

### Tarefa M3 - PDS 2024-2

OBS: Os sinais enviados estão com frequência de amostragem ( $FS = 8\text{kHz}$ ), mono e quantizados em 16 bits.

- 1) Considere a identificação de um sistema desconhecido via filtro adaptativo (Fig 1) e os sinais de entrada  $x[n]$  (ruído\_branco.pcm) e  $d[n]$  (dn\_Q1.pcm), obtenha :
  - a) Faça um programa em Python para executar o sistema. Plote o sinal de erro para diferentes valores do passo de adaptação ( $u$ ) e tamanho do filtro adaptativo. Para quais valores o algoritmo converge ( $e[n]$  tende a zero).
  - b) Dado os valores que fizeram o algoritmo adaptativo convergir faça um programa em "C" para executar o sistema. Salve o sinal de saída (erro\_Q1\_C.pcm) e o carregue no Ocenaudio ou em Python.
  - c) Faça esse código em "C" rodar no VisualDSP. Salve o sinal de saída (erro\_Q1\_VDSP.pcm) e o carregue no Ocenaudio ou em Python.

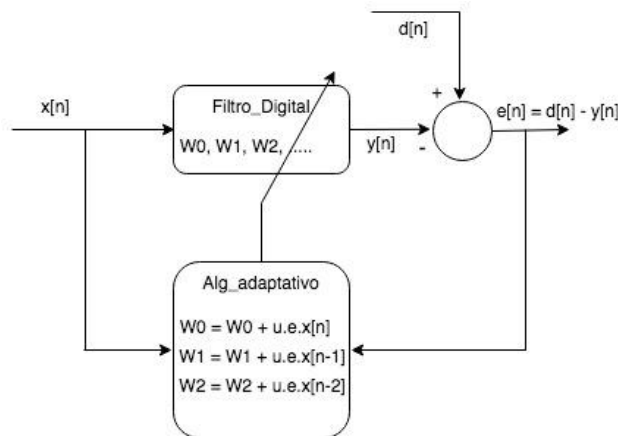


Fig 1- Identificação de um sistema desconhecido.

- 2) Utilize o Python para projetar um filtro IIR passa-alta de segunda ordem com frequência de corte ( $f_c = 400\text{Hz}$ ) e frequência de amostragem ( $FS = 8\text{kHz}$ ), obtenha:
  - a) Utilize o sinal  $x[n]$  (ruído\_branco.pcm) como entrada do filtro IIR e gere sua saída correspondente, denominando de dn\_Q2.pcm.
  - b) Utilize esses sinais  $x[n]$  (ruído\_branco.pcm) e  $d[n]$  (dn\_Q2.pcm) como as novas entradas para a identificação de sistemas, mostrado na Fig 1. Faça um programa em Python para executar o sistema. Plote o sinal de erro para diferentes valores do passo de adaptação ( $u$ ) e tamanho do filtro adaptativo. Para quais valores o algoritmo converge ( $e[n]$  tende a zero).
  - c) Dado os valores que fizeram o algoritmo adaptativo convergir, faça um programa em "C" para executar o sistema. Salve o sinal de saída (erro\_Q2\_C.pcm) e o carregue no Ocenaudio ou em Python.
  - d) Faça esse código em "C" rodar no VisualDSP. Salve o sinal de saída (erro\_Q2\_VDSP.pcm) e o carregue no Ocenaudio ou em Python.

- 3) Considere o programa em “C” do exercício 2 executado no VisualDSP, obtenha :
- a) O número de ciclos de clock (mínimo, máximo e médio) para a execução do programa.
  - b) Utilize uma das duas alternativas mostradas em sala para tornar o algoritmo executado mais eficiente. Após executar essa tarefa certifique que o algoritmo ainda funciona, ou seja salve o sinal de erro (erro\_Q3\_VDSP.pcm) e avalie em Python/Ocenaudio que o algoritmo converge ( $e[n]$  tende a zero)
  - c) Meça e apresente o novo número de ciclos de clock (mínimo, máximo e médio) para a execução do programa. Faça uma tabela com esses valores mostrando o quanto se obtém de redução de ciclos de clock.