

# Estructuras de Datos

DPTO INFORMATICA - U. CORDOBA  
Grafos II  
(caminos y recorridos)

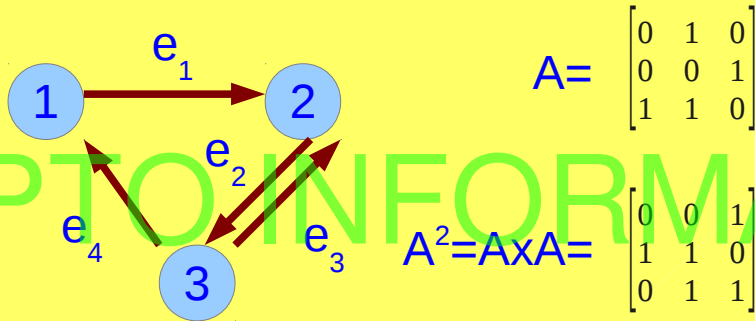
# Contenidos

- Introducción.
- Especificación.
- Implementaciones.
- Búsqueda de caminos.
- Recorridos.

DPTO. INFORMÁTICA - U. CORDOBA

# Buscando caminos

- Usando la matriz de adyacencia.
  - ¿Están dos nodos conectados? (fuerza bruta)



$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$A^2 = A \times A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A^3 = A^2 \times A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

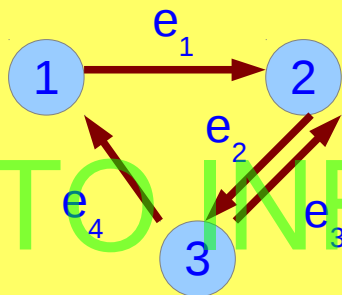
$$B^3 = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 2 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- $a_{ij}^r$  = número de caminos de longitud  $r$  que conectan el nodo  $i$  con el nodo  $j$ .
- $B^n = A + A^2 + A^3 + \dots + A^n$  = número de caminos de longitud  $\leq n$  que conectan dos nodos.
- $P$ , con  $p_{ij} = 1$  si  $b_{ij}^n > 0$ , matriz de conectividad o matriz de caminos.
- Complejidad para obtener  $P$  en un grafo de  $N$  nodos:  $A^r \times A = O(N^3) \times N \rightarrow O(N^4)$

# Buscando caminos

- Usando la matriz de adyacencia.
  - ¿Están dos nodos conectados? Alg. de Warshall.



$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P^0 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P^1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$P^2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$P^3 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

## Claves:

- Generar  $A = P^0 \rightarrow P^1 \rightarrow \dots P^n = P$
- $p_{ij}^k = 1$  si existe camino directo entre  $i, j$  o un camino con nodos intermedios en el conjunto  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$
- $p_{ij}^1 = 1$  si  $a_{ij} = 1$  o  $a_{i1} = 1$  y  $a_{1j} = 1$
- $P^1$  se calcula aplicando la regla:  
**Si**  $p_{ij}^0 = 1$  **entonces**  
 $p_{ij}^1 = 1$   
**Sino**  
 $p_{ij}^1 = p_{i1}^0 \cdot p_{1j}^0$   
**Fin-Si.**

```

Warshall(A, N): //Time Analysis  $O(N^3)$ 
Begin
P ← A
For k ← 1 to N Do
    For i ← 1 to N Do
        For j ← 1 to N Do
            If P[i, j] = 0 Then
                P[i, j] ← P[i, k] * P[k, j]
            End-If
        End-For
    End-For
End-For
End.
    
```

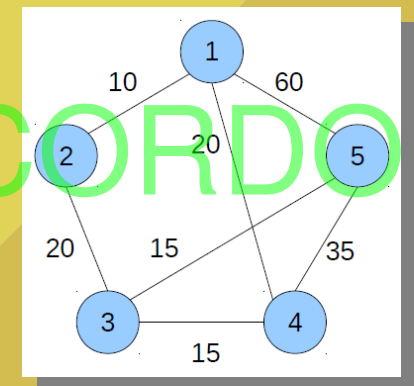
# Buscando caminos mínimos

- Alg. de Dijkstra.

