# Analise do Problema do Caixeiro Viajante (PCV) Versão de decisão

Jorge Nery<sup>a,1</sup> and larley Moraes<sup>a,2</sup>

<sup>a</sup>UFBA - Universidade Federal da Bahia

Professor/George Marconi de Araujo Lima

#### Conteúdo

Mo	tivação do trabalho	1
1.1	Objetivo	1
1.2	Motivação Pessoal/Acadêmica	1
1.3	Proposta do Trabalho	1
Tra	balho	1
2.1	Prova de NP-Completo  Verificação de Certificado • Redução de um Problema NP-Completo Conhicido (Ciclo Hamiltoniano)[3] para o PCV • Conclusão Prova	
2.2	Implementação de Abordagens de Solução	
Ana	álise Experimental	3
Cor	nclusão:	3
Ref	erences	3
	1.1 1.2 1.3 Trail 2.1 2.2 Ana	<ol> <li>1.1 Objetivo</li> <li>1.2 Motivação Pessoal/Acadêmica</li> <li>1.3 Proposta do Trabalho</li> <li>Trabalho</li> <li>2.1 Prova de NP-Completo         <ul> <li>Verificação de Certificado • Redução de um Problema NP-Completo Conhecido (Ciclo Hamiltoniano)[3] para o PCV • Conclusão Prova</li> </ul> </li> <li>2.2 Implementação de Abordagens de Solução         <ul> <li>Algoritmo de força bruta • Programação dinâmica • Vizinhos mais Próximo</li> </ul> </li> <li>Análise Experimental         <ul> <li>Conclusão:</li> </ul> </li> </ol>

# 1. Motivação do trabalho

#### 1.1. Objetivo

O Problema do Caixeiro Viajante (PCV) é um dos problemas mais estudados na área de teoria da computação, conhecido por sua complexidade e relevância prática em diversas áreas. [4]

Podendo ser enunciado da seguinte forma: Dada uma lista de cidades e as distâncias entre todos os pares de cidades, encontrar uma rota mais curta (menor distância percorrida) que passa por cada uma das cidades exatamente uma vez e retorna para a cidade inicial. Sabe-se que este problema pertence classe de problemas conhecidos como NP-Difícil. [4] Na sua versão de decisão, que pertence à classe NP-Completo, o problema passa a ser determinar se há uma rota que passa por todas as cidades exatamente uma vez cujo tamanho não ultrapasse um dado valor L. PVC e sua versão de decisão está ainda fortemente relacionada com o problema de encontrar ciclos hamiltonianos em grafos.

# 1.2. Motivação Pessoal/Acadêmica

Disciplina: IC0004 - Algoritmo e Grafos

#### 1.3. Proposta do Trabalho

- Uma demonstração que a versão de decisão de PVC é NP-Completo.
- O uso de abordagens exatas e aproximadas para resolver PVC.
- Análise experimental de pelos menos três abordagens distintas.

# 2. Trabalho

A primeira etapa do trabalho consiste em provar que a versão de decisão do PCV é NP-Completo. Para isso, inicialmente, demonstramos que o PCV de decisão pertence à classe NP, ou seja, que, dado um certificado (uma rota) e resolvida em tempo polinomial se o comprimento da rota é menor ou igual a um valor L dado. Essa verificação é simples, pois envolve apenas a soma das distâncias ao longo da rota e a comparação com L

Em seguida, abordamos a redução de um problema NP-Completo conhecido, o problema do Ciclo Hamiltoniano (HC) [4], para o PCV. O HC consiste em verificar se existe um ciclo em um grafo que visite cada vértice exatamente uma vez. A redução é feita ao construir

um grafo completo a partir do grafo do HC, atribuindo pesos baixos (por exemplo, 1) às arestas que fazem parte do ciclo Hamiltoniano e pesos muito altos (por exemplo, 9) às demais arestas. Se houver um ciclo Hamiltoniano, a solução do PCV no grafo modificado terá um comprimento igual ao número de vértices do grafo. Se essa solução existir e for menor ou igual ao número de vértices, então existe um ciclo Hamiltoniano no grafo original.

#### 2.1. Prova de NP-Completo

#### 2.1.1. Verificação de Certificado

Dado um conjunto de cidades e uma rota como certificado, podemos calcular a soma das distâncias entre as cidades na rota em tempo polinomial. Se essa soma for menor ou igual a *L*, o certificado é aceito, provando que o problema está em NP.

Code 1. Distancia

# **Complexidade Computacional**

O(n)

# 2.1.2. Redução de um Problema NP-Completo Conhecido (Ciclo Hamiltoniano)[3] para o PCV

Para mostrar que o problema do Ciclo Hamiltoniano é redutível ao problema do PCV - Caixeiro Viajante, transformamos uma instância do problema do Ciclo Hamiltoniano em uma instância do PCV de tal forma que a solução de um resolva o outro.

