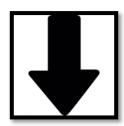
#### Exercici 3

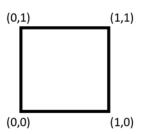
Sigui F(u,v) un *height field*. Si volem aplicar la tècnica de *bump mapping*, indica clarament què podem emmagatzemar per cada texel del bump map:

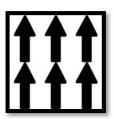
- (a) Si només disposem d'una textura amb un canal
- (b) Si disposem d'una textura amb dos canals

#### Exercici 4

Amb la imatge de l'esquerra, volem texturar el quad del mig, per obtenir la imatge de la dreta:







Completa el següent VS per obtenir el resultat desitjat:

```
void main() {
  vtexCoord =

  glPosition = vec4(vertex, 1.0);
}
```

### Exercici 5

Tenim un FS que aplica una textura a l'objecte. Indica clarament quin efecte té incrementar el valor del uniform offset en la imatge resultant (suposa mode GL\_REPEAT):

```
uniform int offset = 0;
...
gl_FragColor = texture(sampler, vtexcoord + vec2(float(offset))
```

# Exercicis 6, 7, 8 i 9

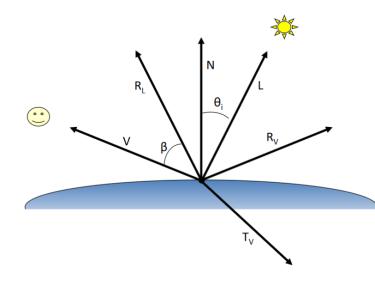
Indica quina és la matriu (o **producte de matrius**) que aconsegueix la conversió demanada, **usant la notació següent** (vigileu amb l'ordre en que multipliqueu les matrius):

M = modelMatrix	M <sup>-1</sup> = modelMatrixInverse
V = viewingMatrix	V <sup>-1</sup> = viewingMatrixInverse
P = projectionMatrix	P <sup>-1</sup> = projectionMatrixInverse
N = normalMatrix	I = Identitat
a) Pas de la normal de object space a	eye space
b) Pas d'un vèrtex de eye space a clip	space
c) Pas d'un vèrtex de eye space a woi	ild space
d) Pas d'un vèrtex de clip space a wo	rld space
e) Pas d'un vèrtex de object space a d	clip space
f) Pas d'un vèrtex de object space a n	nodel space
g) Pas d'un vèrtex de object space a v	vorld space
h) Pas d'un vèrtex de world space a e	ye space
Exercici 10	
Indica, en la notació estudiada a class	se, L(D S)*E, quins light paths són suportats per:
(a) Raytracing classic	
(b) Path tracing	

#### Exercicis 11 i 12

Amb la notació de la figura, indica, en el cas de Ray-tracing

- (a) Quin vector és paral·lel al raig primari
- (b) Quin vector té la direcció del shadow ray?
- (c) Quin vector és paral·lel al raig reflectit?
- (d) Què dos vectors determinen la contribució de Phong?

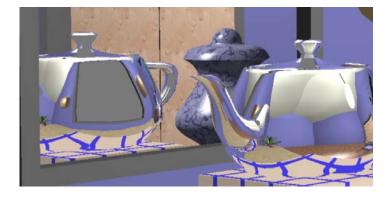


#### Exercici 13

Escriu l'equació general del rendering, amb la formulació vista a classe, indicant clarament el tipus de radiància als diferents termes.

#### Exercici 14

Considerant la figura:



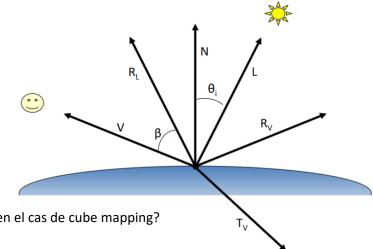
- (a) Amb quin algorisme s'ha generat?
- (b) Quin problema té clarament la imatge?

#### Exercici 15

Quina unitat de radiometria, mesurada en W/m² o en lux, es defineix com flux per unitat d'àrea?

#### Exercici 16

Amb la notació de la figura:

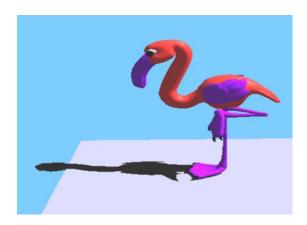


(a) Quin vector cal usar per indexar un cube map, en el cas de cube mapping?

(b) Quin dos vectors permeten calcular el terme de Lambert?

#### Exercici 17

Indica com poder evitar aquest problema de la simulació d'ombres amb projecció:

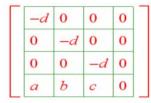


## Exercici 18

Explica en quines condicions la tècnica de mip mapping produeix una millora substancial de la qualitat de la imatge resultant.

#### Exercici 19

Què fa aquesta matriu?



- (a) Projecta un punt sobre el pla (a,b,c,d) respecte una llum a l'origen.
- (b) Projecció respecte una font direccional situada al punt homogeni (a,b,c,d)
- (c) Reflexió respecte un pla (a,b,c,d)
- (d) Projecció ortogonal sobre el pla (a,b,c,d)

#### Exercici 20

Indica quina és la diferència més important entre els models d'il·luminació local i els models d'il·luminació global.