## Claves:

- Busca el camino mínimo desde un nodo al resto.
- Los pesos deben ser  $\geq 0$ .
- Es un algoritmo voraz: en cada iteración busca la mejor solución local.
- Usa tres vectores:
  - S**: que indica los nodos visitados.
  - D**: distancia mínima al nodo origen.
  - P**: predecesor en el camino al nodo origen.
- Inicialmente S sólo marca el nodo inicial.
- En cada iteración:
  - Es seleccionado el nodo j no visitado ( $S[j]=0$ ) cuya distancia  $D[j]$  al origen sea la menor.
  - Actualizar las distancias D y predecesores P en función del nuevo nodo j introducido en S.
- Terminar cuando todos los nodos estén en S.
- Complejidad:  $O(N^2)$

Ejemplo: Todos los caminos de desde el nodo 1.



Inic.	Iter1			Iter2			Iter3			Iter4		
S D P	S	D	P	S	D	P	S	D	P	S	D	P
1 1 0 0	1	0	0	1	0	0	1	0	0	1	0	0
2 0 10 1	1	10	1	1	10	1	1	10	1	1	10	1
3 0 ∞ 0	0	30	2	0	30	2	1	30	2	1	30	2
4 0 20 1	0	20	1	1	20	1	1	20	1	1	20	1
5 0 60 1	0	60	1	0	55	4	0	45	3	1	45	3

¿Cómo obtengo el camino del nodo 1 al 5?  
 $P[5]=3 \rightarrow P[3]=2 \rightarrow P[2] \rightarrow 1$

# Buscando caminos mínimos

- Alg. de Dijkstra (algoritmo)

```
Dijkstra(IN: W[N,N], start; OUT: D[N],P[N])
```

```
LOCAL: S[N],i,j,x,minD
```

```
Begin:
```

```
  S[start] <- 1
```

```
  For i From 1 To N Do
```

```
    Dij] = W[start,i]
```

```
    Pij] = start
```

```
  End-For.
```

```
  For i From 1 To N-1 Do
```

```
    minD <- inf
```

```
    For j From 1 To N Do
```

```
      If S[j]=0 And D[j]<=minD Then
```

```
        minD <- D[j]
```

```
        x <- j
```

```
      End-If
```

```
    End-For
```

```
    S[x] <- 1
```

```
    For j From 1 To N Do
```

```
      If S[j]=0 And D[j] > D[x]+W[x,j] Then
```

```
        D[j]=D[x]+W[x,j]
```

```
        P[j]=x
```

```
      End-If
```

```
    End-For
```

```
  End-For
```

```
End.
```

Inicializar distancias  
y predecesores.

Buscar siguiente  
nodo a visitar.

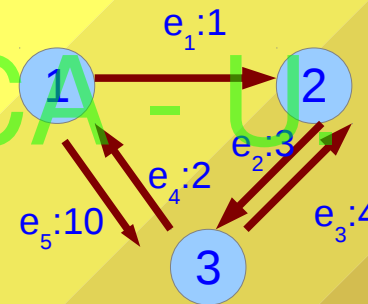
Actualizar  
distancias y  
predecesores.

# Buscando caminos mínimos

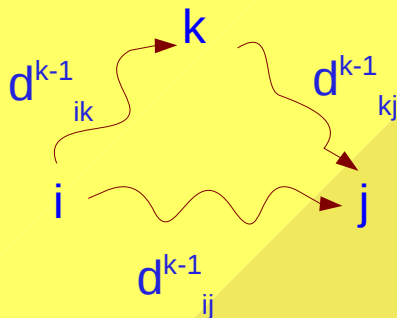
- Alg. de Floyd.

**Claves:**

- Camino mínimo para cualquier par de nodos.
- Generar  $W=D^0 \rightarrow D^1 \rightarrow \dots D^n = D$  **matriz distancia mínimas.**
- $d_{ij}^k$  = long. Camino más corto entre  $i, j$  con nodos intermedios sólo en el conjunto  $\{v_1, v_2, \dots, v_k\}$
- $D^1$  se calcula a partir de  $D^0$  aplicando la regla:  
 $d_{ij}^1 \leftarrow \min\{d_{ij}^0, d_{i1}^0 + d_{1j}^0\}$
- Complejidad:  $O(N^3)$



$$W = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 10 \\ \infty & 0 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix}$$



¿Cómo obtengo el camino entre dos nodos?

