

ממך 13

יונתן אוּחיון

13 בספטמבר 2017

1 שאלה 1

ראשית, נפתח את הסוגריים ונגיע לערכו של z^4 :

$$\begin{aligned} z^4 &= (1+i)^6 - (1-i)^6 \\ &= ((1+i)(1+i)^2)^2 - ((1-i)(1-i)^2)^2 \\ &= ((1+i)(1+2i-i^2))^2 - ((1-i)(1-2i-i^2))^2 \\ &= (2i-2)^2 - (2-2i)^2 \\ &= -4-8i+4 - (4+8i-4) \\ &= -8i-8i \\ &= -16i \end{aligned}$$

לפיכך, $z^4 = -16i$. כעת נסתכל על מיקום הנקודה $0 - 16i$ על מישור המספרים המרוכבים ונגלה שהיא נמצאת -16 יחידות על ציר המרוכבים ו 0 יחידות על ציר הממשיים, כלומר ההצגה הקוטבית שלה הינה $16 \operatorname{cis} \frac{3\pi}{2}$ (שכן $0 - i = -i = \operatorname{cis} \frac{3\pi}{2} = \cos \frac{3\pi}{2} + i \sin \frac{3\pi}{2}$). כעת, נוכל למצוא את השורשים של z^4 בעזרת הנוסחה בעמוד 87:

$$\begin{aligned} z &= \sqrt[4]{16} \left(\operatorname{cis} \frac{\alpha + 2\pi k}{4} \right) \\ &= 2 \operatorname{cis} \frac{\frac{3\pi}{2} + 2\pi k}{4} \\ &= 2 \operatorname{cis} \frac{3\pi + 2\pi k}{8} \end{aligned}$$

כעת, נציב $k \in \{0, 1, 2, 3\}$:

$$\begin{aligned} z_0 &= 2 \operatorname{cis} \frac{3\pi}{8} & z_1 &= 2 \operatorname{cis} \frac{7\pi}{8} \\ z_2 &= -2 \operatorname{cis} \frac{3\pi}{8} & z_3 &= -2 \operatorname{cis} \frac{7\pi}{8} \end{aligned}$$

ואלו הם ערכי z .



2 שאלה 2

2.1 סעיף א

2.1.1 K

כל איברי K שייכים למרחב הלינארי $M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$ (לפי שאלה 7.1.3). נוכיח ש- K הינו תת-מרחב לינארי של $M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$:

$$\begin{aligned} K &= \left\{ \begin{bmatrix} a-2c & c+a \\ b & -c \end{bmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \begin{bmatrix} a & a \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2c & c \\ 0 & c \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ b & 0 \end{bmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\} \end{aligned}$$

לפיכך, מצאנו קבוצה פורשת ל- K . לפי משפט 7.5.1, מכיוון שהצלחנו למצוא ל- K קבוצה פורשת הוא תת-מרחב לינארי.

2.1.2 L

ראשית, נגיע לביטוי של L בעזרת x_2, x_3 :

$$x_1 = 2x_1 - 4x_2 - 5 \rightarrow -x_1 = -4x_2 - 5 \rightarrow x_1 = 4x_2 + 5$$

↓

$$L = \{(4x_2 + 5, x_2, x_3) \mid x_2, x_3 \in \mathbb{R}\}$$

נניח בשלילה ש- L מרחב לינארי. ננסה להוכיח סגירות של הפעולה $+_L$ (שהיא חיבור n -יות) ונגיע לסתירה:

$$\begin{aligned} (4t + 5, t, s) +_L (4x + 5, x, y) &= (4t + 4x + 10, t + x, s + y) \\ &= (4(t + x) + 10, t + x, s + y) \end{aligned}$$

מכיוון ש- $4(t + x) + 10$ אינו ביטוי מהצורה $4x + 5$, הפעולה $+_L$ אינה סגורה ביחס ל- L והוא אינו מרחב לינארי.

