# MST y algoritmo de Prim

Clase 21

IIC 2133 - Sección 1

Prof. Sebastián Bugedo

# Sumario

Obertura

**MST** 

Algoritmo de Prim

Epílogo

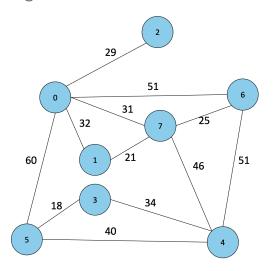
Consideremos el problema de mejorar la conectividad digital de la Región del Maule

- Objetivo: instalar fibra óptica subterránea entre pares de puntos relevantes
- Cada instalación de ese cableado tiene un costo
- Es prioritario conectar ciudades más pobladas

El desafío es cubrir con el menor costo

¿Qué tipo de grafo es más adecuado para representar el problema?





Usamos un grafo no dirigido con costos

Usamos un grafo no dirigido con costos

- Cada nodo es un punto a conectar (ciudad, pueblo, etc)
- Cada arista tiene un costo de conexión
- Consideramos que cada nodo presente en el grafo, debe ser conectado

Para resolver el problema seleccionamos un subconjunto de aristas

- La suma de los costos debe ser mínima
- El subgrafo que solo considera esas aristas, debe ser conexo

¿Qué forma tiene el subgrafo que buscamos?

# Sumario

Obertura

MST

Algoritmo de Prim

Epílogo

#### Definición

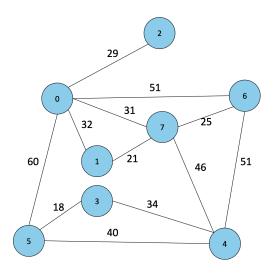
Dado un grafo no dirigido G, un subgrafo  $T \subseteq G$  se dice un árbol de cobertura mínimo o MST de G si

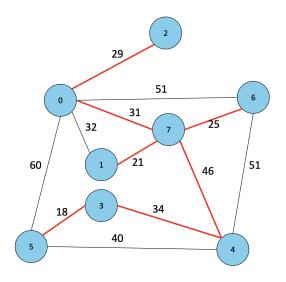
- 1. T es un árbol
- 2. V(T) = V(G)
- 3. No existe otro MST T' para G con menor costo total

Es decir, si T es MST de G,

- 1. no tiene ciclos
- 2. es una cobertura de los nodos de G
- 3. tiene costo mínimo

¿Puede haber más de un MST diferente para G?





Los MST están presentes en la solución de múltiples problemas de conectividad

- Redes de distribución eléctrica
- Redes telefónicas
- Comunicaciones, computacionales, tráfico aéreo...
- Incluso redes biológicas, químicas y físicas

Para atacar el problema algorítmicamente, dado G no dirigido

■ Llamamos corte a una partición  $(V_1, V_2)$  de V(G)

$$V_1, V_2 \neq \emptyset, \qquad V_1 \cup V_2 = V(G), \qquad V_1 \cap V_2 = \emptyset$$

 $lue{}$  Diremos que una arista cruza el corte si uno de sus extremos está en  $V_1$  y el otro en  $V_2$ 

¿Qué podemos afirmar respecto a los MST y las aristas que cruzan un corte dado?

Si T es un MST de G, y  $P = (V_1, V_2)$  es un corte de G

- Sabemos que al menos una arista que cruza P está incluida en T
- $lue{}$  De lo contrario, no habría camino entre nodos de  $V_1$  y  $V_2$
- Por lo tanto: T no sería de cobertura

Si  $P = (V_1, V_2)$  es un corte de G

- Sabemos que cada arista de corte tiene un costo asociado
- La arista más barata siempre se incluye en algún MST

¿Cómo podemos usar estos hechos para construir un MST desde cero?

