

Portfolio

Industrieel Product Ontwerpen

Jordi Gerla

Wie ben ik?

Ik als ontwerper

Als student aan de Hogeschool Rotterdam zit ik nu in mijn laatste jaar. En zal ik binnenkort aan mijn afstudeerstage moeten beginnen.

Naast het uitwerken van mijn afstudeer opdracht en het bewijzen van de competentie die de school heeft vast gesteld om af te studeren, hoop ik nog een veel te leren van het ontwerpers vak. Vanwege mijn grote passie voor ondernemen zou ik ook graag op dit gebied nog enkele dingen willen leren.

In mijn vrije tijd blijf ik graag op de hoogte van de huidige veranderingen met betrekking tot innovatie en andere ontwikkelingen in het ontwerpers vak. Doormiddel van het gebruik van internet, tijdschriften en evenementen/lezingen probeer ik op de hoogte te blijven.

Ik

Ik heb een grote interesse in start-ups en andere innovatieve bedrijven. Kickstarter is een site waar ik veel op te vinden ben.

1 van mijn grootste dromen is om ooit zelf een bedrijf te beginnen en deze tot een succesvol bedrijf uitwerken. Hiernaast heb ik ook een passie voor moderne kunst en street-art. Ook heb ik een passie voor modern en minimalistisch design zowel in producten als in architectuur.

Als mensen/vrienden mij moeten omschrijven zouden ze zeggen dat ik een rustige jonge ben die eerlijk en behulpzaam is. Ook zouden ze zeggen dat ik een dromer ben die vaak nieuwe ideeën voor bedrijfjes bedenkt.



KEEP
CALM
AND
START
UP



EASYLIVING products

Dit is een project uit het tweede jaar, waar in groepsverband tot aan de engineeringsfase gewerkt werd aan het ontwerp.

De opdrachtgever had problemen met de productie van zijn eigen douchezitting. De opdrachtgever was over zijn eigen douchezitting niet tevreden.

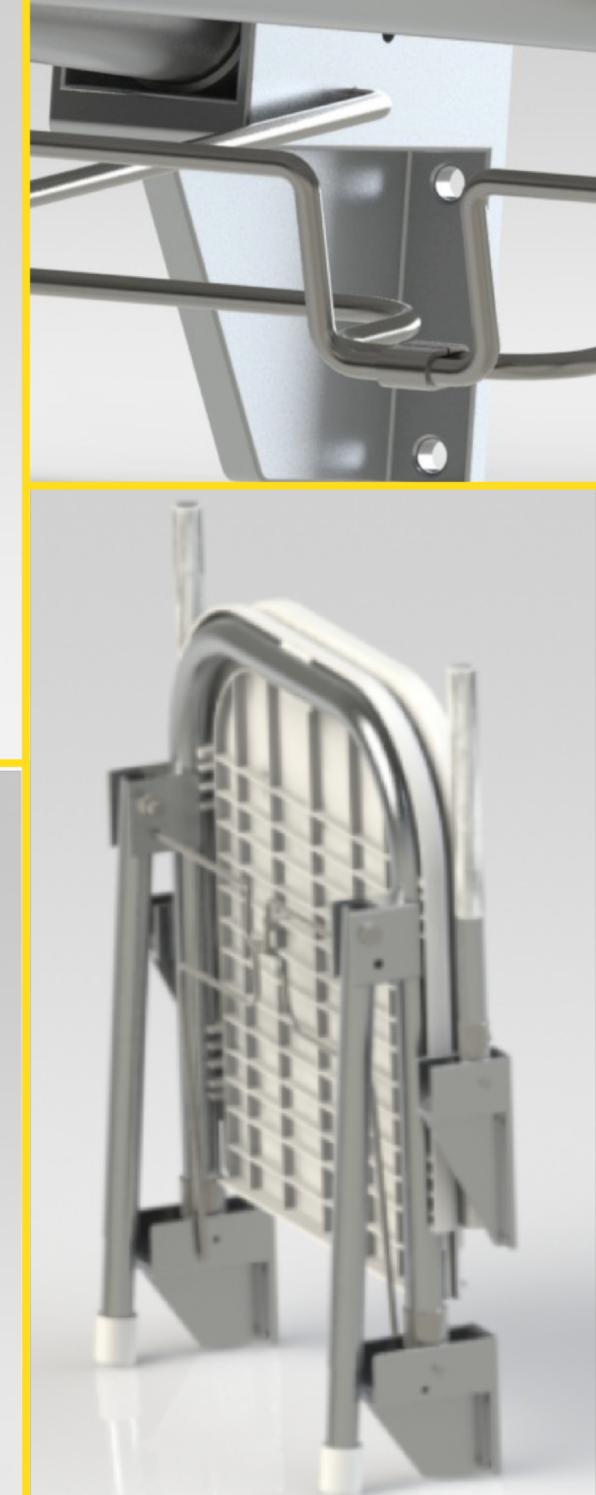
De eisen van de zitting:

-De zitting moet een luxe uitstraling hebben.

-Minder onderdelen bevatten dan huidige model.

-Makkelijk te assembleren.

-De armleuningen en rugleuning moeten los van de zitting zijn i.v.m. het los verkopen van de verschillende onderdelen.

