinnet-Projektion.

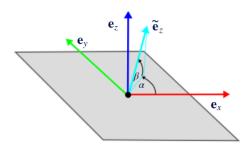
**Kabinnet-Projektion.** Die x- und die y-Achse waagerecht bzw. senkrecht dargestellt und die z-Achse um 30  $^{\circ}$  geneigt und um den Faktor  $\frac{1}{2}$  verkürzt.





Kabinnet-Projektion.

**Kabinnet-Projektion.** Die x- und die y-Achse waagerecht bzw. senkrecht dargestellt und die z-Achse um 30  $^{\circ}$  geneigt und um den Faktor  $\frac{1}{2}$  verkürzt.



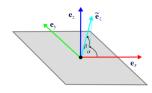
$$x = x \pm \frac{1}{2}z \cdot \cos(\alpha)$$
  

$$y = y \pm \frac{1}{2}z \cdot \sin(\alpha)$$
  

$$\alpha = 30$$



Kabinnet-Projektion.



$$P\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \pm \frac{1}{2}z \cdot \cos(\alpha) \\ y \pm \frac{1}{2}z \cdot \sin(\alpha) \\ 0 \end{pmatrix}$$





Kabinnet Projektion.

#### Wir brauchen:

- **1** Kabinet-Projektion Matrix  $spar \Rightarrow Done$
- Verschibung Matrix T
- Skalierung Matrix S

Wir wissen schon wie die Verschiebung und Skalierung Matrixen aus sieth.

Die Skalierungfaktor ist 
$$s_X = \frac{1}{u_{max} - u_{min}}$$
 und  $s_y = \frac{1}{v_{max} - v_{min}}$ 



Kabinnet Projektion.

#### Wir brauchen:

- **1** Kabinet-Projektion Matrix  $spar \Rightarrow Done$
- Verschibung Matrix T
- Skalierung Matrix S

Wir wissen schon wie die Verschiebung und Skalierung Matrixen aus sieth.

Die Skalierungfaktor ist 
$$s_x = \frac{1}{u_{max} - u_{min}}$$
 und  $s_y = \frac{1}{v_{max} - v_{min}}$ 

Dann, die Matrix zur Parallelprojektion lautet:  $mpar = S \times T \times spar$ .



Kabinnet-Projektion.

```
Matrix4x4 berechneMpar(double umin, double umax, double vmin, double
   vmax, double& ratio)
  //=> Ankathete = 0.5 * cos(30°) = 0.5 * sqrt(3)/2 = sqrt(3)/4
  //=> Gegenkathete = 0.5 * sin(30°) = 0.5 * 0.5 = 0.25
      / 1 sy
  Matrix4x4 spar;
  spar.el[0][0] = spar.el[1][1] = spar.el[3][3] = 1;
  spar.el[0][2] = -sqrt(3) / 4.0;
  spar.el[1][2] = -1.0 / 4.0;
```



```
1 	 ty 	 1
 Matrix4x4 transl;
 transl.el[0][0] = transl.el[1][1] = transl.el[2][2] =
\hookrightarrow transl.el[3][3] = 1;
 transl.el[0][3] = -umin;
 transl.el[1][3] = -vmin;
 /* / sx
           sy
 Matrix4x4 scale;
 scale.el[0][0] = 1 / (umax - umin);
 scale.el[1][1] = 1 / (vmax - vmin);
 scale.el[2][2] = scale.el[3][3] = 1;
```



```
void erzeugeFlaeche(double xmin, double xmax, double zmin,
/* Rahmen Program */
}
```



```
void erzeugeFlaeche(double xmin, double xmax, double zmin,
/* Rahmen Program */
}
```

- ullet for  $(z=1,...,\mathit{num})$  Von hinten nach vorne. Hängt stark von der Blickrichtung ab
  - for (x = 1, ..., num)
    - Die vier Ecken der aktuellen Zelle holen
    - Zwei Dreiecke aus den Ecken erstellen
    - Sarbe für die Dreiecke zuweisen
    - Oreiecke zur Liste hinzufügen
  - end for
- end for







```
void erzeugeFlaeche(...){
   for (int z = 0; z < num; ++z){
     for (int x = 0; x < num; ++x){
          // Jedes Viereck besteht aus zwei Dreiecken.
          Dreieck d1, d2;
          /* 0 -> xmin, num -> xmax, Steigung ist dann
          * (xmax - xmin) / num z analog. */
          double xl = xmin + x * (xmax - xmin) / num;
          double xh = xmin + (x + 1) * (xmax - xmin) / num;
          double zl = zmin + z * (zmax - zmin) / num:
          double zh = zmin + (z + 1) * (zmax - zmin) / num;
```

Painter's algorithm.

