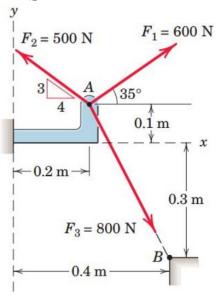




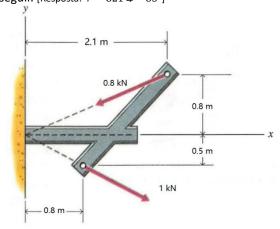
# Lista de exercícios

Prof. Jonathan C. Teixeira

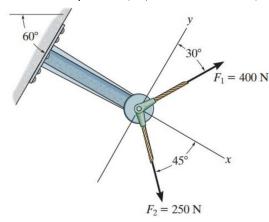
**Exercício 1.1** - Determine as componentes em relação aos eixos x e y das forças  $\vec{F}_1$ ,  $\vec{F}_2$  e  $\vec{F}_3$ . [Resposta:  $F_{1,x}$  = 491 N,  $F_{1,y}$  = 344 N,  $F_{2,x}$  = -400 N,  $F_{2,y}$  = 300 N,  $F_{3,x}$  = 358 N,  $F_{3,y}$  = -716 N]



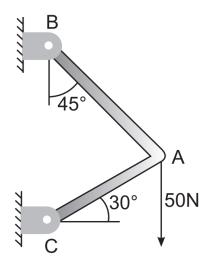
**Exercício 1.2** - Determine o vetor resultante  $\vec{r}$  em coordenadas polares das duas forças ilustradas as seguir. [Resposta:  $\vec{r}=821 \pm -83^{\circ}$ ]



**Exercício 1.3** - Determine a magnitude da força resultante e sua direção no sentido anti-horário, a partir do eixo x positivo. [Resposta:  $\vec{r}$ = 413 N;  $\theta$ = 24.2°]



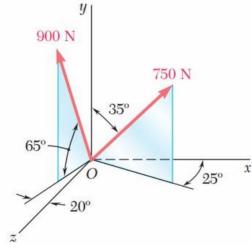
**Exercício 1.4** – Uma força vertival de 50 N atua sobre o ponto A, como ilustrado na figura abaixo. Determine a magnitude da duas componentes da força ao longo de AB e AC. [Resposta: $P_{AB}$  = 44.82 N;  $P_{AC}$  = 36.6 N]



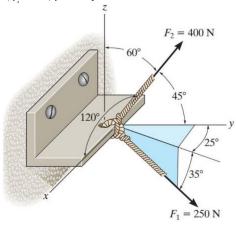




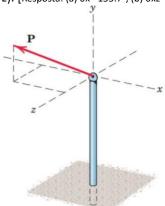
**Exercício 1.5** - Determine as componentes x, y e z das forças de (a) 750 N e (b) 900 N. [Resposta: (a) 390 N, 614 N, 181.8 N; (b) –130.1 N, 816 N, 357 N]



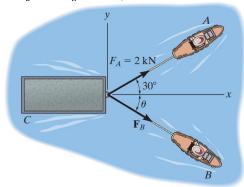
**Exercício 1.6** - Determine a magnitude e os ângulos diretores da força resultante. [Resposta:  $|\vec{r}|$  = 485.30 N;  $\alpha$  = 104°,  $\beta$  =15.1°;  $\gamma$  = 83.3°]



**Exercício 1.7** - Determine os ângulos formados entre  $\vec{P} = \{-160\hat{\imath} + 40\hat{\jmath} + 60\hat{k}\}$ N, na extremidade da haste, e (a) o eixo x positivo e (b) o plano (x, z). [Resposta: (a)  $\theta x = 155.7^{\circ}$ , (b)  $\theta xz = 13.17^{\circ}$ ]