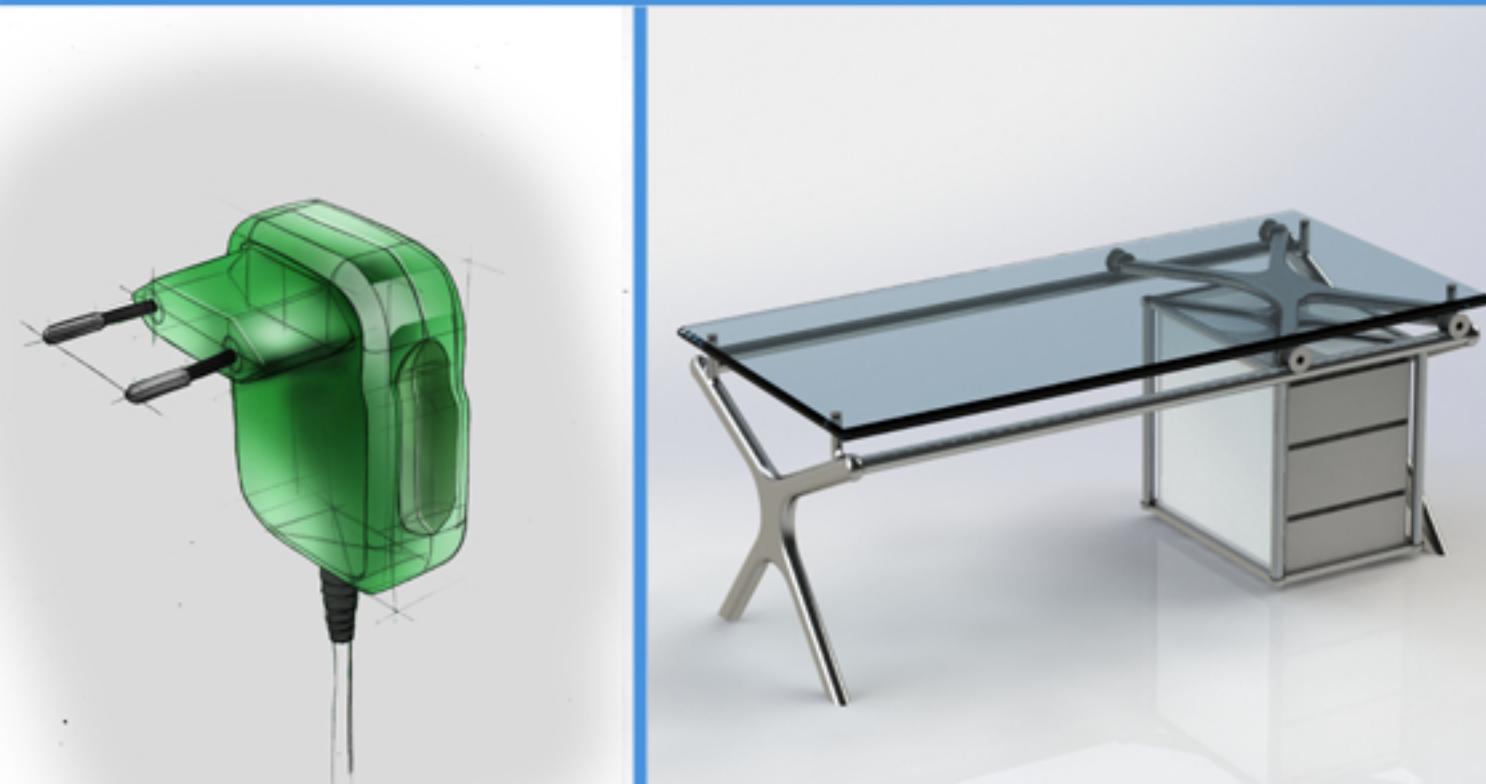


Visualisatie

Hier ziet u enkele visualisaties die ik met verschillende programma's heb gemaakt.

Ik heb de volgende programma's gebruikt:
Photoview, Photoshop, Illustrator en Solid-works

Binnen dit programma heb ik mij o.a. bezig gehouden met het renderen van producten in een bepaalde omgevingen.
En de promotie van producten.



Knoll

De Barcelona-stoel (model 250L) is een zetelstoel naar het ontwerp van architect Ludwig Mies van der Rohe en interieurontwerper.

Deze stoel uit 1929 is ontworpen voor het Duits paviljoen van de wereldtentoonstelling die toen in Barcelona gehouden werd. Bij deze stoel hoort een voetenbank, in dezelfde materialen als de stoel zelf.

De stoel draagt duidelijk het stempel van de ontwerper: eerlijk, functioneel, elegant en zonder franje; zijn adagium van "less is more" indachtig.



Het ontwerp is geïnspireerd op een antieke vouwstoel, door de in kruisvorm geconstrueerde,

U-BOAT

Panerai een Italiaans horlogemerk dat gespecialiseerd is in het maken van Panerai is een Italiaans horlogemerk dat gespecialiseerd is in het maken van Arabische cijfers zijn. Panerai was, sinds haar oprichting in 1860,

In 1860 opende Giovanni Panerai zijn eerste bottega in Florence, in één van de klein panden aan de Ponte alle Grazie, die werden gebouwd als winkels voor ambachtsmannen



ASTON MARTIN

De Aston Martin Rapide werd in 2006 door het Britse Aston Martin als Rapide Concept getoond op de Detroit NAIAS, een concept van een 4-deurs sportcoupé.

Hiermee gaf Aston Martin de vrijheid aan niet de Porsche Panamera en de Maserati Quattroporte. De naam Rapide is afgeleid van de Lagonda Rapide, een sedan die gemaakt werd door het merk Lagonda dat destijds eigendom was van Aston Martin.

De Rapide ontdekt de voor het merk typische designelementen aan de succesvolle DB9 en Vantage. De wiellbasis is edter ten opzichte van de DB9 met 30 mm verlengd, zodat er plaats is voor twee extra deuren en voldoende achterstoelen.



