# Reconocimiento automático de notas del piano

David Rodríguez Bacelar Kevin Millán Canchapoma Luca D'angelo Sabín Jorge Hermo González 28 de abril de 2022



## Índice

1.	Glosario									
2.	Introducción									
3.	Descripción del problema 3.1. Restricciones	<b>4</b> 5								
4.	3.2. Características	5 <b>6</b>								
<b>5</b> .	Desarrollo	8								
	5.1. Primera aproximación       5.1.1. Descripción         5.1.2. Resultados       5.1.3. Discusión         5.2. Segunda aproximación       5.2.1. Resultados         5.2.2. Discusión       5.3. Tercera aproximación         5.3. Tercera aproximación       5.3. Pagultados	8 8 12 14 17 21 23 24 30								
	5.3.1. Resultados	30 33								
6.	Conclusiones	34								
7.	Trabajo futuro	34								
8.	Bibliografía 34									

## 1. Glosario

- Sample: muestra de carácter musical
- Cover: Reinterpretación de una canción por parte de alguien diferente al que la compuso.
- VP: Verdadero positivo
- VN: Verdadero negativo
- FP: Falso positivo
- FN: Falso negativo
- RNA: Red de neuronas artificial.
- SVM: Support Vector Machine (Máquina de soporte vectorial).
- kNN: K-nearest neighbors (k vecinos más cercanos).
- poly: *Kernel* polinomial.
- rbf: Kernel de función de base radial (Gaussiano)
- sigmoid: Kernel sigmoidal

## 2. Introducción

A raíz de la pandemia, el aumento del interés por el aprendizaje en diferentes ámbitos llegó tambíen a la música, y con él, la aparición de herramientas para aprender a tocar diferentes instrumentos de forma autodidacta.

Así, para cualquiera que esté aprendiendo, el escuchar una canción que te gusta e intentar tocarla es algo que acaba siendo un proceso frustante y que requiere una gran cantidad de horas intentando sacar las notas que la componen.

Nuestro sistema se encargaría entonces de reconocer y diferenciar a partir de audios las notas de una pieza de piano pudiendo, en un futuro, ser capaz de detectar acordes y tonalidades, siendo útil en aplicaciones como Spotify, Tidal... Para ello, haremos uso de diferentes técnicas de aprendizaje automático como las redes de neuronas artificiales, árboles de decisión y máquinas de soporte vectorial, comparando su rendimiento y eligiendo la que mejor resultados nos ofrezca.

A lo largo de esta memoria analizaremos a fondo el problema a resolver en la Sección 3, desarrollaremos las diferentes soluciones en la Sección 5, hablaremos sobre las conclusiones del trabajo en la Sección 6 y finalizaremos comentando las aplicaciones al mundo real en la Sección 7. También se podrá consultar las bibliografía utilizada en la Sección 4 y 8.

## 3. Descripción del problema

Nuestro sistema se centrará en reconocer, a partir de un audio, la nota del piano que se está tocando. Escogimos este instrumento por la cantidad de recursos que podemos encontrar y por su naturaleza invariable al ser tocada por una u otra persona.

Dada la naturaleza de nuestro sistema, descartamos utilizar la especificidad o la sensibilidad ya que nos es indiferente las clases en las que se clasifiquen las notas (el coste de un falso positivo o un falso negativo es el mismo).

Así, como solo nos interesa una correcta clasificación global, pensamos en utilizar la precisión, la cual sigue la fórmula:

$$Precision = \frac{VN + VP}{(VN + FN + VP + FP)} \tag{1}$$

El incoveniente de esta métrica está en que si tenemos un conjunto de patrones desbalanceado (gran diferencia en el número de patrones positivos y negativos), la precisión podría alcanzar valores muy altos con sistemas que clasifiquen todos los patrones en la clase con mayor número de ellos en el entrenamiento.

La métrica que utilizaremos entonces para valorar los resultados obtenidos y que palia los problemas mencionados anteriormente será la **F1-score**. Esta se corresponde con la media armónica de la sensibilidad y el valor predictivo positivo y está caracterizada por la fórmula:

$$F1 - Score = \left(\frac{Sensibilidad^{-1} + VPP^{-1}}{2}\right)^{-1} \tag{2}$$

donde,

$$Sensibilidad = \frac{VP}{(FN + VP)} \tag{3}$$

$$VPP = \frac{VP}{(VP + FP)},\tag{4}$$

Quizá el único inconveniente de esta métrica es su difícil interpretación, más allá de comparar los valores que ofrecen diferentes sistemas. El valor más alto que puede alcanzar es de 1 (todos los patrones se clasificaron correctamente) y el más bajo es de 0 (todos los patrones se clasificaron incorrectamente). Entonces, para facilitar la interpretación de la métrica, también se mostrará la precisión de cada modelo, pero se utilizará el F1-Score para determinar el mejor.

#### 3.1. Restricciones

Como única restricción, en dicho audio solo puede haber una nota sonando a la vez para que el sistema sea capaz de reconocerla correctamente.

#### 3.2. Características

La base de datos con la que contamos tiene un total de 5.406 audios con una media de más de 50 samples por cada una de las 85 notas del piano (a partir de C1), tocadas desde posiciones e intensidades distintas y grabadas con micrófonos diferentes. Dichos samples están en formato .wav en estéreo, con un bitrate de 2304kbps, 24 bits per sample y un sample rate de 48kHz. Todo ello ocupa un total de 34.5GB en disco. La duración media de los samples es de aproximadamente 6 segundos.

Se puede ver un ejemplo del espectrograma de una de las *samples* que vamos a utilizar en la Figura 1.

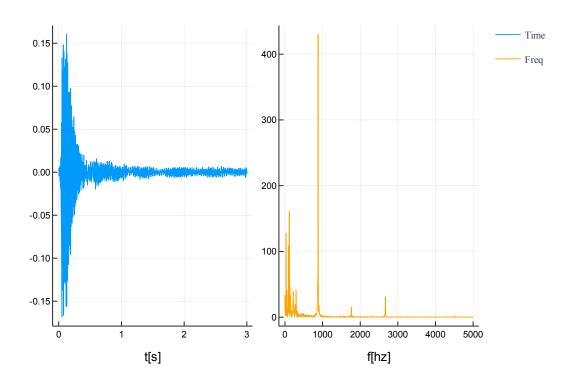


Figura 1: Notas A5 en tiempo y frecuencia

El origen de la base de datos es una librería de piano de la compañía FluffyAudio (https://www.fluffyaudio.com/shop/scoringpiano) grabada en 2016 y pensada para jazz, música clásica y bandas sonoras.

## 4. Análisis bibliográfico

Para profundizar en el tema antes de abordarlo, en esta sección se analizan diferentes artículos científicos relacionados con la inteligencia artificial y el reconocimiento de audio, ya sea específicamente relacionado o no con el mundo del reconocimiento de piezas o notas musicales.

Trabajos como el de Osmalsky y col., 2012 nos aportan nuevos enfoques, en el que, en lugar de detectar las notas por separado, analizan todo el espectro de frecuencias para poder reconocer acordes completos de diferentes instrumentos; utilizan una técnica llamada Pitch Class Profile (PCP), que obtiene las relaciones energéticas de cada nota en la escala a partir de un audio.

Además, como resumen Benetos y col., 2018, a pesar del estado avanzado de la transcripción automática de canciones, aún están presentes retos tales como la independencia de los intrumentos, de los estilos musicales o la interpretación de la expresividad.