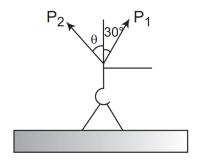


**Exercício 1.8** - Se a força resultante dos dois rebocadores tiver de ser direcionada para o eixo x positivo, e  $F_B$  tiver a mínima intensidade, determine as intensidades de  $F_R$  e  $F_B$  e o ângulo  $\theta$ . [Resposta:  $\theta$  = 90°,  $F_B$  = 1 kN,  $F_R$  = 1,73 kN]



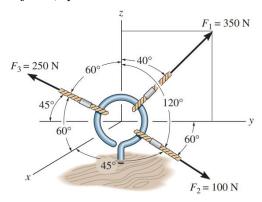
#### Sharma-Engineering-mechanics-Ex.11

**Exercício 1.9** - Uma viga de aço deve ser içada usando duas correntes, conforme mostrado na figura abaixo. Se a força resultante for de 1200 N na direção vertical ascendente, determine os módulos de  $P_1$  e  $P_2$  atuando em cada corrente e o ângulo  $\theta$  de  $P_2$  de modo que o módulo de  $P_2$  seja mínimo. [Resposta:  $P_1 = 1039.23$  N,  $P_2 = 600$  N,  $\theta = 60^\circ$ ]



#### Hibbeler, 2.77

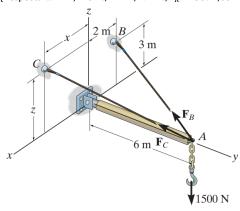
**Exercício 1.10** - Os cabos conectados ao olhal estão sujeitos às três forças mostradas na figura. Expresse cada força na forma de vetor cartesiano e determine a intensidade e os ângulos diretores coordenados da força resultante. [Resposta:  $F_1 = \{225j + 268k\}N, F_2 = \{70,7i + 50,0j - 50,0k\}N, F_3 = \{125i - 177j + 125k\}N, F_R = 407 N \theta_x = 61,3° \theta_y = 76° \theta_z = 32,5°]$ 



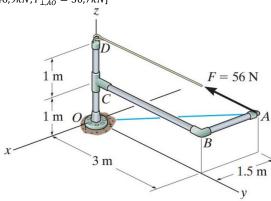




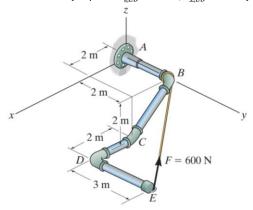
**Exercício 1.11** - Dois cabos são usados para segurar a lança do gancho na posição e sustentar a carga de 1500 N. Se a força resultante é direcionada ao longo da lança de A para O, determine os valores de x e z para as coordenadas do ponto C e a intensidade da força resultante. Considere  $F_B = 1610$  N e  $F_C = 2400$  N. [Resposta: x = 1,248 m, z = 2,197  $m, F_R = 3591,85$  N]



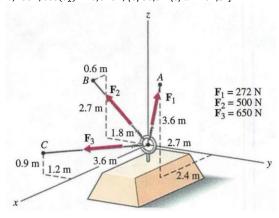
**Exercício 1.12** - Determine a magnitude das componentes do vetor **F** atuando ao longo e perpendicular à linha AO. [Resposta:  $\theta = 33,2^\circ$ ;  $F_{AO} = 46,9kN$ ;  $F_{1.AO} = 30,7kN$ ]



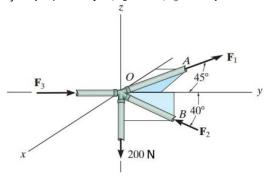
**Exercício 1.13** - Determine as intensidades das componentes de F = 600 N que atuam ao longo e perpendicularmente ao segmento DE do encanamento. [Resposta:  $F_{\parallel,ED} = 334N$ ;  $F_{\perp,ED} = 498N$ ]



