

E 1.1

Determine las medidas adecuadas para las siguientes señales.

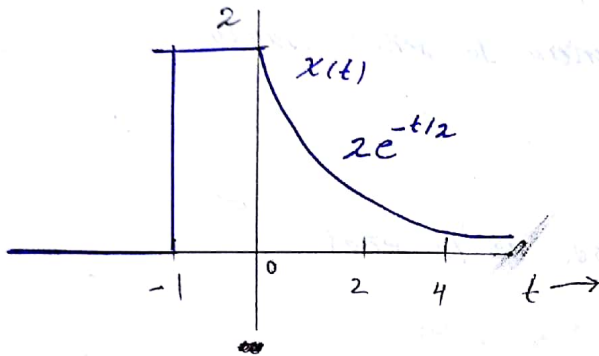


fig. (a)

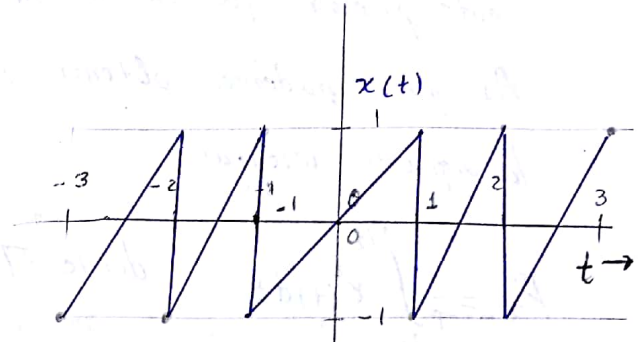


fig (b)

Para la figura (a) la amplitud de $x(t)$ tiende a cero como $t \rightarrow \infty$ por lo que la medida adecuada para esta señal es la "energía" de señal E_x , así pues, la energía de la señal la obtenemos resolviendo la siguiente integral:

$$E_x = \int_{-\infty}^{\infty} x^2(t) dt$$

definimos entonces $x(t)$ como sigue:

$$x(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t < -1 \\ 2 & \text{si } -1 \leq t < 0 \\ 2e^{-t/2} & \text{si } t \geq 0 \end{cases}$$

Dado que la integral es el área bajo la curva podemos hacer lo siguiente:

$$\int_{-\infty}^{-1} 0^2 dt + \int_{-1}^0 2^2 dt + \int_0^a 2e^{-t/2} dt = 0 + 4t \Big|_{-1}^0 - 4e^{-t/2} \Big|_0^a$$

$$= \cancel{4(0)} - 4(-1) - 4 \left(\lim_{a \rightarrow \infty} e^{-a/2} - e^0 \right)$$

$$4 + 4 = 8$$

por lo que: $E_x = 8$

para la figura (b) su amplitud oscila entre -1 y 1 como

$|t| \rightarrow \infty$ por lo que E_x no está definida. sin embargo tiene cierta periodicidad, y dado que su periodo es de 2 segundos resulta lo mismo obtener su promedio en este periodo que en un intervalo infinitamente largo.

Así pues, podemos obtener la potencia de señal usando la siguiente integral:

$$P_x = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x^2(t) dt$$

donde T : periodo de la señal

definimos $x(t)$ en el intervalo $-1 < t \leq 1$

como

$$x(t) = t$$

por lo que P_x es igual a:

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \int_{-2/2}^{2/2} t^2 dt &= \frac{1}{2} \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{1}{2} \left. \frac{t^3}{3} \right|_{-1}^1 = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \right) \\ &= \frac{1}{3} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow P_x = \frac{1}{3}$$

1.2.

Determine la potencia y el valor RMS.

a) $x(t) = C \cos(\omega_0 t + \theta)$

b) $x(t) = C_1 \cos(\omega_1 t + \theta_1) + C_2 \cos(\omega_2 t + \theta_2) \quad \omega_1 \neq \omega_2$

c) $x(t) = D e^{j\omega t}$

a) esta señal tiene un periodo $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$

para calcular su potencia resolvemos la siguiente integral

$$\begin{aligned}
 P_x &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x^2(t) dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} C^2 \cos^2(\omega_0 t + \theta) dt \\
 &= C^2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \frac{1}{2} (\cos(2\omega_0 t + 2\theta) + 1) dt \\
 &= \frac{C^2}{2} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \left[\int_{-T/2}^{T/2} dt + \int_{-T/2}^{T/2} \cos(2\omega_0 t + 2\theta) dt \right]
 \end{aligned}$$

la primera integral

$$\int_{-T/2}^{T/2} dt = T$$

la segunda integral.

$$\begin{aligned}
 &\frac{1}{2\omega_0} \sin(2\omega_0 t + 2\theta) \Big|_{t=-T/2}^{T/2} \\
 &= \frac{1}{2\omega_0} [\sin(\omega_0 T + 2\theta) - \sin(-\omega_0 T + 2\theta)]
 \end{aligned}$$

y aplicando el límite

$$P_x = \frac{C^2}{2} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} (T) + \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2\omega_0 T} [\sin(\omega_0 T + 2\theta) - \sin(-\omega_0 T + 2\theta)]$$

$$P_x = \frac{C^2}{2} \quad \text{y} \quad \text{RMS} = \frac{C}{\sqrt{2}}$$

lo cual quiere decir que la potencia de una señal sinusoidal de amplitud C tiene una potencia independiente de su frecuencia

$$\text{si } \omega_0 = 0$$

$$x(t) = C \cos(\omega_0 t)$$

$$x^2(t) = C^2$$

$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} C^2 dt$$

$$= C^2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} T = C^2$$

$$P_x = C^2$$

$$rms = C$$

B.

