1. LLAMADAS AL SISTEMA

El Sistema Operativo le da el control a ciertas aplicaciones para que estas puedan realizar acciones privilegiadas para ejecutarse adecuadamente y cumplan la función por la que fueron programadas.

También son llamadas LLAMADAS AL SUPERVISOR.

2. NIVELES DE EXCEPCIONES

ARM consta de 4 niveles de excepciones (EL) que se enumeran del 0 [EL0] al 3 [EL3]. Donde 0 es para menores privilegios de aplicación y 3, el cual consta de permisos más privilegiados.

5. PROCEDIMIENTO DE UNA LLAMADA

Al momento de hacer una llamda al sistema en un programa tan simple como lo es un HOLA MUNDO, se hace lo siguiente:

- 1. Se establecen los 32bits de propósito general con respectiva excepción.
- 2. Se llama a la instrucción SVC
- 3. Normalmente cuando el kernel implemeta la función SYS, la biblioteca GLIBC se encarga de hacer la llamada

LLAMADAS

AL SISTEMA (LINUX)

EN ARM64

3. TABLA DE VECTORES DE EXCEPCIÓN

Las excepciones están guardadas en tablas llamadas de vectores de excepción, las cuales contienen código.

Cada nivel de excepción tiene su respectiva tabla y están almacenadas de forma contigua.

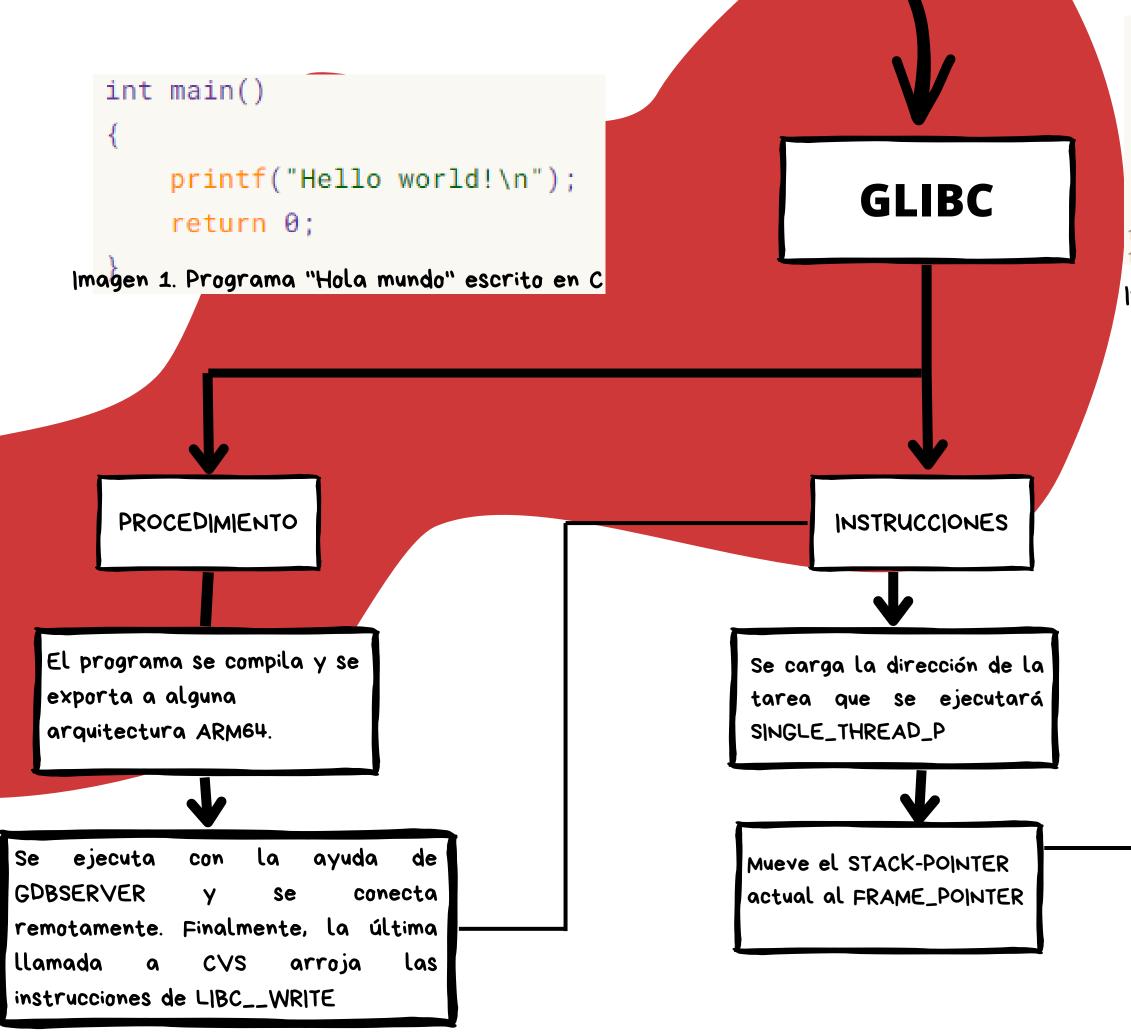
De esta forma, se tiene una dirección base en la siguiente dirección: arch/arm64/kernel/entry.S +259 El manejador se encarga de encontrar la

dirección base y de acuerdo a la exceoción, este se desplaza a la dirección indicada que contendrá un conjunto de 32 instrucciones de largo.

4. (CVS)

Existe una llamada instrucción CVS la cual es capaz de aumentar o disminuir los privilegios de la aplicación con la auida de la interpretación del kerne. Con modificar los privilegios, nos referimos a, por ejemplo, aumentar de un ELO a un EL1.





```
|0x7fb7f407a8 <__GI___libc_write>
                                                x29, x30, [sp, #-48]!
> 0x7fb7f407ac <__GI___libc_write+4>
                                                x3, 0x7fb7fd1000 <__libc_pthread_f
 0x7fb7f407b0 <__GI___libc_write+8>
                                                 x29, sp
 0x7fb7f407b4 <__GI___libc_write+12>
                                                 x19, [sp, #16]
 0x7fb7f407b8 <__GI___libc_write+16>
                                                x19, w0
 0x7fb7f407bc <__GI___libc_write+20>
                                                 w0, [x3, #264]
 0x7fb7f407c0 <__GI___libc_write+24>
                                                w0, 0x7fb7f407f0 <__GI___libc_writ
 0x7fb7f407c4 <__GI___libc_write+28>
 0x7fb7f407c8 <__GI___libc_write+32>
                                                 x8, #0x40
 |0x7fb7f407cc <__GI___libc_write+36>
```

Imagen 2. Instrucciones en ensamblador que arroja LIBC__WRITE

Guarda valores en la pila para que no se pierdan al hacer el BACKUP WO en X19. Ya que, al tener tres parámetros, estos se guardaran en x0, x2 y x3.

Carga el global en WO. WO contendrá s el programa es multihilo o no, para después pasarlo a una condicional.

En caso de que si, hace un salto per nuestro HOLA MUNDO no lo es, así que sique.



Finalmente, carga en x8 el valor que el Kernel proximamente obtendrá para la llamada, en este caso es 64.

64 es la llamada al sistema para ESCRITURA. Al obtener esto, se llama a SVC y el kernel vuelve a tomar el control.

Referencias

1. Kannan, B. (2021, July 31). Anatomy of Linux system call in ARM64. East River Village. https://eastrivervillage.com/Anatomy-of-Linux-system-call-in-ARM64/

Integrantes:

- Martinez Licea Christian Jair
- Santiago Alejandro Aldo