

# Estrategias algorítmicas

Dividir para reinar

*Backtracking*

Algoritmos codiciosos

Programación dinámica

# Estrategias algorítmicas

Dividir para reinar

*Backtracking*

**Algoritmos codiciosos**

Programación dinámica

# Tres problemas en grafos *con costos*

## a) Grafos direccionales:

- encontrar la *ruta más corta desde un vértice a todos los otros* —el algoritmo de Dijkstra

## b) Grafos no direccionales:

- encontrar el *árbol de cobertura de costo mínimo*

## c) Grafos direccionales:

- encontrar las *rutas más cortas entre todos los pares de vértices*

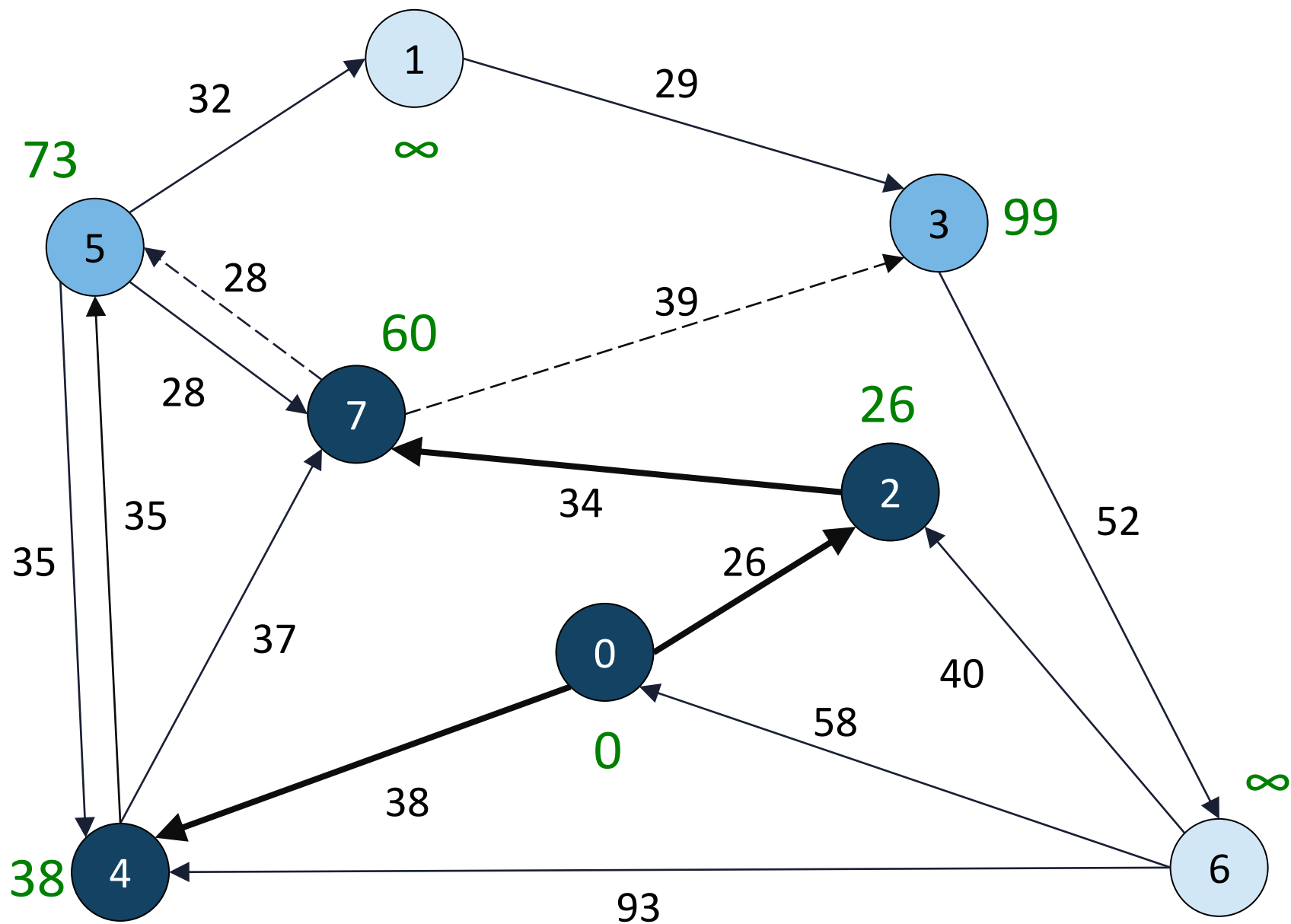
# El algoritmo de Dijkstra es un **algoritmo codicioso**

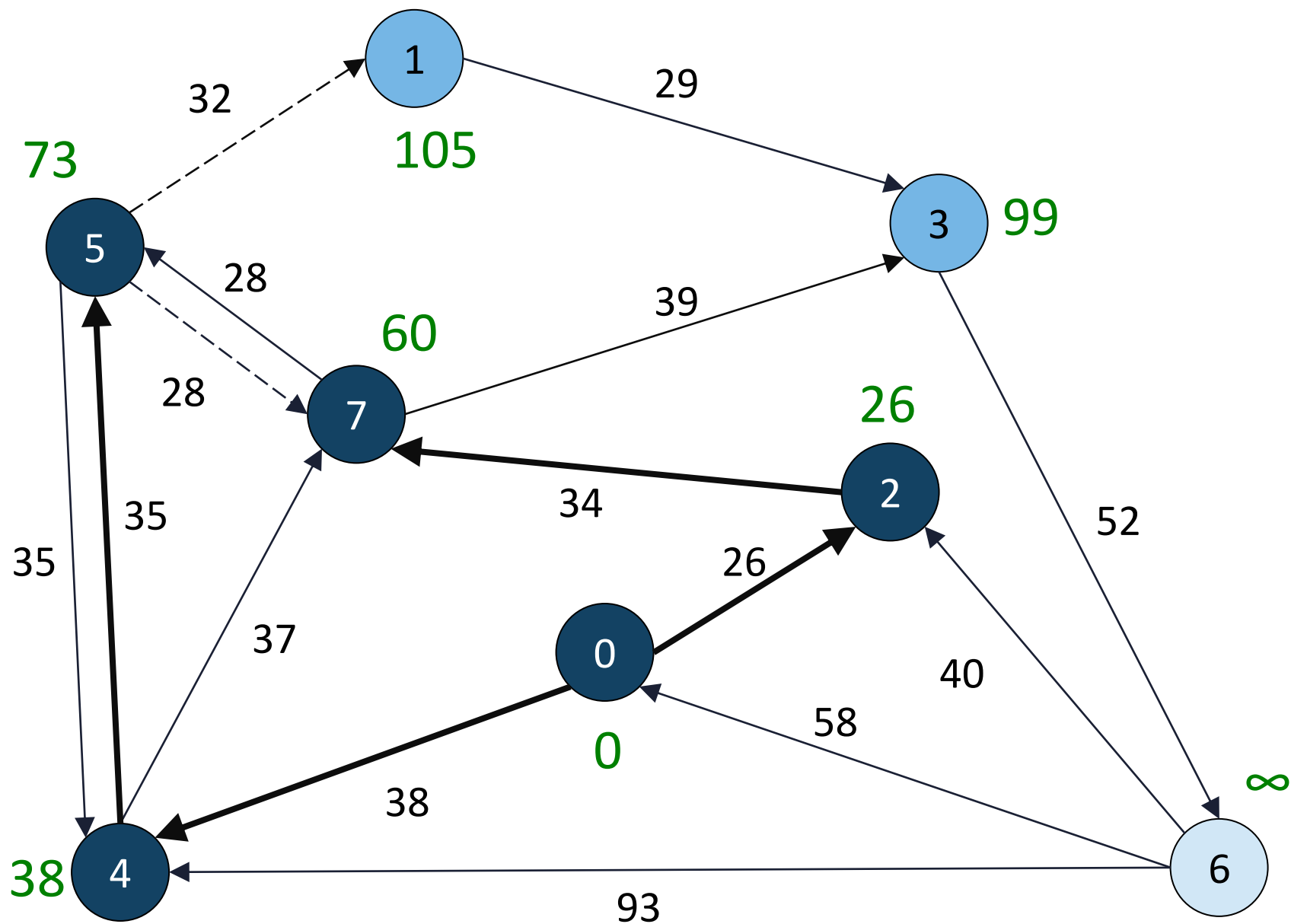
En cada paso, el algoritmo hace una elección que corresponde a un **óptimo local**:

- toma la mejor decisión que puede, con la información que tiene hasta ese momento

... con la esperanza de que al hacer la última elección haya logrado el (un) **óptimo global**:

- algunos algoritmos codiciosos efectivamente encuentran el óptimo global (p.ej., Dijkstra)
- ... pero no todos





# Conectividad digital



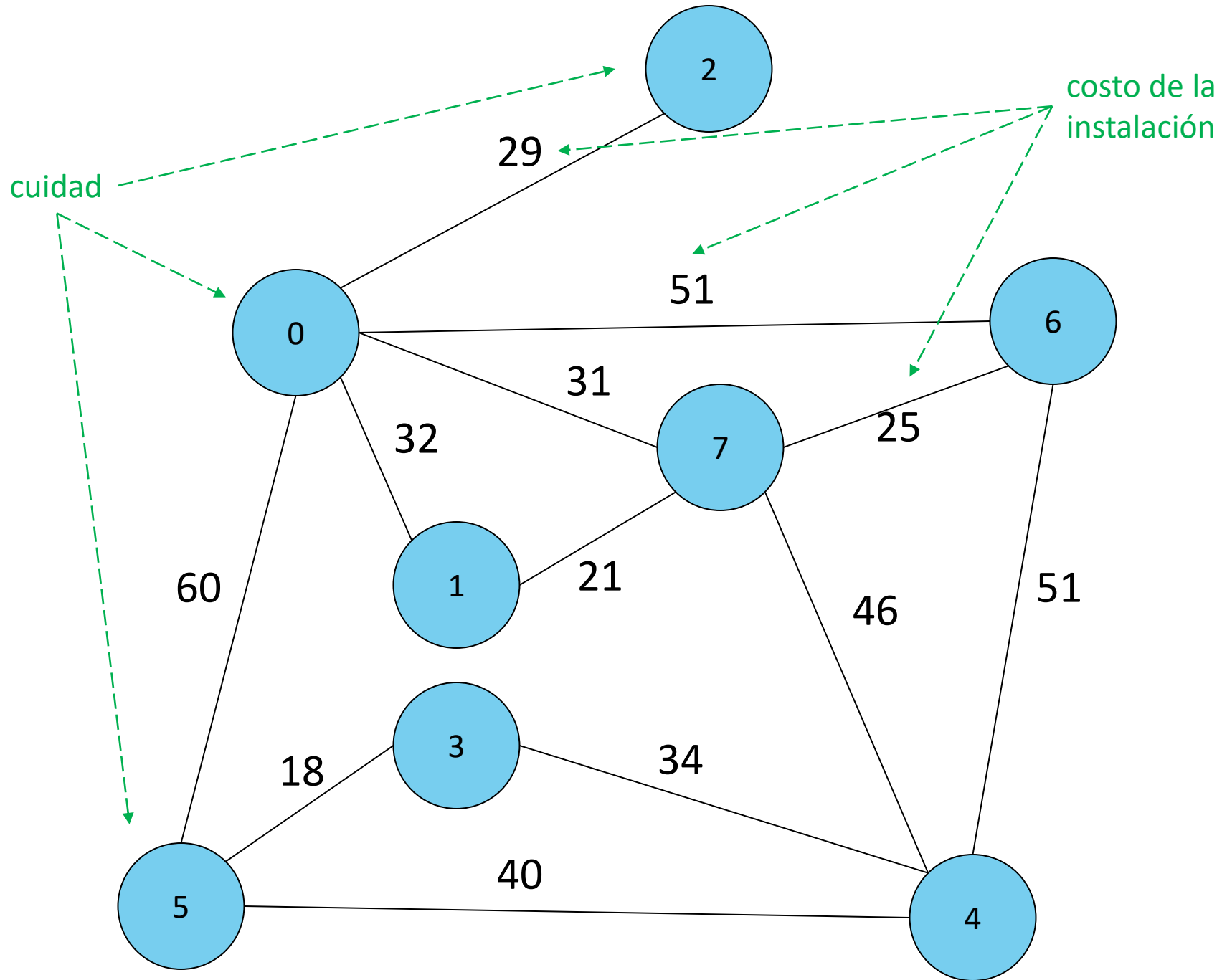
- El intendente de la Región del Maule ha decidido mejorar significativamente la conectividad digital de la región
- La idea es instalar fibra óptica subterránea entre todos los pares de puntos relevantes de la región —cada instalación tiene un costo
- Sólo que hay demasiada fibra óptica que instalar como para hacerlo todo de una vez
- Lo prioritario es conectar las ciudades más pobladas, que tienen escuelas, universidades, hospitales, compañías de bomberos, supermercados, etc.

¿Cuál es la forma más barata de hacer esto?