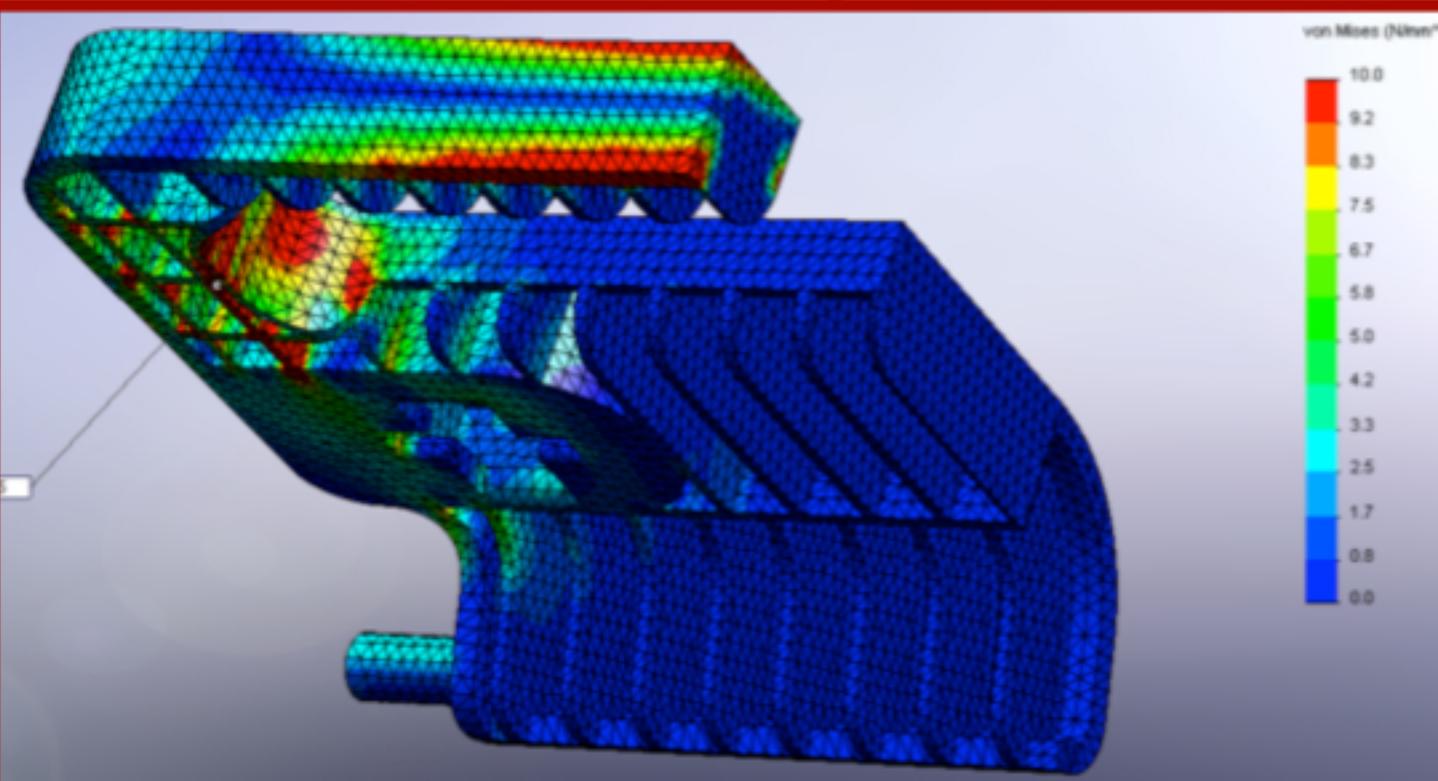
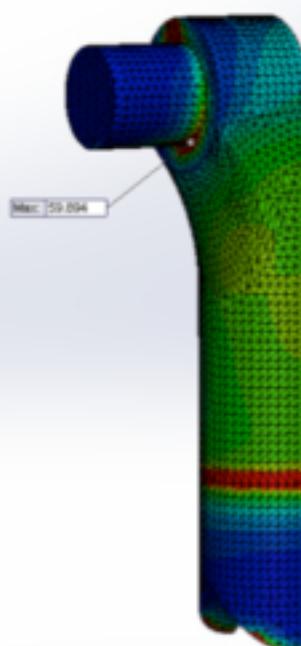
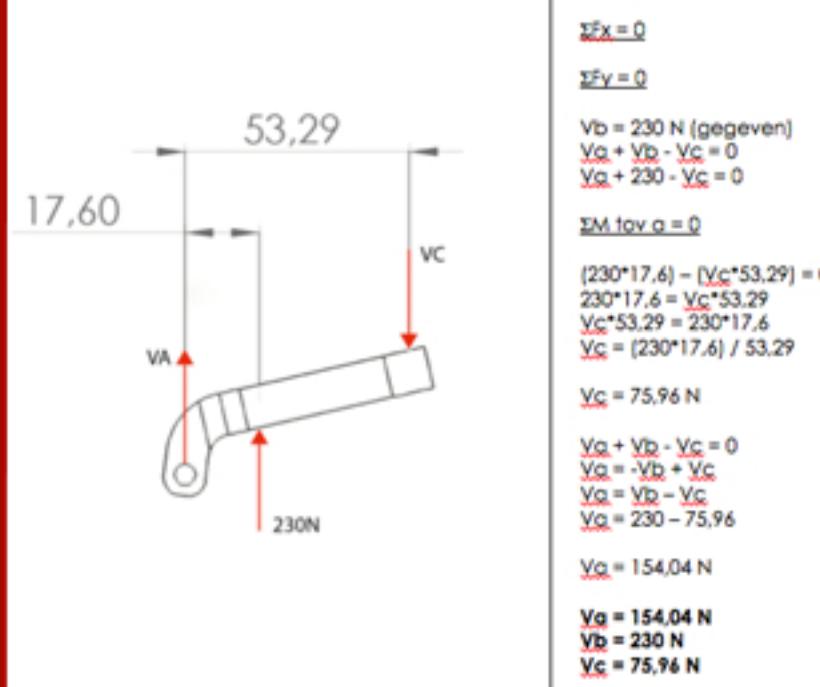
Dit is een elektrisch omlaagklapbaar, waardoor een kofferruimte van 400 liter inhoud ontstaat.

Analyseren

De constructie/analyse opdracht werd in groepen van 2 uitgevoerd.

De opdracht was een perforator ontwerpen die volledig uit kunststof was gemoduleerd (buiten het ponsdeel). Het ponsdeel moest de kracht van 230N kunnen weerstaan.

Na de analyses kwam er uit dat wij een veiligheidsfactor hadden van 2,2 en bij enkele hoger dan dat.