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 10 \\ \infty & 0 & 3 \\ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$D^0$   $I^0$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 10 \\ \infty & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$D^1$   $I^1$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ \infty & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$D^2$   $I^2$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 4 \\ 5 & 0 & 3 \\ 2 & 3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 3 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$D^3$   $I^3$

# Buscando caminos mínimos

- Alg. de Floyd.

```
Floyd(IN: W; OUT: D,I)
Begin
D ← W
P ← 0
For k From 1 To N Do
  For i From 1 To N Do
    For j From 1 To N Do
      If D[i,k]+D[k,j]<D[i,j] Then
        D[i,j] ← D[i,k]+D[k,j]
        I[i,j] ← K
      End-If
    End-For
  End-For
End-For
End.
```



# Recorridos

- Recorrido en profundidad.

## Claves:

- Los nodos tienen un campo “visitado”.
- Partimos de un nodo s.
- Recorremos de forma recursiva cada nodo conectado a s no visitado.
- En el recorrido forma un árbol abarcador.
- Podemos tener más de un árbol=bosque.

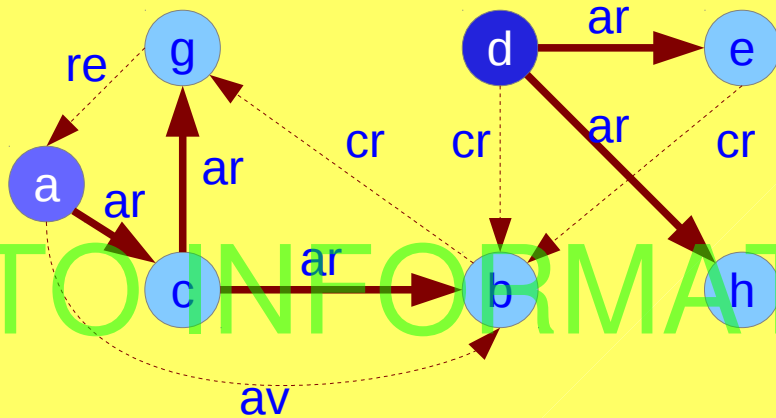
```
G::scan(v, F) //Versión recursiva
Begin
  mark v as visited.
  F(v)
  For each node u adjacent to v Do
    If not u is visited then
      scan(u, F)
    End-If
  End-For
End.
```

```
DepthFirst(G, F)
Begin
  G.resetNodes()
  For each node v not visited Do
    G.scan(v, F)
  End-For
End.
```

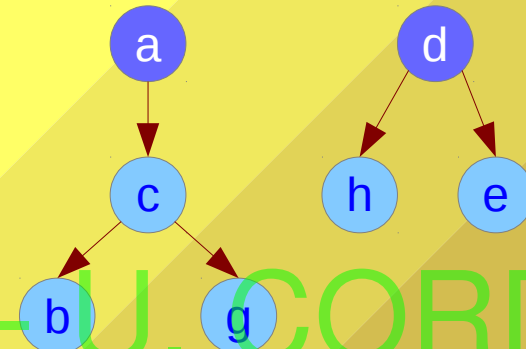
```
G::scan(v, F) //Versión iterativa
Begin
  Stack S
  S.insert(v)
  While not S.empty() Do
    v ← S.top()
    If v.isVisited() Then
      S.remove()
    Else
      v.setVisited()
      F(v)
      For each node u adjacent to v Do
        If not u is visited then
          S.insert(u)
        End-If
      End-For
    End-If
  End-While
End.
```

# Recorridos

- Recorrido en profundidad.



Orden de recorrido:  
1:a 2:c 3:g 4:b 5:d 6:h 7:e



Bosque abarcador en profundidad.

Nota importante: en el caso de que haya más de una elección posible, no hay un orden predefinido.

