

Tarea 1

álgebra lineal

2024-09-14

Vectores

- Una partícula tiene una posición en el tiempo de acuerdo a un movimiento rectilíneo uniforme dado por $\vec{r}(t) = 6t\hat{i} + (8t + 2)\hat{j} + (2t + 1)\hat{k}$. Suponga que a partir del tiempo $t = 0$ se observa su desplazamiento
 - ¿Cuál es la posición de la partícula después de 4 segundos?
 - Calcular a que distancia del origen se encuentra la partícula al segundo 5.
 - Si la rapidez de la partícula se calcula como $|\vec{v}| = \sqrt{v_x^2 + v_y^2 + v_z^2}$. Calcular la rapidez que tiene la partícula en el instante $t = 4$.
- Investigar el concepto de *cosenos directores*. Calcular los cosenos directores de los siguientes vectores $\vec{a} = (12, -15, -16)$, $\vec{\alpha} = (2, -3, -1)$ y $\vec{\alpha} = (3, 4, 5)$
- Sean $\vec{a} = (3, -1, 2, 4)$, $\vec{b} = (1, 2, 0, 1)$, $\vec{c} = (3, 2, -3, 5)$ y $\vec{d} = (7, -4, 1, 11)$. Mostrar que \vec{ab} es paralelo a \vec{cd} .
- Sea $\vec{a} = (3, -1, 4)$ y $\vec{b} = (4, 2, -1)$. Encontrar a) $\|\vec{a} + \vec{b}\|$ b) $\|\vec{a} - \vec{b}\|$ c) $\|2\vec{a} - \vec{b}\|$.
- Encontrar un vector \vec{x} , $\vec{x} \neq \vec{0}$ que sea ortogonal a $\vec{v} = (1, 3, 2)$. Encuentra una condición que cumplan todos los vectores ortogonales al vector \vec{v} . (*sugerencia*: en este caso, el vector \vec{v} es un vector normal).
- Sean $\vec{A} = (5, 3, 3)$, $\vec{B} = (1, 3, 1)$ y $\vec{C} = (2, 6, -1)$. Uno de los ángulos del triángulo ABC es recto. ¿qué ángulo es?
- Escribir una condición para caracterizar a todos los vectores $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$ que sean ortogonales a los vectores $\vec{a} = (1, 3, 2)$, $\vec{b} = (-1, -2, 1)$ y $\vec{c} = (0, 1, 4)$.

Axiomas de Espacio vectorial

- Demostrar que \mathbb{R}^3 con las operaciones de suma de vectores $+: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ y multiplicación escalar $\cdot: \mathbb{R} \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ cumple los axiomas de espacio vectorial.

Producto escalar en \mathbb{R}^n

- Probar usando la definición de la norma euclidiana que para todo $c \in \mathbb{R}$ y $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$, $\|c \cdot \vec{x}\| = |c|\|\vec{x}\|$.
- Probar que $(a\vec{v} + b\vec{w}) \cdot (c\vec{v} + d\vec{w}) = ac\|\vec{v}\|^2 + (ad + bc)(\vec{v} \cdot \vec{w}) + bd\|\vec{w}\|^2$, para todo $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ y $\vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^n$
- Probar la identidad de *polarización*. Para todo $\vec{v}, \vec{w} \in \mathbb{R}^n$

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = \frac{1}{4}(\|\vec{v} + \vec{w}\|^2 - \|\vec{v} - \vec{w}\|^2)$$

- En \mathbb{R}^2 , graficar el conjunto $D = \{\vec{v} \in \mathbb{R}^2 : \|\vec{v}\| = 1\}$.
- Encontrar a tal que $\vec{v} = (2, a, -3)$ sea ortogonal a $\vec{w} = (-1, 3, -2)$