Für jede Gitterzelle: Zwei Dreiecke, d1 und d2, werden erstellt, um ein Viereck zu bilden .



```
void erzeugeFlaeche(...){
    for (int z = 0; z < num; ++z){
      for (int x = 0; x < num; ++x){
          // Jedes Viereck besteht aus zwei Dreiecken.
          Dreieck d1, d2;
          double xl = xmin + x * (xmax - xmin) / num:
          double xh = xmin + (x + 1) * (xmax - xmin) / num:
          double zl = zmin + z * (zmax - zmin) / num;
          double zh = zmin + (z + 1) * (zmax - zmin) / num;
          // Berechne Funktionswerte und erzeuge 3D-Punkte (4D-hom.)
    mit
          // Funktionswert als y-Koordinate.
          Vec4D p1(xl, func(xl, zl), zl, 1);
          Vec4D p2(x1, func(x1, zh), zh, 1);
          Vec4D p3(xh, func(xh, zl), zl, 1);
          Vec4D p4(xh, func(xh, zh), zh, 1);
```

```
void erzeugeFlaeche(...){
   for (int z = 0; z < num; ++z){
     for (int x = 0; x < num; ++x){
         Dreieck d1, d2;
         double xl = xmin + x * (xmax - xmin) / num:
         double xh = xmin + (x + 1) * (xmax - xmin) / num;
         double zl = zmin + z * (zmax - zmin) / num;
         double zh = zmin + (z + 1) * (zmax - zmin) / num;
         Vec4D p1(xl, func(xl, zl), zl, 1);
         Vec4D p2(x1, func(x1, zh), zh, 1);
         Vec4D p3(xh, func(xh, zl), zl, 1);
         Vec4D p4(xh, func(xh, zh), zh, 1);
         // Weise Punkte zu Dreiecken zu. (Assign)
         d1.ecke[0] = p1; d1.ecke[1] = p2; d1.ecke[2] = p3;
         d2.ecke[0] = p2; d2.ecke[1] = p4; d2.ecke[2] = p3;
```

Painter's algorithm.

#### Farbe?

```
Nur für die Färbung:
Skalierung von [0; 1] auf [0; 255].
 double xval = static_cast<double>(x) / num;
 double zval = static_cast<double>(z) / num;
 // Farbe. Rot in x-Richtung, Grün in z-Richtung, Blau invers in
       // beide Richtungen.
d1.col = DrawColour(255 * xval, 255 * zval,
                           255 * (1 - xval) * (1 - zval)):
d2.col = DrawColour(255 * xval, 255 * zval,
                           255 * (1 - xval) * (1 - zval)):
 // In Liste einfügen.
 dreiecke.push_back(d1);
 dreiecke.push_back(d2);
```

Silhouetten-Algorithmus

Relativ einfach ...

```
Matrix4x4 berechneMpar(double umin, double umax, double vmin, double vmax, double vmin, double vmax,
```

```
void maleSilhouetten(Drawing& pic,
```

```
const std::vector<std::vector<Vec3D>>% kurven,
const Matrix4x4% mpar, double ratio)
```

#### Rahmen Program



Funktion: erzeugeKurven

#### Rahmen Program

Wie Früher, wir brauchen die x- und z- Koordinaten.

$$posz = z_{min} + (z_{max} - z_{min}) \frac{z}{num}$$



Funktion: erzeugeKurven

```
for (int z = 0; z < num; ++z){
  kurven[num - z - 1].resize(pieces + 1);
  // z-Koordinate des Punktes.
  double posz = zmin + (zmax - zmin) * static_cast<double>(z) / num;
  // Einzelne Kurve, konstantes z, verbundene Punkte in x.
  for (int x = 0; x < pieces + 1; ++x){
    // x-Koordinate des Punktes.
    double posx = xmin + (xmax - xmin) * static_cast<double>(x) /
   pieces;
    // Speichere rückwärts, s.o.
    kurven[num - z - 1][x] = Vec3D(posx, func(posx, posz), posz);
```

Funktion: maleSilhouetten

Funktion: maleSilhouetten 6.3.2



Funktion: maleSilhouetten

#### Rahmen Program:

Drei for-Schleifen.



Funktion: maleSilhouetten

#### Es gibt 4 möglichichkeiten:

- alt  $(x, y_l)$  unterhalb Kontur.
- alt  $(x, y_l)$  oberhalb Kontur.
- neu  $(x+1, y_r)$  unterhalb Kontur.
- neu  $(x+1, y_r)$  oberhalb Kontur



Funktion: maleSilhouetten

#### Es gibt 4 möglichichkeiten:

- alt  $(x, y_l)$  unterhalb Kontur.
- alt  $(x, y_l)$  oberhalb Kontur.
- neu  $(x+1, y_r)$  unterhalb Kontur.
- neu  $(x+1, y_r)$  oberhalb Kontur

$$schnitt = \frac{konturwert - y_l}{(y_r - y_l) - (konturwert_{x+1} - konturwert_x)}$$