Dado um grafo G=(V,E) onde queremos verificar se existe um Ciclo Hamiltoniano:

Criamos uma matriz de distâncias D para o PCV. A matriz D terá tamanho VXV, onde V é o numero de vértices no grafo G

$$D[i][j] = \begin{cases} 0, & \text{se } i = j \\ 1, & \text{se } (i, j) \in E \\ \infty, & \text{se } (i, j) \notin E \end{cases}$$

Definimos o valor C=V como o custo que desejamos verificar no PCV. Este custo corresponde ao número de vértices, que é o número de arestas em um Ciclo Hamiltoniano.

A redução do problema do Ciclo Hamiltoniano para o PCV mostra que qualquer instância do problema do Ciclo Hamiltoniano pode ser resolvida usando um algoritmo para o PCV. Como o Ciclo Hamiltoniano é um problema NP-Completo, essa redução implica que o PCV é pelo menos tão difícil quanto o Ciclo Hamiltoniano, confirmando que o PCV também é NP-Completo.

# 2.1.3. Conclusão Prova

Essa redução, realizada em tempo polinomial, juntamente com a verificação em tempo polinomial do certificado e qualquer instância do problema NP-Completo pode ser transformada em uma instância do PCV em tempo polinomial, o PCV na versão de decisão é NP-Completo.

#### 2.2. Implementação de Abordagens de Solução

Na segunda parte do trabalho, implementamos três algoritmos distintos para resolver o PCV: a força bruta, a programação dinâmica (algoritmo de Held-Karp) [1] e vizinhos mais próximo [2].

#### 2.2.1. Algoritmo de força bruta

O algoritmo de força bruta gera todas as permutações possíveis das cidades e calcula a distância total para cada uma dessas rotas, retornando a rota de menor distância. Embora este método seja exato, sua complexidade O(n!), tornando-o impraticável para um número grande de cidades [4].

```
1 from itertools import permutations
  def calcular_distancia(rota, distancias):
      return (
          sum(distancias[rota[i]][rota[i + 1]] for i in
       range(len(rota) - 1))
          + distancias[rota[-1]][rota[0]]
  def forca_bruta(distancias, distancia_maxima):
11
12
      cidades = list(range(len(distancias)))
      melhor_rota = None
13
      menor_distancia = float("inf")
14
15
      for rota in permutations(cidades):
17
          distancia_atual = calcular_distancia(rota,
       distancias)
18
          if distancia_atual <= distancia_maxima and
       distancia_atual < menor_distancia:
19
              menor_distancia = distancia_atual
               melhor_rota = rota
20
21
22
      return melhor_rota, menor_distancia if melhor_rota
      else None
```

Code 2. Força Bruta

# **Complexidade Computacional**

O(n!)

## 2.2.2. Programação dinâmica

A programação dinâmica, por sua vez, é implementada através do algoritmo de Held-Karp. Este algoritmo resolve o PCV de maneira mais eficiente que a força bruta, explorando subproblemas para evitar a recalculação de distâncias. A complexidade é  $O(n^2 * 2^n)$ , ainda exponencial, mas muito mais eficiente que a força bruta [5]

```
1 import itertools
  def held_karp(distances, max_distance):
       n = len(distances)
C = {}
       for k in range(1, n):
    C[(1 << k, k)] = (distances[0][k], 0)</pre>
10
       for subset_size in range(2, n):
            for subset in itertools.combinations(range(1, n
12
       ), subset_size):
13
                bits = 0
                for bit in subset:
14
                     bits |= 1 << bit
15
                for k in subset:
17
                    prev_bits = bits & ~(1 << k)
res = []</pre>
18
                     for m in subset:
19
                         if m == 0 or m == k:
20
                              continue
21
                         res.append((C[(prev_bits, m)][0] +
        distances[m][k], m))
                     C[(bits, k)] = min(res)
23
24
       bits = (2**n - 1) - 1
25
       res = []
26
```

```
27     routes = []
28     for k in range(1, n):
29         res.append((C[(bits, k)][0] + distances[k][0],
k))
30         routes.append(C[(bits, k)][1])
31     opt, parent = min(res)
32
33     return routes, opt
```

Code 3. Held Karp

# **Complexidade Computacional**

 $O(n^2 * 2^n)$ 

#### 2.2.3. Vizinhos mais Próximos

A abordagem Vizinhos mais Próximos na busca de alimentos para encontrar uma rota próxima ao ideal para o PCV - Problema do Caixeiro Viajante. Esse algoritmo pode ficar presa em mínimos locais, ou seja, uma escolha localmente ótima pode não resultar na melhor solução global[2]

```
1 def vizinho_mais_proximo(
      matriz_distancias, cidade_inicial=0,
distancia_maxima=float("inf")
3):
      n = len(matriz_distancias)
      visitadas = [False] * n
      rota = [cidade_inicial]
      distancia_total = 0
      cidade atual = cidade inicial
      visitadas[cidade_atual] = True
10
11
      for _ in range(n - 1):
13
           # Encontra a pr xima cidade com a menor
       dist ncia, n o visitada
           proxima_cidade = np.argmin(
14
15
               [
                   matriz distancias[cidade atual][j] if
16
       not visitadas[j] else float("inf")
17
                  for j in range(n)
18
19
           distancia_para_proxima = matriz_distancias[
20
       cidade_atual][proxima_cidade]
           # Verifica se adicionar a pr xima cidade
       excede a dist ncia m xima
if distancia_total + distancia_para_proxima >
23
       distancia maxima:
               return None, None
25
           distancia_total += distancia_para_proxima
           rota.append(proxima_cidade)
27
           visitadas[proxima_cidade] = True
29
           cidade_atual = proxima_cidade
30
      # Adiciona a dist ncia de volta para a cidade
31
      distancia_final = matriz_distancias[cidade_atual][
32
       cidade_inicial]
33
      if distancia total + distancia final >
34
       distancia_maxima:
           return None, None
      distancia_total += distancia_final
38
      rota.append(cidade_inicial)
      return rota, distancia_total
40
```

