ממן 13

יונתן אוחיון

2017 בספטמבר 13

1 שאלה 1

 $\cdot z^4$ את הסוגריים ונגיע לערכו של

$$\begin{split} z^4 &= (1+i)^6 - (1-i)^6 \\ &= ((1+i)(1+i)^2)^2 - ((1-i)(1-i)^2)^2 \\ &= ((1+i)(\cancel{1}+2i-\cancel{1}))^2 - ((1-i)(\cancel{1}-2i-\cancel{1}))^2 \\ &= (2i-2)^2 - (2-2i)^2 \\ &= \cancel{4} - 8i + \cancel{4} - (\cancel{4} + 8i - \cancel{4}) \\ &= -8i - 8i \\ &= -16i \end{split}$$

לפיכך, $z^4=-16i$ כעת נסתכל על מיקום הנקודה 0-16i על מישור המספרים המרוכבים ונגלה ביכד, כעת נסתכל על ציר המרוכבים ו0 יחידות על ציר המשיים, כלומר ההצגה הקוטבית שהיא נמצאת -16 יחידות על ציר המרוכבים ו0 יחידות על ציר המשיים, כלומר ההצגה הקוטבית שלה הינה $\frac{3\pi}{2}=\cos\frac{3\pi}{2}+i\sin\frac{3\pi}{2}=0-i=-i$ שלה הינה $\frac{3\pi}{2}=0$ (שכן $16\cos\frac{3\pi}{2}=0$). כעת, נוכל למצוא את השורשים של בעזרת הנוסחה בעמוד 27

$$z = \sqrt[4]{16}\left(\operatorname{cis}\frac{\alpha + 2\pi k}{4}\right)$$
$$= 2\operatorname{cis}\frac{\frac{3\pi}{2} + 2\pi k}{4}$$
$$= 2\operatorname{cis}\frac{3\pi + 2\pi k}{8}$$

 $k \in \{0, 1, 2, 3\}$ כעת, נציב

$$z_0 = 2 \operatorname{cis} \frac{3\pi}{8}$$
 $z_1 = 2 \operatorname{cis} \frac{7\pi}{8}$ $z_2 = -2 \operatorname{cis} \frac{3\pi}{8}$ $z_3 = -2 \operatorname{cis} \frac{7\pi}{8}$

.z ואלו הם ערכי

סעיף א 2.1

K 2.1.1

כל איברי K שייכים למרחב הלינארי (לפי שאלה 1.1.3). נוכיח שK הינו תת־מרחב לינארי של $M_{2 \times 2}^\mathbb{R}$ (לפי שאלה $M_{2 \times 2}^\mathbb{R}$

$$\begin{split} K &= \left\{ \begin{bmatrix} a-2c & c+a \\ b & -c \end{bmatrix} \mid a,b,c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \begin{bmatrix} a & a \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -2c & c \\ 0 & c \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ b & 0 \end{bmatrix} \mid a,b,c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \mid a,b,c \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \operatorname{Sp} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\} \end{split}$$

לפיכך, מצאנו קבוצה פורשת לK. לפי משפט 7.5.1, מכיוון שהצלחנו למצוא לK קבוצה פורשת הוא תת־מרחב לינארי.

L 2.1.2

 x_2,x_3 בעזרת של L ביטוי לביטוי

$$x_1 = 2x_1 - 4x_2 - 5 \rightarrow -x_1 = -4x_2 - 5 \rightarrow x_1 = 4x_2 + 5$$

$$\downarrow$$

$$L = \{ (4x_2 + 5, x_2, x_3) \mid x_2, x_3 \in \mathbb{R} \}$$

נניח בשלילה שL מרחב לינארי. ננסה להוכיח סגירות של הפעולה L (שהיא חיבור n־יות) ונגיע לסתירה:

$$(4t+5,t,s) +_L (4x+5,x,y) = (4t+4x+10,t+x,s+y)$$
$$= (4(t+x)+10,t+x,s+y)$$

מכיוון ש10+4 אינה ביחס ל1 אינו ביטוי מהצורה אינה 4x+5 הפעולה אינו ביטוי 4(t+x)+10 מרחב לינארי.