Rectas y planos

1. Encontrar las ecuaciones vectorial y paramétricas del plano que pasa por $A = (-1, 2, 2)$, $B = (0, 3, 1)$ y $C = (0, 0, 2)$.
2. Determinar la ecuación del plano que pasa por $A = (1, 0, 4)$ que es ortogonal a la línea que pasa por el origen y $(2, 3, 4)$
3. Escribir la ecuación del plano que pasa por el punto $(3, 7, 2)$ y es paralelo a las rectas $l_1 : \frac{x-1}{4} = \frac{y+2}{1} = \frac{z-4}{2}$ y $l_2 : \frac{x-3}{5} = \frac{y-2}{3} = \frac{z+1}{1}$
4. Escribir la ec. del plano que pasa por $(1, 0, -1)$ y contiene a la recta $\frac{x}{2} = \frac{y+1}{3} = \frac{z-2}{1}$.
5. Sea E el conjunto de vectores en \mathbb{R}^3 que son ortogonales a $(3, 2, 1)$. Mostrar que E es un plano encontrando su ecuación.
6. Sea E el conjunto de puntos de la forma

$$\{\vec{v} \in \mathbb{R}^3 : \vec{v} = (3, 2, 1) + s(2, 0, 1) + t(1, 1, 2), s, t \in \mathbb{R}\}$$

Mostrar que E es un plano y encontrar su ecuación cartesiana.

7. Sea E el plano con ecuación $x + y - 2z = 3$. Si l es la recta con ecuación $X(t) = (2, 1, 3) + t(0, 1, 4)$. Hallar la intersección de la recta y el plano.
8. Sea $\vec{A} = (-1, 2, 3)$, $\vec{B} = (2, 5, -3)$, $\vec{C} = (4, 1, -1)$ y $\vec{D} = (1, 3, -3)$.
 - a) Encuentre el vector de los puntos de trisección de la recta que pasa por \vec{A} y \vec{B} .
 - b) Encuentre la distancia entre los puntos A y B .
 - c) Encontrar la ecuación del plano que pasa por \vec{A} y perpendicular a \vec{OB} .
 - d) Encontrar la ecuación del plano que pasa por el origen \mathbf{O} y los puntos \vec{A} y \vec{B} .
 - e) Encontrar la distancia de \vec{OD} al plano formado por A, B y C . *Sugerencia:* revisar la fórmula o bien calcular la recta que pasa por OD y dirección $\vec{d} = \vec{n}$.
 - f) Encontrar la ecuación vectorial (paramétrica) que pasa por \vec{A} y paralelo a \vec{BC} .
 - g) Encontrar la ecuación de la recta que pasa por \vec{D} y forma un ángulo de 30° con la normal al plano formado por ABC .
9. Se dan los vértices de un triángulo en $A = (0, 0, 0)$, $B = (0, 4, 4)$ y $C = (3, 3, 0)$.
 - i) Calcular los ángulos internos en cada vértice y el perímetro del triángulo
 - ii) Calcular el plano que contiene al triángulo.
 - iii) Encontrar el conjunto intersección del plano en ii) y el plano $2x - y - 2z = 4$

Sistemas de ecuaciones

1. Considere los siguientes sistemas de ecuaciones lineales:

$$\begin{array}{rcl} 2x_1 + 3x_2 & = & 5 \\ x_1 - 4x_2 & = & -3 \\ 2x_1 - 8x_2 & = & -6 \end{array} \qquad \begin{array}{rcl} 2x_1 + 3x_2 & = & 5 \\ x_1 - 4x_2 & = & -3 \end{array}$$

Determine el conjunto solución de cada uno de los sistemas ¿Son sistemas equivalentes?

2. Encontrar todos los vectores en \mathbb{R}^3 que sean ortogonales a $(1, 2, 3)$ y a $(-2, 0, 1)$.
3. Usar eliminación gaussiana para resolver los siguientes sistemas

$$\begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & +x_3 = 1 \\ x_1 & +2x_2 & +2x_3 = 1 \\ x_1 & +2x_2 & +3x_3 = 1 \end{array} \qquad \begin{array}{rcl} 4x_2 & -3x_3 & = 3 \\ -x_1 & +7x_2 & -5x_3 = 4 \\ -x_1 & +8x_2 & -6x_3 = 5 \end{array}$$

$$\begin{array}{rcl} 2x_1 & -x_2 & = 0 \\ -x_1 & +2x_2 & -x_3 = 0 \\ & -x_2 & +x_3 = 1 \end{array} \qquad \begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & +x_3 & +x_4 = 1 \\ x_1 & +x_2 & +3x_3 & +3x_4 = 3 \\ x_1 & +x_2 & +2x_3 & +3x_4 = 3 \\ x_1 & +3x_2 & +3x_3 & +3x_4 = 4 \end{array}$$