Otros trabajos mas antiguos como los de Foo y Wong, 1999, describen un algoritmo capaz de reconocer notas de un piano a partir de piezas sintetizadas o acústicas, que son digitalmente muestreadas y transformadas al dominio de frecuencia usando la transformada de Q constante a partir de la cual se la aplican diferentes técnicas para identificar las notas.

En un terreno más general, trabajos como el de Chang y col., 2017, exploran la identificación de *covers* utilizando estructuras más novedosas que no desarrollaremos en este trabajo como son las Redes de Neuronas Convolucionales. Las salidas de este sistema corresponderían con la probabilidad de ser una *cover* (comparándola con la canción original), y se ordenarían por dicha probabilidad elaborando un ranking.

También encontramos la tesis de Klapuri, 2004 que propone un sistema capaz de generar una representación simbólica a partir de un audio, centrándose en el desarrollo de los algoritmos que pueden ser usados para detectar y observar sonidos harmónicos en señales polifónicas. Los cuales fueron evaluados aplicandolos en un programa de transcripción de música para piano implementado y simulado en un entorno Matlab.

En el trabajo de Marolt y col., 2002 destacamos el uso de sistemas conexionistas para la detección de inicio en señales musicales basandose en la combinacion de un banco de filtros auditivos , un red neuronal pulsante y un perceptron multicapa. Este uso de sistemas conexionistas también es empleado para sistemas de transcripción de musica de piano polifónico, mostrando ciertas ventajas sobre otros métodos debido a su estructura y presentándose como una alternativa viable a los algoritmos ya existentes

El uso de redes de neuronas artificiales también están presentes en trabajos como Solanki y Pandey, 2019, que aborda la identificación de los instrumentos que forman part de piezas polifónicas. Utiliza una red de neuronas convolucional de 8 capas y se apoya en los espectrogramas MEL para mapear datos del audio.

Para finalizar, ya en un campo algo más alejado del musical, podemos destacar el trabajo elaborado por Baevski y col., 2021, el cual profundiza en el campo de reconocimiento del habla mediante inteligencia artificial. A diferencia de otros sistemas de reconocimiento, este trabajo no usa datos etiquetados que limiten el reconocimiento a un grupo reducido de idiomas. Esta técnica necesita menos requerimientos, aprovechando representaciones auto supervisadas del habla para segmentar el audio y aprender a mapear desde estas representaciones a fonemas via Adversarial Training.

## 5. Desarrollo

Para el desarrollo de este sistema utilizaremos un método basado en aproximaciones, es decir, comenzaremos acotando el problema e iremos aumentando la complejidad a medida que obtenemos resultados satisfatorios.

Utitlizaremos varias técnicas de aprendizaje supervisado como son:

- Las Redes de Neuronas Artificiales o RNAs, un modelo de aprendizaje automático clásico que intenta simular el funcionamiento natural del cerebro, haciendo uso de estrucutras como las neuronas artificiales y en la que la información se almacena y modifica en los pesos de las conexiones de dichas neuronas. Ver Krogh, 2008.
- Support Vector Machine o SVMs, un modelo basado, como en las RNAs, en la división del espacio del problema para clasificar los diferentes patrones y del que se puede profundizar más en el artículo que las introduce de Cortes y Vapnik, 1995.
- Árboles de decisión, técnicas que permiten también subdividir el espacio donde se sitúan los patrones, esta vez siguiendo una estructura de árbol donde se va tomando una rama u otra en función del valor de los distintos atributos. Ver Myles y col., 2004.
- **k-Nearest Neighbors** o *k-NN*, un método con un enfoque diferente, basado en instancias, donde la clasificación se realiza en función de los patrones que más se parecen al de entrada. Ver Guo y col., 2003.

Además, para mejor la calidad de los experimentos y no depender de la selección aleatoria del conjunto de test y de entrenamiento, utilizaremos la técnica de *cross validation* (validación cruzada). Esta técnica consiste en repetir y calcular la media aritmética obtenida de las medidas de la evaluación sobre k *folds* (conjuntos) distintos.

En concreto, se realizará un *cross validation* con 10 *folds*. El valor del F1-Score y de la precisión del modelo será el promedio de dichos valores obtenidos en los *folds*.

## 5.1. Primera aproximación

#### 5.1.1. Descripción

En esta primera aproximación nos limitaremos a diferenciar únicamente entre dos notas. Escogimos las notas C4 y A5 de los cuales usaremos 92 y 56 audios de cada una, respectivamente, en total se utilizarán 148 patrones. En las Figuras 2a y 2b podemos ver a la izquierda la señal en tiempo y, a la derecha, la señal en el dominio de la frecuencia.

Dado que cada muestra tiene una duración diferente, decidimos quedarnos solo con los 3 primeros segundos de cada audio (que es donde está la información más relevante

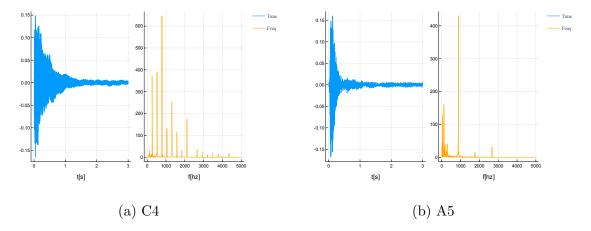


Figura 2: Notas en tiempo y frecuencia

de la nota) y, para la frecuencia, acotaremos cada señal entre 0 y 5000 Hz. Ya que la frecuencia máxima que se alcanza en el piano clásico es de 4186 Hz (C8) y la más baja, en nuestra base de datos, es de 32.7Hz (C1), escogimos un rango de frecuncias ampliado debido a que es posible que exista información que nos ayude a identificar la nota.

Además, como las notas de un mismo instrumento se diferencian principalmente por la frecuencia (una nota más aguda tiene una mayor frecuencia y una más grave, una menor), calcularemos de las señales en el dominio del tiempo su relación en el dominio de la frecuencia utilizando la Transformada de Fourier y, posteriormente, extraeremos las siguientes características:

- Energia media de la señal: ya que las señales con más frecuencia (más agudas) tienen más energía, esta característica nos podría ayudar a diferenciar entre notas tocadas con la misma intensidad.
- Media, desviación tipica, y valor máximo de la intensidad en el dominio de la frecuencia, en intervalos no uniformes: la frecuencia de cada nota aumenta de forma exponencial siguiendo la fórmula:

$$f_{i+1} = f_i \cdot (\sqrt[12]{2}), f_0 = 27.5Hz$$
 (5)

Por ello decidimos dividir el espectro en **10 intervalos** de longitud variable siguiendo dicha distribución. Podríamos entonces obtener un intervalo donde la media y la desviación típica de la frecuencia fueran más elevados que el resto, ayudándonos a identificar la nota.

Los intervalos que usaremos son los siguientes:

```
(0.0, 380.3), (380.3, 783.21), (783.21, 1210.08), (1210.08, 1662.33), (1662.33, 2141.47), (2141.47, 2649.11), (2649.11, 3186.93), (3186.93, 3756.73), (3756.73, 4360.42) y (4360.42, 5000.0)
```

■ Zero-crossing/s: esta característica determina las veces que la señal, en el dominio del tiempo, toma el valor 0 por segundo. Como dicha cracterística nos proporcionaría valores similares a la frecuencia media de la señal, podría contribuír a su correcta clasificación.

En lo referente al preprocesado de los datos, hemos decidido optar por una **normalización de media cero**, debido a que los datos no están acotados en un intervalo y pueden tomar cualquier valor, ya sea en tiempo o en frecuencia. Aunque las frecuencias de las notas sí que están acotadas en un intervalo, en la señal puede haber ruido que sobrepase los valores típicos, por lo que una normalización entre mínimo y máximo no sería lo adecuado.

