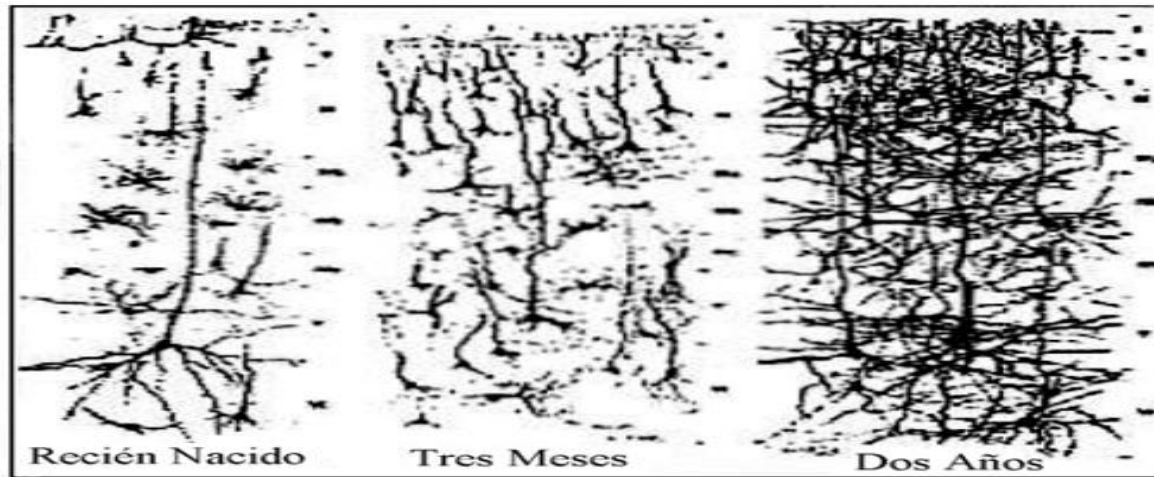


Red neuronal SOM

Jorge Luis Guevara Díaz

Mapas Autoorganizativos



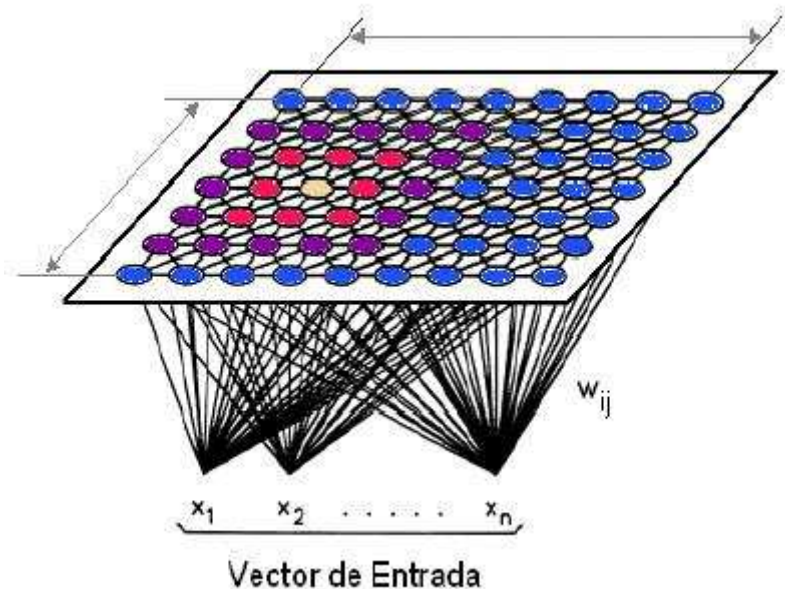
G. M. Edelman premio Nobel de medicina 1972

director del Instituto de Neurociencia y presidente del *Neurosciences Research Foundation*

Jorge Luis Guevara Díaz

Mapas Autoorganizativos

- Teuvo Kohonen



$$y_i = -r_i(y_i) + \text{EntradaNeurona}_i + \sum_{j=1}^n z_{ij}y_j$$

$$\|x - w_c\| = \min_i (\|x - w_i\|)$$

$$w_i(t+1) = \begin{cases} w_i(t) + \alpha(t)h(|i-g|)(x - w_i(t)) & \text{si } i \in R \\ 0 & \text{si } i \notin R \end{cases}$$

