ממן 14

יונתן אוחיון

2017 בספטמבר 23

1 שאלה 1

סעיף א 1.1

(x+1)(p'(x)) את הצורה הכללית של

$$(x+1)(p'(x)) = x \cdot p'(x) + p'(x)$$

$$= (1a_1x^0 + 2a_2x^1 + 3a_3x^2 + \dots) + x \cdot (1a_1x^0 + 2a_2x^1 + 3a_3x^2 + \dots)$$

$$= (1a_1x^0 + 2a_2x^1 + 3a_3x^2 + \dots) + (1a_1x^1 + 2a_2x^2 + 3a_3x^3 + \dots)$$

$$= 1a_1x^0 + 1a_1x^1 + 2a_2x^1 + 2a_2x^2 + 3a_3x^2 + \dots$$

$$= a_1 + (a_1 + 2a_2)x + (2a_2 + 3a_3)x^2 + \dots + ((n-1)a_{n-1} + na_n)x^{n-1}$$

 $:\!E$ נעבור להצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי

$$[(x+1)(p'(x))]_E = \left[\sum_{i=0}^n ((i-1)a_{i-1} + ia_i)x^{i-1}\right]_E = \begin{bmatrix} 0\\ a_1\\ a_1 + 2a_2\\ \vdots\\ ((n-1)a_{n-1} + na_n)x^{n-1} \end{bmatrix}$$

לפיכך, נוכל לייצג את ההעתקה הלינארית $T:\mathbb{R}_n[x] o \mathbb{R}_n[x]$ בעזרת הקואורדינטות לפיכך, נוכל לייצג את ההעתקה הלינארית $S:\mathbb{R}^n o \mathbb{R}^n$

$$S\left(\begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 0 \\ a_1 \\ a_1 + 2a_2 \\ \vdots \\ (n-1)a_{n-1} + na_n \end{bmatrix}$$

כעת נוכל להוכיח שS הינה העתקה לינארית (ועקב כך גם T) אם מתקיים

$$S(\alpha[p(x)]_E + \beta[q(x)]_E) = \alpha S([p(x)]_E) + \beta S([q(x)]_E)$$

. נוכיח בעמוד הבא. $p(x), q(x) \in \mathbb{R}_n[x]$ נוכיח בעמוד הבא.

(המשך) סעיף א

הוכחה:

$$S\left(\alpha\begin{bmatrix}a_0\\\vdots\\a_n\end{bmatrix}+\beta\begin{bmatrix}b_0\\\vdots\\b_n\end{bmatrix}\right)=S\left(\begin{bmatrix}\alpha a_0+\beta b_0\\\vdots\\\alpha a_n+\beta a_n\end{bmatrix}\right)$$

$$=\begin{bmatrix}0\\\alpha a_1+\beta b_1\\\alpha a_1+\beta b_1+2(\alpha a_2+\beta b_2)\\\vdots\\\alpha (n-1)a_{n-1}+\beta (n-1)b_{n-1}+n(\alpha a_n+\beta b_n)\end{bmatrix}$$

$$=\begin{bmatrix}0\\\alpha a_1+\beta b_1\\\alpha (a_1+2a_2)+\beta (b_1+2b_2)\\\vdots\\\alpha ((n-1)a_{n-1}+na_n)+\beta ((n-1)b_n+nb_n)\end{bmatrix}$$

$$=\alpha\begin{bmatrix}0\\a_1\\a_1+2a_2\\\vdots\\(n-1)a_{n-1}+na_n\end{bmatrix}+\beta\begin{bmatrix}0\\b_1\\b_1+2b_2\\\vdots\\(n-1)b_{n-1}+nb_n\end{bmatrix}$$

$$=\alpha S\left(\begin{bmatrix}a_0\\\vdots\\a_n\end{bmatrix}\right)+\beta S\left(\begin{bmatrix}b_0\\\vdots\\b_n\end{bmatrix}\right)$$

ובדה העתקה לינארית. מכיוון שS פועלת על ווקטורי הקואורדינטות של $\mathbb{R}_n[x]$, נוכל להסיק מהעובדה S שהיא העתקה לינארית של הינה העתקה לינארית גם היא כנדרש.