4. Determinar el valor de λ para que el siguiente sistema de ecuaciones tenga soluciones no nulas (y de hecho una infinidad).

$$\begin{array}{rcl} x_1 & +2x_2 & -2x_3 = 0 \\ 2x_1 & -x_2 & +\lambda x_3 = 0 \\ 3x_1 & +x_2 & -x_3 = 0 \end{array}$$

5. Encontrar las soluciones del sistema de ecuaciones

$$\begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & +x_5 = 0 \\ x_1 & +x_2 & -x_3 = 0 \\ x_3 & +x_4 & +x_5 = 0 \end{array} \qquad (1) \qquad \begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & -x_3 = 0 \\ 2x_1 & +2x_2 & -x_3 = 2 \\ -x_1 & -x_2 & +x_3 = 0 \end{array} \qquad (3)$$

$$\begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & -x_3 = 2 \\ x_1 & -3x_2 & +3x_3 = 0 \\ 2x_1 & +x_2 & +x_3 = 6 \end{array} \qquad (2) \qquad \begin{array}{rcl} x_1 & +x_2 & -2x_3 & +x_4 = 3 \\ 2x_1 & +2x_2 & +x_3 & -3x_4 = 1 \\ x_1 & -2x_2 & +x_3 & +x_4 = 3 \\ x_1 & -x_2 & -x_3 & +2x_4 = 4 \end{array} \qquad (4)$$

6. Determinar el valor de λ para que el siguiente sistema de ecuaciones tenga una infinidad de soluciones. ¿En que casos no tiene solución?

$$\begin{array}{rcl} x_1 & + & 2x_2 & - & 2x_3 & = & 0 \\ 2x_1 & - & x_2 & + & \lambda x_3 & = & 0 \\ 3x_1 & + & x_2 & - & \lambda x_3 & = & 0 \end{array}$$

7. Para las siguientes matrices:

- Usando eliminación gaussiana encontrar su forma escalonada reducida.
- Escribir el sistema de ecuaciones resultante $Ax = 0$.
- Resolver el sistema de ecuaciones y expresar el conjunto solución.

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 6 \\ 4 & 7 & 9 \\ 3 & 5 & 4 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & 0 & 2 \\ -1 & 2 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -2 & 4 & 0 & 2 \\ -1 & 2 & 1 & 2 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & -4 \end{bmatrix}$$

8. Encuentra los posibles valores para h y k tales que el sistema con matriz aumentada

$$A = \left[\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & h \\ 2 & k & 12 \end{array} \right]$$

tenga solución única.

Matrices

1. Calcula los productos ABC y BA de las matrices, con

$$A = \begin{pmatrix} 991 & 992 & 993 \\ 994 & 995 & 996 \\ 997 & 998 & 999 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 12 & -6 & -2 \\ 18 & -9 & -3 \\ 24 & -12 & -4 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

2. a) Una matriz se dice *idempotente* si $A^2 = A$. Probar que

$$B = \begin{pmatrix} 2 & -3 & -5 \\ -1 & 4 & 5 \\ 1 & -3 & -4 \end{pmatrix}$$

es idempotente

- b) Demuestre que si A es idempotente, entonces $B = I_n - A$ también es idempotente,
 c) Si A y B son como en b) entonces demuestre que $AB = BA = \mathbf{0}$

2. Se dice que una matriz $n \times n$ es *involutiva* si y sólo si $A^2 = I_n$.

a) Verifica que $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 4 & -3 & 4 \\ 3 & -3 & 4 \end{pmatrix}$ es involutiva

b) Demuestre que si A es involutiva entonces $\frac{1}{2}(I_n + A)$ y $\frac{1}{2}(I_n - A)$ son idempotentes y su producto es igual a la matriz cero.