2.1.3 M

כל איברי M שייכים למרחב הלינארי $\mathbb{R}_4[x]$ (לפי שאלה 7.1.9). נוכיח ש- M הינו תת-מרחב לינארי של $\mathbb{R}_4[x]$.

לפי סימון 6.7.4 ולפי הגדרת M , ניתן לרשום את $p(x)$ בצורה הבאה:

$$p(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3$$

כעת, נציב $x = 0$ ונקבל $p(0) = a_0$. באופן דומה, נוכל להציב $x = 1$ ו- $x = -1$ ולקבל את המערכת הלינארית הבאה (לפי הגדרת M):

$$\begin{aligned} a_0 + a_1 + a_2 + a_3 &= a_0 \rightarrow 0a_0 + a_1 + a_2 + a_3 = 0 \\ a_0 - a_1 + a_2 - a_3 &= a_0 \rightarrow 0a_0 - a_1 + a_2 - a_3 = 0 \end{aligned}$$

כעת, נוכל לדרג אותה עד להגעה למטריצת מדרגות קונונית ולקבל את הצורה הכללית של איבר ב- M :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} &\xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2 + R_1} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \rightarrow \frac{1}{2}R_2} \\ \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} &\xrightarrow{R_1 \rightarrow R_1 - R_2} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} a_0 = 0 \\ a_1 = -a_3 \\ a_2 = t \end{cases} \end{aligned}$$

לכן, כל $p(x) \in M$ הינו מהצורה $0a_0 + a_1x + a_2x^2 - a_1x^3$. נוכל לסמן את M כך כעת:

$$\begin{aligned} M &= \{p(x) \in \mathbb{R}_4[x] \mid p(x) = 0a_0 + a_1x + a_2x^2 - a_1x^3\} \\ &= \{p(x) \in \mathbb{R}_4[x] \mid p(x) = 0a_0 + a_1(x - x^3) + a_2x^2\} \\ &= \text{Sp} \{x - x^3, x^2\} \end{aligned}$$

לפיכך, מצאנו קבוצה פורשת ל- M . לפי משפט 7.5.1, מכיוון שהצלחנו למצוא ל- M קבוצה פורשת הוא תת-מרחב לינארי. ■

2.2 סעיף ב

לפי תוצאות סעיף א, נוכל לראות שמצאנו ש- K ו- M הינם מרחבים לינאריים (ובפרט תת-מרחבים של $M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$ ושל $\mathbb{R}_4[x]$, בהתאמה), בעזרת מציאת קבוצות הפורשות אותם. לפיכך הקבוצות הפורשות הן:

- הקבוצה הפורשת של K : $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\}$
- הקבוצה הפורשת של M : $\{x - x^3, x^2\}$

■

3 שאלה 3

3.1 סעיף א

יהי U תת מרחב לינארי של \mathbb{Z}_5^4 מעל \mathbb{Z}_5 הנפרש ע"י קבוצה P :

$$P = \{(1, 2, 1, 2), (2, 3, 1, 4), (3, 1, 2, 1)\}$$

$$U = \text{Sp } P$$

נרצה להוכיח ש P הינה בסיס של U , כלומר פורשת את U ובת"ל בו. מכיוון שנתון ש P פורשת את U , נוכיח ש P הינה בת"ל ב U :

$$Px = 0 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 2 & 3 & 1 & | & 0 \\ 1 & 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 \leftrightarrow R_3 \\ R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 - 2R_1}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 4 & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & -5 & | & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\substack{R_2 \leftrightarrow R_3 \\ R_2 \rightarrow \frac{1}{4}R_2 \\ R_3 \rightarrow \frac{1}{4}R_3}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 1 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & -5 & | & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow R_1 - 2R_2 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_2 \\ R_1 \rightarrow R_1 - 3R_3 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 5R_3}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$$