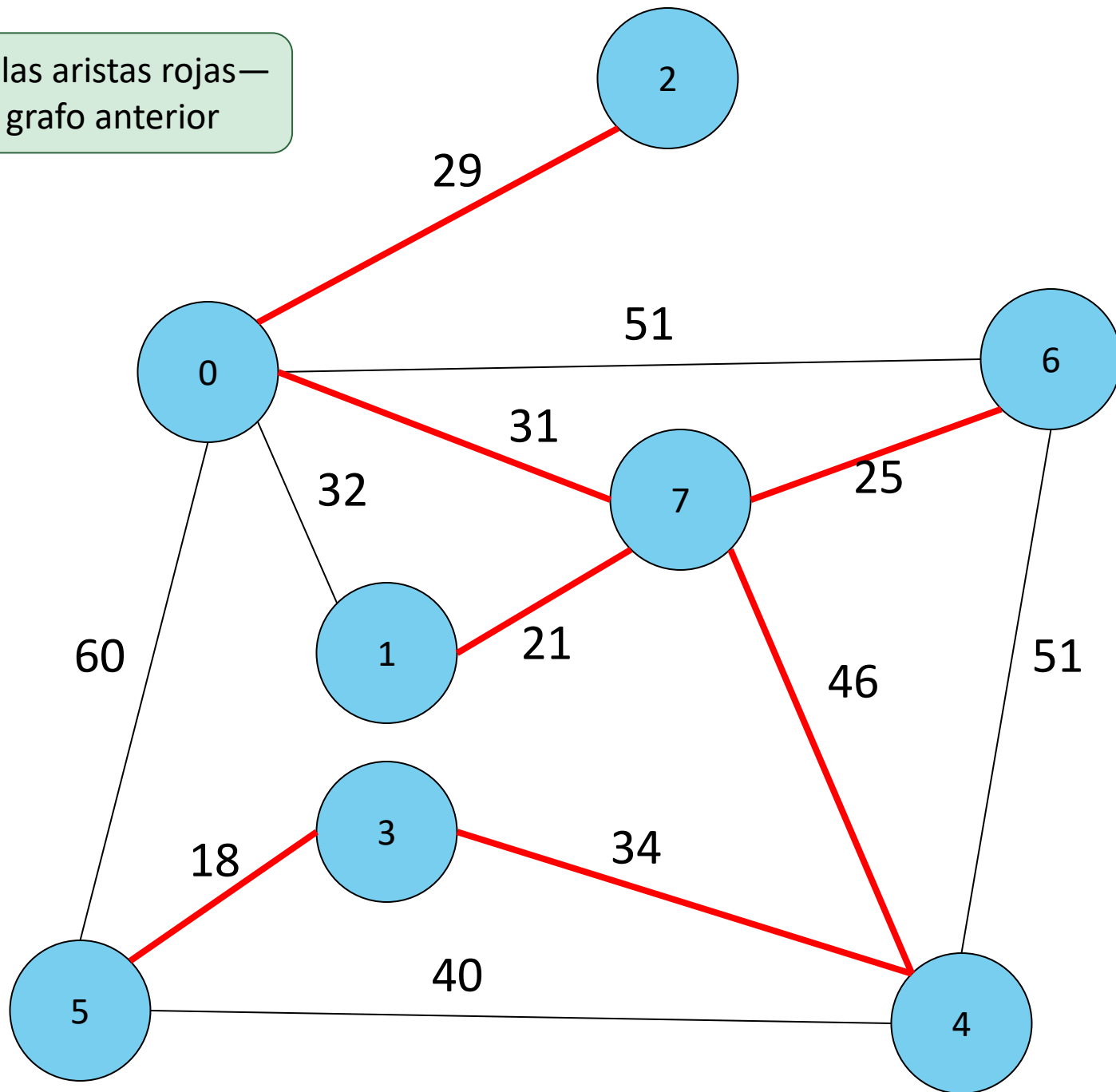
# MST: *Minimum spanning tree*

El problema es descrito por un **grafo no direccional con costos**

La solución es un **subconjunto  $T$  de las aristas** tal que:

- las aristas de  $T$  no forman ciclos —forman un **árbol**
- las aristas de  $T$  incluyen todos los vértices —forman una **cobertura**
- no hay otro árbol de cobertura con menor costo total (la suma de los costos de las aristas de  $T$ ) —es de **costo mínimo**

MST—las aristas rojas—  
del grafo anterior



# MSTs



Originalmente, hace 100 años, redes de distribución de electricidad

Después, redes telefónicas

Hoy, redes de comunicación, eléctricas, hidráulicas, de computadores, de carreteras, de tráfico aéreo

... incluso redes biológicas, químicas y físicas que se encuentran en la naturaleza

