Guía Laboratorio 5 Procesamiento Digital de Señales Transformada Z y sistemas LTI

Camilo Vásquez, Paula Pérez, Alejandro Escobar, Jhon Lopera y Cristian Ríos 2020-1

NOTAS:

- Enviar el informe del laboratorio con el siguiente nombre: Lab5_PDS_Apellido_Nombre.ipynb
- Enviar junto con el informe los archivos adicionales generados y descargados. Todo esto debe ir en un archivo comprimido con el siguiente nombre: Lab5_PDS_Apellido_Nombre.zip

1. Introducción

En este laboratorio se pretende afianzar los conceptos de convolución y transformada Z.

Material de apoyo: https://github.com/mgeier/python-audio/blob/master/signal-processing/audiolazy.ipynb

2. Transformada Z

Considere las siguientes sistemas representados con ecuaciones en diferencias. Elija una ecuación estas de acuerdo con su ultimo número de cédula, aplique la transformada Z y halle la función de transferencia del sistema.

0.
$$y[n] - 2.83y[n-1] + 4y[n-3] = 2x[n] - 3x[n-1] + x[n-2]$$

1.
$$y[n] = 4y[n-1] - 3y[n-2] + y[n-3] + x[n-1] + x[n-2]$$

2.
$$y[n] = y[n-1] + 0.5y[n-1] + x[n-2] - 10x[n-3]$$

3.
$$y[n] - 0.7y[n-1] + 0.2y[n-2] = x[n] - x[n-1] + x[n-2]$$

4.
$$y[n] = -2y[n-1] - 15y[n-3] + 10x[n-2] + 10x[n-2] - 0.2x[n]$$

5.
$$y[n] = 6y[n-1] - 10y[n-1] + 3x[n-2] - 7x[n-2] + x[n]$$

6.
$$y[n] = y[n-1] - 0.5y[n-2] + x[n] + x[n-1]$$

7.
$$y[n] = 5.4y[n-2] - 2y[n-2] + x[n-1] + 5x[n-1]$$

8.
$$y[n] = x[n] + 8x[n-1] - 2y[n-2] + 5y[n-1]$$

9.
$$y[n] + 0.3y[n-2] = x[n] + 15x[n-1] - 2y[n-1]$$

Para desarrollar el laboratorio es necesario representar el numerador y denominador de la función de transferencia usando listas en python.

Nota: Recuerde que las listas solo contienen los coeficientes de los polinomios de Z ordenados de mayor a menor orden.

1. Importe las funciones del archivo adjunto *ztrans.py* y úselas para graficar la respuesta en frecuencia y fase, la respuesta al impulso, la respuesta al escalón, y el diagrama de polos y ceros.

- 2. ¿Dónde están ubicados los polos y los ceros?
- 3. ¿Qué se puede decir de la respuesta en frecuencia y fase de la función de transferencia?
- 4. ¿Qué se puede decir acerca de la respuesta al impulso y al escalón?
- 5. ¿Qué se puede decir acerca de la estabilidad del sistema?

3. Transformada Z: Introducción a los filtros digitales

- 1. Genere una señal sinusoidal cuya frecuencia se incremente en el tiempo de forma cuadrática. La señal debe tener una duración de 50 segundos y debe tener una frecuencia de muestreo de 8000 Hz.
- 2. Grafique y escuche la señal ¿Qué se puede decir acerca del audio?
- 3. Genere la función de transferencia de un filtro de respuesta finita al impulso (FIR) usando las siguientes instrucciones.

```
import scipy.signal as signal
n = 10
num = signal.firwin(n, [0.2, 0.4], pass_zero=False)
den=np.zeros(n)
den[0] = 1
```

- 4. Grafique la respuesta en frecuencia y fase, la respuesta al impulso, la respuesta al escalón, y el diagrama de polos y ceros del filtro FIR.
- 5. ¿Qué puede concluir acerca de las gráficas anteriores? ¿Qué tipo de filtro es? ¿Cuáles son las frecuencias de corte? ¿Dónde están ubicados los polos y ceros? ¿Qué puede decir de la estabilidad del filtro?
- 6. Calcule la respuesta del filtro ante la señal generada previamente. Grafique la señal antes y después de pasar por el filtro. ¿Qué le ocurrió a la señal?

Tip: Recuerde que para calcular la respuesta del sistema ante una entrada debe usar la convolución.

```
data2=np.convolve(data, num, mode='same')
```

- 7. Aumente progresivamente el orden n del filtro (mínimo 3 veces), repita el procedimiento anterior (items 3, 4, 5, y 6), y concluya. Que puede decir de la respuesta en frecuencia (fase y potencia), y de los polos y ceros.
- 8. Genere una señal sinusoidal cuya frecuencia se vaya incrementando en el tiempo de forma cúbica, la señal debe tener la misma duración y una frecuencia de muestreo de 8000 Hz. Repita los pasos 3, 4, 5 y 6. Concluya de acuerdo a las gráficas obtenidas.

4. Agregando polos y ceros al sistema

- 1. Retorne al sistema anterior con n = 10.
- 2. Use la función computeZ(num, den, zeros, poles, data) que se encuentra en el archivo adjunto (ztrans.py) para agregar polos y ceros a una función de transferencia. Observe un ejemplo a continuación:

- 3. Explique el comportamiento del sistema si se agrega de forma independiente:
 - Dos ceros conjugados de magnitud 0.9
 - Un polo real de magnitud 1.2

5. Conclusiones

Realice conclusiones generales sobre la práctica. Recuerde que las conclusiones son parte fundamental de su evaluación en el laboratorio, tómese el tiempo de pensar las conclusiones.