Aprendizagem Espectral em Modelos Ocultos de Markov

Jonas Rocha Lima Amaro

Instituto de Matemática Pura e Aplicada

Resumo

Modelos Ocultos de Markov são modelos versáteis para representar processos estocásticos e com isso, muitas perguntas podem ser feitas a cerca do processo partindo dos parâmetros do modelo. Neste trabalho, o leitor será introduzido à abordagem discreta de Modelos Ocultos de Markov e também à uma forma eficiente de resolver dois problemas: Calcular probabilidades de sequências; e calcular probabilidade da próxima observação dada a sequência de observações que o antecede. Finalmente, apresentaremos estudos comparativos que trazem em média uma redução de XX& no tempo a execução de rotinas se comparada à implementação mais comum.

Introdução

Cadeia de Markov

Cadeia de Markov é um processo estocástico no qual a probabilidade do próximo estado depende apenas do estado anterior. Se o processo ainda tiver uma quantidade finita de estados e o tempo for discreto, é possível representar a cadeia como grafo direcionado completo como representado na Figura 1. Cada estado corresponde a um nó do grafo, partindo de cada nó o estado seguinte é uma variável aleatória com as probabilidades representadas nos pesos de cada aresta. Por tanto, no caso ilustrado na Figura 1

Para todo
$$e, e' \in E = \{A, B, C\}$$

 $P(e'|e) \in [0, 1] \text{ e}$
 $P(A|e) + P(B|e) + P(C|e) = 1$

Como se espera de uma função probabilidade com domínio discreto. A partir do grafo é bastante direto representar os parâmetros de forma matricial

$$T = \begin{pmatrix} P(A|A) & P(B|A) & P(C|A) \\ P(A|B) & P(B|B) & P(C|B) \\ P(A|C) & P(B|C) & P(C|C) \end{pmatrix}$$

Por outro lado, há redundâncias na matriz, pois cada linha soma 1, por isso é suficiente 6 parâmetros para determinar uma cadeia de 3 estados. Além disso, existe uma distribuição de probabilidade para o valor inicial da sequência que será representado como $\pi_0(e)$ que é equivalente ao vetor

$$\Pi_0 = \begin{pmatrix} \pi_0(A) \\ \pi_0(B) \\ \pi_0(C) \end{pmatrix}$$

De forma geral, em uma Cadeia de Markov com n estados, são necessários $n^2 - n$ parâmetros e

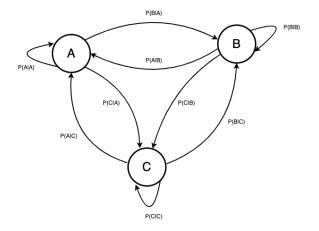


Figura 1: Diagrama de estados.

cada probabilidade condicional é representada numa matriz $T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ com entradas não negativas e que

$$T\mathbf{1}_n = \mathbf{1}_n$$

Isto é, cada linha soma 1. Além disso, também vetor $\Pi_0 \in \mathbb{R}^n$ com a distribuição de probabilidades para o estado inicial que também somam 1:

$$\Pi_0^{\rm T} \mathbf{1}_n = 1$$

E da mesma forma que a matriz transição, à redundância no vetor Π_0 , pois é suficiente determinar apenas as probabilidades de n-1 estados.

Concluí-se que uma Cadeia de Markov de n estados é definida por $n^2 - 1$ parâmetros.

Exemplo

Para ilustrar a estimativa dos parâmetros de uma Cadeia de Markov, considere o seguinte conjunto

sequências

ABCABACCACAB BACABACAAC BBABAAAAACCACABABABAC

Para estimar a matriz transição *T*, observe que, há no total que 20 ocorrências da letra *A* seguida de algum estado, 10 da *B*, e 9 da *C*. Ao se contar cada ocorrência das tuplas *AA*, *AB*, *AC*, e assim por diante, dividindo pela ocorrência do respectivo estado antecessor. Assim a seguinte matriz transição é obtida

$$\begin{pmatrix} \frac{4}{20} & \frac{8}{20} & \frac{8}{20} \\ \frac{8}{10} & \frac{1}{10} & \frac{1}{10} \\ \frac{7}{9} & \frac{0}{9} & \frac{2}{9} \end{pmatrix}$$

Já para a estimativa do vetor probabilidade de estado inicial Π_0 , o processo é imediato, é a frequência pela quantidade de sequências

$$\Pi_0 = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & 0 \end{pmatrix}$$

Probabilidade Estacionária

Agora suponha que algum processo é caracterizado como *Cadeia de Markov* tenha matriz transição *T*, então note

$$(T-I)\mathbf{1} = T\mathbf{1} - I\mathbf{1} = \mathbf{1} - \mathbf{1} = O$$

Isto é, tal matriz é T-I não é linearmente independente e por tanto, tem determinante 0. Isto implica que 1 é autovalor da matriz T. Por tanto existe um vetor linha V tal que

$$VT = V$$

Como todas entradas de T são não-negativas, V só pode ter entradas não-negativas. Além disso, podemos multiplicar a igualdade por qualquer escalar em ambos os lados que a igualdade se mantém, por isso podemos forçar que $V\mathbf{1}=1$. Chama-se V de Probabilidade Estacionária, isto é, a distribuição de probabilidade dos estados converge para V

Modelos Alternativos

Há também a possibilidade de expandir o modelo adicionando mais estados na dependência do estado seguinte, como Bishop[1] discute, mas isso vem com o custo de mais variáveis para se calcular. A medida que se adiciona 1 estado na dependência, se multiplica a quantidade de parâmetros por n, a quantidade de estados.

Este nível de detalhamento pode tornar o modelo impraticável quando esta expansão se torna muito

grande. Além disso, as estimativas dos parâmetros desse modelo passa depender de mais observações. Observe que não há ocorrências do par *CB* no exemplo visto. Isto pode ter sido causado pelo fato de que o processo não permita essa transição de estado, mas também é possível que essa transição só não tenha sido observada na amostra apresentada.

Modelo Oculto de Markov Aprendizagem Espectral

Experimentos

Discussões

Referências

[1] Christopher M. Bishop. Pattern recognition and machine learning/. Textbook for graduates. New York: Springer, c2006. Pp. 607-610. URL: http://www.loc.gov/catdir/enhancements/fy0818/2006922522-t.html.