Übungen - Bildgenierung Übung 11.

Jose Jimenez

Angewandte Informatik Bergische Universität Wuppertal



Table of Contents

Aufgabe 34: Raytracing nach Whitted



- Die Struktur Ray
- Die Struktur HitInfo
- Die Struktur VisibleInfo



- Die Struktur Ray
- Die Struktur HitInfo
- Die Struktur VisibleInfo

```
typedef struct {
Vector3d origin;
Vector3d direction:
   Object* insideObject {nullptr}; //Dieses Objekt wird Ignoriert.
 } Rav;
```

Die Struktur Ray stellt einen Strahl mit Ausgangspunkt und Richtung dar. Alle Informationen dazu finden Sie in der Datei rav.h.



- Die Struktur Ray
- Die Struktur HitInfo
- Die Struktur VisibleInfo

```
typedef struct {
  bool hit {false};
  // rayparam: position = origin + rayparam*direction : linie(t)
  // -> für Entfernungsbestimmung.
double rayparam {std::numeric_limits<double>::max()};
Vector3d position {0,0,0};
Vector3d normal {0,0,0};
Object *object {nullptr};
} HitInfo;
```

Die Struktur Hitlnfo bündelt die Schnittpunkt-Informationen eines Strahls mit einem Objekt. Alle Informationen dazu finden Sie in der Datei hitinfo.h.



- Die Struktur Ray
- Die Struktur HitInfo
- Die Struktur VisibleInfo

Die Struktur VisibleInfo bündelt die Informationen, ob eine Lichtquelle von einem Punkt aus sichtbar ist. Alle Informationen dazu finden Sie in der Datei visibleinfo.h.



Zunächst müssen wir alle Eigenschaften der Szene und des Bildes abrufen.



Zunächst müssen wir alle Eigenschaften der Szene und des Bildes abrufen. d.h

• Ecke und spannende Vektoren der Projektionsebene bestimmen.



Zunächst müssen wir alle Eigenschaften der Szene und des Bildes abrufen. d.h

- Ecke und spannende Vektoren der Projektionsebene bestimmen.
 - Alle Kamerawerte.
 - Alle Ebenes.



Zunächst müssen wir alle Eigenschaften der Szene und des Bildes abrufen. d.h

- Ecke und spannende Vektoren der Projektionsebene bestimmen.
 - Alle Kamerawerte.
 - Alle Ebenes.

Lass uns sehen was wir machen, d.h. wie erzeugen wir die Ebenen?



Zunächst müssen wir alle Eigenschaften der Szene und des Bildes abrufen. d.h

- Ecke und spannende Vektoren der Projektionsebene bestimmen.
 - Alle Kamerawerte.
 - Alle Ebenes.

```
Vector3d campos = scene.getCamera().getPosition();
Vector3d camdir = scene.getCamera().getDirection();
Vector3d up = scene.getCamera().getUp();
double horangle = scene.getCamera().getHorAngle();
double aspect = static_cast<double>(image.getWidth())/image.getHeight(
Vector3d planeright = camdir.cross(up);
Vector3d planedown = camdir.cross(planeright);
camdir  /= camdir.norm();
planeright /= planeright.norm();
planedown /= planedown.norm();
```



planedown /= planedown.norm();

```
Vector3d campos = scene.getCamera().getPosition();
Vector3d camdir = scene.getCamera().getDirection();
Vector3d up = scene.getCamera().getUp();
double horangle = scene.getCamera().getHorAngle();
double aspect = static_cast<double>(image.getWidth())/image.getHeight(
Vector3d planeright = camdir.cross(up);
Vector3d planedown = camdir.cross(planeright);
camdir /= camdir.norm();
planeright /= planeright.norm();
```

Wir versuchen, die Koordinaten der Ecke zu berechnen. Wie? Und damit können wir alle Pixel durchgehen.



```
Vector3d campos = scene.getCamera().getPosition();
Vector3d camdir = scene.getCamera().getDirection();
Vector3d up = scene.getCamera().getUp();
double horangle = scene.getCamera().getHorAngle();
double aspect = static_cast<double>(image.getWidth())/image.getHeight(
Vector3d planeright = camdir.cross(up);
Vector3d planedown = camdir.cross(planeright);
camdir /= camdir.norm():
planeright /= planeright.norm();
```