Los nodos  $n$  descendientes de  $n_1$  cumplen:

$$o(n_1) < o(n) \leq o(n_1) + d(n_1)$$

## Tipos de lados para grafos dirigidos:

- Del árbol abarcador.
- $(n_1, n_2)$  es de *avance* si:  $o(n_1) < o(n_2) \leq o(n_1) + d(n_1)$
- $(n_2, n_1)$  es de *retroceso* si:  $o(n_1) < o(n_2) \leq o(n_1) + d(n_1)$
- $(n_1, n_2)$  es *cruzado* si:  $o(n_1) > o(n_2) + d(n_2)$ .

## Tipos de lados para grafos no dirigidos:

- Del árbol.
- De avance/retroceso.

# Recorridos

- Recorrido en amplitud.

**Claves:**

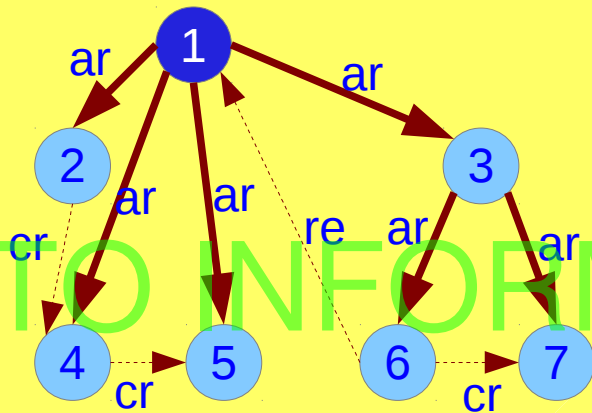
- Partimos de un nodo s.
- Recorremos el grafo aumentando en cada iteración en 1 la distancia de los nuevos nodos visitados.
- Se utiliza una cola FIFO para guiar el recorrido.
- El recorrido forma un árbol abarcador.
- Podemos tener más de un árbol=bosque.

**BreadthFirst(G,F)**

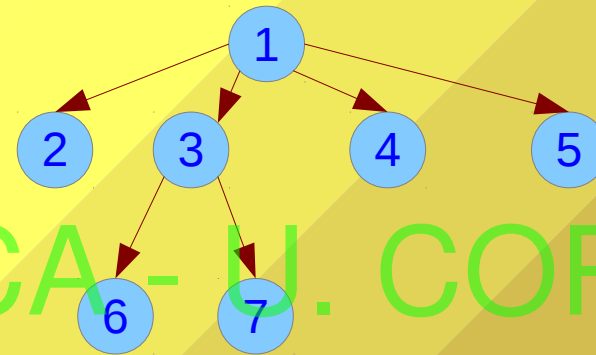
```
Begin
  G.resetNodes()
  s <- G.firstNode()
  F(s)
  s.setVisited()
  Queue.insert(s)
  While not Queue.isEmpty() Do
    s <- queue.front()
    queue.removeFront()
    For each n adjacent to s Do
      If not n.isVisited() Then
        F(n)
        n.setVisited()
        queue.insert(n)
      End-If
    End-For
  End-While
End.
```

# Recorridos

- Recorrido en amplitud.



Orden de recorrido:  
1 2 3 4 5 6 7



Árbol abarcador en  
amplitud.

## Tipos de lados para grafos dirigidos:

- Del árbol abarcador.
- $(n2, n1)$  es de retroceso si:  $o(n1) < o(n2) \leq o(n1) + d(n1)$
- $(n1, n2)$  es cruzado si:  $o(n1) > o(n2) + d(n2)$ .

## Tipos de lados para grafos no dirigidos:

- Del árbol.
- Cruzados.

# Recorridos

- Ordenación topológica.

**Claves:**

- Se aplica a GDA.
- **Ejemplo:** grafo de proyecto (PERT):
  - Cada nodo es una tarea.
  - Un lado (n1,n2) indica que la tarea n1 es un **prerrequisito** para la tarea n2.
- La ordenación topológica es un recorrido en orden de los nodos respetando los prerrequisitos.
- Se implementa con una modificación del recorrido en profundidad, procesando el nodo después de la llamada recursiva.
- Complejidad  $O(N^2)$

