Znalostní agenti I. (7. přednáška)

• svět je často částečně pozorovatelný

- svět je často částečně pozorovatelný
- inteligentní agenti se rozhodují na základě dostupných znalostí

- svět je často částečně pozorovatelný
- inteligentní agenti se rozhodují na základě dostupných znalostí
- inteligentní agenti by si měli umět tyto znalosti rozšiřovat

- svět je často částečně pozorovatelný
- inteligentní agenti se rozhodují na základě dostupných znalostí
- inteligentní agenti by si měli umět tyto znalosti rozšiřovat
 - pozorováním světa

- svět je často částečně pozorovatelný
- inteligentní agenti se rozhodují na základě dostupných znalostí
- inteligentní agenti by si měli umět tyto znalosti rozšiřovat
 - pozorováním světa
 - odvozováním z již získaných znalostí

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

 zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

Pravidla:

v sousedství jámy to fouká

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni
- je možno jít dopředu nebo se otočit o 90 stupňů

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni
- je možno jít dopředu nebo se otočit o 90 stupňů
- není možno chodit skrz stěny, náraz do zdi pořádně bolí

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni
- je možno jít dopředu nebo se otočit o 90 stupňů
- není možno chodit skrz stěny, náraz do zdi pořádně bolí
- je možno sebrat poklad

Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni
- je možno jít dopředu nebo se otočit o 90 stupňů
- není možno chodit skrz stěny, náraz do zdi pořádně bolí
- je možno sebrat poklad
- je možno střelit jeden šíp, který letí daným směrem dokud nezabije příšeru nebo nenarazí na stěnu

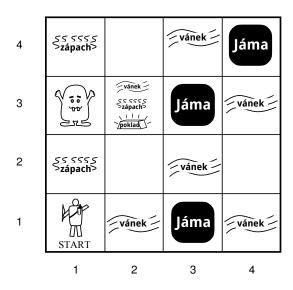
Cíl: Projít jeskyní, najít poklad.

Překážky:

- zapáchající příšera (Wumpus), která sežere každého, kdo jí přijde do cesty.
- hluboké jámy, do kterých lze spadnout a hrdina se nedostane ven.

- v sousedství jámy to fouká
- v sousedství příšery to zapáchá
- poklad se třpytí
- příšera, která umře, vydá skřek slyšitelný po celé jeskyni
- je možno jít dopředu nebo se otočit o 90 stupňů
- není možno chodit skrz stěny, náraz do zdi pořádně bolí
- je možno sebrat poklad
- je možno střelit jeden šíp, který letí daným směrem dokud nezabije příšeru nebo nenarazí na stěnu

Schéma jeskyně



Průchod jeskyní

$$(1,1) => (2,1) => (1,1) => (1,2) => (2,2) => ... => (2,3)$$

=> $(2,2) => (1,2) => (1,1)$

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

• to tam fouká $(F_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- ullet je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $ig(N_{i,j}ig)$

Dále si bude pamatovat

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Dále si bude pamatovat, zda je příšera mrtvá (Sk)

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Dále si bude pamatovat, zda je příšera mrtvá (Sk), zda jsem vystrelil sip (S)

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Dále si bude pamatovat, zda je příšera mrtvá (Sk), zda jsem vystrelil sip (S) a zda jsem sebral poklad (Hura)

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- ullet je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Dále si bude pamatovat, zda je příšera mrtvá (Sk), zda jsem vystrelil sip (S) a zda jsem sebral poklad (Hura). Naše znalosti o světě pak můžeme zapsat pomocí axiomů

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

$$\bullet P_{i,j} \to (Z_{i-1,j} \land Z_{i+1,j} \land Z_{i,j-1} \land Z_{i,j+1})$$

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

- $\bullet P_{i,j} \to (Z_{i-1,j} \land Z_{i+1,j} \land Z_{i,j-1} \land Z_{i,j+1})$
- $\bullet \ J_{i,j} \to (F_{i-1,j} \land F_{i+1,j} \land F_{i,j-1} \land F_{i,j+1})$

Naše znalostní báze (náš model světa) si bude pro každé políčko uchovávat informaci o tom, zda

- to tam fouká $(F_{i,j})$
- ullet to tam zapáchá $(Z_{i,j})$
- je tam příšera $(P_{i,j})$
- ullet je tam jáma $(J_{i,j})$
- je tam poklad $(Pk_{i,j})$
- ullet tím políček letěl šíp $(S_{i,j})$
- ullet zda jsem políčko navštívil $(N_{i,j})$