# MSTs, cortes y aristas que cruzan el corte

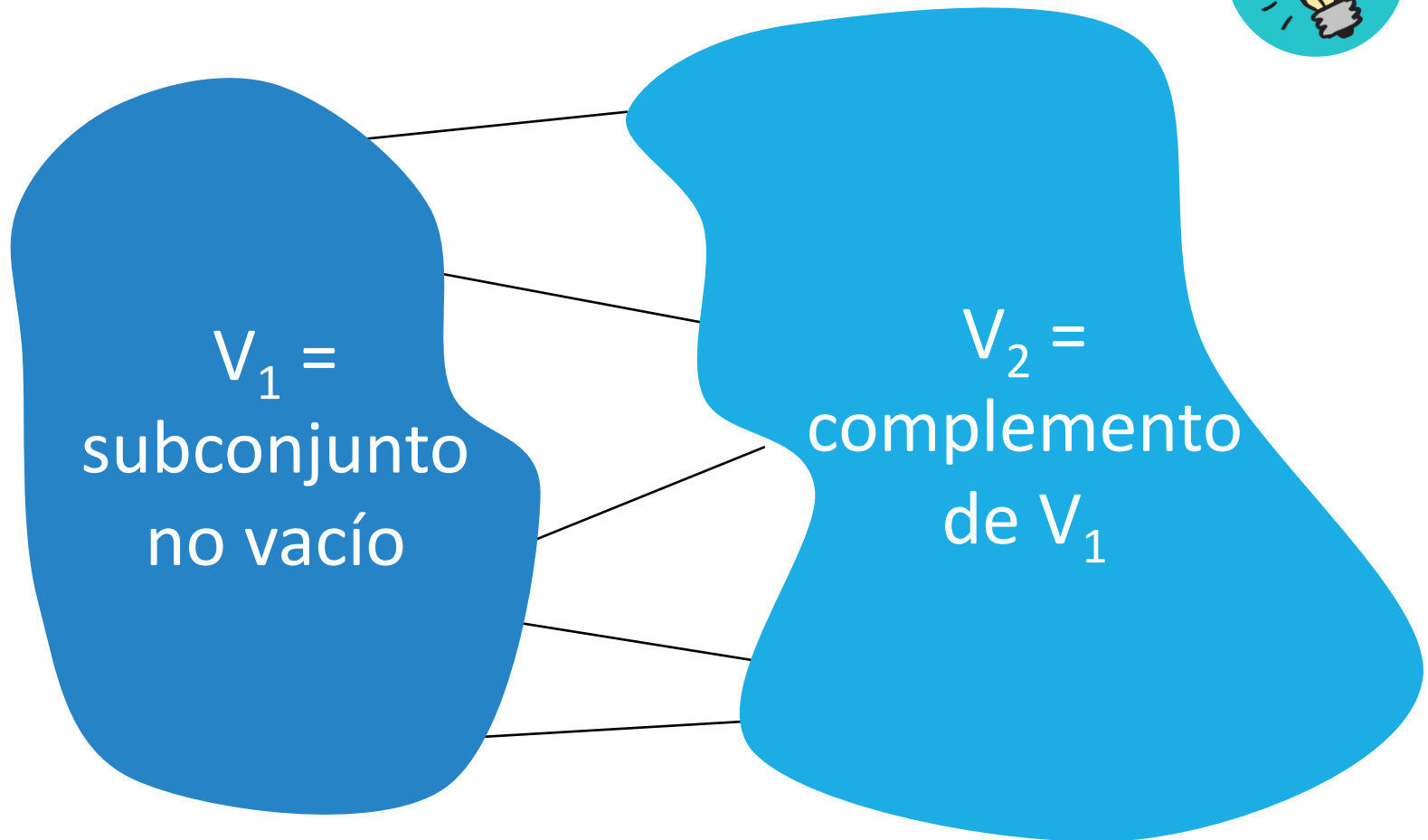


**Cortemos** (particionemos) los vértices del grafo en dos (sub) conjuntos no vacíos,  $V_1$  y  $V_2$

Una arista **cruza** el corte si uno de sus extremos está en  $V_1$  y el otro en  $V_2$

¿Qué podemos afirmar respecto a estas aristas y los **MST**?

# El corte ( $V_1, V_2$ ) y las aristas que cruzan el corte



¿Cuál debería ser la siguiente arista, y siguiente nodo, a incluir?

# Buscando un MST



Si para cada corte la arista de menor costo está en un **MST**

... ¿cómo podemos encontrar un **MST**?

... ¿podremos construirlo una arista a la vez?