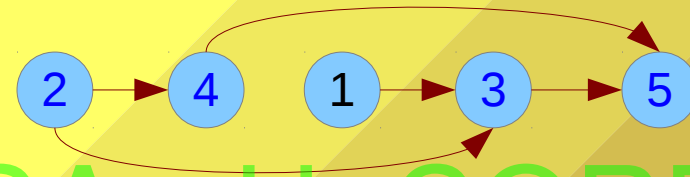
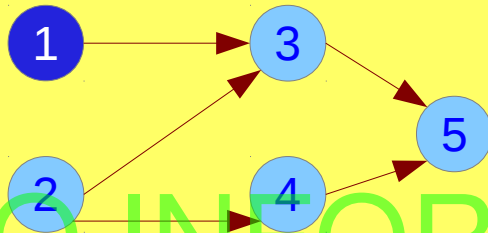
```
TopologicalSorting(G, s, F)
Begin
  G.resetNodes()
  For each node s not visited Do
    G.scan(s, F)
  End-For
End.

G::Scan(s, F)
Begin
  mark s as visited.
  For each node w adjacent to s Do
    If not w.isVisited() then
      Scan(w, F)
    End-If
  End-For
  F(s)
End.

Functor::operator (n)
Begin
  list.insertFront(n)
End.
```

# Recorridos

- Ordenación topológica.



Orden de procesamiento:

5 3 1 4 2

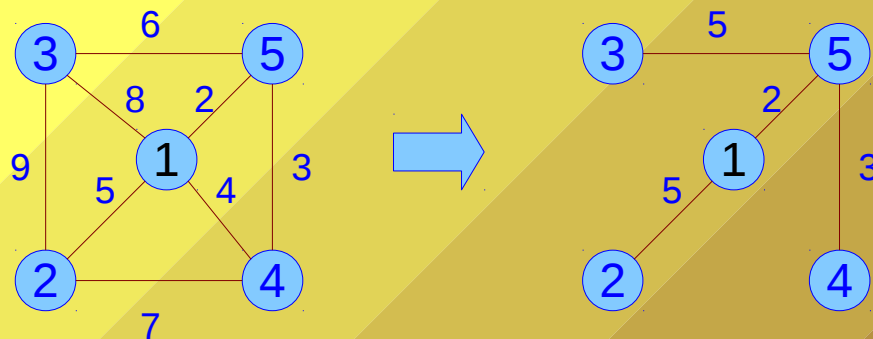
Ordenación topológica:

2 4 1 3 5

DPTO INFORMATICA - U. CORDOBA

# Árbol abarcador mínimo

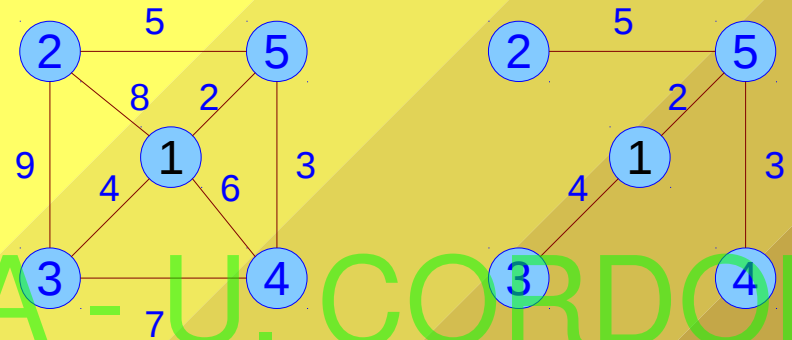
- Conceptos:
  - Se aplica a **grafos conexos no dirigidos**.
  - **Problema**: encontrar el subgrafo conexo que enlaza todos los nodos con coste mínimo.
  - **Propiedad explotada**: Si un grafo  $G$  se puede dividir en dos subgrafos  $U$  y  $G-U$ , el lado de coste mínimo que une estos subgrafos pertenece al AAM.
  - Un AAM con  $N$  nodos tendrá  $N-1$  lados (no tiene ciclos).
  - Puede existir más de una solución.