- $\bullet P_{i,j} \to (Z_{i-1,j} \land Z_{i+1,j} \land Z_{i,j-1} \land Z_{i,j+1})$
- $\bullet \ J_{i,j} \to (F_{i-1,j} \land F_{i+1,j} \land F_{i,j-1} \land F_{i,j+1})$
- $P_{i,j} \wedge S_{i,j} \rightarrow Sk$

Agent Hrdina

```
def agentHrdina(akce, vjem):
  if vjem == 'zapach':
    self.baze.update('Z'+self.pos, True)
  if len(self.plan) > 0:
    return self.plan.pop()
  # Pokud jsem nasel poklad tak ho seberu
  # a vydam se zpet
  if vjem == 'poklad':
    plan = self.route((1,1))
   return 'seber_poklad'
```

Agent Hrdina, pokračování . . .

```
# Zkusim najit prokazatelne bezpecne
# nenavstivene policko a vydat se tam
for pos in jeskyne:
  if self.baze.ask('not J'+pos+' and not P'+
     pos):
    if self.baze.ask('not N'+pos):
      self.plan = self.route(pos)
      if self.plan:
        return self.plan.pop()
# Pokud jsem jeste nestrilel, tak to zkusim
if self.baze.ask('not S'):
  return 'vystrel'
```

Agent Hrdina, pokračování . . .

```
# Zkusim najit alespon policka, ktera nejsou
# prokazatelne nebezpecna a vydat se tam
for pos in jeskyne:
   if not self.baze.ask(['J'+pos+' or P'+pos]):
        if self.baze.ask('not N'+pos):
            self.plan = self.route(pos)
        if self.plan:
            return self.plan.pop()
# Vzdej to a vylez z jeskyne
plan = self.route((1,1))
```

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

- procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)
- Davis-Putnam-Logemann-Loveland algoritmus (DPLL)

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

- procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)
- Davis-Putnam-Logemann-Loveland algoritmus (DPLL)
- lokální prohledávání (minimalizace konfliktů), WalkSAT

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

- procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)
- Davis-Putnam-Logemann-Loveland algoritmus (DPLL)
- lokální prohledávání (minimalizace konfliktů), WalkSAT

Dokazování

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

- procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)
- Davis-Putnam-Logemann-Loveland algoritmus (DPLL)
- lokální prohledávání (minimalizace konfliktů), WalkSAT

Dokazování

hledání důkazů aplikací odvozovacích pravidel

Jsou v zásadě dvě možnosti, jak zjišťovat platnost formulí:

Ověřování modelů (model checking)

- procházení všech modelů (enumerace pravdivostní tabulky)
- Davis-Putnam-Logemann-Loveland algoritmus (DPLL)
- lokální prohledávání (minimalizace konfliktů), WalkSAT

Dokazování

- hledání důkazů aplikací odvozovacích pravidel
- rezoluce

Sémantické odvozování — enumerace

```
def enumSAT( clauses, unassigned_vars,
   partial model):
    if len(unassigned vars) == 0:
        return sat(clauses, partial model) == '
           ves'
    else:
        var = unassigned vars.pop()
        partial model[var] = True
        if enumSAT ( clauses, unassigned vars,
           partial model): return partial model
        partial_model[var] = False
        if enumSAT( clauses, unassigned_vars,
           partial_model): return partial_model
        unassigned_vars.append(var)
        del partial_model[var]
```

Sémantické odvozování — DPLL

```
def dpll(clauses, unassigned_vars, partial_model):
  status = SAT(clauses, partial_model)
  # Pokud castecny model splnuje vsechny formule
  # mame vyhrano
  if status == 'all sat'
    return partial model
  # Pokud castecny model nejakou formuli
  # nesplnuje, muzeme ho rovnou zahodit
  elif status == 'some fail':
   return None
```

DPLL, pokračování . . .

```
# Pokud je nejaka promenna ryzi, vim,
# jakou musi mit hodnotu
var, val = extract_pure( clauses,
   unassigned vars )
if var:
    partial model[var] = val
    if dpll( clauses, unassigned_vars,
       partial model ): return partial model
    else:
        del partial model[var]
        unassigned vars.append(var)
        return None
```