M 2.1.3

כל איברי M שייכים למרחב הלינארי (לפי שאלה 7.1.9). נוכיח שM הינו תת־מרחב לינארי של $\mathbb{R}_4[x]$

לפי סימון 6.7.4 ולפי הגדרת M, ניתן לרשום את לפי בצורה הבאה:

$$p(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3$$

כעת, נציב 0=x=1 ונקבל את המערכת באופן דומה, נוכל להציב x=1 ונקבל את המערכת באופן המערכת (לפי הגדרת x=0):

$$g_0 + a_1 + a_2 + a_3 = g_0$$
 $g_0 - a_1 + a_2 - a_3 = g_0$
 $0a_0 + a_1 + a_2 + a_3 = 0$
 $0a_0 - a_1 + a_2 - a_3 = 0$

כעת, נוכל לדרג אותה עד להגעה למטריצת מדרגות קנונית ולקבל את הצורה הכללית של איבר בM:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \to R_2 + R_1} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \to \frac{1}{2}R_2}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_1 \to R_1 - R_2} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \to a_1 = -a_3$$

$$a_2 = t$$

לכן, כל M את אח נוכל לסמן נוכל $0a_0 + a_1x + a_2x^2 - a_1x^3$ הינו מהצורה $p(x) \in M$ לכן, כל

$$M = \{ p(x) \in \mathbb{R}_4[x] \mid p(x) = 0a_0 + a_1x + a_2x^2 - a_1x^3 \}$$

= $\{ p(x) \in \mathbb{R}_4[x] \mid p(x) = 0a_0 + a_1(x - x^3) + a_2x^2 \}$
= $\operatorname{Sp} \{ x - x^3, x^2 \}$

לפיכך, מצאנו קבוצה פורשת לM. לפי משפט 7.5.1, מכיוון שהצלחנו למצוא לM קבוצה פורשת הוא תת־מרחב לינארי.

2.2 סעיף ב

לפי תוצאות סעיף א, נוכל לראות שמצאנו שM וM הינם מרחבים לינארים (ובפרט תת־מרחבים של M ושל אותם. לפיכך הקבוצות הפורשות הפורש הפורשות הפורש הפורש הפורשות

 $\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right\}: K$ של הקבוצה הפורשת של

 $\left\{ x-x^{3},x^{2}
ight\}$:M של הפורשת הפורשת •

3

סעיף א 3.1

 $:\!P$ מעל ע"י קבוצה \mathbb{Z}_5 מעל מעל לינארי לינארי מרחב מעל תת מרחב לינארי של

$$P = \{(1, 2, 1, 2), (2, 3, 1, 4), (3, 1, 2, 1)\}$$

$$U = \operatorname{Sp} P$$

נרצה להוכיח שP הינה בסיס של U, כלומר פורשת את של ובת"ל בו. מכיוון שנתון פורשת את נרצה להוכיח U הינה בסיס של בU. בינה בU

$$Px = 0 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 2 & 3 & 1 & | & 0 \\ 1 & 1 & 2 & | & 0 \\ 2 & 4 & 1 & | & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_2 \rightarrow R_2 - R_1]{R_2 \rightarrow R_3} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & | & 0 \\ 0 & 4 & 4 & | & 0 \\ 0 & 4 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & -5 & | & 0 \end{bmatrix}$$

מכיוון שהפתרון למערכת הלינארית Px=0 הינו הפתרון הטריוויאלי, P הינה הלינארית מכיד, בסיס של חינו הפתרון מתקיים של U לפיכך מתקיים

$$\dim U = |P| = 3$$

כנדרש.

3.2 סעיף ב

1 תת סעיף 3.2.1

 \mathbb{C} מעל את הבסיס של את הבסיס מעל

$$\begin{bmatrix} 1+i & 3+i & 1-i \\ 1-i & 1 & -1 \\ 1+i & 4i & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_1 \to R_1 + R_2]{R_1 \to iR_1} \begin{bmatrix} 0 & 3i & i \\ 1-i & 1 & -1 \\ 0 & -3 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_1 \to R_2 \to R_2 + R_2 \to R_3 \to R_3 + R_2]{R_1 \to R_1 + R_2} \begin{bmatrix} 1-i & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

לפיכך, הבסיס של א.((1-i,1,-1),(0,3,1)) הינו $\operatorname{Sp} A$ של לפיכך, לפיכך, לפיכך $\dim\operatorname{Sp} A=|B_{\operatorname{Sp} A}|=2$

כנדרש.