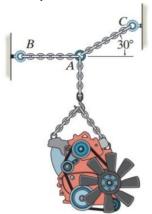
**Exercício 1.14** - Três forças são aplicadas com cabos ao bloco de ancoragem mostrado na Figura abaixo. Determine: (a) O módulo e os cosenos diretores da resultante,  $F_R$ , das três forças. (b) O módulo da componente da força  $F_1$  ao longo da linha de ação da força  $F_2$ . (c) O ângulo a entre as forças  $F_1$  e  $F_3$ . [Resposta: (a)  $F_R = 1158.80N$ ;  $\cos(\theta_x) = 0,7067$ ;  $\cos(\theta_y) = -0,2837$ ;  $\cos(\theta_z) = 0,6481$ ; (b) 50,9N (c)  $\alpha = 64,3^\circ$ ]



**Exercício 1.15** - A junção abaixo está sujeita a forças de quatro membros. O membro OA está localizado no plano xy e o membro OB, no plano yz. Determine as forças requeridas para o equilíbrio estático da junção. [Resposta: :  $F_1 = 0$ ;  $F_2 = 311$  N;  $F_3 = 328$  N]



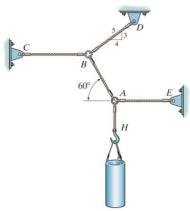
**Exercício 1.16** - Determine o máximo peso do motor que pode ser suportado sem que exceda a tração de 450 N na corrente AB e 480 N na corrente AC. [Resposta: P = 240 N]



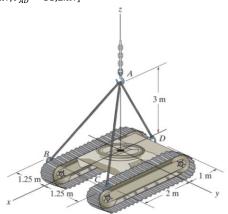




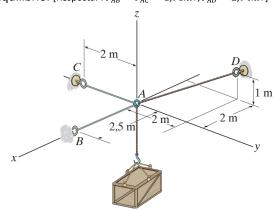
**Exercício 1.17** - Cada corda pode admitir uma tração máxima de 500 N. Determine a maior massa do tubo que pode ser suportada. [Resposta: : m = 26, kg]



**Exercício 1.18** - Determinar a força em cada cabo de forma que uma máquina de 8 toneladas seja mantida suspensa.. [Resposta:  $F_{AB} = F_{AC} = 16,6kN,F_{AD} = 55,2kN$ ]

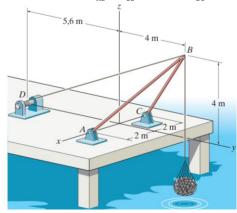


**Exercício 1.19** – Calcular a tensão em cada cabo de forma que o sistema suporte um bloco de 100kg (ADOTAR aceleração da gravidade de 9,81 m/s²) em equilíbrio. [Resposta: :  $F_{AB} = F_{AC} = 1,96kN, F_{AD} = 2,94kN$ ]

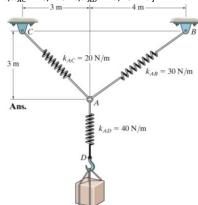


**Exercício 1.20** - Dado o sistema de suspensão de rede de pesca, calcular as forças compressivas nas

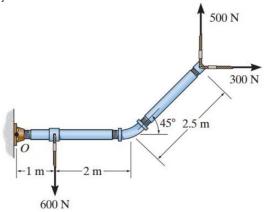
barras AB e CB e a força de tração no cabo BD, considerando que a rede pesa 200 kg (ADOTAR aceleração da gravidade de 9,81 m/s²) em equilíbrio. [Resposta: :  $F_{AB} = F_{CB} = 2,52kN$ ;  $F_{BD} = 3,64kN$ ]



**Exercício 1.21** - Determine o alongamento em cada mola para o equilíbrio da bloco de 2kg. As molas são mostradas na posição de equilíbrio.. [Resposta: :  $x_{AD} = 0,4905 \, m, x_{AC} = 0,793 \, m, x_{AD} = 0,467 \, m$ ]



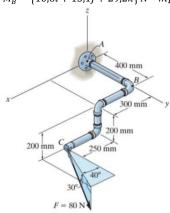
**Exercício 1.22** - Determine a magnitude dso momento resultante produzido pelas forças em relação ao ponto O.. [Resposta: :  $\circlearrowleft + (M_R)_O = 1254 \ N \cdot m$ ]