Funcion gaussiana

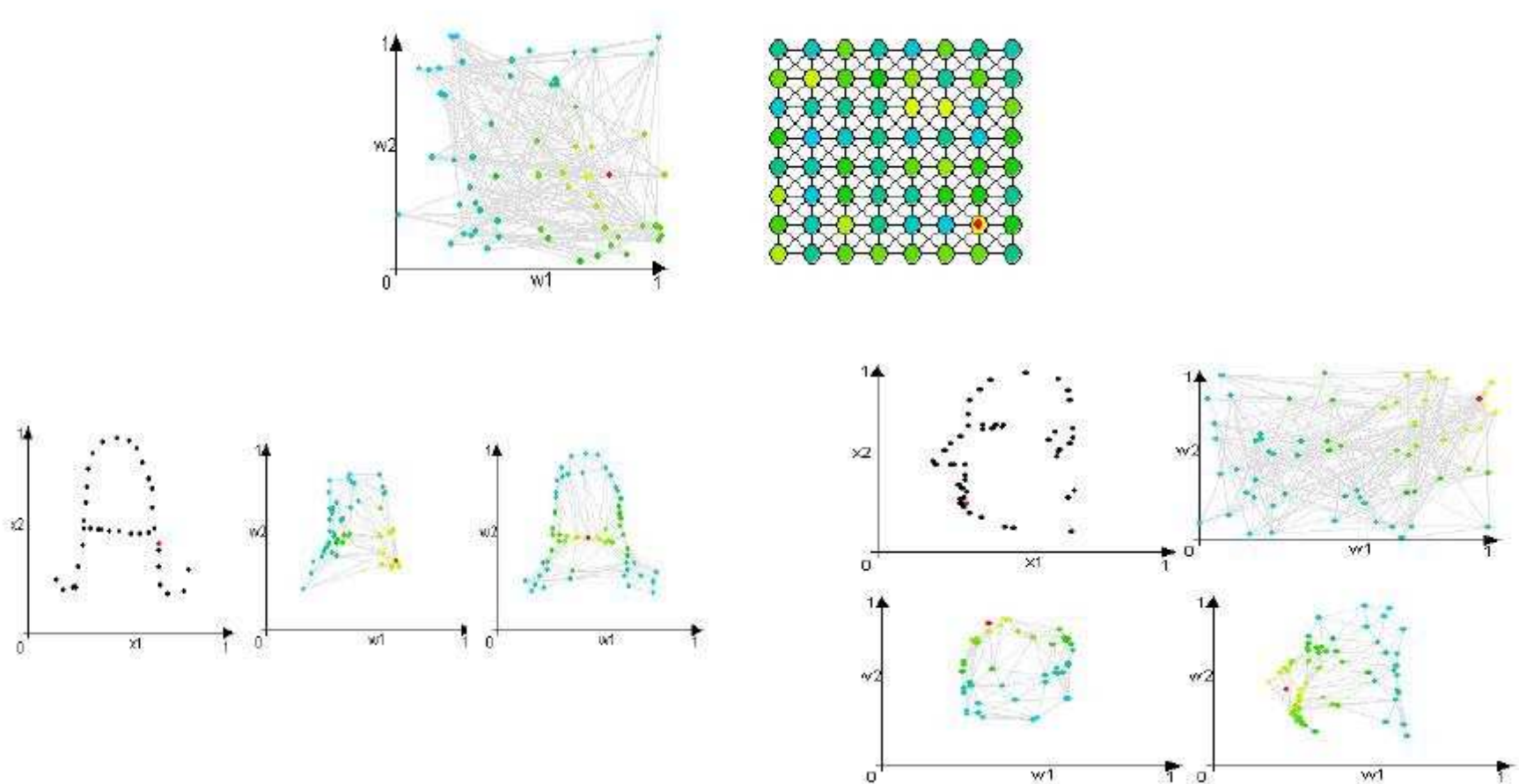
$$h(|i-g|, t) = e^{-\frac{(|i-g|)^2}{2R(t)^2}}$$

Función triangular

$$h(|i-g|, t) = \begin{cases} 0 & \text{si } |i-g| > t \\ \frac{R(t)-|i-g|}{R(t)} & \text{si } |i-g| \leq t \end{cases}$$

Jorge Luis Guevara Diaz

Mapas Autoorganizativos



Jorge Luis Guevara Díaz

Mapas Autoorganizativos

Algoritmo 1 Aprendizaje Kohonen

Requiere: inicializar pesos $w_{i,j}$ para cada neurona en la capa de competición