DPLL, pokračování . . .

```
# Pokud je v nejake klauzuli pouze jedna
# promenna, vim, jakou musi mit hodnotu
var, val = extract_unit_var(clauses,
   unassigned vars)
if var:
    partial model[var] = val
    if dpll( clauses, unassigned vars,
       partial model): return partial model
    else:
        del partial model[var]
        unassigned vars.append(var)
        return None
```

DPLL, pokračování . . .

```
# Zvolme jednu neohodnocenou promennou,
   ohodnotme ji
# a zkusme rekurzivne postavit model
var = unassigned vars.pop()
partial model[var] = True
if dpll( clauses, unassigned vars,
   partial_model): return partial_model
partial_model[var] = False
if dpll( clauses, unassigned_vars,
   partial_model): return partial_model
unassigned_vars.append(var)
del partial_model[var]
return None
```

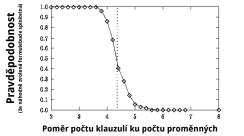
Sémantické odvozování — WalkSAT

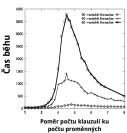
```
def walkSAT(clauses, p, maxflips):
 vars = extract_vars(klauzule)
  model = random_assignment(vars,[True,False])
  # Zkousej prehazovat promenne
  while maxflips > 0:
    maxflip -= 1
    # Pokud model splnuje klauzule, vyhrali jsme
    if sat(model, clauses): return model
    # Zvol si nahodnou klauzuli
    clause = random.choose(clauses)
    cvars = extract vars(clause)
```

WalkSAT, pokračování . . .

```
if rand.random() < p:</pre>
    # S pravdepodobnosti p prehod nahodne
    # zvolenou promennou
    var = random.choose(cvars)
    model[var] = not model[var]
  else:
    # Prehod promennou, ktera maximalizuje
    # pocet splnenych formuli
    max sat = 0
    vmax = cvars[0]
    for var in cvars:
      model[var] = not model[var]
      if countSAT(model, clauses) > max_sat:
        vmax = var
        max_sat = countSAT(model,clauses)
      model[var] = not model[var]
    model[vmax] = not model[vmax]
return None
```

SAT, Fázový přechod





(Zdroj: http://www.compphys.uni-oldenburg.de/en/download/talks/pekka_orponen.pdf)

Základní krok

Základní krok

$$\frac{a\vee b,-b}{a}$$

Základní krok

$$\frac{a\vee b,-b}{a}$$

Obecně

Základní krok

$$\frac{a \vee b, -b}{a}$$

Obecně

$$\frac{x_0 \vee \cdots x_k \vee \cdots x_n, y_0 \vee \cdots \vee y_l \vee \cdots y_m}{x_0 \vee \cdots \vee x_{k-1} \vee x_{k+1} \vee \cdots \vee x_n \vee y_0 \vee \cdots y_{l-1} \vee y_{l+1} \vee \cdots \vee y_m},$$

kde

$$x_k = -y_l$$
.

Základní krok

$$\frac{a \vee b, -b}{a}$$

Obecně

$$\frac{x_0 \vee \cdots x_k \vee \cdots x_n, y_0 \vee \cdots \vee y_l \vee \cdots y_m}{x_0 \vee \cdots \vee x_{k-1} \vee x_{k+1} \vee \cdots \vee x_n \vee y_0 \vee \cdots y_{l-1} \vee y_{l+1} \vee \cdots \vee y_m},$$

kde

$$x_k = -y_l$$
.

Základní krok

$$\frac{a \vee b, -b}{a}$$

Obecně

$$\frac{x_0 \vee \cdots x_k \vee \cdots x_n, y_0 \vee \cdots \vee y_l \vee \cdots y_m}{x_0 \vee \cdots \vee x_{k-1} \vee x_{k+1} \vee \cdots \vee x_n \vee y_0 \vee \cdots y_{l-1} \vee y_{l+1} \vee \cdots \vee y_m},$$

kde

$$x_k = -y_l$$
.

Algoritmus

Algoritmus

Algoritmus

Chceme dokázat φ z axiomu ψ .