ı

2 תת סעיף 3.2.3

 \mathbb{R} מעל A מעל התלות הלינארית את מעל

$$\begin{bmatrix} 1+i & 1-i & 1+i \\ 3+i & 1 & 4i \\ 1-i & -1 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_3 \to iR_3]{R_3 \to iR_3} \begin{bmatrix} 1 & -i & 1 \\ 3+i & 1 & 4i \\ 0 & 1 & 1+i \end{bmatrix} \xrightarrow[R_2 \to R_2 - (3+i)R_1]{R_2 \to R_2 - (3+i)R_1} \begin{bmatrix} 1 & -i & 1 \\ 0 & -i & i-1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow[R_1 \to (1-i)]{R_1 \to (1-i)}{R_1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 1+i \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \to \beta = -it \\ \xrightarrow[R_2 \to -R_2]{R_1 \to R_1 + iR_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 1+i \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \to \beta = -(1+i)t \\ \xrightarrow[\gamma = t]{R_1 \to R_1 + iR_2} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & i \\ 0 & 1 & 1+i \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

והפתרון הכללי:

$$(-it, -(1+i)t, t), t \in \mathbb{R}$$

וגם אם אם מכיוון אA מכיוון בת"ל מעל בת"ל והווקטורים מ $\alpha,\beta,\gamma\in\mathbb{R}$ כך של לפיכך, לא קיים לפיכד, למתקיים מתקיים 8.3.3 מתקיים בסיס ולפי הגדרה אינה בסיס ולפי הגדרה אונה מתקיים

$$\dim \operatorname{Sp} A = |B_{\operatorname{Sp} A}| = 3$$

כנדרש.

סעיף א 4.1

4.1.0 הגדרות

 $:\!\!M_{2x2}^{\mathbb{R}}$ יהי של הבסיס הסטנדרטי E

$$E = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$$

Uבסיס ל 4.1.1

 $:\!\!U$ תהי K קבוצה פורשת של

$$K = \left\{ k_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, k_2 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, k_3 = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, k_4 = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

 $:\!E$ נעבור להצגת קואורדינטות בעזרת הבסיס הסטנדרטי

$$[k_{1}]_{E} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \qquad [k_{2}]_{E} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$
$$[k_{3}]_{E} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} \qquad [k_{2}]_{E} = \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & -3 & 1 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \to R_2 - 2R_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 1 & -3 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_2 \to -R_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -2 & 6 \\ 0 & 0 & -3 & 9 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{R_4 \to R_4 + 4R_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & -3 & 9 \end{bmatrix}$$

 $:\!U$ נבחר את שורות המטריצה המדורגת השונות מ0 ונקבל את הבסיס ל

$$B_U = \left(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \right)$$

Wבסיס ל 4.1.2

:W קבוצה פורשת של G

$$G = \left\{ g_1 = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, g_2 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

לייצג כמערכת $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ במשתנים במשתנים איברי איברי איברי להכפיל את לייצג כמערכת אילדרגי

$$\alpha \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 4\alpha + 2\beta & 2\alpha + 1\beta \\ 1\alpha + 0\beta & 0\alpha + (-1)\beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\downarrow \qquad \qquad \downarrow$$

$$4\alpha + 2\beta = 0$$

$$2\alpha + 1\beta = 0$$

$$(*) 1\alpha + 0\beta = 0 \qquad \rightarrow \begin{array}{c} \alpha = 0 \\ -\beta = 0 \end{array} \rightarrow \alpha = \beta = 0$$

$$(*) 0\alpha + (-1)\beta = 0$$

Gלפיכך, הפתרון היחידי למערכת המשוואות הינו הפתרון הטריוויאלי והווקטורים בת"ל. מכיוון ש פורשת את W ובת"ל, היא גם בסיס שלו, כלומר

$$B_W = G = \left(\begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right)$$

U+Wבסיס ל 4.1.3

לפי שאלה 7.6.5, מתקיים $U+W=\operatorname{Sp} B_U \cup B_W$ כלומר הקבוצה

$$Y = \left\{ y_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, y_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, y_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix}, y_4 = \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, y_5 = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right\}$$

 $:\!E$ נעבור נעבור הבסיס הטנדרינטות נעזרת קואורדינטו. U+W את

$$[y_1]_E = \begin{bmatrix} 1\\0\\0\\2 \end{bmatrix} \quad [y_2]_E = \begin{bmatrix} 0\\1\\0\\0 \end{bmatrix} \quad [y_3]_E = \begin{bmatrix} 0\\0\\1\\-3 \end{bmatrix}$$
$$[y_4]_E = \begin{bmatrix} 4\\2\\1\\0\\-1 \end{bmatrix} \quad [y_5]_E = \begin{bmatrix} 2\\1\\0\\-1 \end{bmatrix}$$

בעמוד הבא נעבור להצגה מטריציונית ונדרג.