מכיוון שהפתרון למערכת הלינארית $Px = 0$ הינו הפתרון הטריטויאלי, P הינה בת"ל. לפיכך, P בסיס של U ולפי הגדרה 8.3.3 מתקיים

$$\dim U = |P| = 3$$

כנדרש. ■

3.2 סעיף ב

3.2.1 תת סעיף 1

נמצא את הבסיס של $\text{Sp } A$ מעל \mathbb{C} :

$$\begin{bmatrix} 1+i & 3+i & 1-i \\ 1-i & 1 & -1 \\ 1+i & 4i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \rightarrow iR_1 \\ R_3 \rightarrow iR_3 \\ R_1 \rightarrow R_1 + R_2 \\ R_3 \rightarrow R_3 + R_2}} \begin{bmatrix} 0 & 3i & i \\ 1-i & 1 & -1 \\ 0 & -3 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 \leftrightarrow R_2 \\ R_2 \rightarrow iR_2 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_2 \\ R_2 \rightarrow -R_2}} \begin{bmatrix} 1-i & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

לפיכך, הבסיס של $\text{Sp } A$ הינו $((1-i, 1, -1), (0, 3, 1))$. לפי הגדרה 8.3.3 מתקיים

$$\dim \text{Sp } A = |B_{\text{Sp } A}| = 2$$

כנדרש. ■

3.2.3 תת סעיף 2

נבדוק את התלות הלינארית של A מעל \mathbb{R} :

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1+i & 1-i & 1+i \\ 3+i & 1 & 4i \\ 1-i & -1 & 0 \end{bmatrix} &\xrightarrow[\substack{R_3 \rightarrow R_3 - R_1 \\ R_1 \rightarrow \frac{(1-i)}{2} R_1}]{R_3 \rightarrow iR_3} \begin{bmatrix} 1 & -i & 1 \\ 3+i & 1 & 4i \\ 0 & 1 & 1+i \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow R_2 - (3+i)R_1 \\ R_2 \rightarrow \frac{1}{3}R_2 \\ R_3 \rightarrow R_3 - iR_2}]{R_2 \rightarrow R_2 - (3+i)R_1} \begin{bmatrix} 1 & -i & 1 \\ 0 & -i & i-1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \\ \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow -R_2 \\ R_1 \rightarrow R_1 + iR_2}]{R_2 \rightarrow -R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 1+i \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \beta = \begin{matrix} \alpha = -it \\ -(1+i)t \\ \gamma = t \end{matrix} \end{aligned}$$

והפתרון הכללי:

$$(-it, -(1+i)t, t), \quad t \in \mathbb{R}$$

לפיכך, לא קיים $t \in \mathbb{R}$ ש $0 \neq t$ כך ש $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ והווקטורים בת"ל מעל \mathbb{R} . מכיון ש A גם פורשת וגם בת"ל, היא הינה בסיס ולפי הגדרה 8.3.3 מתקיים

$$\dim \operatorname{Sp} A = |B_{\operatorname{Sp} A}| = 3$$

כנדרש.



4 שאלה 4

4.1 סעיף א

4.1.0 הגדרות

יהי E הבסיס הסטנדרטי של $M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$:

$$E = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

4.1.1 בסיס ל U

תהי K קבוצה פורשת של U :

$$K = \left\{ k_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, k_2 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, k_3 = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, k_4 = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

נעבור להצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי E :

$$\begin{aligned} [k_1]_E &= \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} & [k_2]_E &= \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \\ [k_3]_E &= \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} & [k_4]_E &= \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & -3 & 1 & -1 \end{bmatrix} & \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow R_2 - 2R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 - R_1}]{} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 1 & -3 \end{bmatrix} & \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow -R_2 \\ R_3 \rightarrow R_3 + 2R_2 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 4R_2}]{} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 6 \\ 0 & 0 & -3 & 9 \end{bmatrix} \\ & \xrightarrow[\substack{R_3 \rightarrow \frac{1}{2}R_3 \\ R_4 \rightarrow \frac{1}{4}R_4 \\ R_4 \rightarrow R_4 - R_3}]{\phantom{R_3 \rightarrow \frac{1}{2}R_3}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} & \xrightarrow[\substack{R_3 \rightarrow -R_3 \\ R_2 \rightarrow R_2 + R_3 \\ R_1 \rightarrow R_1 - R_2}]{} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