Así, obtuvimos para cada característica, la media y la desviación típica. Se muestran dichos datos en la Tabla 1.

Tabla 1: Parámetros de normalización para cada característica

Característica	Media	Desviación Típica
Е	0,0045678928	0,0035726614
zero-crossing	1797,2139	1352,7441
$m_1$	16,821161	11,616611
$m_2$	9,4079	5,8349323
$m_3$	14,607474	11,515968
$m_4$	3,8720663	3,5469663
$m_5$	2,3520973	2,1539617
$\mathrm{m}_{6}$	0,48698702	0,6487291
$\mathrm{m}_{7}$	0,7153551	1,0973071
$m_8$	0,40077275	0,500489
$m_9$	0,22367951	0,3412378
$m_{10}$	0,23234393	0,5112222
$\operatorname{std}_1$	54,282375	46,679535
$\operatorname{std}_2$	31,582827	27,185955
$\operatorname{std}_3$	57,896194	38,439426
$\operatorname{std}_4$	11,108885	12,696077
$\operatorname{std}_5$	7,0041313	6,732649
$\operatorname{std}_6$	0,52131796	0,72755563
$\operatorname{std}_7$	2,7318008	4,6750984
$\operatorname{std}_8$	0,9234557	1,2807367
$\operatorname{std}_9$	0,47755784	0,89846444
$\mathrm{std}_{10}$	0,5695597	1,2890217
$\max_1$	832,8222	779,30615
$\max_2$	567,7255	505,1785
$\max_3$	901,9232	548,2265
$\max_4$	192,80989	237,47154
$\max_5$	98,938354	103,55783
$\max_6$	4,392064	6,0777674
$\max_{7}$	40,596066	65,99385
$\max_8$	11,672165	15,524432
$\max_9$	5,7904434	10,440257
$\max_{10}$	5,6131926	11,565159

#### Donde:

- ullet E indica la **energía de la señal**.
- $\bullet \ m_i$ indica la media de la intensidad en el intervalo i en frecuencia.
- $std_i$  indica la desviación típica de la intensidad en el intervalo i en frecuencia.
- lacktriangle  $max_i$  indica el **máximo de la intensidad** en el intervalo i en frecuencia.

Como el entrenamiento de una RNA es un proceso no determinista, en cada *fold* tendremos que entrenar la RNA varias veces, y promediar los resultados. Para estos experimentos, se ha repetido 30 veces el entrenamiento de la RNA en cada *fold*, devolviendo el resultado promedio de esas 30 ejecuciones.

Para poder evaluar el modelo con mejor rendimiento, como ya se ha dicho antes, utilizaremos como medida el promedio del **F1-Score** en los *folds*. Si hay empate en dicha media, se elegirá el modelo con menor desviación típica de la métrica.

#### 5.1.2. Resultados

Para permitir la reproducibilidad de los experimentos, se utilizó 100 como semilla de generación de números aleatorios.

#### 5.1.2.1 RNA

Para el entrenamiento de las RNA, se han utilizado los siguientes parámetros en común:

- Ratio de aprendizaje: 0,01
- Ratio de patrones para el conjunto de validación: 0,2.
- Máximo número de ciclos (*epochs*) de entrenamiento: 1500.
- Máximo número de ciclos (epochs) de entrenamiento sin mejorar el error de validación: 5.
- Algoritmo de optimización: ADAM.
- Función de loss: Binary Cross Entropy.

El hiperparámetro que hemos variado ha sido la arquitectura de neuronas a utilizar. Utilizamos 8 arquitecturas distintas, donde la arquitectura [i] denota una RNA con una única capa oculta con i neuronas y la arquitectura [i, j] denota una neurona con dos capas ocultas; con i neuronas en la primera capa oculta y j neuronas en la segunda capa oculta.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 2.

#### 5.1.2.2 SVM

Para las máquinas de soporte vectorial hemos utilizado 8 configuraciones distintas de los hiperparámetros de *kernel*, grado del *kernel* (sólo se utiliza en *kernel* polinomial), gamma y C.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 3.

Tabla 2: Resultados RRNNA

Arquitectura	F1-Score	Precisión
[2]	$1,0 \pm 0,0$	$1.0 \pm 0.0$
[4]	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
[8]	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
[2, 4]	$0,9119 \pm 0,12531$	$0,96487 \pm 0,05054$
[2, 8]	$0,90667 \pm 0,14724$	$0,96524 \pm 0,05412$
[4, 2]	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
[4, 4]	$0.99 \pm 0.0225$	$0,99643 \pm 0,00804$
[4, 8]	$0,9621 \pm 0,0974$	$0,97934 \pm 0,05699$

Tabla 3: Resultados SVM

(kernel, grado, gamma, C)	F1-Score	Precisión
(poly, 3, 1, 1)	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
(rbf, 3, 1, 1)	$0,93642 \pm 0,07368$	$0,94119 \pm 0,07166$
(sigmoid, 3, 1, 1)	$0,71875 \pm 0,15823$	$0,77143 \pm 0,11289$
(poly, 5, 10, 0, 1)	$0,99 \pm 0,03162$	$0,98571 \pm 0,04518$
(rbf, 3, 10, 0,1)	$0,76689 \pm 0,01542$	$0,62214 \pm 0,02026$
(sigmoid, $3, 10, 0, 1$ )	$0,70059 \pm 0,1406$	$0,77768 \pm 0,06262$
(rbf, 3, 0,01, 100)	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
(rbf, 3, 100, 0,01)	$0,76689 \pm 0,01542$	$0,62214 \pm 0,02026$

## 5.1.2.3 Árboles de decisión

Para los árboles de decisión hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de profundidad máxima.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 4.

Tabla 4: Resultados Árbol de decisión

Altura máxima	F1-Score	Precisión
2	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
4	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
8	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
16	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
32	$1,0 \pm 0,0$	$1,0 \pm 0,0$
64	$1,0 \pm 0,0$	$1.0 \pm 0.0$

#### 5.1.2.4 kNN

Para el modelo kNN hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de k (número de vecinos más cercanos).

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 5.

Κ F1-Score Precisión 2  $1.0 \pm 0.0$  $1.0 \pm 0.0$ 3  $1.0 \pm 0.0$  $1.0 \pm 0.0$ 5  $1.0 \pm 0.0$  $1.0 \pm 0.0$ 8  $1.0 \pm 0.0$  $1.0 \pm 0.0$ 13  $1.0 \pm 0.0$  $1.0 \pm 0.0$ 21  $0.99286 \pm 0.02259$  $0.99091 \pm 0.02875$ 

Tabla 5: Resultados kNN

#### 5.1.3. Discusión

Los resultados han sido muy buenos, ya que en la mayoría de casos de alcanza una **precisión** y un **F1-Score** del 100 % o muy alto.

En general, los sistemas se equivocan en muy pocos patrones. Esto se puede deber a que el problema elegido en esta aproximación era excesivamente sencillo para el elevado número de características escogidas, permitiéndonos separar perfectamentes los patrones en las dos clases.

En lo referente a las características, por una parte estas han sido correctamente elegidas, ya que alcanzamos una precisión muy alta. Pero por otra parte, el hecho de que algunos sistemas concretos no funcionen tan bien (por ejemplo, algunos SVM), se podría deber al elevado número de características, ya que algunas de ellas pueden ser innecesarias o hasta contraproducentes en este sencillo problema. Una buena estrategia sería el intentar reducir el número de características en futuras aproximaciones, pero hay que tener cuidado, ya que si aumentamos el número de clases, podría darse el caso de haber eliminado una característica necesaria para una correcta clasificación.

