Iniciamos por volta do dia 20/09/11

Dia 02/10/11 – Instalamos as lanternas e o farol.

Dia 18/10/11 – Identificamos problemas na direção e na velocidade.

Dia 28/10/11 - Weslley Lima enviou os artigos sobre a lógica fuzzy

Dia 10/12/11 – Compramos um motor e um esc para resolvemos o problema de velocidade.

Dia 17/11/12 – Colocamos o novo motor com esc, resolvendo a velocidade.

Dia 22/01/12 – Já com os 3 sonares, o Nitro identifica e desvia de cantos com 90 graus, realizando algumas voltas numa pista de teste no laboratório.

Dia 14/01/12 – Finalizamos as modificações num joystick para o controle remoto do Nitro.