# Árbol abarcador mínimo

## • Algoritmo de Prim:

- **Inicializa** los conjuntos  $U:\{1\}$  y  $N-U:\{2,\dots,N\}$
- **Repetir**  $N-1$  veces:
  - Aplicar propiedad AAM: **buscar** lado  $(i,j)$  con  $i \in U$ ,  $j \in N-U$  con menor coste.
  - Introduce nodo  $j$  en  $U$ .
- Para reducir la complejidad de la búsqueda del lado se usan dos vectores:
  - **$V[i]=j$** : nodo  $j \in U$  más cercano al nodo  $i \in N-U$ .
  - **$C[i]$** : coste del lado  $(i,V[i])$ .
- Complejidad:  $O(N^2)$



	U	V	C
1	1	-	$\infty$
2	0	1	8
3	0	1	4
4	0	1	6
5	0	1	2

	U	V	C
1	1	-	$\infty$
2	0	5	5
3	0	1	4
4	0	5	3
5	1	-	$\infty$

	U	V	C
1	1	-	$\infty$
2	0	5	5
3	0	1	4
4	1	-	$\infty$
5	1	-	$\infty$

	U	V	C
1	1	-	$\infty$
2	0	5	5
3	1	-	$\infty$
4	1	-	$\infty$
5	1	-	$\infty$

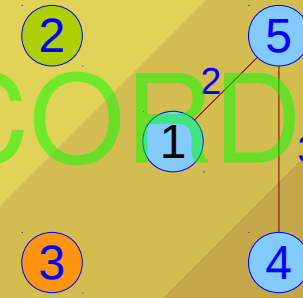
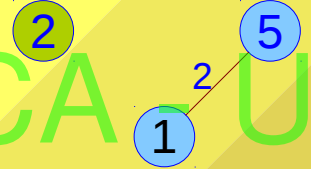
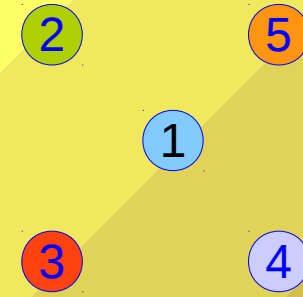
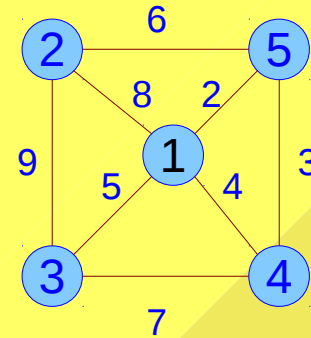
$L:\{ (1,5), (5,4), (1,3), (5,2) \}$



# Árbol abarcador mínimo

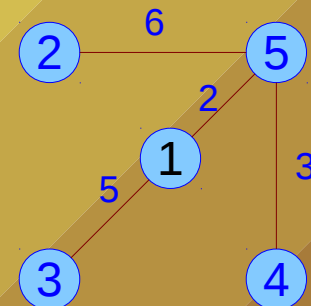
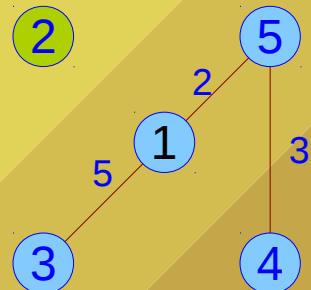
## • Algoritmo de Kruskal:

- **Inicial:** cada nodo representa una subgrafo.
- Crear lista ordenada de todos los lados de menor a mayor coste.
- Selecciona el lado de menor coste que une dos subgrafos distintos siguiendo el orden creciente de la lista.
- Ahora estos dos subgrafos forman un único subgrafo.
- Repetir hasta que quede un sólo subgrafo.
- Complejidad:  $O(m \log_2 m)$
- Más eficiente que Prim para grafos poco densos.



L: {(1,5), (4,5), (1,4), (1,3), (2,5), (3,4), (1,2), (2,3)}

L: {(1,5), (4,5), (1,4), (1,3), (2,5), (3,4), (1,2), (2,3)}



L: {(1,5), (4,5), (1,4), (1,3), (2,5), (3,4), (1,2), (2,3)}

L: {(1,5), (4,5), (1,4), (1,3), (2,5), (3,4), (1,2), (2,3)}

# Referencias

- Lecturas recomendadas:
  - Apuntes de la asignatura (moodle).
  - Caps. 14, 15 y 16 de “Estructuras de Datos”, A. Carmona y otros. U. de Córdoba. 1999.

DPTO INFORMATICA - U. CORDOBA