En concreto, las características que creemos que son las que producen mejores resultados son las que se refieren a los intervalos en frecuencia de (0.0, 380.3) y (783.21, 1210.08), debido a que es en ellos donde se sitúan las frecuencia de las notas C4 y A5, respectivamente. Las características que se corresponden a dichos intervalos son  $m_1$ ,  $std_1$ ,  $max_1$  para el primer intervalo y  $m_3$ ,  $std_3$ ,  $max_3$  para el segundo intervalo.

Otra característica que podría funcionar sería la frecuencia en la que se alcanza el pico absoluto en intensidad de la señal, o la media de las K frecuencias con mayor intensidad, sin tener en cuenta la división en intervalos. También se podría aumentar el número de intervalos en los que obtener las características, para poder así separar mejor las notas con frecuencias más cercanas.

Todos los algoritmos tienen al menos una configuración con un **F1-Score** de  $1,0\pm0,0$ , por lo que es complicado encontrar uno que sea el mejor.

Podemos destacar la RNA con una arquitectura de una única capa oculta con 2 neuronas, ya que es un modelo muy sencillo y podemos esperar que, cuanto más sencillo sea un modelo, mayor será también su capacidad de generalización.

En la Figura 3 podemos ver un gráfico del entrenamiento de dicha RNA, donde observamos el error cometido en los conjuntos de test, validación y entrenamiento para cada ciclo de entrenamiento. Este se ha realizado utilizando todos los patrones, separando un 20 % para el conjunto de test. Además, se puede ver que se ha producido una parada temprana, ya que el sistema no ha realizado el máximo número de ciclos de entrenamiento (1500 ciclos) y se puede distinguir también como la curva de la gráfica desciende muy rápido. Esto se puede deber a que tenemos un ratio de aprendizaje alto para este problema concreto.

En la Tabla 6 podemos ver una matriz de confusión para la RNA entrenada anteriormente. Las predicciones se hicieron sobre un conjunto de test que supone un  $20\,\%$  de todos los patrones utilizados. El  $80\,\%$  de los patrones restantes se utilizó para el entrenamiento de la RNA, ya que el conjunto de entrenamiento no se debería utilizar para realizar predicciones.



Figura 3: Entrenamiento RNA

Predicc.



Tabla 6: Matriz de confusión RNA

Pero aunque se alcance ya un buen resultado con un modelo sencillo como puede ser la RNA anterior, caben destacar los árboles de decisión, que son modelos que pueden ofrecer explicabilidad sobre sus predicciones, además de presentar un entrenamiento determinista, por lo que si tenemos que elegir el mejor modelo, nos decantaríamos por este (en concreto, el de altura máxima de 2, ya que es el más sencillo), ya que presenta también un 100 % de **F1-Score**.

Aunque si deseamos un modelo con una base matemática más fuerte, en vez de un modelo con una base estadística como puede ser un árbol de regresión, utilizar una máquina de soporte vectorial con un kernel polinomial de grado 3, y ambos valores de gamma y C de 1, también sería una buena opción.

Los algoritmos que han funcionado peor han sido ciertas configuraciones de los SVM, en concreto las que utilizan un *kernel* sigmoidal. Entonces, utilizar un *kernel* sigmoidal no parece ofrecer buenos resultados para estos patrones.

## 5.2. Segunda aproximación

Como hemos obtenido resultados muy buenos en la aproximación anterior, se va a aumentar la complejidad del problema, es decir, añadiremos más notas a ser clasificadas. Se clasificarán entonces 15 notas, y se dispondrá de 1090 patrones para ser utilizados por el sistema.

Las notas que vamos a clasificar son: C1, C2, C3, C4, C5, C6, C7, C8, A1, A2, A3, A4, A5, A6 y A7.

Se puede ver algunos ejemplos de los samples que vamos a utilizar, con su señal en el dominio del tiempo y en el dominio de la frecuencia, en las Figuras 4a, 4b, 5a y 5b.

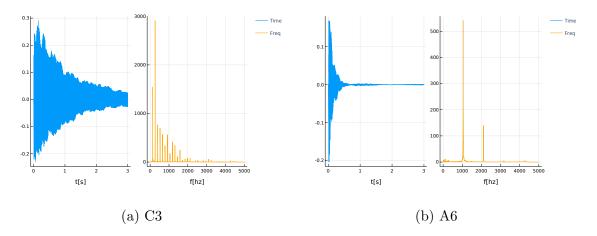


Figura 4

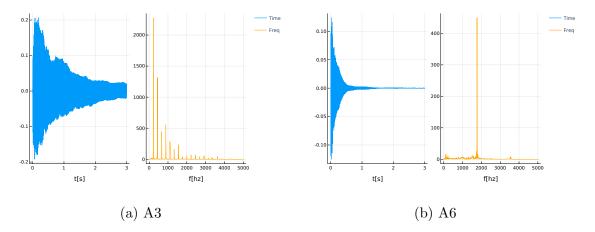


Figura 5

Como hemos aumentado mucho el número de clases a clasificar, decidimos aumentar también el número de características para lograr una correcta diferenciación entre las clases que sean más similares.

En concreto, añadiremos las siguientes características:

• Frecuencia en la que se alcanza la máxima intensidad en cada uno de los 10 intervalos que ya se especificaron en la aproximación anterior.

No se producen cambios sobre las características que fueron incorporadas en la aproximación anterior.

Para el preprocesado de los datos, utilizaremos, como se mencionó en la aproximación anterior, una normalización de media cero. Así, obtuvimos para cada característica, la media y la desviación típica. Se muestran dichos datos en las Tablas 7 y 8.

Tabla 7: Parámetros de normalización (I)

Característica	Media	Desviación Típica
E	0,0050883736	0,0088912
zero-crossing	3743,606	5035,344
$m_1$	15,578591	18,397396
$ m m_2$	11,147778	9,179351
$m_3$	9,6564455	9,295277
$m_4$	4,0943613	4,225765
$\mathrm{m}_{5}$	3,6645029	4,699565
$\mathrm{m}_{6}$	1,0346977	1,3888823
$\mathrm{m}_{7}$	0,71540374	1,0062366
$ m m_8$	0,68384236	1,307346
$m_9$	0,38978294	0,8350492
$m_{10}$	0,44757652	1,4078437
$\operatorname{std}_1$	49,61187	74,658005
$\operatorname{std}_2$	39,12518	41,206196
$\operatorname{std}_3$	29,023785	34,23634
$\operatorname{std}_4$	8,560635	11,001557
$\operatorname{std}_5$	9,463276	12,920476
$\operatorname{std}_6$	1,5626754	2,6529887
$\operatorname{std}_7$	1,6301519	2,8170295
$\mathrm{std}_8$	1,2500806	2,295387
$\operatorname{std}_9$	0,5342404	0,98041487
$std_{10}$	0,7347808	2,2108128
$\max_1$	944,37256	1596,2578
$\max_2$	748,07245	844,44037
$\max_3$	442,8393	524,42633
$\max_4$	130,52594	192,10622
$\max_5$	129,60143	179,40135
$\max_6$	19,159048	36,38486
$\max_{7}$	22,589241	40,29418
$\max_8$	13,267355	21,899231
$\max_9$	5,3473926	10,327133
$\max_{10}$	5,520794	13,594501

Tabla 8: Parámetros de normalización (II)

Característica	Media	Desviación Típica
$\max$ -freq <sub>1</sub>	$174,\!89925$	87,058235
$\max$ -freq <sub>2</sub>	521,6259	125,11409
$\max$ -freq <sub>3</sub>	961,683	100,904564
$\max$ -freq <sub>4</sub>	1394,9509	126,07898
$\max$ -freq <sub>5</sub>	1897,9567	174,84656
max-freq <sub>6</sub>	2353,7712	191,61922
max-freq <sub>7</sub>	2791,1377	166,82562
max-freq <sub>8</sub>	3426,2026	169,13255
max-freq <sub>9</sub>	4093,2415	226,97453
$\max$ -freq <sub>10</sub>	4583,3877	193,1689

#### Donde:

• max- $freq_i$  indica la frecuencia donde se alcanza el máximo de intensidad en el intervalo i en frecuencia.