Funktion: maleSilhouetten

#### Fall 1:



Funktion: maleSilhouetten

**Fall 2/3** - a: alt (x, yl) unterhalb Kontur **Schnittpunktes**:

$$\rightarrow x_{schnitt} = (kmin(x) - yl)/(yr - yl - kmin(x+1) + kmin(x))$$



Funktion: maleSilhouetten

**Fall 2/3** - **a**: alt (x, yl) unterhalb Kontur **Schnittpunktes**:

$$\rightarrow x_{schnitt} = (kmin(x) - yl)/(yr - yl - kmin(x+1) + kmin(x))$$

```
if (yl < konturmin[x]) {</pre>
 // Fall 2/3-a: alt (x, yl) unterhalb Kontur
 schnitt = static_cast<double>(konturmin[x] - yl) /
            (yr - yl - konturmin[x + 1] + konturmin[x]);
 /* Nur zeichnen, wenn das Geradenstück von x nach x+1
  * wirklich geschnitten wird.
 if (schnitt >= 0 && schnitt <= 1)
   pic.drawLine(x, round(yl), round(x + schnitt),
                 round(yl + schnitt * (yr - yl)));
 konturmin[x] = y1; //<-----
```

Funktion: maleSilhouetten

#### Fall 2/3 - **b**: alt (x, yl) oberhalb Kontur



Funktion: maleSilhouetten

Fall 2/3-c: neu (x+1, yr) unterhalb Kontur



Funktion: maleSilhouetten

#### Fall 2/3-4: neu (x+1, yr) oberhalb Kontur

```
if (yr > konturmax[x + 1]) {
  // Fall 2/3-4: neu (x + 1, yr) oberhalb Kontur
  schnitt = static_cast<double>(konturmax[x] - yl) /
            (yr - yl - konturmax[x + 1] + konturmax[x]);
  if (schnitt >= 0 && schnitt <= 1) {
    pic.drawLine(round(x + schnitt),
                 round(vl + schnitt * (vr - vl)), x + 1,
                 round(vr));
  konturmax[x + 1] = yr;
```

Done! Run!



## Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren

clip3DPoint

Wir sollen 2 Funktionen implementieren... Die Erste:

```
bool clip3DPoint(const Vec3D& p, double zmin){
    // 3D-Clipping im kanonischen Bildraum der Zentralprojektion
    // hier für einen einzelnen Punkt statt einer Linie
    // HIER ERGÄNZEN <<<<<<<<<<<<<>><<<<<>><<<<>><<<<>><</>}
```



## Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren

clip3DPoint

Wir sollen 2 Funktionen implementieren... Die Erste:

```
bool clip3DPoint(const Vec3D& p, double zmin){
    // 3D-Clipping im kanonischen Bildraum der Zentralprojektion
    // hier für einen einzelnen Punkt statt einer Linie
    // HIER ERGÄNZEN <<<<<<<<<<<<>><<<<<>><<<<>><<<<>}}
```

Der Kanonishcer Bildraum:

$$z \in [-1, z_{min}]$$

$$x \in [-z, z]$$

$$y \in [-z, z]$$
(1)

z-Koordinate und  $z_{min}$  sind negativ,  $z_{min} > -1$ .



# Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren clip3DPoint

Der Kanonishcer Bildraum:

$$z \in [-1, z_{min}]$$

$$x \in [-z, z]$$

$$y \in [-z, z]$$
(2)

z-Koordinate und  $z_{min}$  sind negativ,  $z_{min} > -1$ .

Bedingungen für Lage des Punktes **p** AUSSERHALB des kanonischen Bildraums?



## Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren

clip3DPoint

```
z \in [-1, z_{min}], x \in [-z, z], y \in [-z, z].
bool clip3DPoint(const Vec3D& p, double zmin)
  // 3D-Clipping im kanonischen Bildraum der Zentralprojektion
  // hier für einen einzelnen Punkt statt einer Linie.
  if (
       p.el[2] < -1
                            // weiter weg als z=-1
    || p.el[2] > zmin
                             // näher als z=zmin
    || p.el[0] < p.el[2] // links der linken Kappungsebene
    || p.el[0] > -p.el[2] // rechts der rechten Kappungsebene
    || p.el[1] < p.el[2] // unterhalb der unteren Kappungsebene
    || p.el[1] > -p.el[2] // oberhalb der oberen Kappungsebene
    return false:
  return true:
```

# Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren clip3DPoint

Wir sollen 2 Funktionen implementieren... Die Zweite:

Malt ins Bild pic einen Punkt an die Stelle (x, y), der die Tiefe z hat, falls es dort noch keinen Punkt geringerer oder gleicher Tiefe gibt; in diesem Fall wird zusätzlich der Eintrag im z-Buffer aktualisiert... Wie?

## Aufgabe 17 (z-Buffer-Verfahren

clip3DPoint

Wir sollen 2 Funktionen implementieren...

Die Zweite:

```
inline void drawPointZ (Drawing& pic, int x, int y, double z,
                        vector<vector<double> >& zbuf, DrawColour colour)
 if ( x < 0 || x >= static_cast<int>(zbuf.size())
      || y < 0 || y >= static_cast<int>(zbuf[0].size()))
    return;
// Befindet sich der neue Punkt vor dem zuvor gezeichneten Punkt?
  if (z > zbuf[x][y])
 { //Ja? ok. Zeichden Punkt und aktualisier den Puffer
    pic.drawPoint(x, y, colour);
    zbuf[x][y] = z;
```