Wir versuchen, die Koordinaten der Ecke zu berechnen. Wie? Und damit können wir alle Pixel durchgehen. Wir haben den **Horizontalwinkel**. Lass uns es auf der Tafel sehen.

planedown /= planedown.norm();



Wir versuchen, die Koordinaten der Ecke zu berechnen. Wie? Und damit können wir alle Pixel durchgehen. Wir haben den Horizontalwinkel.

```
double horangle = scene.getCamera().getHorAngle();
double aspect = static_cast<double>(image.getWidth())/image.getHeight(
Vector3d planeright = camdir.cross(up);
Vector3d planedown = camdir.cross(planeright);
camdir /= camdir.norm();
planeright /= planeright.norm();
planedown /= planedown.norm();
double pi = M_PI;
planeright *= tan(horangle * pi / 360.0
planedown *= tan(horangle * pi / 360.0) / aspect;
Vector3d topleft = campos + camdir - planeright - planedown;
```

Ok, wir haben die Ecke. Wir mussen dann alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen.



Ok, wir haben die Ecke. Wir mussen dann alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen. Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.



Ok, wir haben die Ecke. Wir mussen dann alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen. Wir

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.

```
vector<vector<Vector3d>> tmpImage;
tmpImage.resize( image.getHeight() ); //???
```



Ok, wir haben die Ecke. Wir mussen dann alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen. Wir

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.

```
int w, h;
w = image.getWidth();
h = image.getHeight();

vector<vector<Vector3d>> tmpImage;
tmpImage.resize( h );
for (int y = 0; y < h; y++) {
  tmpImage[y].resize( w, Vector3d(0, 0, 0) );
}</pre>
```

Done



Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d)
- machen Raytracing für jedes Pixel.
 - dafür brauchen wir die Maße der Pixels.
 - wir wollen die Mitte jedes Pixels bekommen
 - alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen



Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing f
 ür jedes Pixel.
 - dafür brauchen wir die Maße der Pixels.
 - wir wollen die Mitte jedes Pixels bekommen
 - alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen

```
// Pixelmaße
double w1 = 1.0 / w;
double h1 = 1.0 / h;
double w1_halbe = 0.5 * w1;
double h1_halbe = 0.5 * h1;
```



Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.
 - 1 dafür brauchen wir die Maße der Pixels.
 - wir wollen die Mitte jedes Pixels bekommen
 - alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen

```
Ray currentray;
currentray.origin = campos;
for (int y = 0; y < h; y++) {
  for (int x = 0; x < w; x++) {
    currentray.direction = ...
  }
}</pre>
```



Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.
 - dafür brauchen wir die Maße der Pixels.
 - 2 wir wollen die Mitte jedes Pixels bekommen
 - alle Punkte auf der Projektionsebene erzeugen und Strahlen verfolgen

Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.

Done? Fast... Die Farbe-Werte muss zwischen 0 und 1.



Wir...

- initialisieren ein "leeres" Bild, (2d vector von Vector3d),
- machen Raytracing für jedes Pixel.

```
Ray currentray;
currentray.origin = campos;
for (int y = 0; y < h; y++) {
 for (int x = 0; x < w; x++) {
  currentray.direction = topleft - campos
                         + 2 * planeright * ( x * w1 + w1_halbe )
                         + 2 * planedown * (y * h1 + h1_halbe);
 tmpImage[y][x] += raytrace( scene, currentray, 1 );
  Vector3d col:
  col = tmpImage[y][x] ;
  clampCol(col);
  image.setPixel( x, y, col );
```

Jetz, wir implementieren Algorithmus 10.6.



Jetz, wir implementieren Algorithmus 10.6.

Wir tun es in drei Schritten.

- **0** Wir Kriegen das HitInfo des Strahls.
 - Rechnnen diffuser und winkelabhängiger "direkter" Anteil.
 - Spiegelung
 - Second Lichtberechnung



```
Vector3d Raytracer::raytrace( const Scene &scene, const Ray &ray, int dep,
                                Object *origin ){
  HitInfo hi;
    for (auto o: scene.objects) {
      if (o.get() == origin)
        continue:
      HitInfo hitest = o->isHitBy( ray );
      if ( hitest hit
           && (hitest.rayparam < hi.rayparam)
           && (hitest.rayparam >= 0) ) {
        hi = hitest;
```

Ok, wir haben alle hit Information. Dann, konnen wir mit Algorithmus 10.6 arbeiten.