Mientras los pesos $w_{i,j}$ no varíen significativamente **Hacer**

Para cada patrón de entrada **Hacer**

 presentar el patrón a la red

 obtener la neurona ganadora

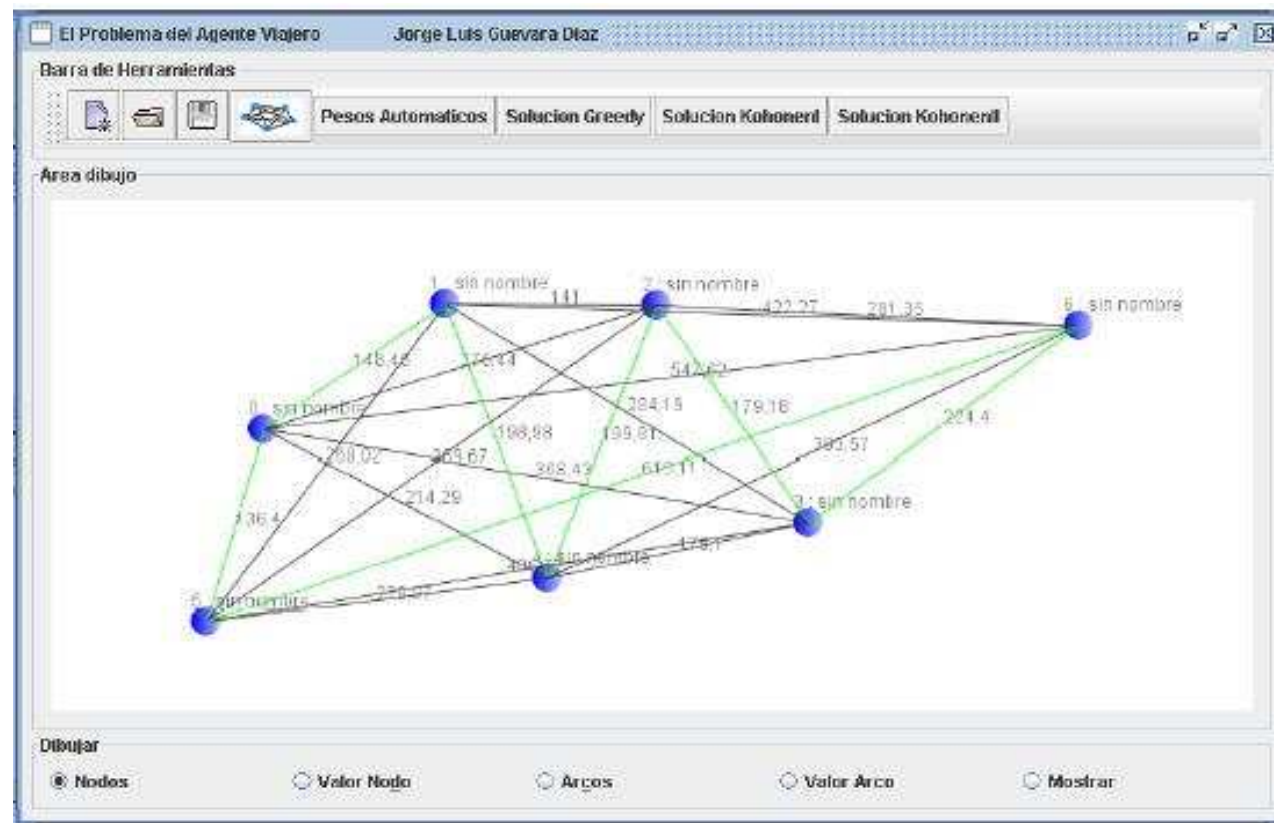
 actualizar pesos de la neurona ganadora y de sus vecinos

Fin Para

 actualizar tasa de aprendizaje y radio de vecindad

Fin Mientras

Aplicación de los SOM al Problema del Agente Viajero



Jorge Luis Guevara Díaz

Aplicación de los SOM al Problema del Agente Viajero

PRUEBAS

Numero ciudades	Ruta Greedy	Ruta Kohonen G	Ruta Kohonen T
4	1160	1160	1160
5	1111.6	1111.6	1111.6
6	1285.50	1115.34	1181.98
7	1567.70	1538.50	1567.70
8	1447.71	1540.44	1659.52
9	1667.81	1688.44	1659
10	1696.86	1672.53	1647.89
11	2061.35	1876.05	1958.55
12	1427.03	1469.86	1469.86
13	2173.22	2104.41	2089.77
14	1787.16	1797.55	1773.59
15	2547.85	2370.59	2605.72

Algoritmo 2 Mapa Autoorganizativo para el Problema del Agente Viajero

Requiere: inicializar pesos $w_{i,j}$ para cada neurona en la capa de competición

Mientras los pesos $w_{i,j}$ no varíen significativamente **Hacer**

Para cada nodo u_i de $G(V,E)$ **Hacer**

 presentar la ciudad u_i a la red

 obtener la neurona ganadora

Si la neurona ganadora, ha ganado antes para esta pasada **Entonces**

 valor \leftarrow aleatorio

Si $valor < 0,5$ **Entonces**

 crear neurona a la izquierda

 asignar pesos a la neurona creada $w_{n,j} = (0,04 * w_{k-1,j} + (0,95)w_{k,j}) + (0,01\gamma_i)$

Si No

 crear neurona a la derecha

 asignar pesos a la neurona creada $w_{n,j} = (0,04 * w_{k+1,j} + (0,95)w_{k,j}) + (0,01\gamma_i)$

Fin Si

Fin Si

Si si la neurona no gana para tres iteraciones seguidas **Entonces**

 eliminar la neurona

 actualizar pesos de la neurona ganadora y de sus vecinos

Fin Si

Fin Para

 actualizar tasa de aprendizaje y radio de vecindad

Fin Mientras

$$\theta(V * n * iteraciones)^{1/2}$$