Para estos experimentos se ha repetido 20 veces el entrenamiento de la RNA en cada *fold*, devolviendo el resultado promedio de esas 20 ejecuciones.

Para poder evaluar el modelo con mejor rendimiento, como ya se ha dicho antes, utilizaremos como medida el promedio del **F1-Score** en los *folds*. Si hay empate en dicha media, se elegirá el modelo con menor desviación típica de la métrica.

#### 5.2.1. Resultados

Para permitir la reproducibilidad de los experimentos, se utilizó 100 como semilla de generación de números aleatorios.

#### 5.2.1.1 RNA

Para el entrenamiento de las RNA, se han utilizado los siguientes parámetros en común:

- Ratio de aprendizaje: 0,01
- Ratio de patrones para el conjunto de validación: 0,2.
- Máximo número de ciclos (*epochs*) de entrenamiento: 1500.
- Máximo número de ciclos (epochs) de entrenamiento sin mejorar el error de validación: 5.
- Algoritmo de optimización: ADAM.
- Función de loss: Cross Entropy.

El hiperparámetro que hemos variado ha sido la arquitectura de neuronas a utilizar. Utilizamos 8 arquitecturas distintas, donde la arquitectura [i] denota una RNA con una única capa oculta con i neuronas y la arquitectura [i, j] denota una neurona con dos capas ocultas; con i neuronas en la primera capa oculta y j neuronas en la segunda capa oculta.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 9

F1-Score Precisión Arquitectura  $0.92977 \pm 0.01923$  $0.95523 \pm 0.0131$  $0.96092 \pm 0.0163$  $0.97591 \pm 0.0112$ [16][32] $0.96305 \pm 0.01805$  $0.97745 \pm 0.01137$  $0.87808 \pm 0.01593$  $0.92368 \pm 0.00628$ [8, 8][16, 4] $0.76012 \pm 0.03119$  $0.8518 \pm 0.0233$ [16, 8] $0.92264 \pm 0.02515$  $0.95168 \pm 0.01708$  $0.9506 \pm 0.01989$  $0.97044 \pm 0.01033$ [32, 16][32, 32] $0.95122 \pm 0.02256$  $0.97004 \pm 0.013$ 

Tabla 9: Resultados RNA

#### 5.2.1.2 SVM

Para las máquinas de soporte vectorial hemos utilizado 8 configuraciones distintas de los hiperparámetros de kernel, grado del kernel (sólo se utiliza en kernel polinomial), gamma y C.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 10

Tabla 10: Resultados SVM

(kernel, grado, gamma, C)	F1-Score	Precisión
(poly, 3, 1, 1)	$0,97261 \pm 0,02358$	$0,98158 \pm 0,01438$
(rbf, 3, 1, 1)	$0,67559 \pm 0,04297$	$0,69947 \pm 0,05196$
(sigmoid, 3, 1, 1)	$0,28516 \pm 0,03747$	$0,3575 \pm 0,03929$
(poly, 3, 10, 0, 1)	$0,97619 \pm 0,02456$	$0,98415 \pm 0,01345$
(rbf, 3, 10, 0,1)	$0,01607 \pm 0,00059$	$0,13703 \pm 0,00568$
(sigmoid, $3, 10, 0, 1$ )	$0,23652 \pm 0,03974$	$0,33481 \pm 0,04109$
(rbf, 3, 0,01, 100)	$0,97415 \pm 0,02285$	$0,98444 \pm 0,0122$
(poly, 3, 100, 0,001)	$0,9678 \pm 0,03578$	$0,97987 \pm 0,01547$

## 5.2.1.3 Árboles de decisión

Para los árboles de decisión hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de profundidad máxima.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 11

Tabla 11: Resultados Árbol de decisión

Altura máxima	F1-Score	Precisión			
4	$0,44767 \pm 0,00668$	$0,66703 \pm 0,01287$			
8	$0,86809 \pm 0,02258$	$0,92653 \pm 0,01909$			
16	$0,96505 \pm 0,02104$	$0,9725 \pm 0,0143$			
32	$0,96786 \pm 0,01849$	$0,97302 \pm 0,01609$			
64	$0,97438 \pm 0,01244$	$0,97779 \pm 0,0102$			
128	$0,97415 \pm 0,0161$	$0,9779 \pm 0,01186$			
256	$0,9672 \pm 0,02388$	$0,97452 \pm 0,0172$			

#### 5.2.1.4 kNN

Para el modelo kNN hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de k (número de vecinos más cercanos).

Se muestran los resultados de la experimentación en la tabla 12

Tabla 12: Resultados kNN

K	F1-Score	Precisión
2	$0,95086 \pm 0,01526$	$0,97073 \pm 0,0088$
3	$0,9323 \pm 0,03125$	$0,95942 \pm 0,0156$
5	$0,90323 \pm 0,03494$	$0,94503 \pm 0,01712$
8	$0,86641 \pm 0,03906$	$0,93135 \pm 0,0199$
13	$0.84065 \pm 0.02462$	$0,90985 \pm 0,01911$
21	$0,80344 \pm 0,03804$	$0,88737 \pm 0,02667$

#### 5.2.2. Discusión

En general los resultados son muy buenos, ya que hay varios modelos con un alto F1-Score. El modelo que mejor funciona es un SVM con función de kernel polinomial de grado 3, con un gamma y C de 10 y 0,1, respectivamente.

Este modelo tiene un F1-Score de  $0.97619 \pm 0.02456$ , con una precisión de  $0.98415 \pm 0.01345$  en los *folds*. De este resultado podemos concluír que nuestro sistema funciona muy bien, ya que clasificar 15 notas es un problema relativamente complejo.

Cabe destacar modelos como la RNA con una única capa oculta de 32 neuronas; el SVM con kernel de base radial, con los parámetros de gamma~0,01~y de C~100; un árbol de decisión con altura máxima de 64; y un modelo kNN con un k de 2. Estos modelos también presentan muy buenos resultados, aunque no los mejores.

El modelo con peor rendimiento es un SVM con kernel de base radial con gamma y C de 10 y 0,1, respectivamente. Esta configuración del modelo un F1-Score de tan solo 0,01607  $\pm$  0,00059, desconociendo realmente a qué se debe realmente este tan bajo resultado.

En cuanto a las características, creemos que fue un acierto añadir la frecuencia a la que se encuentra el pico de intensidad en cada intervalo, ya que es una característica muy representativa de la señal y que sirve para diferenciar mejor las notas. Sin estas nuevas características (y habiendo hecho las pruebas), los resultados no serían tan buenos.