# Sumario

Obertura

MST

Algoritmo de Prim

Epílogo

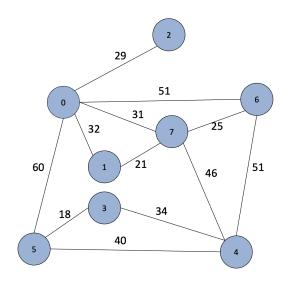
### Algoritmo de Prim

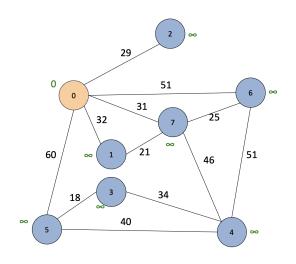
La idea detrás del **algoritmo de Prim** es utilizar las aristas que cruzan cortes para guiar la construcción

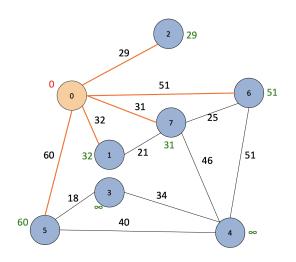
Para un grafo G = (V, E) y un nodo inicial v

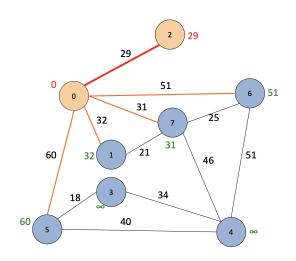
- 1. Sean  $R = \{v\}$  y  $\bar{R} = V R$
- 2. Sea e la arista de menor costo que cruza de R a  $\bar{R}$
- 3. Sea u el nodo de e que pertenece a  $\bar{R}$
- 4. Agregar e al MST. Eliminar u de  $\bar{R}$  y agregarlo a R
- 5. Si quedan elementos en  $\bar{R}$ , volver al paso 2.

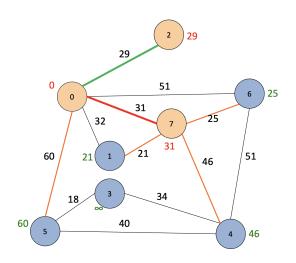
¿Cómo hacer eficiente el paso 2?

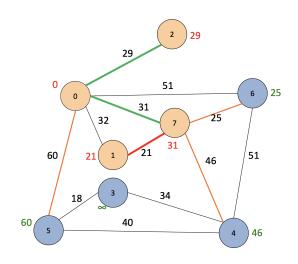


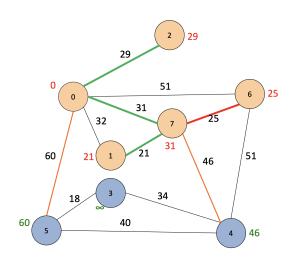


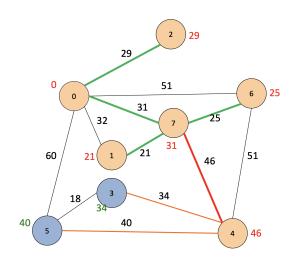


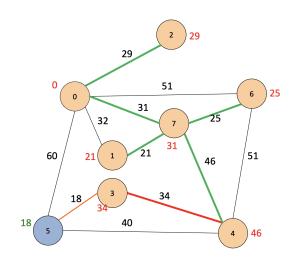


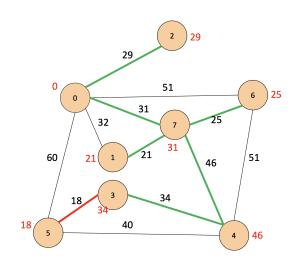


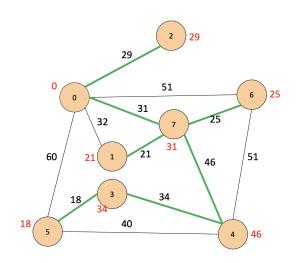












## Algoritmo de Prim

```
Prim(s):
         Q \leftarrow cola de prioridades vacía
    T ← lista vacía
 2
    for u \in V - \{s\}:
 3
             d[u] \leftarrow \infty; \pi[u] \leftarrow \emptyset; Insert(Q, u)
     d[s] \leftarrow 0; \ \pi[s] \leftarrow \emptyset; \ \operatorname{Insert}(Q, s)
      while Q no está vacía :
             u \leftarrow \text{Extract}(Q)
             T \leftarrow T \cup \{(\pi[u], u)\}
             for v \in \alpha[u]:
                  if v \in Q:
10
                        if d[v] > cost(u, v):
11
                             d[v] \leftarrow cost(u, v)
12
                            \pi[v] \leftarrow u
13
         return T
14
```

Importante: la cola de prioridades usa d[v] como prioridad de v

#### Demostración

Finitud. Mismo argumento que en Dijkstra.

**Correctitud.** Fijaremos nuestra atención en la línea 8 del algoritmo, justo luego de agregar a T una nueva arista. Denotaremos por  $G_n$  al subgrafo de G tal que considera solo los primeros n nodos extraídos de Q con todas sus aristas de G.