(המשך) U+Wבסיס בסיס 4.1.3

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \\ 4 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_3 \to R_5]{R_3 \to R_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 2 & 1 & -8 \\ 0 & 1 & 0 & -5 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_4 \to R_5 - R_2]{R_4 \to R_4 - 2R_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow[R_3 \to R_3 + R_4]{R_3 \to R_3 + R_4} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -8 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_3 \to R_4]{R_4 \to R_4 + 8R_5} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow[R_1 \to R_1 - 2R_5]{R_4 \to R_4 + 8R_5} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

U+Wנבחר את שורות המטריצה המדורגת השונות מ0 ונקבל את הבסיס ל

$$B_{U+W} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \end{pmatrix} = E$$

$U \cap W$ סעיף ב – בסיס ל 4.2

ראשית, נחשב את המימד של החיתוך:

$$\dim U \cap W = \dim U + \dim W - \dim U + W$$

$$= 3 + 2 - 4$$

$$= 1$$

לפיכך, קיים רק ווקטור אחד בבסיס החיתוך. ידוע לנו שאיברי החיתוך שייכים גם לU וגם לפיכך, קיים רק ווקטור אחד בבסיס החיתוך. ידוע לנו שאיברי בסיס האיחוד הינו צירוף לינארי של בסיסי U וU, כלומר מתקיים:

$$\alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} = \delta \begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \lambda \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\downarrow$$

$$\alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} + \beta \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \gamma \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -3 \end{bmatrix} + \delta \begin{bmatrix} -4 \\ -2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} + \lambda \begin{bmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

בעמוד הבא נעביר להצגה מטריציונית ונדרג.

(המשך) סעיף ב (המשך)

נעבור להצגה מטריציונית ונדרג:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -3 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_4 \to R_4 + 3R_3]{} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -4 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_2 \to R_2 + 2R_4]{} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{array}{c} \downarrow \\ \alpha = -2\lambda \\ \beta = -\lambda \\ \gamma = -\lambda \\ \delta = -\lambda \\ \lambda = t \end{array}$$

 $\lambda=1$ על מנת להגיע לווקטור הבסיס, נציב

$$-2\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} = -\begin{bmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\downarrow$$

$$\begin{bmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & -2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\downarrow$$

$$\begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$$

לפיכך, הבסיס לחיתוך הוא

$$B_{U\cap W} = \begin{pmatrix} \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \end{pmatrix}$$

כנדרש.

4.3 סעיף ג

על מנת למצוא מ"ל T כך ש $M^\mathbb{R}_{2 imes 2}$, נוכל להשלים את $W\oplus T=M^\mathbb{R}_{2 imes 2}$ כך ש $W\oplus T=M^\mathbb{R}_{2 imes 2}$, נוכל להשלים את השר. ראשית, נדרג את את וכך לכל איבר ב $W\oplus T=M^\mathbb{R}_{2 imes 2}$ תהיה הצגה יחידה, כפי שדרוש בהגדרת הסכום הישר. ראשית, נדרג את ונשלים אותו בעזרת איברים מ $W\oplus T=M^\mathbb{R}_2$

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_1 \to R_2]{} \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

(המשך) סעיף ג

(ועקב כך גם הצגה ווקטורי כך שיהוו בסיס ל $M_{2\times 2}^{\mathbb{R}}$ (ועקב כך גם הצגה יחידה) 8.3.5 נוכל להשלים את בסיס לביר בסיס לביר איברי בעזרת איברי להשלים את בעזרת איברי להשלים את היברי להשלים את היחידה בעזרת איברי להשלים את היחידה להשלים היחידה להיחידה להשלים היחידה להיחידה להיחידה להיחידה להיחידה להיחידה לביחידה להיחידה לביחידה להיחידה להיחידה להיחידה להי

$$B_{W \oplus T} = \left(\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right)$$

 $:\!E$ נדרג לצורך בדיקה שאנו אכן מגיעים ל

$$B_{W \oplus T} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1]{R_3 \rightarrow R_3 - 2R_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[R_2 \rightarrow R_2 - 2R_3]{R_3 \rightarrow -R_3} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow E$$

כעת, הגענו לE ולכן השלמתנו עבדה. לפיכך, מצאנו את למימד הבא:

$$T = \operatorname{Sp}\left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right\}$$

כנדרש.