El problema que podemos observar en la matriz de confusión (Tabla 13) para el mejor sistema es que el sistema se equivoca en las notas más cercanas, como pueden ser A1, A2, C1 y C2; notas que tienen una frecuencia muy similar y se encuentran en el primer intervalo, (0.0, 380.3).

Para poder diferenciar mejor entre estas notas (y entre futuras notas que puedan ser similares entre ellas), sería una buena opción que se aumentase el número de intervalos a dividir las frecuencias, para así poder diferenciar de mejor manera dichas notas.

								P	redic	c.						
		C1	C2	C3	C4	C5	C6	C7	C8	A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7
	C1	3	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
	C2	1	6	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C3	0	0	9	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C4	0	0	1	18	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C5	0	0	0	0	25	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C6	0	0	0	0	0	10	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C7	0	0	0	0	0	0	23	0	0	0	0	0	0	0	0
Real	C8	0	0	0	0	0	0	0	19	0	0	0	0	0	0	1
	A1	0	0	0	0	0	0	0	0	16	0	0	0	0	0	0
	A2	0	0	0	0	0	0	0	0	1	15	0	0	0	0	0
	A3	0	0	0	3	0	0	0	0	0	0	12	0	0	0	0
	A4	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	13	0	0	0
	A5	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	15	0	0
	A6	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	15	1
	A7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	9

Tabla 13: Matriz de confusión mejor modelo

## 5.3. Tercera aproximación

Como hemos obtenido resultados muy buenos en la aproximación anterior, seguiremos aumentando la complejidad del problema, es decir, añadiremos más notas a ser clasificadas. Serán un total de 50 notas a clasificar, y se dispondrá de 3194 patrones para ser utilizados por los modelos.

Las notas que vamos a clasificar son: C1, C2, C3, C4, C5, C6, C7, C8, A1, A2, A3, A4, A5, A6, A7, B1, B2, B3, B4, B5, B6, B7, D1, D2, D3, D4, D5, D6, D7, E1, E2, E3, E4, E5, E6, E7, F1, F2, F3, F4, F5, F6, F7, G1, G2, G3, G4, G5, G6 y G7.

Se pueden ver algunos ejemplos de estas notas, en el dominio del tiempo y de la frecuencia, en las Figuras 6a, 6b, 7a y 7b.

Como en esta aproximación aumentamos mucho el número de clases a clasificar (50 en total), nos parece buena opción aumentar también las características utilizadas, pero desde un enfoque diferente a la anterior aproximación. Lo que haremos será aumentar el número de intervalos a dividir el dominio de la frecuencia; de 10 intervalos que teníamos anteriormente, a 30 intervalos. De esta manera, esperamos que se puede clasificar mejor notas que tengan frecuencias muy cercanas, además de repartir mejor el número de notas que coinciden en cada intervalo.



Figura 6



Figura 7

En concreto, los intervalos de frecuencias que utilizaremos serán los siguientes:  $(0.0,\ 63.845), (63.845,\ 131.486),\ (131.486,\ 203.149), (203.149,\ 279.074),\ (279.074,\ 359.513), (359.513,\ 444.735),\ (444.735,\ 535.025), (535.025,\ 630.684),\ (630.684,\ 732.032),\ (732.032,\ 839.405),\ (839.405,\ 953.163),\ (953.163,\ 1073.686),\ (1073.686,\ 1201.376),\ (1201.376,\ 1336.658),\ (1336.658,\ 1479.984),\ (1479.984,\ 1631.833),\ (1631.833,\ 1792.712),\ (1792.712,\ 1963.157),\ (1963.157,\ 2143.737),\ (2143.737,\ 2335.055),\ (2335.055,\ 2537.749),\ (2537.749,\ 2752.496),\ (2752.496,\ 2980.013),\ (2980.013,\ 3221.059),\ (3221.059,\ 3476.437),\ (3476.437,\ 3747.002),\ (3747.002,\ 4033.655),\ (4033.655,\ 4337.353),\ (4337.353,\ 4659.11)$  y  $(4659.11,\ 5000.0)$ 

Para el preprocesado de los datos, utilizaremos, como se mencionó en aproximaciones anteriores, una normalización de media cero. Así, obtuvimos para cada característica, la media y la desviación típica. Se muestran dichos datos en las Tablas 14, 15 16 y 17.

Tabla 14: Parámetros de normalización (I)

Característica	Media	Desviación Típica
Е	0,0054126005	0,009019938
zero-crossing	3397,5913	4540,8813
$m_1$	2,5406487	5,2477403
$m_2$	20,31295	34,20369
$m_3$	18,736494	33,777767
$\mathrm{m}_4$	19,506176	27,648252
$m_5$	17,283388	26,778984
$m_6$	14,071337	21,961533
$m_7$	15,653144	21,659325
$m_8$	7,2894015	11,942419
$m_9$	10,673911	22,342806
$m_{10}$	8,886631	17,860262
$m_{11}$	8,768464	14,431124
$m_{12}$	9,399654	13,1116905
$m_{13}$	7,141891	16,054686
$m_{14}$	5,671832	9,146762
$m_{15}$	4,4691596	7,688136
$m_{16}$	4,622483	7,50842
$m_{17}$	2,8246067	5,453456
$m_{18}$	$2,\!1192815$	3,5254076
$m_{19}$	3,2075806	5,558346
$m_{20}$	$1,\!3101652$	2,2760432
$m_{21}$	1,5997506	4,51931
$m_{22}$	1,4330753	3,7737772
$m_{23}$	0,9662523	2,9858894
$m_{24}$	0,79353756	1,8264828
$m_{25}$	0,48343834	0,8716932
$m_{26}$	0,6009706	1,4477166
$m_{27}$	0,3706837	0,93128383
$m_{28}$	0,41856125	1,3392309
$m_{29}$	0,38214317	1,6580197
$m_{30}$	0,13477807	0,25888646

Tabla 15: Parámetros de normalización (II)

Característica	Media	Desviación Típica
$\operatorname{std}_1$	3,777772	9,5573845
$\operatorname{std}_2$	43,746407	101,179634
$\operatorname{std}_3$	44,765743	106,52451
$\operatorname{std}_4$	44,928486	86,98192
$\operatorname{std}_5$	36,79204	74,466835
$\operatorname{std}_6$	34,05622	69,12505
$\operatorname{std}_7$	35,642204	58,005997
$\operatorname{std}_8$	14,239829	31,195595
$\operatorname{std}_9$	20,148722	46,739002
$\mathrm{std}_{10}$	18,305641	41,97697
$\mathrm{std}_{11}$	15,096799	33,64003
$\mathrm{std}_{12}$	17,944155	31,481377
$\mathrm{std}_{13}$	14,973824	42,54836
$\mathrm{std}_{14}$	10,101966	21,576153
$\mathrm{std}_{15}$	7,4685116	17,61445
$\mathrm{std}_{16}$	7,9542217	17,202675
$\mathrm{std}_{17}$	5,18349	11,849964
$\mathrm{std}_{18}$	2,358577	5,2823844
$\mathrm{std}_{19}$	6,350091	12,173027
$\mathrm{std}_{20}$	1,757622	4,281193
$\mathrm{std}_{21}$	2,7778556	8,633124
$\mathrm{std}_{22}$	2,4016538	6,636576
$\operatorname{std}_{23}$	1,6487495	5,640244
$\mathrm{std}_{24}$	1,3393545	3,0001454
$\operatorname{std}_{25}$	0,606615	1,4506007
$\mathrm{std}_{26}$	0,9203455	2,2596686
$\mathrm{std}_{27}$	0,4674074	1,0911392
$\mathrm{std}_{28}$	0,64302534	2,1712365
$\mathrm{std}_{29}$	0,45122066	1,628174
$\mathrm{std}_{30}$	0,19327588	0,4538704