Probaremos por inducción sobre el número de iteraciones la propiedad

P(n) :=En la iteración n-ésima, la línea 8 guarda en T un MST para el subgrafo  $G_n$ 

#### Demostración

- **C.B.** Para n = 1, extraemos de Q el nodo inicial y agregamos una arista dummy. Como el grafo que debemos cubrir es  $G_1 = (\{s\}, \emptyset)$  y T no cubre nada más que el nodo inicial, es efectivamente un MST para  $G_1$ .
- **H.I.** Suponemos que en la iteración n, T tiene guardado un MST para cubrir el subgrafo  $G_n$  con costo mínimo.
- **T.I.** Sea u el (n+1)-ésimo nodo extraído de la cola Q. Sea además T la variable guardado en la iteración anterior.
  - Como u fue extraído en la iteración n+1, significa que es el nodo con la arista más barata para conectar directamente con **algún nodo** de  $G_n$ .
  - A saber, dicho nodo es  $\pi[u]$ .
  - Al agregar la arista  $(\pi[u], u)$  a T, obtenemos un nuevo conjunto T' de  $G_{n+1}$ . Basta argumentar sus propiedades.

#### Demostración

#### T' es cubrimiento

- Como T es MST para  $G_n$  por **H.I.**, entonces conecta todos los nodos de  $G_n$  (incluyendo a  $\pi[u]$ ).
- Al agregar  $(\pi[u], u)$ , se conecta también a u. Por lo tanto, T' cubre todo  $G_{n+1}$

#### T' es árbol

- Por **H.I.**, T es árbol.
- Al agregar  $(\pi[u], u)$ , se conecta un nodo ya incluído en  $G_n$  con uno **no incluído**, de forma que no se producen ciclos y T' no es árbol

#### T' es de costo mínimo

- Por **H.I.**, T es de costo mínimo para  $G_n$ .
- La elección de u asegura que se agrega la arista más barata para conectar u a  $G_n$ . Se concluye que T' es de costo mínimo.

#### Demostración

De lo anterior se concluye que P(n) es cierta. En particular, como  $G_{|V|} = G$ 

P(|V|) verdadera  $\Leftrightarrow$  Prim entrega MST para G

No olvidar: no necesariamente hay un único MST para G

### Complejidad

Considerando que usamos una cola de prioridad implementada como heap

- Extracción del más prioritario  $\mathcal{O}(\log(V))$
- Actualización de prioridad cuando cambia el costo  $\mathcal{O}(\log(V))$

La complejidad en el peor caso viene dada por las iteraciones del while

- El loop ocurre |V| veces  $\mathcal{O}(V)$
- En cada loop se extrae un nodo  $\mathcal{O}(\log(V))$
- Cada arista se revisa exactamente una vez  $\mathcal{O}(E)$
- Por cada revisión se hace una actualización de costo  $\mathcal{O}(\log(V))$
- Total  $\mathcal{O}((V + E)\log(V))$

#### Podemos simplificar este último resultado

## Complejidad

Recordemos que para grafos conexos existe una relación entre |V| y |E|

- Si G es un árbol, E = V 1
- Si G es conexo cualquiera,  $E \ge V 1$

Concluímos que  $V \in \mathcal{O}(E)$  para grafos conexos

■ Luego,  $(V + E) \in \mathcal{O}(E)$ 

El algoritmo de Prim toma tiempo  $\mathcal{O}(E \log(V))$ 

### Algoritmo de Prim: una versión más concreta

```
Prim(s):
         Q \leftarrow \text{cola de prioridades con } s
        T ← lista vacía
    x.kev \leftarrow 0; x.parent \leftarrow \emptyset
 3
        while Q no está vacía:
             u \leftarrow \text{Extract}(Q); u.color \leftarrow \text{negro}
             if u.parent \neq \emptyset:
                  T \leftarrow T \cup \{(u.parent, u)\}
 7
             for v \in \alpha[u] \land v.color \neq negro:
                  if v \in Q:
                       Insert(Q, v)
10
                  if v.key > cost(u, v):
11
                       v.key \leftarrow cost(u, v)
12
13
                       v.parent ← u
        return T
14
```

# Sumario

Obertura

**MST** 

Algoritmo de Prim

Epílogo

## Epílogo

Vea

### www.menti.com

Introduce el código

55511581



O usa el código QR