

# Übungen - Bildgenierung

## Übung 04.

Jose Jimenez

Angewandte Informatik  
Bergische Universität Wuppertal

November 27, 2024



# Table of Contents

1 Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

2 Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL



# Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

Also, jetzt finden wir die **Werte von  $t$** , bei denen wir einen **Schnittpunkt mit den Clipping-Ebenen** in normalisierten Sichtkoordinaten haben.



## Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

Also, jetzt finden wir die **Werte von  $t$** , bei denen wir einen **Schnittpunkt mit den Clipping-Ebenen** in normalisierten Sichtkoordinaten haben.

**Was ist  $\Delta P$ ?**

$\Delta P$  ist der Vektor, der die Richtung und Länge der Linie beschreibt.

Wenn die Linie zwei Punkte  $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$  und  $P_1 = (x_1, y_1, z_1)$  hat, dann ist:

$$\Delta P = P_1 - P_0 = (x_1 - x_0, y_1 - y_0, z_1 - z_0).$$

Das bedeutet,  $\Delta P$  zeigt, wie weit und in welche Richtung wir uns von  $P_0$  nach  $P_1$  bewegen.



# Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

Wir implementierung 2 Hilfsfunktionen für **a** und **b**.

- Rahmen Program
- true =: full oder teilweise sichtbar
- false =: nicht sichtbar



# Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

Clipping für Fall a.

```
bool clip3D1(Vec3D& anf, Vec3D& end, double t1, double t2){  
    // Clipping-Hilfsfunktion  
    Vec3D delta;  
    if (t1 > t2) //Annahme  
        swap(t1, t2);  
    if (t1 > 1 || t2 < 0)    //ii)  $\beta$   $\gamma$ , zurückweisen  
        return false;  
  
    // i) iii) iv)  
    delta = end - anf;    //P1- P0  
    if (t2 < 1)  
        end = anf + t2 * delta;    //P1 = P0 + t2 $\Delta P$   
    if (t1 > 0)  
        anf += t1 * delta;    //P0 = P0 + t1 $\Delta P$   
    return true;  
}
```



# Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

Clipping für Fall b.

```
bool clip3D2(Vec3D& anf, Vec3D& end, double t1, double t2){  
    // Clipping-Hilfsfunktion  
    Vec3D delta;  
  
    delta = end - anf;  
    double z1 = anf.el[2] + t1 * delta.el[2];  
    double z2 = anf.el[2] + t2 * delta.el[2];  
    if (z1 > 0 && z2 > 0)           //i)  
        return false;  
    if (z1 <= 0 && z2 <= 0)         //ii)  
        return clip3D1(anf, end, t1, t2);  
    double tu = min(t1, t2);        // unteres t  
    if (tu < 0)                     //iii) alpha)  
        return false;  
    if (tu < 1)                     //iii) gamma)  
        end = anf + tu * delta;  
    return true;  
}
```

# Aufgabe 13: 3D-Clipping für perspektivische Projektion

## clip3D implementierung

Wir sollen nur

```
bool clip3D(Vec3D& anf, Vec3D& end, double zmin)
```

implementieren.

Das heißt, wir übersetzen, was an der Tafel steht, in C.





# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### Idee...

Wir zeichnen einen Würfel, dann Teile, dann einen Schneemann und dann Schneemänner...

```
void drawCube(const DrawColour& col)
void drawSnowmanParts()
void drawSnowman()
void drawSnowmen()
```



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### Idee...

Wir zeichnen einen Würfel, dann Teile, dann einen Schneemann und dann Schneemänner...

```
void drawCube(const DrawColour& col) //was macht die Funktion?
```



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### Push und Pop

Es gibt einen Stapel von Transformationsmatrizen... Wir werden nur ein Element in unserem Stapel behalten.

```
void drawSnowmanParts(){  
  
    glPushMatrix();  
    /*  
     . Verschiebung oder Skalierung    (auch Drehung)  
     */  
    glPopMatrix();  
}
```



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

**unterer Würfel... Aber zuerst Farben!**

```
void drawSnowmanParts(){  
    DrawColour white(255, 255, 255);  
    DrawColour black(0, 0, 0);  
    DrawColour orange(255, 45, 0);  
}
```



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### unterer Würfel

```
void drawSnowmanParts(){  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 1.0f, 0.0f);  
    drawCube(white);  
    glPopMatrix();  
}
```

**Mitlere Würfel und Obere Würfel.** Hinweis: `glScalef(x, y, z);`  
**Daran denken. 5 min.**



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### unterer Würfel

```
void drawSnowmanParts(){  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 1.0f, 0.0f);  
    drawCube(white);  
    glPopMatrix();  
}
```

**Mitlere Würfel und Obere Würfel.** Hinweis: `glScalef(x, y, z);`  
**Daran denken. 5 min. PDF**



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### unterer Würfel

```
void drawSnowmanParts(){  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 1.0f, 0.0f);  
    drawCube(white);  
    glPopMatrix();  
    // mittlerer Würfel  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 2.8f, 0.0f);  
    glScalef(0.8f, 0.8f, 0.8f);  
    drawCube(white);  
    glPopMatrix();  
}
```



# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### Hut

```
void drawSnowmanParts(){  
    // Hut  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 4.9f, 0.0f);  
    glScalef(0.8f, 0.2f, 0.8f);  
    drawCube(black);  
    glPopMatrix();  
    glPushMatrix();  
    glTranslatef(0.0f, 5.3f, 0.0f);  
    glScalef(0.6f, 0.6f, 0.6f);  
    drawCube(black);  
    glPopMatrix();  
}
```





# Aufgabe 14: Modellierung mit OpenGL

## OpenGL

### Snow-men

```
void drawSnowmen()
{
    glPushMatrix();
    glScalef(1.5f, 1.5f, 1.5f);
    for (int i = 0; i < 9; ++i)
    {
        glPushMatrix();

        glTranslatef(i % 3 - 1, 0.0f, i / 3 - 1);
        glScalef(0.2f, 0.2f, 0.2f);
        drawSnowman();

        glPopMatrix();
    }

    glPopMatrix();
}
```