2 סעיף ב

נראה שT אינה טרנספורמציה לינארית ע"י דוגמה נגדית לכפל בסקלר:

$$x = y = 1, \ \alpha = -1$$

$$\alpha T(x, y) \stackrel{?}{=} T(\alpha x, \alpha y)$$

$$\alpha (2x - y, 3|x|, y) \stackrel{?}{=} (2\alpha x - \alpha y, 3|\alpha x|, \alpha y)$$

$$-1(2 - 1, 3, 1) \stackrel{?}{=} (-2 + 1, 3, -1)$$

$$(-1, -3, -1) \neq (-1, 3, -1)$$

לפיכך, ההעתקה אינה מקיימת את תכונת הכפל מקיימת אינה אינה לפיכך, ההעתקה T

1.3 סעיף ג

נראה שT אינה טרנספורמציה לינארית ע"י דוגמה נגדית לחיבור:

$$X = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \ Y = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$XY = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 4 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 3 \end{bmatrix}, \ YX = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 6 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$T(X) + T(Y) \stackrel{?}{=} T(X + Y)$$

$$X^{2} - X + Y^{2} - Y \stackrel{?}{=} X^{2} + XY + YX + Y^{2} - X - Y$$

$$XY + YX \stackrel{?}{=} 0$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 4 & 5 \\ 7 & 3 & 4 \\ 2 & 4 & 3 \end{bmatrix} \neq 0$$

לא מקיימת את תכונת החיבור והיא אינה ט"ל. לפיכך, ההעתקה T

2 שאלה 2

$\operatorname{Im} T$ ול $\ker T$ ול מציאת בסיסים ל $\operatorname{ker} T$

ker *T* **2.1.1**

 (e_1,e_2,e_3,e_4) ראשית, נמצא העתקה המתאימה לT בעזרת המתאימה לפי נמצא ראשית, בעזרת הצגת בעזרת המתאימה לS המתאימה של S

$$A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

$$T : M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}} \to \mathbb{R}_n[x], \ T(A) = (a - d)x^2 + (b + c)x + 5(a - d)$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow$$

$$S : \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^3, \ S([A]_E) = S \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} a - d \\ b + c \\ 5(a - d) \end{bmatrix} = [T(A)]_E$$

:S לפיכך, נוכל למצוא את גרעין ההעתקה

$$\ker S = \{ v \mid v \in \mathbb{R}^4 \land S(v) = 0 \}$$

$$= \{ [A]_E \mid A \in M_{2 \times 2}^{\mathbb{R}} \land [T(A)]_E = 0 \}$$

$$= \{ v = [a \quad b \quad c \quad d]^t \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \land S(v) = 0 \}$$

$$= \{ v = [a \quad b \quad c \quad d]^t \mid [a - d \quad b + c \quad 5(a - d)]^t = 0 \}$$

 $\ker S$ כעת, נוכל לדרג את המערכת הבאה ולקבל את הצורה הכללית של איבר ב

 $\ker S = \{ [eta \quad -lpha \quad lpha \quad eta] \mid lpha, eta \in \mathbb{R} \}$ כלומר,

:נעבור מקואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי

$$\begin{aligned} \ker T &= \left\{ \begin{bmatrix} \beta & -\alpha \\ \alpha & \beta \end{bmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \alpha \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \operatorname{Sp} \underbrace{\left\{ \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}}_{P} \end{aligned}$$

P אינם את את אוקטורים בקבוצה P הפורשת את הפורשת את אינם פרופורציוניים ולכן בלתי תלויים. לפיכך, הינה פורשת ובת"ל $\ker T$ ולפיכך הינה בסיס שלו.

Im *T* 2.1.2

 $\operatorname{Im} T$ נוכל למצוא את

$$\operatorname{Im} T = \left\{ (a-d)x^2 + (b+c)x + 5(a-d) \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

כעת נעבור להצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי ונגיע ל $\operatorname{Im} S$ (כאשר כעת העזרת בעזרת בעזרת בעזרת בעזרת בעזרת בעזרת מצאנו בסעיף הקודם):

$$\operatorname{Im} S = \left\{ \begin{bmatrix} a - d \\ b + c \\ 5(a - d) \end{bmatrix} | a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ a \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -5 \end{bmatrix} | a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \operatorname{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ -5 \end{bmatrix} \right\}$$

$$= \operatorname{Sp} \left\{ p_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix}, p_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, p_3 = -\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix} \right\}$$

כעת, קיבלנו קבוצה P הפורשת את $\operatorname{Im} S$ מכיוון ש $p_3=-p_1$ והם פרופורציוניים, נצטרך להוציא את קיבלנו קבוצה P מלך מנת שהיא תהיה בת"ל:

$$\operatorname{Im} S = \operatorname{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 5 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right\}$$

מכיוון שקבוצה זו גם פורשת וגם בת"ל, היא בסיס של $\operatorname{Im} S$. כעת נעבור מהצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי ונמצא את הבסיס המתאים ל $\operatorname{Im} T$:

$$B_{\text{Im }T} = (x^2 + 0x + 5, 0x^2 + x + 0)$$
$$= (x^2 + 5, x)$$

כנדרש.

2.2 סעיף ב

אף אחד מהתנאים לא מתקיים, שכן $\mathbb{R}_n[x] \not\subseteq M_{2 imes 2}^\mathbb{R}$ וכמובן ארד וולכן $\mathbb{R}_n[x] \not\subseteq M_{2 imes 2}^\mathbb{R}$ ולכן ארד מהתנאים לא מתקיים, שכן $T \subseteq \mathbb{R}_n[x]$ וויון המרחבים.