נבחר את שורות המטריצה המדורגת השונות מ 0 ונקבל את הבסיס U :

$$B_U = \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \right)$$

■

4.1.2 בסיס ל- W

תהי G קבוצה פורשת של W :

$$G = \left\{ g_1 = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, g_2 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

לפי שאלה 8.2.5, נוכל להכפיל את איברי הקבוצה הפורשת במשתנים $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, לייצג כמערכת משוואות ולדרג:

$$\alpha \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 4\alpha + 2\beta & 2\alpha + 1\beta \\ 1\alpha + 0\beta & 0\alpha + (-1)\beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

\downarrow

$$4\alpha + 2\beta = 0$$

$$2\alpha + 1\beta = 0$$

$$(*) \quad 1\alpha + 0\beta = 0 \rightarrow \begin{matrix} \alpha = 0 \\ -\beta = 0 \end{matrix} \rightarrow \alpha = \beta = 0$$

$$(*) \quad 0\alpha + (-1)\beta = 0$$

לפיכך, הפתרון היחיד למערכת המשוואות הינו הפתרון הטריטוריאלי והווקטורים בת"ל. מכיון ש- G פורשת את W ובת"ל, היא גם בסיס שלו, כלומר

$$B_W = G = \left(\begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right)$$

■

4.1.3 בסיס ל- $U + W$

לפי שאלה 7.6.5, מתקיים $U + W = \text{Sp } B_U \cup B_W$, כלומר הקבוצה

$$Y = \left\{ y_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, y_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, y_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix}, y_4 = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, y_5 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

פורשת את $U + W$. נעבור להצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי E :

$$\begin{aligned} [y_1]_E &= \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} & [y_2]_E &= \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} & [y_3]_E &= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix} \\ [y_4]_E &= \begin{bmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} & [y_5]_E &= \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

בעמוד הבא נעבור להצגה מטריציונית ונדרג.

4.1.3 בסיס ל- $U + W$ (המשך)

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{aligned}
 & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 4 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_3 \rightarrow -R_3 \\ R_4 \rightarrow R_4 - 4R_1 \\ R_5 \rightarrow R_5 - 2R_1}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & -8 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_4 \rightarrow R_4 - 2R_2 \\ R_5 \rightarrow R_5 - R_2}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{bmatrix} \\
 & \xrightarrow{\substack{R_3 \rightarrow R_3 + R_4 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_5 \\ R_5 \rightarrow \frac{1}{5}R_5}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_3 \leftrightarrow R_4 \\ R_4 \leftrightarrow R_5 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 8R_5 \\ R_1 \rightarrow R_1 - 2R_5}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

נבחר את שורות המטריצה המדורגת השונות מ-0 ונקבל את הבסיס ל- $U + W$:

$$B_{U+W} = \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right) = E$$

■

4.2 סעיף ב - בסיס ל- $U \cap W$

ראשית, נחשב את המימד של החיתוך:

$$\begin{aligned}
 \dim U \cap W &= \dim U + \dim W - \dim U + W \\
 &= 3 + 2 - 4 \\
 &= 1
 \end{aligned}$$

לפיכך, קיים רק ווקטור אחד בבסיס החיתוך. ידוע לנו שאיברי החיתוך שייכים גם ל- U וגם ל- W , ולכן בסיס האיחוד הינו צירוף לינארי של בסיסי U ו- W , כלומר מתקיים:

$$\begin{aligned}
 \alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} &= \delta \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \lambda \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \\
 \downarrow \\
 \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix} + \delta \begin{bmatrix} -4 \\ -2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} + \lambda \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} &= 0
 \end{aligned}$$

בעמוד הבא נעביר להצגה מטריציונית ונדרג.