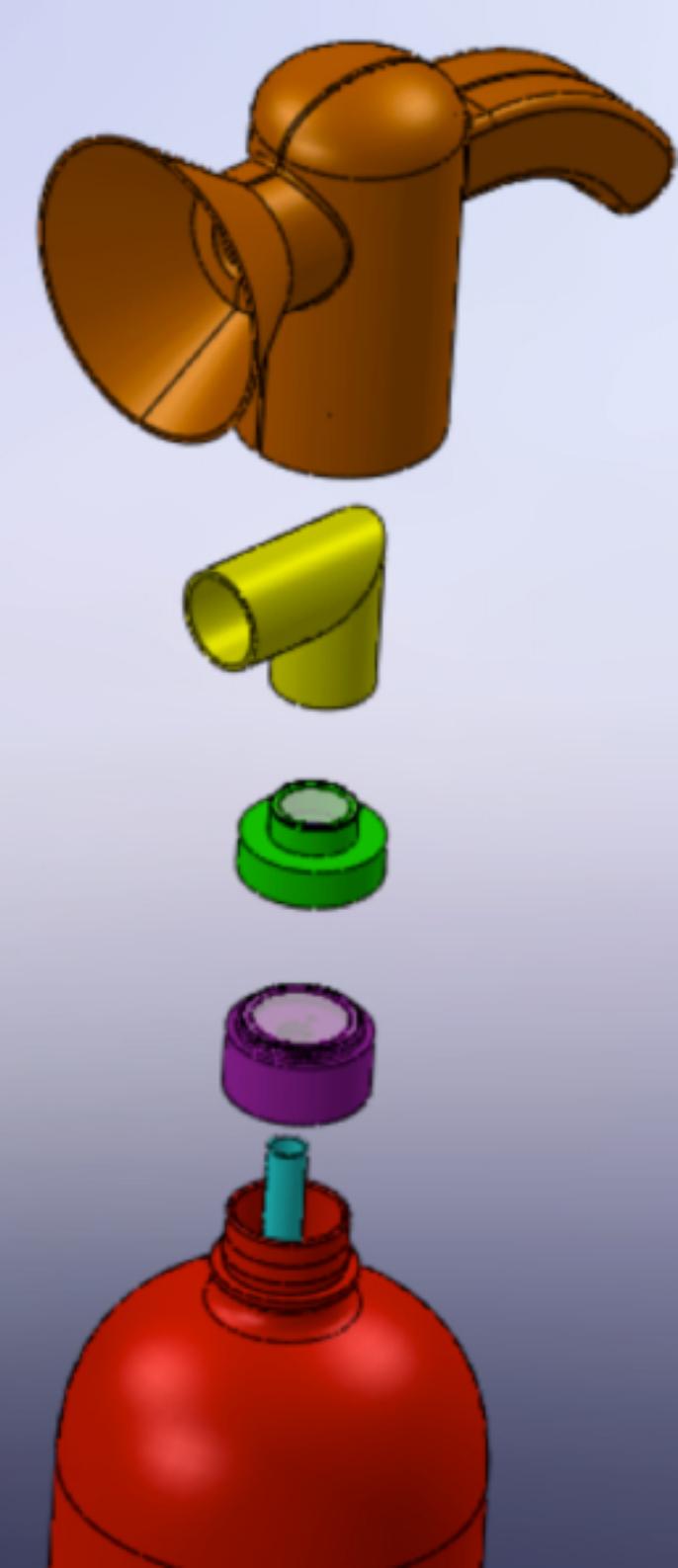
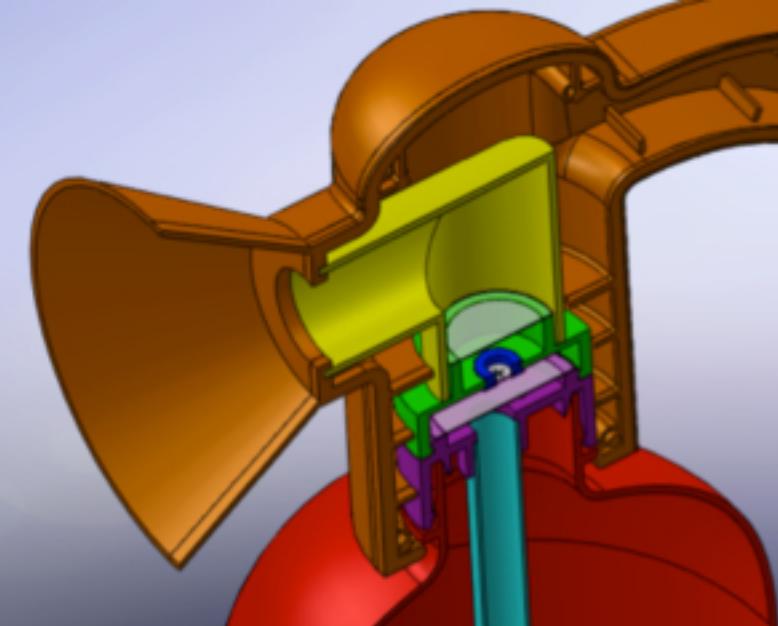
Fase 1 (analyse fase) van het project was in groepsverband. De volgende 2 fases waren individueel. De opdracht was om voor een specifieke doelgroep een bijpassende schuimdispenser te ontwikkelen.

Doelgroep:

Ik heb voor de doelgroep jongens tot 10 jaar gekozen.

Ik heb voor de brandblusser gekozen omdat na enig onderzoek uitkwam dat de doelgroep zich erg aangetrokken voelde tot het stoere leven van een brandweerman. Ook was dit thema erg goed te combineren met schuim.

Ook was een eis dat de dispenser goed dik schuim maakte. Ik heb hier gekozen voor een vloeistof/lucht verhouding van 1 op 10 en met 2 zeefjes. Dit creerde goed dik schuim.



