# TÓPICOS ESPECIAIS — SISTEMAS EMBARCADOS PROGRAMAÇÃO PARALELA E TEMPO REAL

PROF. JOSENALDE OLIVEIRA

josenalde.oliveira@ufrn.br

ANÁLISE E DESENVOLVIMENTO DE SISTEMAS - UFRN

Exemplo em Java, com Threads, Locks, Synchronized, Runnable... <a href="https://github.com/josenalde/parallel-programming-rtos/blob/main/src/Count3Sync.java">https://github.com/josenalde/parallel-programming-rtos/blob/main/src/Count3Sync.java</a>



#### API com maior abstração que threads POSIX, desenvolvida no final dos anos 90

- ideia: incluir em códigos sequencias trechos identificáveis como passíveis de paralelização
- mais simples, mas não tão flexível quanto o controle por Pthreads
- definições de regiões paralelas com diretiva #pragma omp paralell com suas várias opções
  - laços paralelos (paralell for)
  - regiões críticas (atomic, critical, exclusive)
  - escopo de variáveis (shared, private)
  - redução

Exemplos no github, de <u>hello world</u>, <u>count3s</u>, <u>redução</u>, <u>sections</u>

Problema proposto: multiplicação matriz vetor (resolução de sistemas lineares etc.)



$a_{00}$	$a_{01}$	• • • •	$a_{0,n-1}$
$a_{10}$	<i>a</i> <sub>11</sub>	• • • •	$a_{1,n-1}$
:	:		÷
$a_{i0}$	$a_{i1}$		$a_{i,n-1}$
$a_{i0}$	<i>a</i> <sub>i1</sub> :		$a_{i,n-1}$

	ı
$x_0$	
$x_1$	
:	=
$x_{n-1}$	

	У0
	<i>y</i> <sub>1</sub>
	: :
=	$y_i = a_{i0}x_0 + a_{i1}x_1 + \cdots + a_{i,n-1}x_{n-1}$
	:

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 4 & 9 \\ 1 & 8 & 27 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} =$$

$$Ax = y$$

$$y_i = \sum_{j=0}^{n-1} a_{ij} x_j$$

E para paralelizar? Ideias?

Supondo m=n=6 com 3 threads...

Thread	Components of y
0	y[0], y[1]
1	y[2], y[3]
2	y[4], y[5]



$a_{00}$	$a_{01}$	• • • •	$a_{0,n-1}$
$a_{10}$	$a_{11}$	• • • •	$a_{1,n-1}$
÷	:		:
$a_{i0}$	$a_{i1}$		$a_{i,n-1}$
:	:		:

	ı	У0
$x_0$		<i>y</i> 1
$x_1$		<u>:</u>
:	=	$y_i = a_{i0}x_0 + a_{i1}x_1 + \cdots + a_{i,n-1}x_{n-1}$
$x_{n-1}$		:
	1	$y_{m-1}$

Thread 0, para calcular y[0] faria como abaixo, acessando todos os elementos da linha 0 e do vetor x:

```
y[0] = 0.0;

for (j = 0; j < n; j++)

y[0] += A[0][j] * x[j];
```

```
Mais genéricamente, a thread responsável por calcular y[i] faria:
y[i] = 0.0;
for (j = 0; j < n; j++)
    y[i] += A[i][j] * x[j]; //vetor x totalmente compartilhado</pre>
```

Supondo m=n=6 com 3 threads...



Thread	Components of y
0 1 2	y[0], y[1] y[2], y[3] y[4], y[5]

Considerando que m é divisível por t, cada thread q irá manipular

```
m/t elementos
Primeiro: q x m/t
Último: (q+1) \times m/t - 1
m/t = 2
Thread 0
Primeiro: 0
Último: (0+1) \times 2 - 1 = 1
Thread 1
Primeiro: 1 \times 2 = 2
Último: (1+1) \times 2 - 1 = 3
Thread 2:
Primeiro: 2 \times 2 = 4
Último: (2 + 1) \times 2 - 1 = 5
```

```
void matVectParallel(void *tid) {
   long my_tid = (long) tid;
   int i, j;
   int local_m = m/thread_count;
   int my_first_row = my_tid * local_m;
   int my_last_row = (my_tid+1)*local_m - 1;
   for (i = my_first_row; i <= my_last_row; i++) {
      y[i] = 0.0;
      for (j = 0; j < n; j++)
           y[i] += A[i][j] * x[j];
   }
   return NULL;
}
// com a matriz A, vetor x, vetor y, m e n globais</pre>
```

Exercício: transcrever para openMP com reduction