3. Para las siguientes matrices, encontrar la fórmula para A^n con $n \in \mathbb{N}$,

$$A = \begin{pmatrix} \cos x & -\operatorname{sen} x \\ \operatorname{sen} x & \cos x \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

4. En \mathbb{R}^3 la matriz

$$R_z(\phi) = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\operatorname{sen} \phi & 0 \\ \operatorname{sen} \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

a) Calcular $R_z(\phi)\vec{x}$ y explicar rota al vector \vec{x} alrededor del eje z .)

b) Demuestre que si $\vec{v}' = R_z(\phi)\vec{v}$ entonces $\|\vec{v}'\| = \|\vec{v}\|$

5. Dada la matriz $\mathbf{X} = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ encontrar todas las matrices \mathbf{Y} tales que $\mathbf{XY} = \mathbf{YX}$

6. El *conmutador* de dos matrices cuadradas A y B se define como

$$[A, B] = AB - BA$$

a) Mostrar que las matrices conmutan con la multiplicación si $[A, B] = \mathbf{0}$

b) Calcular el conmutador de las siguientes matrices

$$\bullet A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\bullet A = \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 7 \\ -2 & 0 \end{pmatrix}$$

c) Demostrar que $[A, I] = \mathbf{0}$ para toda A matriz $n \times n$

7. Calcular M^2 , M^3 si M está dada por

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

8. Si $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ calcular A^5 .

9. Calcular $(ABC)^{-1}$ aplicando las propiedades de las matrices inversas

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 5 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} \quad y \quad C = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$$

10. Si $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ calcular A^{1000} .

11. Si $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$ calcular B^{1000} .

12. Calcular $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

- calcular A^2 .
- calcular A^3 .
- calcular A^k . observe un patrón y aplique inducción matemática.

1. Para $\begin{pmatrix} 1/2 & \alpha \\ 0 & 1/2 \end{pmatrix}$ determinar para que casos de α existe el límite $\lim_{n \rightarrow \infty} A^n$. (*sugerencia: determinar algunas potencias de A^n*)

2. Sea \vec{e}_j el vector unitario j , el cual contiene en la j -ésima posición a 1 y en las demás coordenadas es igual a 0. Para una matrix A describir los siguientes productos

a) $A \cdot e_j$ b) $e_i^T \cdot A$ c) $e_i^T \cdot A \cdot e_j$

Matrices inversas

1. Encuentre la inversa de la matriz

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \quad (5)$$

2. Generalize el problema para

$$A_5 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix} \quad (6)$$

3. Encontrar la inversa de matriz

$$A_5 = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \frac{1}{4} & \frac{1}{5} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{4} & \frac{1}{5} & \frac{1}{6} \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{5} & \frac{1}{6} & \frac{1}{7} \end{pmatrix} \quad (7)$$

4. Usando el método de Gauss-Jordan encontrar la inversa de

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ a_3 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a_{n-1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad (8)$$

5. Calcular la inversa A^{-1} de las siguientes matrices

a)

$$A = \begin{bmatrix} -4 & -3 \\ -3 & 2 \end{bmatrix}$$

d)

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -1 \\ 4 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

b)

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

e)

c)

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 9 & 3 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

6. Dadas las matrices $A = \begin{bmatrix} 5 & 3 \\ 3 & 2 \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} 6 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$ y $C = \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ -6 & 3 \end{bmatrix}$ resuelva cada una de las siguientes ecuaciones de matrices:

- a) $AX + B = C$.
b) $XA + B = C$.
c) $XA + C = X$.

7. Calcular $A + B$, AB , $A - B$, A^{-1} , B^{-1} y $(AB)^{-1}$ si

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

8. Sean

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 0 & 3 & -1 \\ 4 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \quad C = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Calcular AB , CAB , $B^T A^T C^T$, CB , BC , $AC^T B$, CBA .