1. Přepiš formuli $\psi \wedge \neg \varphi$ do CNF, seznam klauzulí budiž $K_0 = K$.

Algoritmus

- 1. Přepiš formuli $\psi \wedge \neg \varphi$ do CNF, seznam klauzulí budiž $K_0 = K.$
- 2. Pokud žádné dvě klauzule v K neobsahují komplementární literál, vrať False

Algoritmus

- 1. Přepiš formuli $\psi \wedge \neg \varphi$ do CNF, seznam klauzulí budiž $K_0 = K$.
- 2. Pokud žádné dvě klauzule v K neobsahují komplementární literál, vrať False
- 3. Odeber z K dvě klauzule s komplementárním literálem, aplikuj na ně základní krok rezoluce

Algoritmus

- 1. Přepiš formuli $\psi \wedge \neg \varphi$ do CNF, seznam klauzulí budiž $K_0 = K$.
- 2. Pokud žádné dvě klauzule v K neobsahují komplementární literál, vrať False
- 3. Odeber z K dvě klauzule s komplementárním literálem, aplikuj na ně základní krok rezoluce
- 4. Pokud je výsledkem prázdná klauzule, vrať True

Algoritmus

- 1. Přepiš formuli $\psi \wedge \neg \varphi$ do CNF, seznam klauzulí budiž $K_0 = K$.
- 2. Pokud žádné dvě klauzule v K neobsahují komplementární literál, vrať False
- 3. Odeber z K dvě klauzule s komplementárním literálem, aplikuj na ně základní krok rezoluce
- 4. Pokud je výsledkem prázdná klauzule, vrať True
- 5. Jinak vlož výsledek zpět do K a pokračuj krokem 2

Hornovská klauzule je klauzule tvaru

Hornovská klauzule je klauzule tvaru

$$x_0 \wedge \cdots \wedge x_n \to x_{n+1}$$

Hornovská klauzule je klauzule tvaru

$$x_0 \wedge \cdots \wedge x_n \to x_{n+1}$$
,

t.j. klauzule, která v obsahuje pouze jeden pozitivní literál (x_{n+1}) .

Hornovská klauzule je klauzule tvaru

$$x_0 \wedge \cdots \wedge x_n \to x_{n+1}$$

t.j. klauzule, která v obsahuje pouze jeden pozitivní literál (x_{n+1}) .

Hornovská formule je formule, jejíž CNF je konjunkce hornovských klauzulí.

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů (pozitivních literálů) odvodit fakt x.

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů (pozitivních literálů) odvodit fakt x.

Algoritmus začne z faktů ze znalostní bázi

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů (pozitivních literálů) odvodit fakt x.

Algoritmus začne z faktů ze znalostní bázi a v každém kroku k nim přidá závěr každé hornovské formule, jejíž premisy už jsou známy.

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů (pozitivních literálů) odvodit fakt x.

Algoritmus začne z faktů ze znalostní bázi a v každém kroku k nim přidá závěr každé hornovské formule, jejíž premisy už jsou známy. Pokud tímto postupem dostane fakt x vrátí \mathbf{True}

Chceme zjistit, zda lze ze znalostní báze sestávající z hornovských klauzulí a faktů (pozitivních literálů) odvodit fakt x.

Algoritmus začne z faktů ze znalostní bázi a v každém kroku k nim přidá závěr každé hornovské formule, jejíž premisy už jsou známy. Pokud tímto postupem dostane fakt x vrátí **True** jinak vrátí **False**.

```
def forwardChaining( baze, x ):
  # Spocti kolik ma kazda klauzule v bazi premis
  count = count premises(baze.clauses)
  odvozeno = []
  work = baze.facts
  while len(work) > 0:
    fact = work.pop()
    if fact == x: return True
    if fact not in odvozeno:
      odvozeno.append(fact)
      for c in baze.clauses:
        if fact in c.premises:
          count[c] -= 1
          if count[c] == 0:
            work.append(c.conclusion)
  return False
```

• Dopředné řetězení vychází z faktů a odvozuje nové, dokud nenarazí na x.

- Dopředné řetězení vychází z faktů a odvozuje nové, dokud nenarazí na x.
- Odvodí spoustu zbytečností.

- Dopředné řetězení vychází z faktů a odvozuje nové, dokud nenarazí na x.
- Odvodí spoustu zbytečností.
- Zpětné odvození odvozuje pouze fakta, která jsou perspektivní, t.j. vedou k x.

```
def backwardChaining( baze, x ):
  if x in baze.facts:
    return True
  for c in baze.clauses:
    if x == c.conclusion:
      can_sat_c = True
      for y in c.premises:
        if not backwardChaining( baze, y ):
          can_sat_c = False
          break
      if can sat c:
        baze.facts.append(x)
        return True
  return False
```