__

5 שאלה 5

 $\dim W=3$ דבר הגורר, אנו יודעים שמכיוון ש $B\subseteq U$ גם אבס אנו יודעים שמכיוון אנו לפי משפט 7.5.1, אנו יודעים שמכיוון ש $\dim U=3$ מוכיח ש $\dim U=3$ מרקיים אנו משפט 8.3.4 לפי משפט 4.5.

ראשית, נסמן את הקבוצה הפורשת של U בX (כלומר, Y בכלומר, מתקיים (שכן את הקבוצה הפורשת איברים אך היא אינה בהכרח בסיס). נניח בשלילה שרק ווקטור אחד אינה בהכרח בסיס). נניח בשלילה שרק ווקטור אחד $K \leq 3$ הינו בת"ל. לפיכך,

$$U = \operatorname{Sp} K - \{v_i\} \to \dim U = |K - \{v_i\}| = 3 - 1 = 2$$

כלומר, בשלילה שרק שני ווקטורים ל $\dim U$ שני ווקטורים .כלומר, ב(ניח בשלילה שרק שני ווקטורים .dim שני .כלומר, לפיכך, הינם בת"ל. לפיכך,

$$U = \operatorname{Sp} K - \{v_i, v_j\} \to \dim U = |K - \{v_i, v_j\}| = 1$$

U של המימד את לפיכך, לפיכך. לסתירה. ל $3 \leq \dim U$ ש הוכחנו הוכחנו ללומר, בהכרח. לפיכך. מצאנו של $3 \leq \dim U$ שה הוכחנו הוכח הוכחים.

לפיכך, מתקיים גם A(v-w)=0, מתקיים אלה מקיימים לפיכך, המקיימים עלכל איז שלכל לראות שלכל איז המקיימים אלכל פתרונות של המערכת ההומוגנית A(v-w)=0. נוכל לחסר את הווקטורים הנתונים בזוגות ולקבל פתרונות של המערכת ההומוגנית

$$0 = A(u - v) = A((2, 1, 2, 0) - (1, -1, 2, 4)) = A(1, 2, 0, -4)$$

$$0 = A(u - w) = A((2, 1, 2, 0) - (1, 0, 2, -1)) = A(1, 1, 0, 1)$$

$$0 = A(v - u) = A((1, -1, 2, 4) - (2, 1, 2, 0)) = A(-1, -2, 0, 4)$$

$$0 = A(v - w) = A((1, -1, 2, 4) - (1, 0, 2, -1)) = A(0, -1, 0, 5)$$

$$0 = A(w - u) = A((1, 0, 2, -1) - (2, 1, 2, 0)) = A(-1, -1, 0, -1)$$

$$0 = A(w - v) = A((1, 0, 2, -1) - (1, -1, 2, 4)) = A(0, 1, 0, -5)$$

כעת, נמצא את הווקטורים הבלתי־תלויים באוסף הפתרונות למשוואה ההומוגנית ע"י דירוג:

שורות המטריצה המדורגת השונות מאפס הינם הפתרונות למערכת ההומוגנית לפיכך, מרחב הפתרונות אמערכת החומוגנית Ax=0 הינו הפתרונות של המערכת ההומוגנית Ax=0 הינו

$$V = \text{Sp} \{(1, 2, 0, -4), (0, 1, 0, -5)\}$$

כנדרש. כעת, נמצא את מרחב הפתרונות לAx=b ובעזרתו נגיע לפתרון הכללי למערכת:

$$W = \operatorname{Sp} \{u, v, w\}$$

$$= \operatorname{Sp} \{(2, 1, 2, 0), (1, -1, 2, 4), (1, 0, 2, -1)\}$$

$$= \{a(2, 1, 2, 0) + b(1, -1, 2, 4) + c(1, 0, 2, -1) \mid a, b, c \in \mathbb{R}\}$$

$$= \{(2a + b + c, a - b, 2a + 2b + 2c, 4b - c) \mid a, b, c \in \mathbb{R}\}$$

לפיכך, הפתרון הכללי למערכת Ax=b הינו

$$a, b, c \in \mathbb{R} \to (2a + b + c, a - b, 2a + 2b + 2c, 4b - c)$$

כנדרש.

11