9. Considere la siguiente matriz A ¿para qué valores de k , la matriz es invertible?

$$\begin{bmatrix} k+3 & -1 & 1 \\ 5 & k-3 & 1 \\ 6 & -6 & k+4 \end{bmatrix}$$

10. Aplicando el método de Gauss-Jordan, mostrar que las siguientes matrices son no invertibles

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -8 & 6 \end{bmatrix} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

11. Mostrar que para todo real θ la matriz es invertible y encontrar su inversa.

$$A = \begin{bmatrix} \sin(\theta) & \cos(\theta) & 0 \\ \cos(\theta) & -\sin(\theta) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

12. ¿Para que valores de λ el sistema tiene solución única, infinidad de soluciones o ninguna solución?

$$\begin{array}{rrcr} \lambda x & +y & +z & = 1 \\ x & +\lambda y & +z & = 1 \\ x & +y & +\lambda z & = 1 \end{array} \quad \begin{array}{rrcr} (1+\lambda)x & +y & +z & = 1 \\ x & +(1+\lambda)y & +z & = \lambda \\ x & +y & +(1+\lambda)z & = \lambda^2 \end{array}$$

13. Use el método de Gauss-Jordan para encontrar la inversa de la matriz o explicar por que no existe.

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 3 & 1 & 2 \\ 2 & 3 & -1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 1 & -2 & -1 \\ 2 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} a & 0 & 0 \\ 1 & a & 0 \\ 0 & 1 & a \end{bmatrix}$$

14. Demostrar que si A es invertible y simétrica entonces A^{-1} también es simétrica.

15. Si A es una matriz cuadrada de tamaño n , tal que $\mathbf{I} - A$ es invertible, probar que

$$A(\mathbf{I} - A)^{-1} = (\mathbf{I} - A)^{-1}A$$

Regla de Cramer

1. Usa la regla de Cramer para resolver los siguientes sistemas de ecuaciones:

$$\begin{array}{rrrrr} x & +y & +z & -w & = & 2 \\ & y & -z & +w & = & 1 \\ & & z & -w & = & 0 \\ & & z & +2w & = & 3 \end{array}$$

$$\begin{array}{rrrrr} x & +y & +z & = & 11 \\ 2x & -6y & -z & = & 0 \\ 3x & +4y & +2z & = & 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{rrrrr} x & +y & +z & = & a \\ & y & +z & = & 0 \\ & & z & = & 1 \end{array}$$

$$\begin{array}{rrrrr} x & +2y & +3z & = & 7 \\ 2x & +y & +2z & = & 0 \\ -2x & +y & -z & = & 4 \end{array}$$

2. Usando la fórmula de la adjunta calcula la inversa de las siguientes matrices:

$$1)A = \begin{pmatrix} -2 & 3 & 2 \\ 6 & 0 & 3 \\ 4 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad 2)B = \begin{pmatrix} \cos \theta & 0 & -\sin \theta \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin \theta & 0 & \cos \theta \end{pmatrix} \quad 3)A = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 2 & 3 & -3 \end{vmatrix} \quad 4)A = \begin{vmatrix} 2 & 4 & -1 \\ 1 & -1 & 3 \\ 3 & 4 & -3 \end{vmatrix}$$

3. Determinar las condiciones sobre a y b tal que el sistema

$$\begin{array}{rrrrr} x & +y & -az & = & 1 \\ 2x & +3y & 2z & = & b \\ x & -y & +bz & = & a \end{array}$$

4. Aplicando la regla de Cramer, indica todos los valores de a tales que la solución del siguiente sistema *no* sea única.

$$\begin{array}{rrrrr} (8-a)x & +2y & +3z & +aw & = & 0 \\ x & +(9-a)y & +4z & +aw & = & 0 \\ x & +2y & +3z & +aw & = & 0 \\ x & +2y & +3z & +aw & = & 0 \end{array}$$

Para el siguiente sistema de ecuaciones lineales

$$\begin{array}{rrrrr} x_1 & - & 2x_2 & + & ax_3 & = & 1 \\ 3x_1 & + & 2x_2 & + & x_3 & = & 2 \\ 2x_1 & & & + & ax_3 & = & 3 \end{array}$$

- a) Usando la regla de Cramer, resolver el sistema para $a = 2$
 b) Encontrar los valores para los cuales el sistema tiene una infinidad de soluciones.