Code 4. Vizinhos mais Próximos

# **Complexidade Computacional**

 $O(n^2)$ 

## 3. Análise Experimental

A última parte do trabalho é dedicada à análise experimental das abordagens implementadas. Para isso, utilizamos conjuntos de cidades de tamanhos variados, com distâncias entre elas geradas aleatoriamente. Medimos o tempo de execução de cada algoritmo e comparamos a qualidade das soluções encontradas.

Os resultados mostram que o algoritmo de força bruta, como esperado, é impraticável para mais de 10 cidades, devido ao crescimento exponencial do tempo de execução. A programação dinâmica, embora mais eficiente, ainda enfrenta dificuldades para grandes conjuntos de dados, mas consegue encontrar a solução ótima. A Colônia de Formigas, por outro lado, oferece uma solução em tempo muito mais curto, mesmo que a rota encontrada não seja sempre a ótima.

Os gráficos resultantes ilustram claramente as diferenças de desempenho. O tempo de execução dos algoritmos de força bruta e de programação dinâmica cresce exponencialmente com o número de cidades, enquanto o de Vizinhos mais Próximos mantém um crescimento mais linear, permitindo a resolução de problemas maiores. Em termos de qualidade da solução, tanto a força bruta quanto a programação dinâmica garantem a solução ótima, enquanto a Vizinhos mais Próximos encontra uma solução próxima, mas em muito menos tempo.

# Informação

A matriz de Distancias entre cidades utilizada foi a do site Melhores Rotas[6]

(https://www.melhoresrotas.com/tabela-de-distancias-entrecidades/br-bahia/)

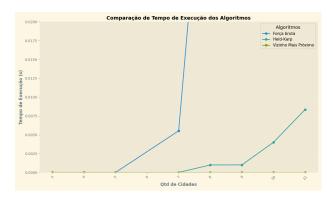


Figura 1. Gráfico Experimentos Comparativo de Tempo Execução

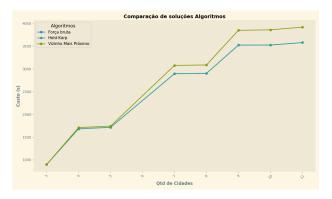


Figura 2. Gráfico Experimentos Comparativo de Soluções

#### 4. Conclusão:

O estudo comparativo demonstra a importância de escolher o algoritmo adequado dependendo do tamanho e das restrições do problema. Para pequenos conjuntos de dados, métodos exatos são preferíveis, mas para grandes conjuntos, as meta-heurísticas são mais viáveis.

A análise conclui que, embora os métodos exatos sejam necessários para instâncias pequenas do PCV, para grandes instâncias, as metaheurísticas como a Colônia de Formigas se mostram mais viáveis, equilibrando tempo de execução e qualidade da solução

#### Referências

- D. S. Johnson, L. A. McGeoch e E. E. Rothberg, «Asymptotic experimental analysis for the Held-Karp traveling salesman bound», em *Proceedings of the 7th Annual ACM-SIAM Sympo*sium on Discrete Algorithms, ACM Press San Francisco, vol. 341, 1996, p. 350.
- [2] G. Jäger e P. Molitor, «Algorithms and experimental study for the traveling salesman problem of second order», em Combinatorial Optimization and Applications: Second International Conference, COCOA 2008, St. John's, NL, Canada, August 21-24, 2008. Proceedings 2, Springer, 2008, pp. 211–224.
- [3] A. C. Gusmão, L. R. Bueno e R. A. Hausen, «Um algoritmo paralelo para o problema de caminhos hamiltonianos em grafos Kneser», XLV. Simpósio Brasileiro de Pesquisa Operacional (SBPO 2013), Natal-RN, pp. 3102–3113, 2013.
- [4] T. H. Cormen, *Introduction to Algorithms* (Fourth Edition). MIT Press, 2022, ISBN: 978-0262046305.
- [5] Wikipedia. «Held-Karp Algorithm». Accessed: 2024-08-20.
   (2023), URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Held%E2%80%93Karp\_algorithm.
- [6] Balaiocientífico. «Matriz de distância dos municípios brasileiros». Acesso em: 30 ago. 2024. (2024), URL: https://www. balaiocientifico.com/r/matriz-de-distancia-dos-municipiosbrasileiros/.

Agosto 2024 😉