$$x(t) = C_1 \cos(\omega_1 t + \theta_1) + C_2 \cos(\omega_2 t + \theta_2)$$

$$\omega_1 \neq \omega_2$$

como en el ejemplo anterior, obtenemos la potencia al resolver la integral siguiente:

$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x^2(t) dt$$

$$x^2(t) = C_1^2 \cos^2(\omega_1 t + \theta_1) + C_2^2 \cos^2(\omega_2 t + \theta_2) + 2 C_1 C_2 \cos(\omega_1 t + \theta_1) \cos(\omega_2 t + \theta_2)$$

$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} C_1^2 \cos^2(\omega_1 t + \theta_1) dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} C_2^2 \cos^2(\omega_2 t + \theta_2) dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} 2 C_1 C_2 \cos(\omega_1 t + \theta_1) \cos(\omega_2 t + \theta_2) dt$$

las primeras dos integrales son la potencia de una señal sinusoidal de amplitud C , así pues, como obtuvimos en el ejercicio anterior, sus potencias, respectivamente son.

$\frac{C_1^2}{2}$ y $\frac{C_2^2}{2}$, para la tercera integral podemos usar la siguiente identidad trigonométrica:

$$2 \cos \alpha \cos \beta = \cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)$$

$$\text{donde } \alpha = \omega_1 t + \theta_1 \text{ y } \beta = \omega_2 t + \theta_2$$

$$\Rightarrow \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{C_1 C_2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \left\{ \cos((\omega_1 + \omega_2)t + (\theta_1 + \theta_2)) + \cos((\omega_1 - \omega_2)t + (\theta_1 - \theta_2)) \right\} dt$$

integral que, análogamente a la del ejercicio a. resulta ser

$$0 \text{ cuando evaluamos el límite. Así pues, la potencia, } P_x, \text{ es}$$

$$P_x = \frac{1}{2} (C_1^2 + C_2^2) \text{ y } \text{rms} = \frac{1}{\sqrt{2}} \sqrt{C_1^2 + C_2^2}$$

c)

$$x(t) = D e^{j\omega t}$$

Dado que es una señal compleja usamos la siguiente integral para obtener su potencia

$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} |x(t)|^2 dt$$

así.

$$|D e^{j\omega t}|^2 = |D|^2 |e^{j\omega t}|^2 \text{ por Euler}$$

$$|D|^2 |\cos(\omega t) + j \sin(\omega t)|^2$$

$$= |D|^2 \sqrt{\cos^2(\omega t) + \sin^2(\omega t)}^2 = |D|^2 \sqrt{1}^2 = |D|^2$$

así pues, la potencia.

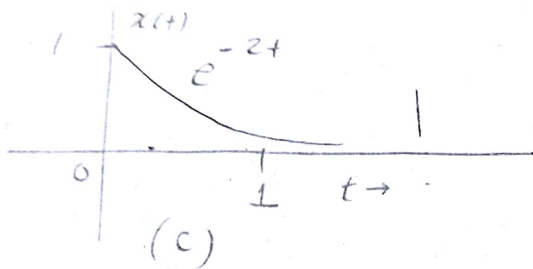
$$P_x = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{|D|^2}{T} \int_{-T/2}^{T/2} dt = |D|^2 \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \frac{2T}{2}$$

$$P_x = |D|^2$$

$$\text{y } r_{ms} = |D|$$

1.3

la función $x(t) = e^{-2t}$ que se muestra en la figura (c) está retrasada por 1 segundo, bosqueje y describa matemáticamente la función retrasada. Respeta con $x(t)$ adelantada por 1 segundo



Podemos describir a la función $x(t)$ matemáticamente como sigue.

$$x(t) = \begin{cases} e^{-2t} & t \geq 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

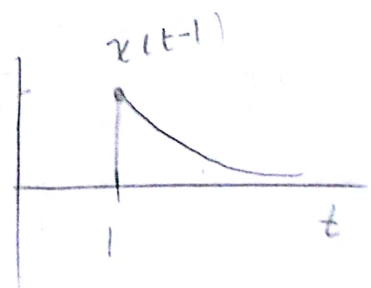
la función retrasada 1 segundo la obtenemos trasladando $x(t)$ en el eje t , en otras palabras, t será reemplazada por $t-1$, por lo que, si sustituimos en la descripción de $x(t)$, tenemos que:

$$x_{\text{retrasada}}(t) = x(t-1) = \begin{cases} e^{-2(t-1)} & t-1 \geq 0 \\ 0 & t-1 < 0 \end{cases}$$

que simplificando las desigualdades

$$x(t-1) = \begin{cases} e^{-2(t-1)} & t \geq 1 \\ 0 & t < 1 \end{cases}$$

gráficamente \rightarrow



análogo a lo anterior, para que $x(t)$ esté adelantada 1 segundo sustituimos t por $t+1$ en la descripción original de $x(t)$

así pues

$$x_{adelantada}(t) = x(t+1) = \begin{cases} e^{-2(t+1)} & t+1 \geq 0 \\ 0 & t+1 < 0 \end{cases}$$

simplificando

$$x(t+1) = \begin{cases} e^{-2(t+1)} & t \geq -1 \\ 0 & t < -1 \end{cases}$$

gráficamente