Assemblage

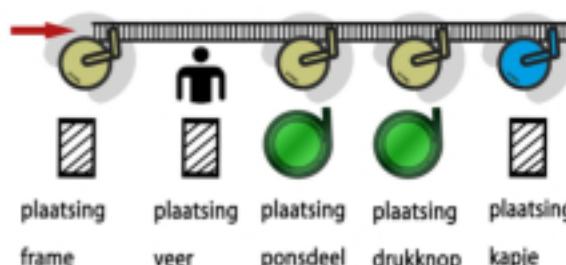
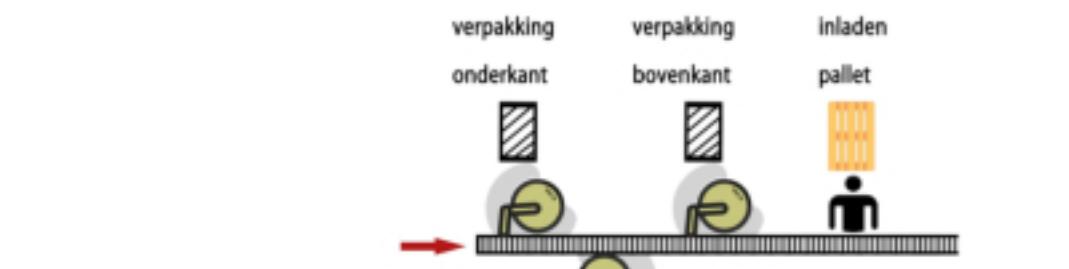
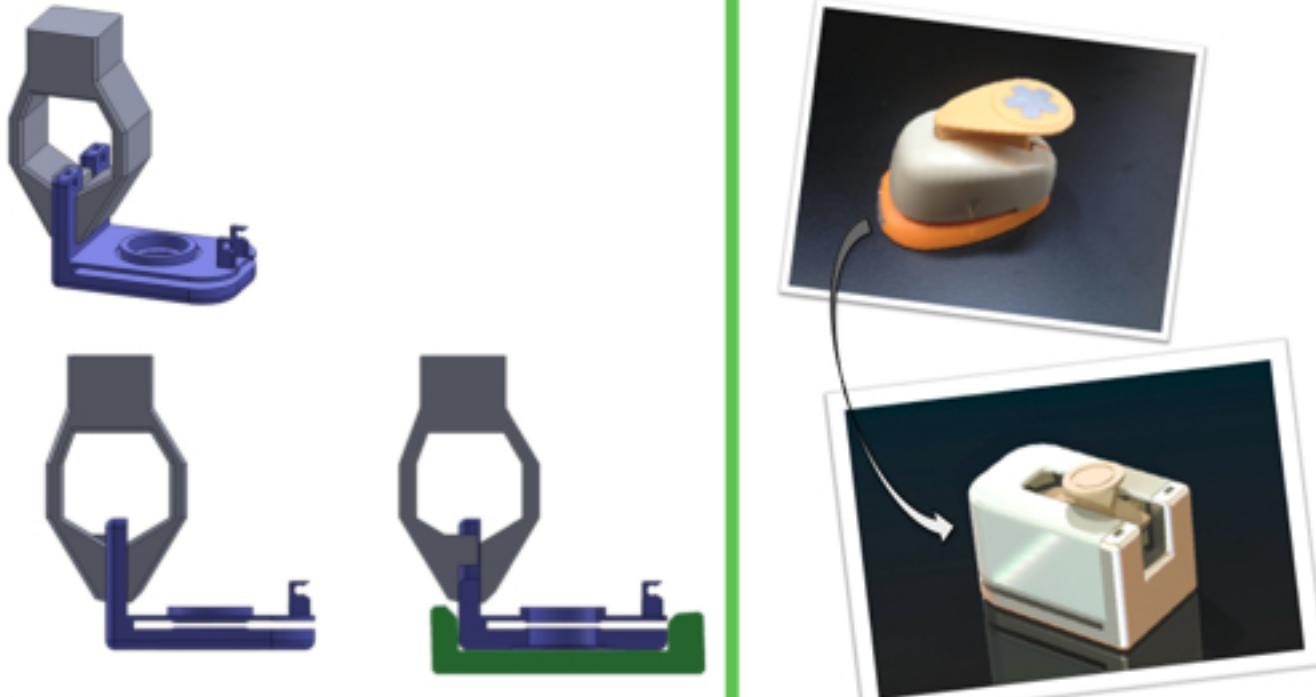
Voor het vak assemblagetechniek moest de opdracht in groepen van 2 worden uitgewerkt.

De opdracht voor het vak was:

-Herontwerpen een product dat beter geassembleerd kan worden en minder onderdelen bevat dan het gekozen product voorheen had.

-Wij hebben voor een figuurpons gekozen. De figuurpons had veel onderdelen die samengevoegd konden worden.

-Ook de vormen die gebruikt werden konden versimpeld worden om het assamblage proces te verbeteren.



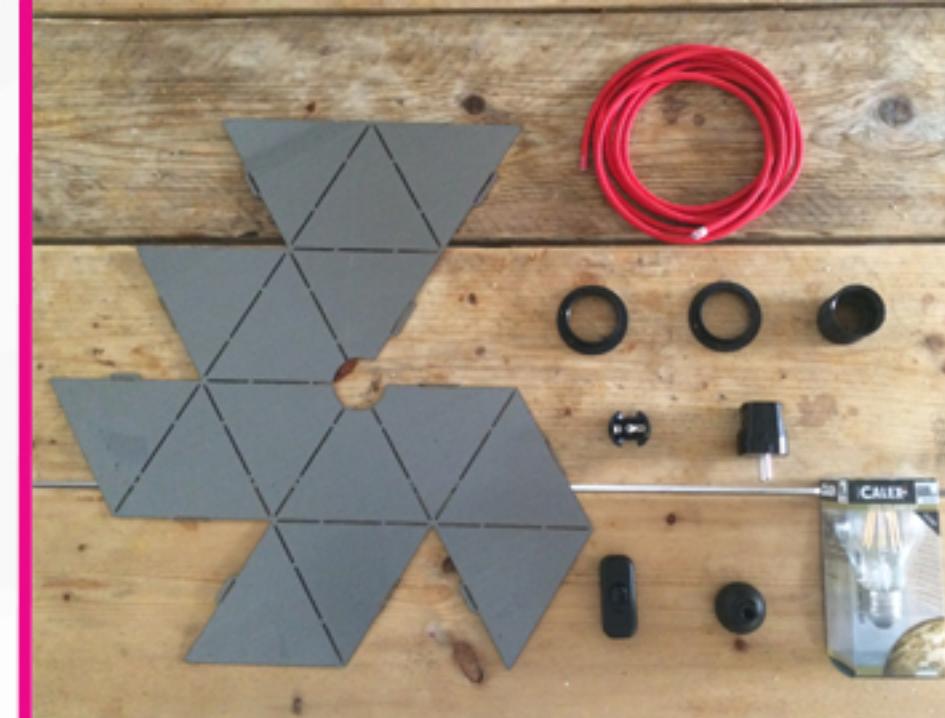
Arbeider		loopband	
Pallet		Richtingspijl	
6-assig robot		Scara-Robot	
Unload trays		Triltrommel	



Het bedrijf Buigbaar had de volgende eisen aan het project:

Maak een product van sheet metal dat op een leuke en speelse manier door de consument gemakkelijk zelf in elkaar gebogen moet worden.