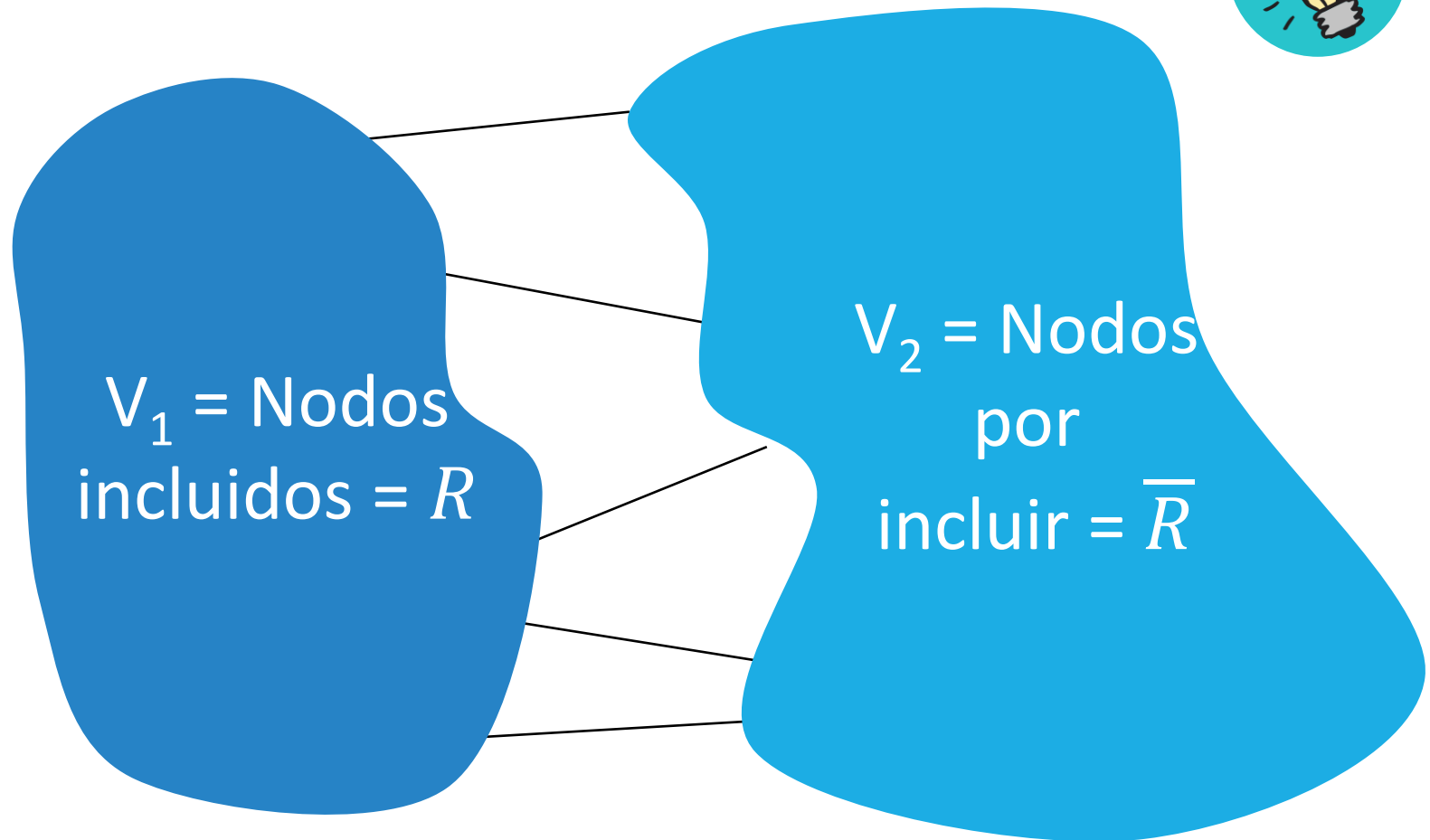


# Algoritmo de Prim

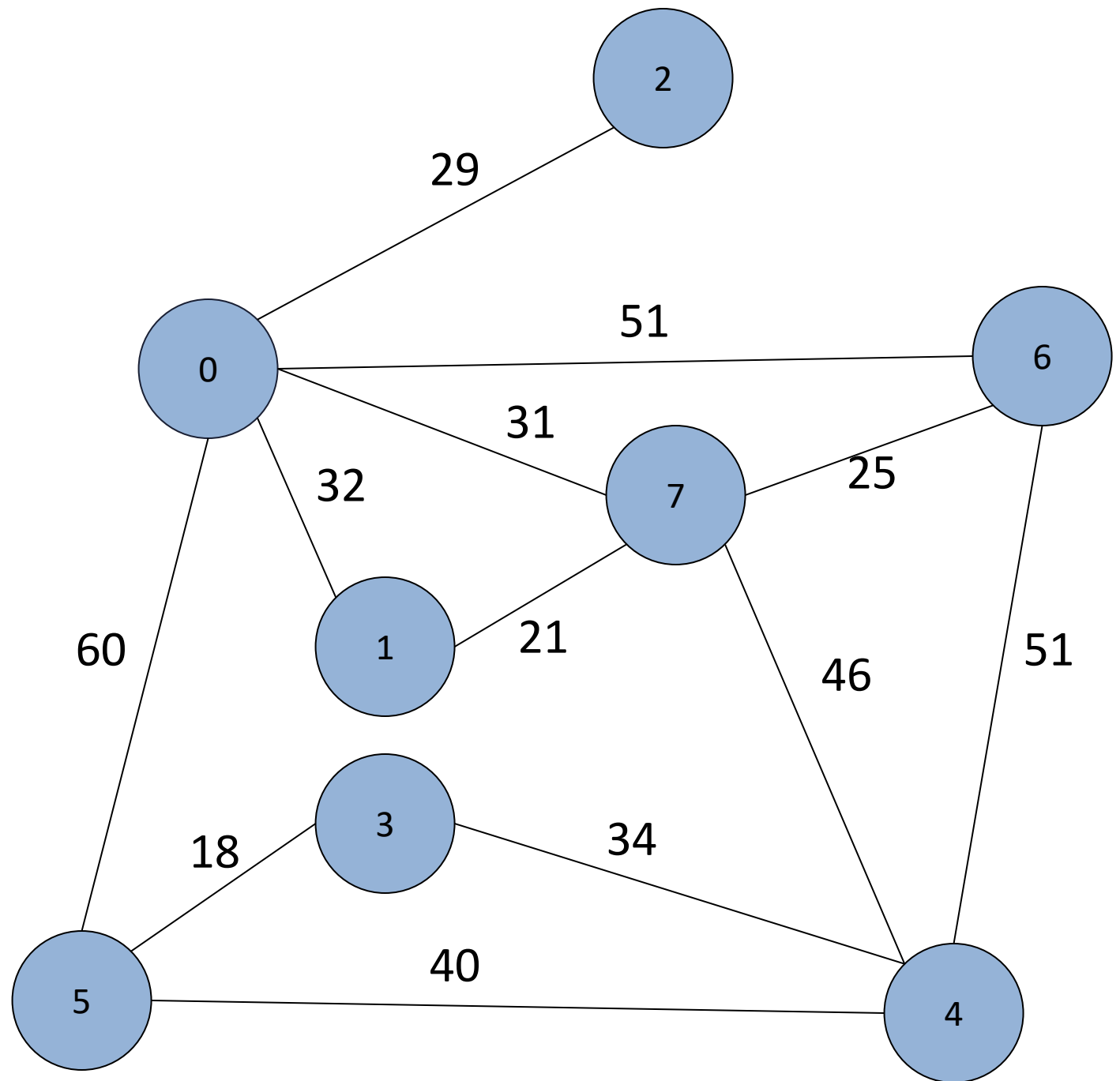
Para un grafo  $G(V, E)$ , y un nodo inicial  $x$

1. Sean  $R = \{x\}$ ,  $\bar{R} = V - R$ , los nodos incluidos y los que no
2. Sea  $e$  la arista de menor costo que cruza de  $R$  a  $\bar{R}$
3. Sea  $u$  el nodo de  $e$  que pertenece a  $\bar{R}$
4. Agregar  $e$  al MST. Eliminar  $u$  de  $\bar{R}$  y agregarlo a  $R$
5. Si quedan elementos en  $\bar{R}$ , volver a 2.

# El corte ( $V_1, V_2$ ) y las aristas que cruzan el corte en el algoritmo de Prim

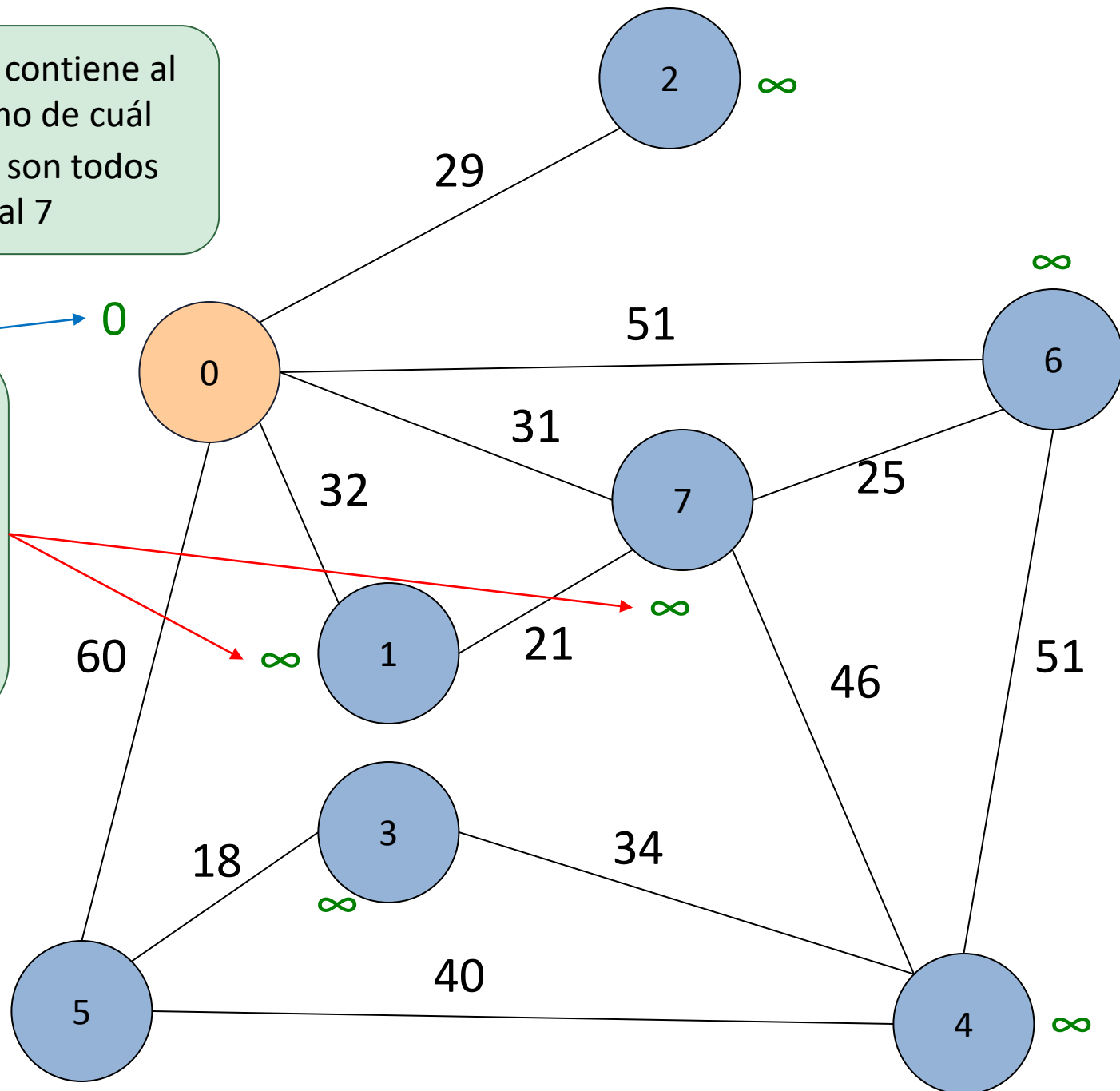


¿Cuál debería ser la siguiente arista, y siguiente nodo, a incluir?