כנדרש. $\ker T + \operatorname{Im} T
eq M_{2 imes 2}^{\mathbb{R}} \wedge \ker T \oplus \operatorname{Im} T
eq M_{2 imes 2}^{\mathbb{R}}$ כנדרש.

5

2.3 סעיף ג

i 2.3.1

ראשית, אנו יודעים שאיברי $\ker T$ הינם מטריצות, כלומר

$$\exists a, b, c, d \in \mathbb{R} \to A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \ker T$$

 A^2 את נחשב את האית, ראשית, אכן מתקיים אכן מתקיים אל ולבדוק אם אל אל אחשב את בייל לחשב את אכן אל אונדיק א

$$A^2 = A \cdot A = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ca + cd & cb + d^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a^2 + bc & b(a+d) \\ c(a+d) & d^2 + bc \end{bmatrix}$$

 $T(A^2) = 0$ כעת נציב ב

$$\begin{split} T(A^2) &= (a^2 + b c - (d^2 + b c))x^2 + (b(a+d) + c(a+d))x + 5(a^2 + b c - (d^2 + b c)) \\ &= (a+d)(a-d)x^2 + (a+d)(b+c)x + 5(a+d)(a-d) \\ &= (a+d)[(a-d)x^2 + (b+c)x + 5(a-d)] \\ &= (a+d) \cdot T(A) \underset{T(A) \in \ker T}{=} 0 \cdot (a+d) \\ &= 0 \end{split}$$

. גם הוא $A^2\in\ker T$ ולפיכך ולפיכן $T(A^2)=0$ גם הוא

ii 2.3.2

$$q(x) = r(x) + p(x) = (a - d + 3)x^{2} + (b + c + 2)x + 5(a - d + 1)$$

 $g(x)
ot\in\operatorname{Im} T$ נניח ששר עבורו לפולינום ונביא דוגמה נגדית ונביא ונביא ונביא קוביא ונביא

$$a = 1 \quad b = 2$$

$$c = 3 \quad d = 4$$

$$p(x) = -3x^{2} + 3x - 15$$

$$q(x) = (-3 + 3)x^{2} + (3 + 2)x + 5(-3 + 1)$$

$$= 0x^{2} + 5x - 10$$

כלומר, מתקיים

$$\begin{array}{c} a-d+3=0 \\ a-d+1=-10 \end{array} \to \begin{array}{c} a-d=-3 \\ a-d=-11 \end{array} \to -3 \neq -11$$

 $g(x)\in \operatorname{Im} T$ מתקיים $p(x)\in \operatorname{Im} T$ וסתירה להנחה. לפיכך, לא לכל

3 שאלה

סעיף א 3.1

$$\dim \operatorname{Im} T = \dim \ker T - \epsilon$$

לפי משפט 9.6.1, מתקיים

$$\dim \ker T + \dim \operatorname{Im} T = n$$

$$\dim \ker T + \dim \ker T - \epsilon = n$$

$$2 \dim \ker T = n + \epsilon / : 2$$

$$\dim \ker T = \frac{n + \epsilon}{2}$$

ומכיוון ש $\epsilon \geq 0$, מתקיים

$$\dim \ker T \ge \frac{n}{2}$$

כנדרש.

3.2 סעיף ב

 $2 \le$ ר לפי סעיף א אנו יודעים ש $\frac{n}{2}$, $\dim \ker T \ge 1.5$ כלומר לפי סעיף א אנו יודעים ש $\dim \ker T \ge \frac{n}{2}$, ומכיוון שמימד של מרחב ווקטורי הינו מספר טבעי מתקיים , $\dim \ker T < n = 3$ נסמן את הבסיס לגרעין כך:

$$k_1, k_2 \in \ker T \to B_{\ker T} = (k_1, k_2)$$

כעת, על מנת להשלים את $B_{\ker T}$ לבסיס של V נצטרך למצוא $v\in V$ אשר אינו בגרעין ההעתקה, כעת, על מנת להשלים את לבסיס של $T\neq 0$ לפי הנתון, $T\neq 0$ לפי הנתון, לפי הנתון, $T\neq 0$ ולכן לפיים שמתקיים לבוע העודה לפי הנתון, מדעה העודה לבוע ההעתקה.

$$B_{V} = (v, k_{1}, k_{2})$$

$$\downarrow$$

$$[T(k_{1})]_{B_{V}} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^{t} \rightarrow T(k_{1}) = 0v + 0k_{1} + 0k_{2} = 0$$

$$[T(k_{2})]_{B_{V}} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^{t} \rightarrow T(k_{2}) = 0v + 0k_{1} + 0k_{2} = 0$$

$$[T(v)]_{B_{V}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}^{t} \rightarrow T(v) = 1v + 0k_{1} + 0k_{2} = v$$

כנדרש.