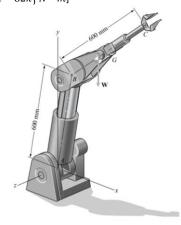




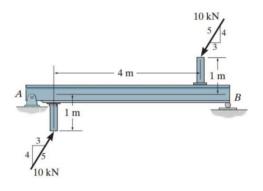
**Exercício 1.23** - Determine o momento produzido pela força em relação ao ponto B. [Resposta: :  $\vec{M}_B = \{10.6\vec{i} + 13.1\vec{j} + 29.2\vec{k}\} N \cdot m$ ]



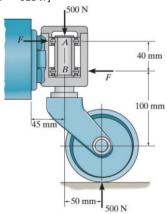
**Exercício 1.23** - A magnitude da força vertical  $\mathbf{W}$  é 160 N. Os cossenos diretores do vetor de posição de A para B são  $\cos\theta_x$ = 0,500,  $\cos\theta_y$ = 0,866 e  $\cos\theta_z$  =0, e os cossenos diretores do vetor de posição de B para C são  $\cos\theta_x$ =0,707,  $\cos\theta_y$  =0,619 e  $\cos\theta_z$  =0,342. O ponto G é o ponto médio da linha de B a C. Determine o momento exercido pelo braço robótico em A para sustentar o peso  $\overrightarrow{W}$ . [Resposta: :  $\overrightarrow{M}_A$  =  $\{-16,4\overrightarrow{\iota}-82\overrightarrow{k}\}$   $N\cdot m$ ]



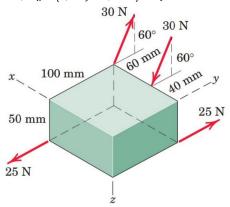
**Exercício 1.24** - Determine a magnitude do momento binário atuando na viga. [Resposta: :  $\mho$   $M_0=36,7~N\cdot m$ ]



**Exercício 1.25** - A roda está sujeita a dois binários. Determine as forças F que os mancais exercem no eixo AB de tal maneira que o momento binário resultante sejanulo. [. [Resposta: : F = 625 N]



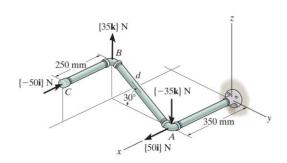
**Exercício 1.26** - Determine a magnitude e a direção do binário resultante em termos dos vetores cartesianos unitários. [Resposta:  $|\vec{M}_R| = 2,23 \ N.m; \ \vec{M}_R = \{1,559\vec{\jmath} - 1,600\vec{k}\}N.m]$ 



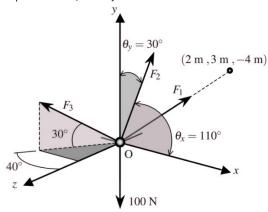
**Exercício 1.27** - Determine a distância d entre A e B, de modo que o momento de binário resultante tenha uma intensidade de = 20 N.m. [Resposta: : d = 0.3421m]



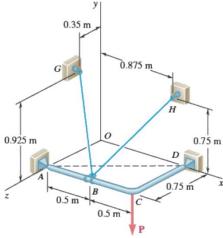




**Exercício 1.28** - Determine as forças  $F_1$ ,  $F_2$ , e  $F_3$  para que o sistema esteja em equilíbrio. [Resposta: : d=0.3421m]



Exercício 1.29 - A estrutura ACD é articulada em A e D e é sustentada por um cabo que passa por um anel em B e está preso a ganchos em G e H. Sabendo que a tração no cabo é 450 N, determine o momento em relação à diagonal AD da força exercida na estrutura pela tração BH do cabo. [Resposta::  $M_{AD} = -90N.m$ ]



**Exercício 1.30** - Os torques de entrada e saída de uma caixa de engrenagens são mostrados na Figura abaixo. Determine o módulo e os ângulos diretores do torque resultante T.