Door dat men het plano vervoert zal het goedkoper zijn om het te vervoeren. Ook wordt het product door de consument in elkaar gezet. Dit heeft 2 voordelen: het product hoeft door de producent niet geassembleerd te worden en het geeft een extra ervaring mee met het product.



Penta-Dome

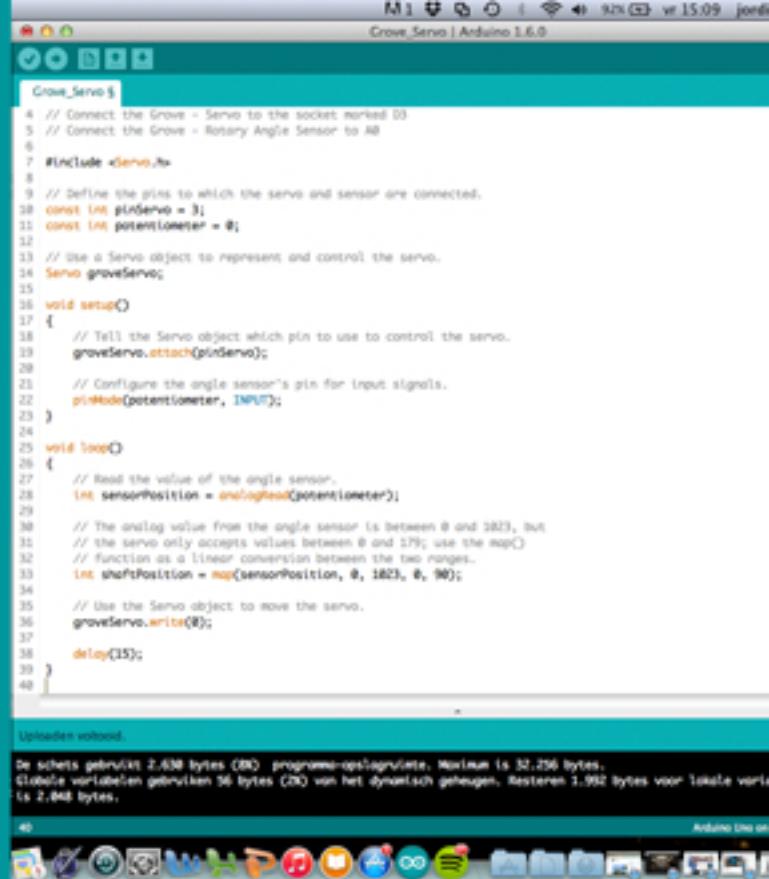
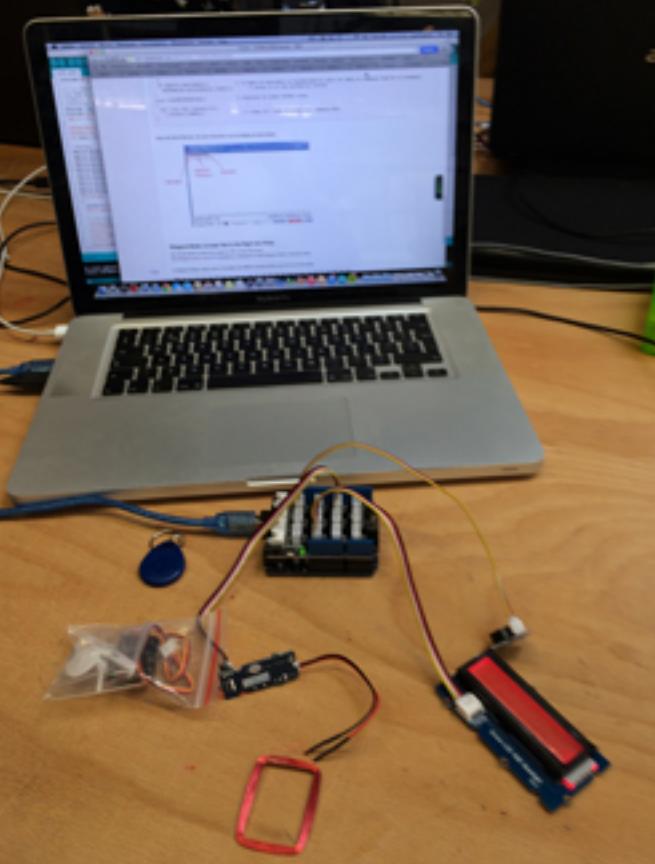




Voor een Project voor de Hogeschool Rotterdam werd gevraagd om een product te bedenken die wordt aangestuurd door de Arduino UNO. En deze te programmeren tot een werkend model.

Voor het project heb ik een RFID locker systeem bedacht. Dit systeem moet door middel van een pasje die een RFID chip bevat open gemaakt kunnen worden.