Tabla 16: Parámetros de normalización (III)

Característica	Media	Desviación Típica
$\max_1$	33,78178	108,59057
$\max_2$	448,6926	1190,1057
$\max_3$	473,44827	1207,2843
$\max_4$	464,8955	994,3883
$\max_5$	362,47415	770,89215
$\max_6$	343,7377	698,5618
$\max_{7}$	339,793	571,1343
$\max_8$	146,53598	331,86856
$\max_9$	187,07274	410,4047
$\max_{10}$	172,76352	362,9538
$\max_{11}$	142,42677	321,43628
$\max_{12}$	170,99661	295,21555
$\max_{13}$	140,03787	364,36176
$\max_{14}$	98,230865	208,93227
$\max_{15}$	68,81298	154,13226
$\max_{16}$	74,12923	160,24773
$\max_{17}$	51,78036	117,74015
$\max_{18}$	20,73961	55,032047
$\max_{19}$	55,946613	99,87239
$\max_{20}$	16,036867	44,92402
$\max_{21}$	23,404562	60,15183
$\max_{22}$	19,944548	46,585274
$\max_{23}$	14,242097	44,026596
$\max_{24}$	11,504292	23,90699
$\max_{25}$	5,2844114	13,773306
$\max_{26}$	7,49625	17,74915
$\max_{27}$	3,6148624	8,03344
$\max_{28}$	4,8835807	14,053778
$\max_{29}$	3,2500324	9,766679
$\max_{30}$	1,6198401	3,8292391

Tabla 17: Parámetros de normalización (IV)

Característica	Media	Desviación Típica
$\max$ -freq <sub>1</sub>	35,377235	14,779791
$\max$ -freq <sub>2</sub>	109,41023	14,310052
max-freq <sub>3</sub>	157,08893	22,204115
$\max$ -freq <sub>4</sub>	237,34592	25,370153
$\max$ -freq <sub>5</sub>	310,14645	24,312443
$\max$ -freq <sub>6</sub>	403,7519	27,410894
max-freq <sub>7</sub>	489,3408	23,016937
max-freq <sub>8</sub>	584,6093	31,939516
max-freq <sub>9</sub>	672,22675	27,801172
max-freq <sub>10</sub>	781,4551	30,98548
max-freq <sub>11</sub>	904,9106	33,565907
max-freq <sub>12</sub>	1004,27	35,98437
max-freq <sub>13</sub>	1136,5785	49,034184
max-freq <sub>14</sub>	1269,4824	45,24625
$\max$ -freq <sub>15</sub>	1409,3927	50,92556
max-freq <sub>16</sub>	1535,1046	41,005337
max-freq <sub>17</sub>	1704,3861	49,30979
max-freq <sub>18</sub>	1873,1862	58,287815
max-freq <sub>19</sub>	2052,2415	60,40939
max-freq <sub>20</sub>	2217,6611	66,80756
max-freq <sub>21</sub>	2417,3076	57,010002
$\max$ -freq <sub>22</sub>	2638,4033	58,779163
max-freq <sub>23</sub>	2857,4375	74,33377
$\max$ -freq <sub>24</sub>	3086,9392	80,97323
$\max$ -freq <sub>25</sub>	3342,3274	80,32275
max-freq <sub>26</sub>	3589,7864	78,69773
$\max$ -freq <sub>27</sub>	3879,9844	98,408936
$\max$ -freq <sub>28</sub>	4168,601	103,71468
max-freq <sub>29</sub>	4459,1206	91,55003
max-freq <sub>30</sub>	4837,6816	100,40303

Para estos experimentos se ha repetido 20 veces el entrenamiento de la RNA en cada *fold*, devolviendo el resultado promedio de esas 20 ejecuciones.

Para poder evaluar el modelo con mejor rendimiento, como ya se ha dicho anteriormente, utilizaremos como medida el promedio del **F1-Score** en los *folds*. Si hay empate en dicha media, se elegirá el modelo con menor desviación típica de la métrica.

#### 5.3.1. Resultados

Para permitir la reproducibilidad de los experimentos, se utilizó 100 como semilla de generación de números aleatorios.

#### 5.3.1.1 RNA

Para el entrenamiento de las RNA, se han utilizado los siguientes parámetros en común:

- Ratio de aprendizaje: 0,01
- Ratio de patrones para el conjunto de validación: 0,2.
- Máximo número de ciclos (*epochs*) de entrenamiento: 1500.
- Máximo número de ciclos (epochs) de entrenamiento sin mejorar el error de validación: 5.
- Algoritmo de optimización: ADAM.
- Función de loss: Cross Entropy.

El hiperparámetro que hemos variado ha sido la arquitectura de neuronas a utilizar. Utilizamos 8 arquitecturas distintas, donde la arquitectura [i] denota una RNA con una única capa oculta con i neuronas y la arquitectura [i, j] denota una neurona con dos capas ocultas; con i neuronas en la primera capa oculta y j neuronas en la segunda capa oculta.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 18.

#### 5.3.1.2 SVM

Para las máquinas de soporte vectorial hemos utilizado 8 configuraciones distintas de los hiperparámetros de kernel, grado del kernel (sólo se utiliza en kernel polinomial), gamma y C.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 19.

Tabla 18: Resultados RNA

Arquitectura	F1-Score	Precisión
[8]	$0,91045 \pm 0,01106$	$0.93454 \pm 0.00795$
[16]	$0,98154 \pm 0,00805$	$0.98529 \pm 0.00607$
[32]	$0,99329 \pm 0,00318$	$0,99473 \pm 0,00229$
[8, 8]	$0.81746 \pm 0.00835$	$0,86732 \pm 0,0055$
[16, 4]	$0,51003 \pm 0,02221$	$0,62847 \pm 0,0195$
[16, 8]	$0,92262 \pm 0,00672$	$0.94141 \pm 0.00598$
[32, 16]	$0,9773 \pm 0,00769$	$0,9813 \pm 0,00694$
[32, 32]	$0,98522 \pm 0,00663$	$0.98798 \pm 0.00494$

Tabla 19: Resultados SVM

(kernel, grado, gamma, C)	F1-Score	Precisión
(poly, 3, 1, 1)	$0,99264 \pm 0,0053$	$0,99382 \pm 0,00422$
(rbf, 3, 1, 1)	$0,10019 \pm 0,01854$	$0,11513 \pm 0,0161$
(sigmoid, 3, 1, 1)	$0,\!13051 \pm 0,\!02229$	$0,20283 \pm 0,02546$
(poly, 3, 10, 0, 1)	$0,99113 \pm 0,00724$	$0,99314 \pm 0,00464$
(rbf, 3, 10, 0,1)	$0,00179 \pm 7,0e - 5$	$0.04673 \pm 0.00189$
(sigmoid, 3, 10, 0,1)	$0,10752 \pm 0,01502$	$0,18363 \pm 0,01528$
(rbf, 3, 0.01, 100)	$0,99504 \pm 0,00411$	$0,99563 \pm 0,00257$
(poly, 3, 100, 0,001)	$0,99257 \pm 0,00408$	$0,99379 \pm 0,00278$

Tabla 20: Resultados Árbol de decisión

Altura máxima	F1-Score	Precisión
4	$0,09189 \pm 0,01043$	$0,\!17819 \pm 0,\!0157$
8	$0,3111 \pm 0,01697$	$0,42453 \pm 0,01404$
16	$0,71777 \pm 0,04105$	$0,79892 \pm 0,03264$
32	$0,94074 \pm 0,01447$	$0,94584 \pm 0,01159$
64	$0,94887 \pm 0,01332$	$0,95193 \pm 0,01202$
128	$0,95088 \pm 0,00891$	$0,9555 \pm 0,00573$
256	$0,95003 \pm 0,00775$	$0,95269 \pm 0,0076$

## 5.3.1.3 Árboles de decisión

Para los árboles de decisión hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de profundidad máxima.

