BERGISCHE UNIVERSITÄT WUPPERTAL FAKULTÄT FÜR MATHEMATIK UND NATURWISSENSCHAFTEN





Angewandte Informatik
Dr. Martin Galgon
M.Sc. Jose Jimenez

Bildgenerierung

Wintersemester 2023 / 2024

Übungsblatt 4

Aufgabe 10 (Perspektivische Projektion) -

Programmieren Sie die perspektivische Projektion, die Überführung in normalisierte Koordinaten sowie die Umwandlung in Gerätekoordinaten. Ergänzen Sie hierzu im Rahmenprogramm projl.cc im Verzeichnis /home/bildgen/Aufgaben/projektion-1 die entsprechenden Teile der Funktionen

Matrix4x4 berechneTransformation(const Vec3D& cop, const Vec3D& vrp, const Vec3D& vup, int w, int h, double& un, double& vn)

und

Alle für die Berechnung benötigten Operationen sind bereits vorgegeben, Sie können also z.B. die Matrix-Multiplikation direkt mittels *-Operator verwenden. Unterstützt werden ausschließlich 4×4-Matrizen, geben Sie deshalb bei der Projektion und den nachfolgenden Transformationen für die *n*-Koordinate eine Nullzeile in der Matrix an.

Gehen Sie für die Berechnung der Transformation in berechneTransformation() in den folgenden Schritten vor und erzeugen Sie zunächst jeweils einzelne Matrizen mit dem gewünschten Effekt. vpn, umin, umax, vmin und vmax sind bereits vorgegeben.

- 1. Verschiebung des Aufpunktes der Projektionsebene (vrp) in den Ursprung.
- 2. Überführung in das (u, v, n)-Koordinatensystem.
 - a) Bestimmung des (u, v, n)-Koordinatensystems aus der Normalen der Projektionsebene, vpn, und der Aufwärtsrichtung, vup.
 - b) Rotation $z \mapsto n, x \mapsto u, y \mapsto v$.
- 3. Verschieben der transformierten Augenposition (cop überführt in das (u, v, n)-Koordinatensystem) in den Koordinatenursprung.
- 4. Standard perspektivische Projektion auf die (u, v)-Ebene.
- 5. Normalisierung der Koordinaten.

- a) Translation der unteren linken Ecke des Projektionsfensters in den Ursprung.
- b) Skalierung des Projektionsfensters, so dass es in das Einheitsquadrat passt.
- c) Speichern der Ausdehnung des Bildes im Einheitsquadrat, u_n und v_n (der entsprechende Code-Abschnitt ist vorgegeben).

Berechnen Sie nun die Gesamttransformation durch Matrix-Multiplikation in der richtigen Reihenfolge. Die Skalierung auf Gerätekoordinaten ist nicht Teil der Matrix, sie wird im Folgenden separat durchgeführt. Praktischer Grund hierfür ist das einfache 3D-Clipping in normalisierten Koordinaten.

Zum Zeichnen des Bildes ist dann noch Folgendes in maleLinien() zu tun:

- 1. Anwenden der Transformationsmatrix auf Anfangs- und Endpunkt der einzelnen Linien (der entsprechende Code-Abschnitt ist vorgegeben).
- 2. Umwandlung der homogenen Koordinaten in 2D-Koordinaten.
- 3. Skalierung auf Fenstergröße (Gerätekoordinaten) unter Verwendung von u_n und v_n .

Testen Sie Ihre Transformation mit den *.in-Dateien, z. B. "proj1 < Colosseum.in".

Aufgabe 11 (Strecken-Clipping nach Cohen und Sutherland) —

Sei das Kappungsfenster gegeben durch das achsenparallele Rechteck [2; 8] \times [1; 5] sowie Linien mit Anfangspunkt P_1 und Endpunkt P_2 .

a)
$$P_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$
, $P_2 = \begin{pmatrix} 10 \\ 4 \end{pmatrix}$ b) $P_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$, $P_2 = \begin{pmatrix} 6 \\ 0 \end{pmatrix}$

c)
$$P_1 = {7 \choose 0}, P_2 = {10 \choose 2}$$
 d) $P_1 = {5 \choose 6}, P_2 = {11 \choose 4}$

Bestimmen Sie mit dem Cohen-Sutherland-Verfahren jeweils Anfangs- und Endpunkt der gekappten Linie von Hand.

Aufgabe 12 (Strecken-Clipping nach Cyrus, Beck, Liang und Barsky) —

Gegeben seien das gleiche achsenparallele Rechteck und die gleichen Punkte wie in Aufgabe 11. Bestimmen Sie mit dem Cyrus-Beck-Liang-Barsky-Verfahren jeweils Anfangs- und Endpunkt der gekappten Linie. Sie können die Lösung wahlweise von Hand berechnen oder ein kleines Hilfsprogramm schreiben.

Abgabe: Mi., 22.11.2023, 13:15 Uhr

Senden Sie Ihre Lösungen der Theorie-Aufgaben und Ihre Programme per E-Mail an bildgen@studs.math.uni-wuppertal.de.