Wilt u meer zien ga dan naar:
thisisjordi.com

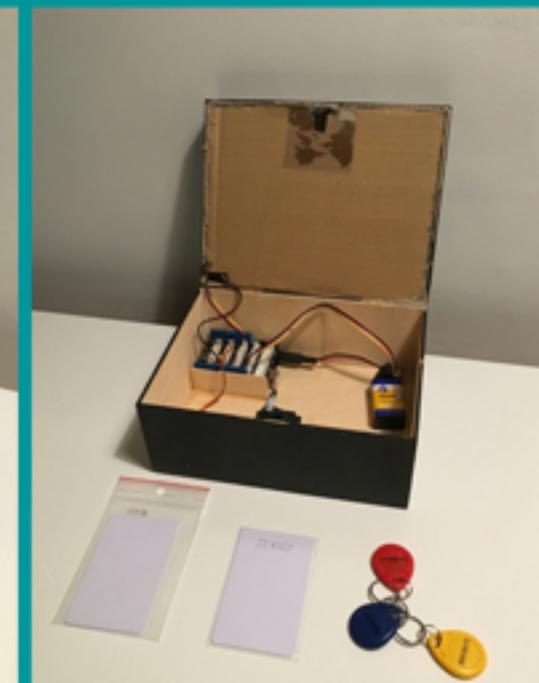


```
Grove_Servo.h
4 // Connect the Grove - Servo to the socket marked D9
5 // Connect the Grove - Rotary Angle Sensor to A0
6
7 #include <Servo.h>
8
9 // Define the pins to which the servo and sensor are connected.
10 const int gtaServo = 9;
11 const int potentiometer = A0;
12
13 // Use a Servo object to represent and control the servo.
14 Servo groveServo;
15
16 void setup()
17 {
18     // Tell the Servo object which pin to use to control the servo.
19     groveServo.attach(gtaServo);
20
21     // Configure the angle sensor's pin for input signals.
22     pinMode(potentiometer, INPUT);
23 }
24
25 void loop()
26 {
27     // Read the value of the angle sensor.
28     int sensorPosition = analogRead(potentiometer);
29
30     // The analog value from the angle sensor is between 0 and 1023, but
31     // the servo only accepts values between 0 and 180; use the map()
32     // function as a linear conversion between the two ranges.
33     int shaftPosition = map(sensorPosition, 0, 1023, 0, 180);
34
35     // Use the Servo object to move the servo.
36     groveServo.write(shaftPosition);
37
38     delay(15);
39 }
40

Upload voltooid.

De schets gebruikt 2.638 bytes (8%) programma-opslagruimte. Maximum is 32.256 bytes.
Globale variabelen gebruiken 56 bytes (2%) van het dynamisch geheugen. Reserveren 1.952 bytes voor lokale variabelen. Totale is 2.648 bytes.

40
```



```
void verificaO()
{
    msg=msg.substring(1,13);
    if(CID.indexOf(msg)>-1) {
        Serial.println("Access Granted.");
        lcd.clear();
        lcd.setCursor(0,1);
        lcd.print("Access Granted.");
        lcd.setRGB(0,255,0);
        groveServo.write(90);
        digitalWrite(4, HIGH);
        delay(500);
        digitalWrite(4, LOW);
        delay(500);
        digitalWrite(4, HIGH);
    }
    delay(1000);
    digitalWrite(4, LOW);
    delay(2000);
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("Serial Ready");
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print("Provide Token");
    lcd.setRGB(150,150,150);
}
```

Renders



Matrijs Bouw

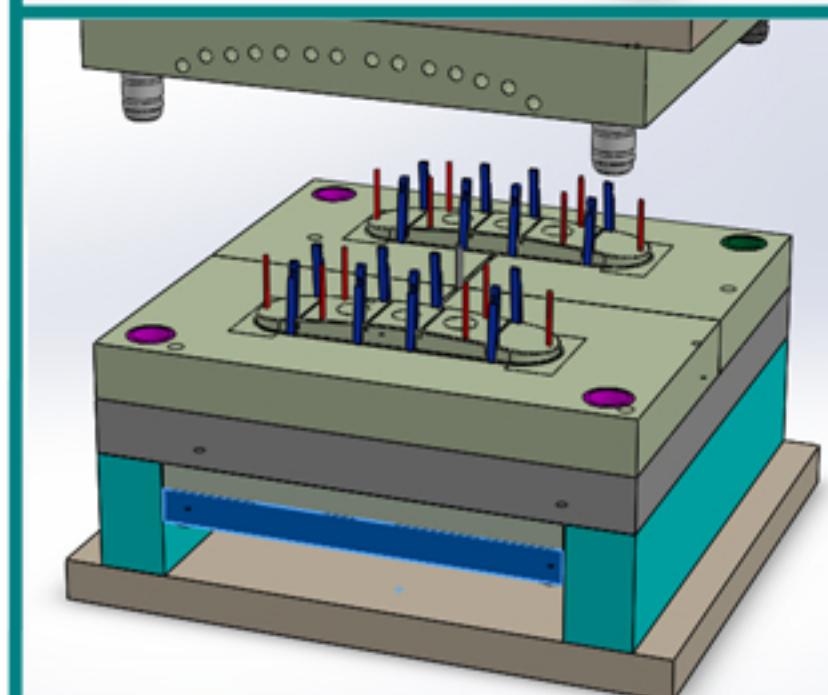
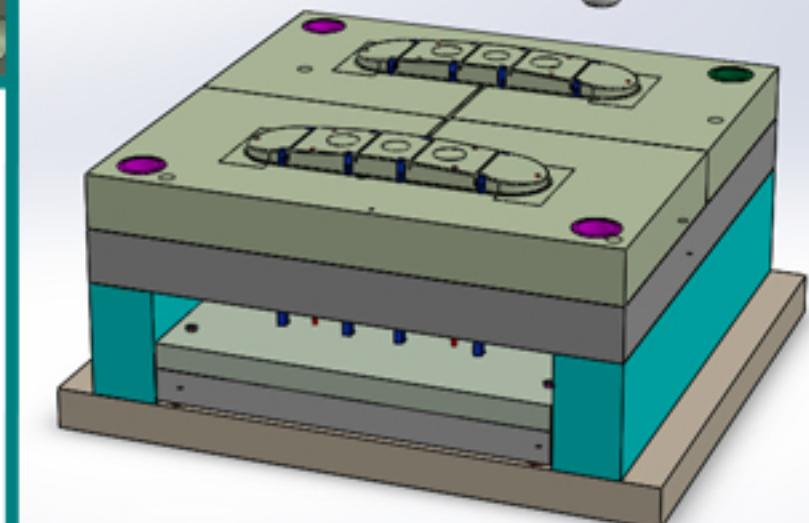
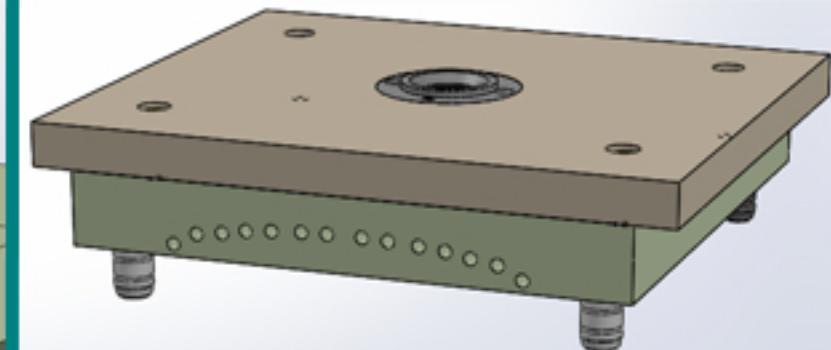
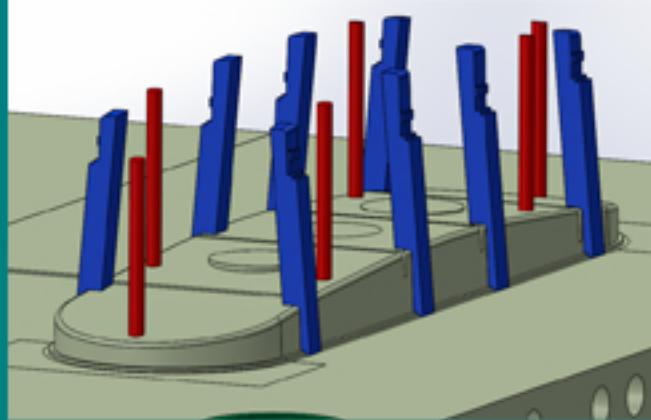
Hier kunt u zien hoe ik de volgende opdracht uitgewerkt heb.