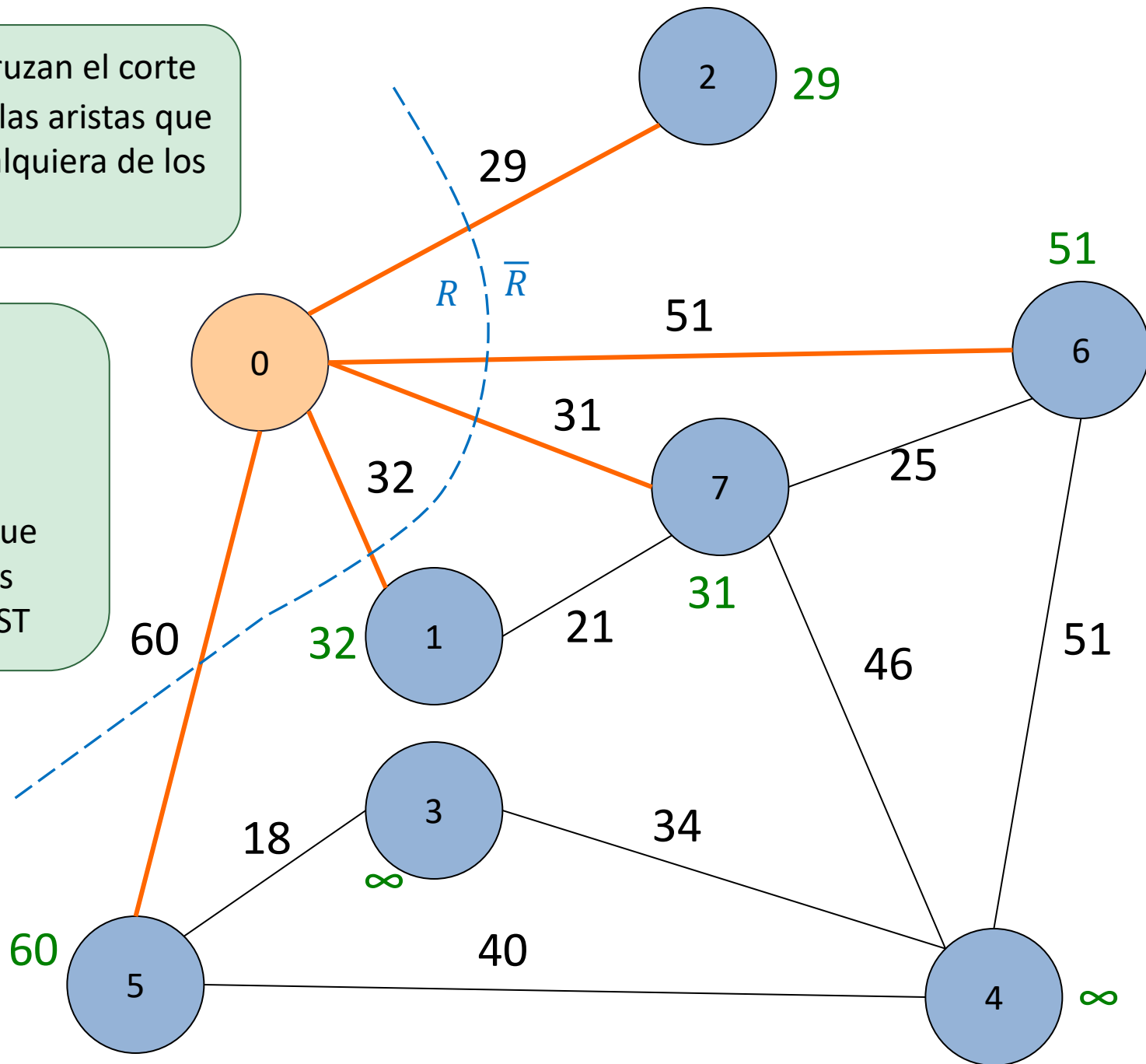
Inicialmente,  $R$  sólo contiene al vértice 0 (da lo mismo de cuál vértice partimos);  $\bar{R}$  son todos los otros vértices: 1 al 7

El vértice 0 está a distancia 0 del MST formado hasta el momento; todos los otros vértices están a distancia  $\infty$



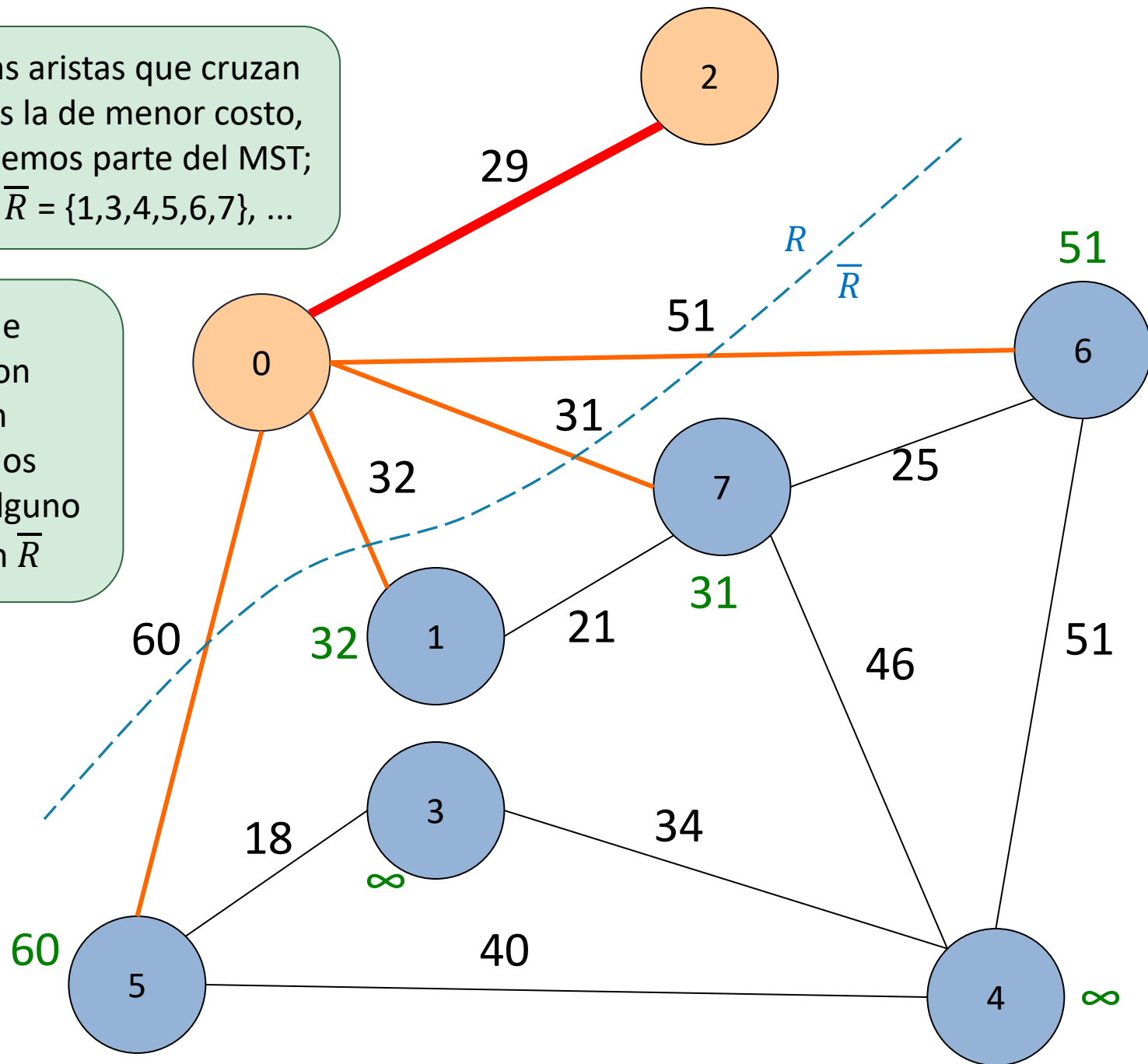
Las aristas que cruzan el corte  $(R, \bar{R})$  son todas las aristas que van entre 0 y cualquiera de los otros vértices