Se muestran los resultados de la experimentación en la Tabla 20.

#### 5.3.1.4 kNN

Para el modelo kNN hemos utilizado 6 configuraciones distintas del hiperparámetro de k (número de vecinos más cercanos).

Se muestran los resultados de la experimentación en la tabla 21.

Tabla 21: Resultados kNN

K	F1-Score	Precisión
2	$0,98683 \pm 0,00434$	$0,98845 \pm 0,00303$
3	$0,98153 \pm 0,00991$	$0,98636 \pm 0,00479$
5	$0,98086 \pm 0,00835$	$0,98617 \pm 0,00599$
8	$0,97161 \pm 0,01603$	$0,98024 \pm 0,01049$
13	$0,96203 \pm 0,01287$	$0,97342 \pm 0,00864$
21	$0,95836 \pm 0,00902$	$0,96928 \pm 0,00517$

#### 5.3.2. Discusión

Los resultados de esta iteración son muy buenos, ya que hemos aumentado en gran medida el número de notas a clasificar y hemos conseguido varios modelos con más de un 99% de F1-Score y precisión.

En concreto, el modelo que mejor funciona es un SVM con un kernel de base radial y con valores de gamma y C de 0,01 y 100, respectivamente. Este modelo alcanzó un F1-Score de 0,99594  $\pm$  0,00411 y una precisión de 0,99563  $\pm$  0,00257, unos valores muy altos y que indican que el sistema funciona muy bien.

Caben destacar también modelos que alcanzan un rendimiento parecido, como puede ser un SVM con un kernel polinomial de grado 3, con ambos valores de gamma y C de 1, además de una RNA con una única capa oculta con 32 neuronas.

En contra, el modelo que peor rendimiento presenta es un SVM con un kernel de base radial, con valores de gamma y C de 10 y 0,1, respectivamente. Cabe destacar que este modelo es similar al modelo que presenta el mejor rendimiento, siendo lo único que cambia los parámetros de gamma y C. Es notable ver que un ligero cambio en estos dos parámetros puede producir que un sistema pase de ser muy malo, a ser muchísimo mejor.

Como hemos podido ver, los resultados son muy buenos en general, pero algunos de estos sistemas tienen un problema (principalmente las RNAs), y es que el tiempo de entrenamiento es mucho mayor que en aproximaciones anteriores. Creemos que esto se puede deber tanto por aumentar el número de instancias a utilizar por el sistema (anteriormente 1090, y en esta aproximación 3194), como por el número de características que se utilizan (122). Así, y ante resultados tan satisfactorios, creemos que en futuras aproximaciones deberíamos intentar reducir el número de características, siempre tratando de no perder el rendimiento de clasificación del sistema, permitiéndonos producir modelos que sean más rápidos de entrenar, a la vez que más rápidos para realizar predicciones ante nuevos patrones.

En la matriz de confusión de la Tabla 22 hemos omitido por razones de tamaño las filas y las columnas donde el sistema no se confunde, a excepción de las 5 primeras y las 8 ultimas para definir el rango de notas de esta aproximación y su patrón diagonal de aciertos. Al igual que anteriores aproximaciones podemos destacar que los fallos son entre notas con frecuencias muy parecidas como pueden ser G1(48,99 Hz) y A1(55 Hz) o G1(48,99 Hz) y E2(82,40 Hz).

																			Pre	licc.																			
		C1	C2	С3	C4	C5	C6	C7	C8	A1	A2		B4	B5	B6	В7	D1		E1	E2	E3		E6	E7	F1	F2	F3		F6	F7	G1	G2	G3	G4	G5	G6	G7		
	C1	7	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	C2	0	7	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0 0 0 0	1	0	0 0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0					
	C3	0	0	11	0	0	0	0	0	0	0	,,,	0	0	0	0	0	,,,	, 0	0 (	0 0	0	0	,,,	0	0	0	0	0	,,,	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	C4	0	0	0	15	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	C5	0	0	0	0	32	0	0	0	0	0	]	0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
												_						_																					
	B5	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	14 0	_	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	B6	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0		0	0	18	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	В7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	14	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
Real	E7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	] ]	0 0	0 0 0	0	17	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0				
10001	F1	0	0	0	0	0	0	0	0	2	0		0	0	0	0	0						0	0	4	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
	F2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	J	0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	12	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0		
												,						,																					
	F7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	15	0	0	0	0	0	0	0		
	G1	0	0	0	0	0	0	0	0	3	0		0	0	0	0	0		0	1	0		0	0	0	0	0		0	0	5	0	0	0	0	0	0		
	G2	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	12	0	0	0	0	0		
	G3	0	0	0	0	0	0	0	0	2	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	5	0	0	0	0		
	G4	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	"	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	11	0	0	0		
	G5	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	10	0	0		
	G6	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	7	0		
	G7	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	17		

Tabla 22: Matriz de confusión mejor modelo

## 6. Conclusiones

## 7. Trabajo futuro

## 8. Bibliografía

## Referencias

- Baevski, A., Hsu, W.-N., Conneau, A., & Auli, M. (2021). Unsupervised speech recognition. Advances in Neural Information Processing Systems, 34.
- Benetos, E., Dixon, S., Duan, Z., & Ewert, S. (2018). Automatic music transcription: An overview. *IEEE Signal Processing Magazine*, 36(1), 20-30.
- Chang, S., Lee, J., Choe, S. K., & Lee, K. (2017). Audio cover song identification using convolutional neural network. arXiv preprint arXiv:1712.00166.
- Cortes, C., & Vapnik, V. (1995). Support-vector networks. *Machine learning*, 20(3), 273-297.
- Foo, S. W., & Wong, P. L. (1999). Recognition of piano notes. *IEEE International Conference on Information, Communications and Signal Processing (1999: Singapore)*.
- Guo, G., Wang, H., Bell, D., Bi, Y., & Greer, K. (2003). KNN model-based approach in classification. *OTM Confederated International Conferences.* on the Move to Meaningful Internet Systems", 986-996.
- Klapuri, A. (2004). Signal processing methods for the automatic transcription of music. Tampere University of Technology Finland.
- Krogh, A. (2008). What are artificial neural networks? *Nature biotechnology*, 26(2), 195-197.

- Marolt, M., Kavcic, A., & Privosnik, M. (2002). Neural networks for note onset detection in piano music. *Proceedings of the 2002 International Computer Music Conference*.
- Myles, A. J., Feudale, R. N., Liu, Y., Woody, N. A., & Brown, S. D. (2004). An introduction to decision tree modeling. *Journal of Chemometrics: A Journal of the Chemometrics Society*, 18(6), 275-285.
- Osmalsky, J., Embrechts, J.-J., Van Droogenbroeck, M., & Pierard, S. (2012). Neural networks for musical chords recognition. *Journées d'informatique musicale*, 39-46.
- Solanki, A., & Pandey, S. (2019). Music instrument recognition using deep convolutional neural networks. *International Journal of Information Technology*, 1-10.