Ontwerp een schaaldeel van een afstand bediening waar verschillende anti-lossingen in zitten.

Hiervan moest vervolgens een matrijs worden ontworpen. Doordat er verschillende anti-lossingen in het schaaldeel zitten moet hier rekening mee worden gehouden in de matrijs. Ik heb daarom gebruik gemaakt van scheenpennen en uitstootpennen.

Om problemen te voorkomen in het aanspuitkanaal heb ik ook een koude prop vanger en taktrekker in de matrijs ontworpen.

Ook zijn er koelkanalen aangebracht om het product te kunnen koelen tijdens het spuitgietproces.



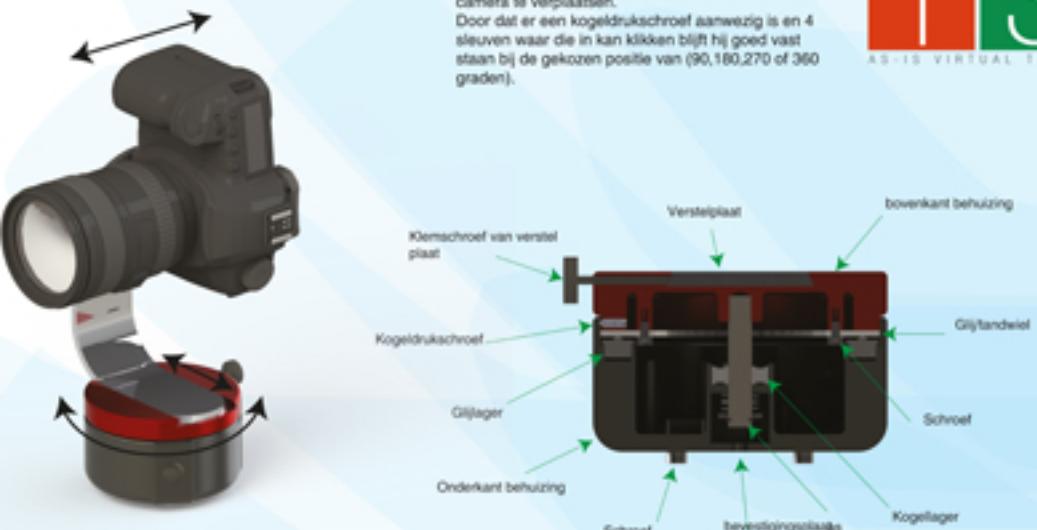
Presentatie panelen

Hier kunt u enkele presentatie panelen zien die ik tijdens mijn studie/stage heb gemaakt.

Deze panelen zijn later ook door gecommuniceerd met verschillende afnemers/opdrachtgevers.

De panelen zijn voor een herontwerp van een reclame bord en van een nieuwe 360° camera standaard.

Concept 1 - handmatig



Bij dit concept moet je handmatig de positie van de camera te verplaatsen.
Door dat er een kogeldrukschroef aanwezig is en 4 sleuven waar die in kan klikken blijft hij goed vast staan bij de gekozen positie van (90,180,270 of 360 graden).



Reclamebord voor A0-Media

Dicht



Open



Het tijdelijk reclame bord is eenvoudig te bevestigen aan bijna elke paal.
Dit wordt mogelijk gemaakt door dat de klemmen eenvoudig en snel te sluiten zijn.

Na het sluiten van de klemmen is het mogelijk sloten aan te brengen op de klemmen om diefstal te voorkomen.



RINNIC/VAUDE



Optioneel voor de Pro-line en Basic-line



(As Is) camera bracket-line

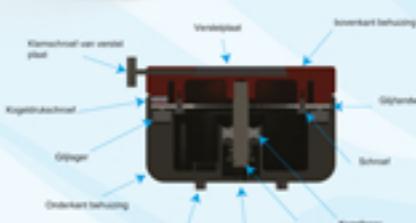


Schaalverdeling voor en achterkant



Basic-line

Bij dit concept moet je handmatig de positie van de camera te verplaatsen.
Door dat er een kogeldrukschroef aanwezig is en 4 sleuven waar die in kan klikken blijft hij goed vast staan bij de gekozen positie van (90,180,270 of 360 graden).



Premium-line

De Pro-line is volledig geautomatiseerd en te besturen met verschillende smart phones en tablets.

Op de app zou je gelijk de gemaakte foto's kunnen bekijken.



Pro-line

Dit concept is half geautomatiseerd en kan dus zich zelf met een druk op de knop 360 graden draaien. Met 1 druk op de knop draait de standaard 90 of 180 graden om met behulp van een motorje.