Al identificar las aristas  $(u, v)$  que cruzan el corte, actualizamos las distancias a las que se encuentran los vértices  $v$ , del MST



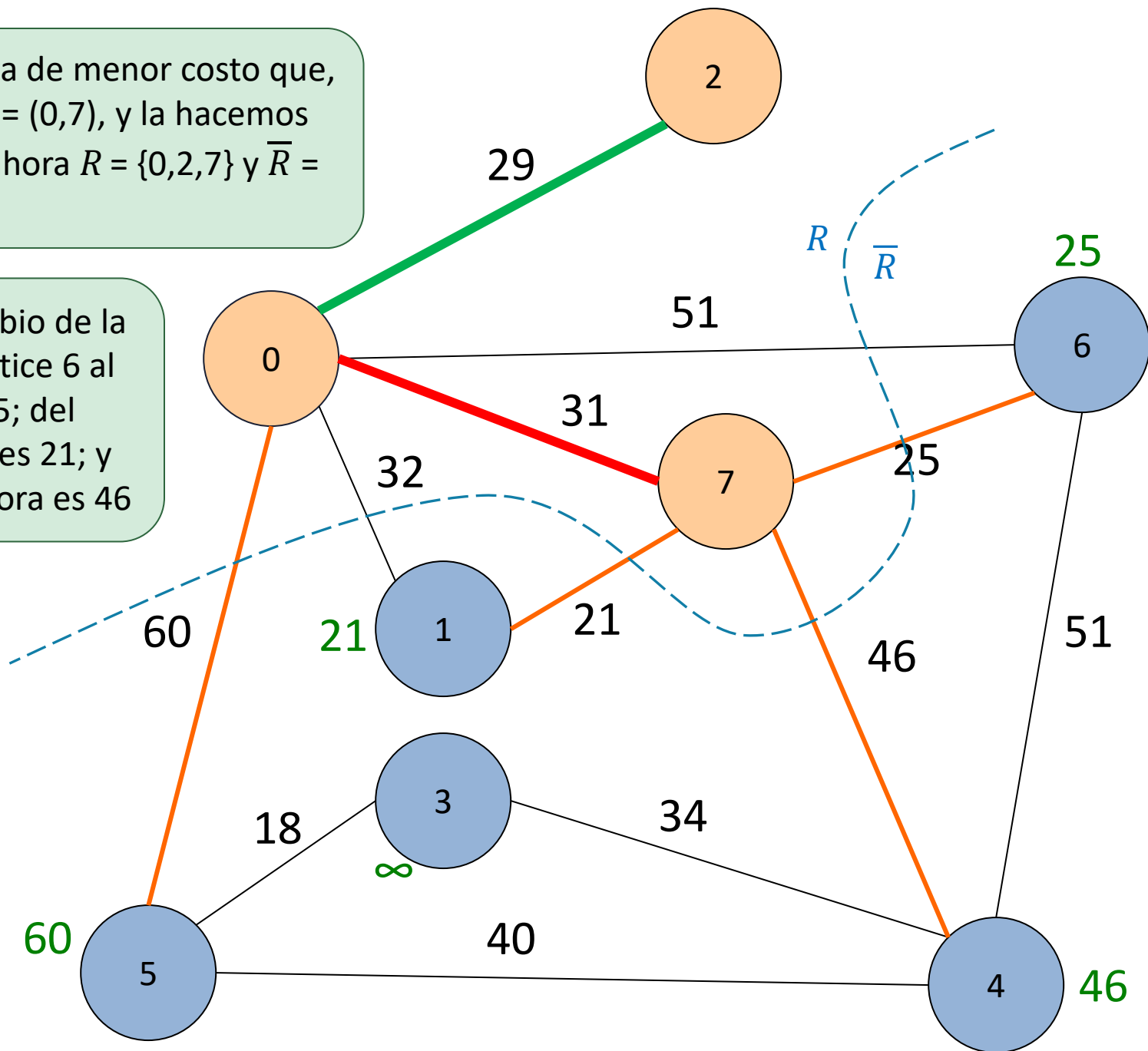
De entre todas las aristas que cruzan el corte, elegimos la de menor costo,  $e = (0,2)$ , y la hacemos parte del MST; ahora  $R = \{0,2\}$  y  $\bar{R} = \{1,3,4,5,6,7\}, \dots$

... y las aristas que cruzan el corte son todas las que van entre alguno de los vértices en  $R$  y alguno de los vértices en  $\bar{R}$