4.2 סעיף ב (המשך)

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_4 \rightarrow R_4 - 2R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 3R_3 \\ R_4 \rightarrow \frac{1}{5}R_4}]{\substack{R_4 \rightarrow R_4 - 2R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 3R_3 \\ R_4 \rightarrow \frac{1}{5}R_4}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_1 \rightarrow R_1 + 4R_4 \\ R_2 \rightarrow R_2 + 2R_4 \\ R_3 \rightarrow R_3 + R_4}]{\substack{R_1 \rightarrow R_1 + 4R_4 \\ R_2 \rightarrow R_2 + 2R_4 \\ R_3 \rightarrow R_3 + R_4}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \downarrow \\ \alpha &= -2\lambda \\ \beta &= -\lambda \\ \gamma &= -\lambda \\ \delta &= -\lambda \\ \lambda &= t \end{aligned}$$

על מנת להגיע לווקטור הבסיס, נציב $\lambda = 1$:

$$-2 \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} = - \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

\downarrow

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & -2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

\downarrow

$$\begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

לפיכך, הבסיס לחיתוך הוא

$$B_{U \cap W} = \left(\begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \right)$$

כנדרש. ■

4.3 סעיף ג

על מנת למצוא מ"ל T כך ש $W \oplus T = M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$, נוכל להשלים את B_w בעזרת ווקטורי הבסיס הסטנדרטי וכך לכל איבר ב $W \oplus T$ תהיה הצגה יחידה, כפי שדרוש בהגדרת הסכום הישר. ראשית, נדרג את B_w ונשלים אותו בעזרת איברים מ E :

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_1 \rightarrow R_1 - 2R_2 \\ R_1 \leftrightarrow R_2}]{\substack{R_1 \rightarrow R_1 - 2R_2 \\ R_1 \leftrightarrow R_2}} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

4.3 סעיף ג (המשך)

כעת, לפי משפט 8.3.5 נוכל להשלים את ווקטורי כך שיהוו בסיס ל- $M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}}$ (ועקב כך גם הצגה יחידה) בעזרת איברי E כך:

$$B_{W \oplus T} = \left(\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right)$$

נדרג לצורך בדיקה שאנו אכן מגיעים ל- E :

$$B_{W \oplus T} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_3 \leftrightarrow R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_4}]{\substack{R_3 \leftrightarrow R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_4}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow R_2 - 2R_3 \\ R_4 \leftrightarrow R_2 \\ R_3 \leftrightarrow R_4}]{\substack{R_3 \rightarrow -R_3 \\ R_2 \rightarrow R_2 - 2R_3 \\ R_4 \leftrightarrow R_2 \\ R_3 \leftrightarrow R_4}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow E$$

כעת, הגענו ל- E ולכן השלמתנו עבדה. לפיכך, מצאנו את T והוא שווה למימד הבא:

$$T = \text{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right\}$$

כנדרש. ■

5 שאלה 5

(*) לפי משפט 7.5.1, אנו יודעים שמכיוון ש- $B \subseteq U$ גם $W = \text{Sp } B \subseteq U$, דבר הגורר $\dim W = 3$. לפי משפט 8.3.4 מתקיים $3 \leq \dim U \rightarrow \dim W \leq \dim U$. נוכיח ש- $\dim U = 3$:

ראשית, נסמן את הקבוצה הפורשת של U ב- K (כלומר, $U = \text{Sp } K$). מכיוון ש- $|K| = 3$, מתקיים $\dim K \leq 3$ (שכן ב- K שלושה איברים אך היא אינה בהכרח בסיס). נניח בשלילה שרק ווקטור אחד $v_i \in K$ הינו בת"ל. לפיכך,

$$U = \text{Sp } K - \{v_i\} \rightarrow \dim U = |K - \{v_i\}| = 3 - 1 = 2$$

כלומר, $\dim U = 2$. ב(*) הוכחנו ש- $3 \leq \dim U$ והגענו לסתירה. כעת, נניח בשלילה שרק שני ווקטורים $v_i, v_j \in K$ הינם בת"ל. לפיכך,

$$U = \text{Sp } K - \{v_i, v_j\} \rightarrow \dim U = |K - \{v_i, v_j\}| = 1$$

כלומר, $\dim U = 1$. ב(*) הוכחנו ש- $3 \leq \dim U$ והגענו לסתירה. לפיכך, מצאנו את המימד של U והוא בהכרח 3. ■

6 שאלה 6

לפי שאלה 3.7.1, נוכל לראות שלכל v, w המקיימים $Av = Aw = b$, מתקיים גם $A(v-w) = 0$. לפיכך, נוכל לחסר את הווקטורים הנתונים בזוגות ולקבל פתרונות של המערכת ההומוגנית $Ax = 0$:

$$\begin{aligned} 0 &= A(u-v) = A((2, 1, 2, 0) - (1, -1, 2, 4)) = A(1, 2, 0, -4) \\ 0 &= A(u-w) = A((2, 1, 2, 0) - (1, 0, 2, -1)) = A(1, 1, 0, 1) \\ 0 &= A(v-u) = A((1, -1, 2, 4) - (2, 1, 2, 0)) = A(-1, -2, 0, 4) \\ 0 &= A(v-w) = A((1, -1, 2, 4) - (1, 0, 2, -1)) = A(0, -1, 0, 5) \\ 0 &= A(w-u) = A((1, 0, 2, -1) - (2, 1, 2, 0)) = A(-1, -1, 0, -1) \\ 0 &= A(w-v) = A((1, 0, 2, -1) - (1, -1, 2, 4)) = A(0, 1, 0, -5) \end{aligned}$$

כעת, נמצא את הווקטורים הבלתי-לויים באוסף הפתרונות למשוואה ההומוגנית ע"י דירוג:

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -4 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ -1 & -2 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & 0 & 5 \\ -1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \end{bmatrix} &\xrightarrow{\substack{R_3 \rightarrow R_3 + R_1 \\ R_5 \rightarrow R_5 + R_2 \\ R_6 \rightarrow R_6 + R_4}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -4 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 - R_2 \\ R_2 \rightarrow -R_2}} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

שורות המטריצה המדורגת השונות מאפס הינם הפתרונות למערכת ההומוגנית $Ax = 0$. לפיכך, מרחב הפתרונות של המערכת ההומוגנית $Ax = 0$ הינו

$$V = \text{Sp} \{(1, 2, 0, -4), (0, 1, 0, -5)\}$$

כנדרש. לפי שאלה 3.7.1, קבוצת הפתרונות של $Ax = b$ הינה קבוצה של הצירופים הלינאריים של ווקטור c_0 אשר פותר את המערכת עם הפתרונות של $Ax = 0$. לפיכך, מרחב הפתרונות של $Ax = b$ כאשר $c_0 = v = (1, -1, 2, 4)$ הינו

$$\begin{aligned} W &= \text{Sp} \{(1, -1, 2, 4), (1, 2, 0, -4), (0, 1, 0, -5)\} \\ &= \{a(1, -1, 2, 4) + b(1, 2, 0, -4) + c(0, 1, 0, -5) \mid a, b, c \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(a+b, -a+2b+c, 2a, 4a-4b-5c) \mid a, b, c \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

לפיכך, הפתרון הכללי ל $Ax = b$ הינו

$$a, b, c \in \mathbb{R} \rightarrow (a+b, -a+2b+c, 2a, 4a-4b-5c)$$

כנדרש. ■