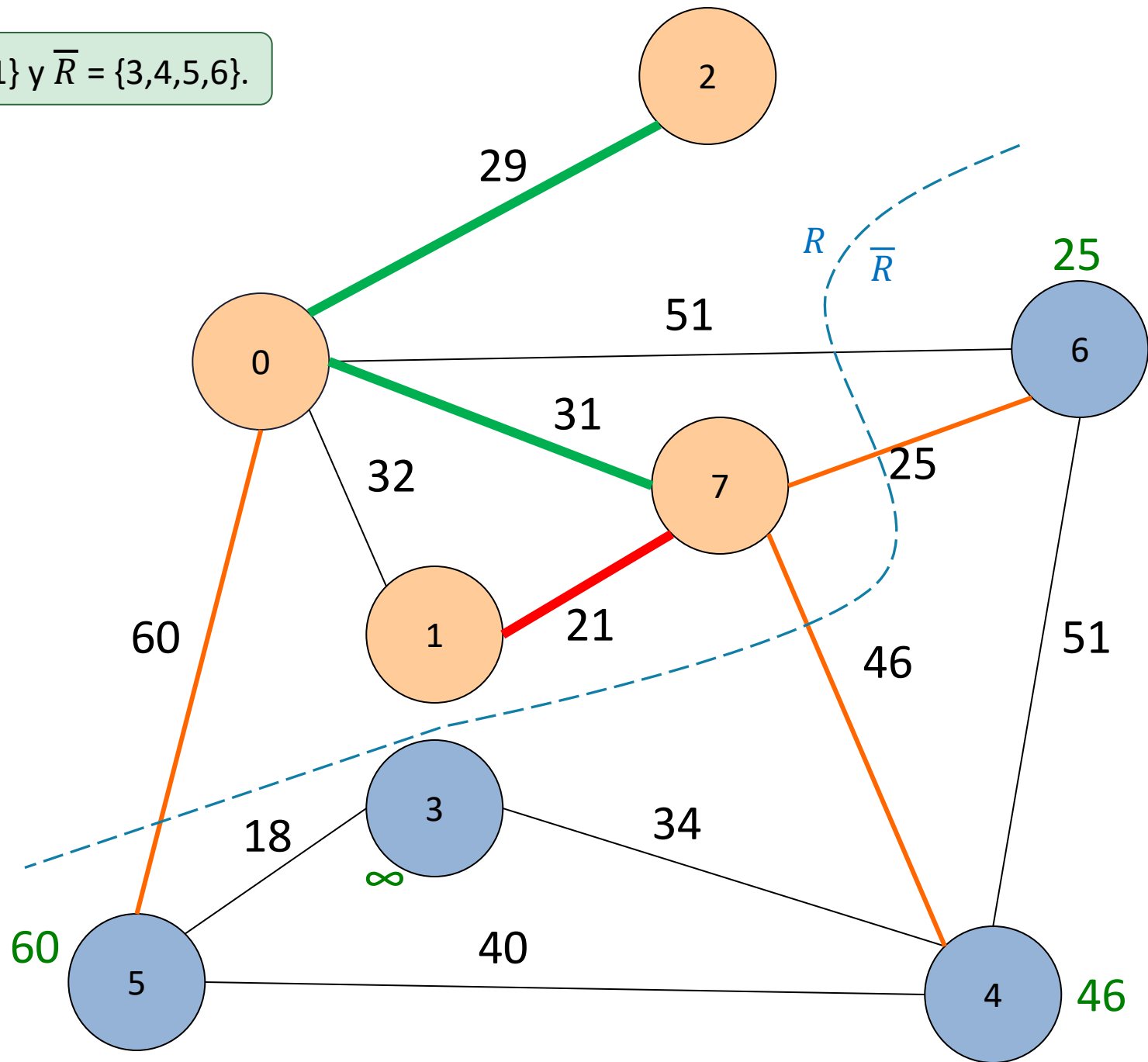
Elegimos la arista de menor costo que, *cruza el corte*,  $e = (0,7)$ , y la hacemos parte del MST; ahora  $R = \{0,2,7\}$  y  $\bar{R} = \{1,3,4,5,6\}$ .

Notemos el cambio de la distancia del vértice 6 al MST: ahora es 25; del vértice 1: ahora es 21; y del vértice 4: ahora es 46

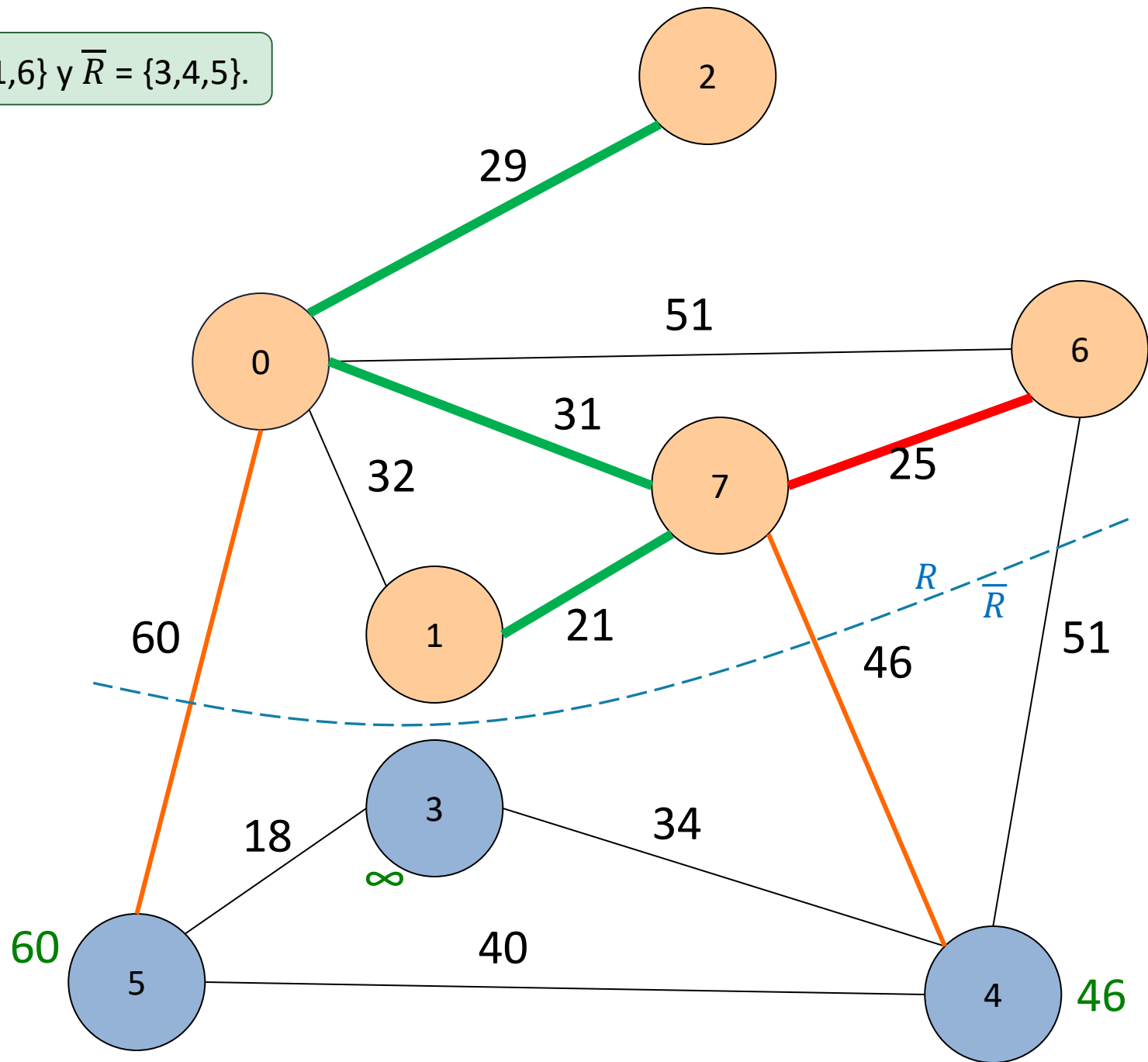




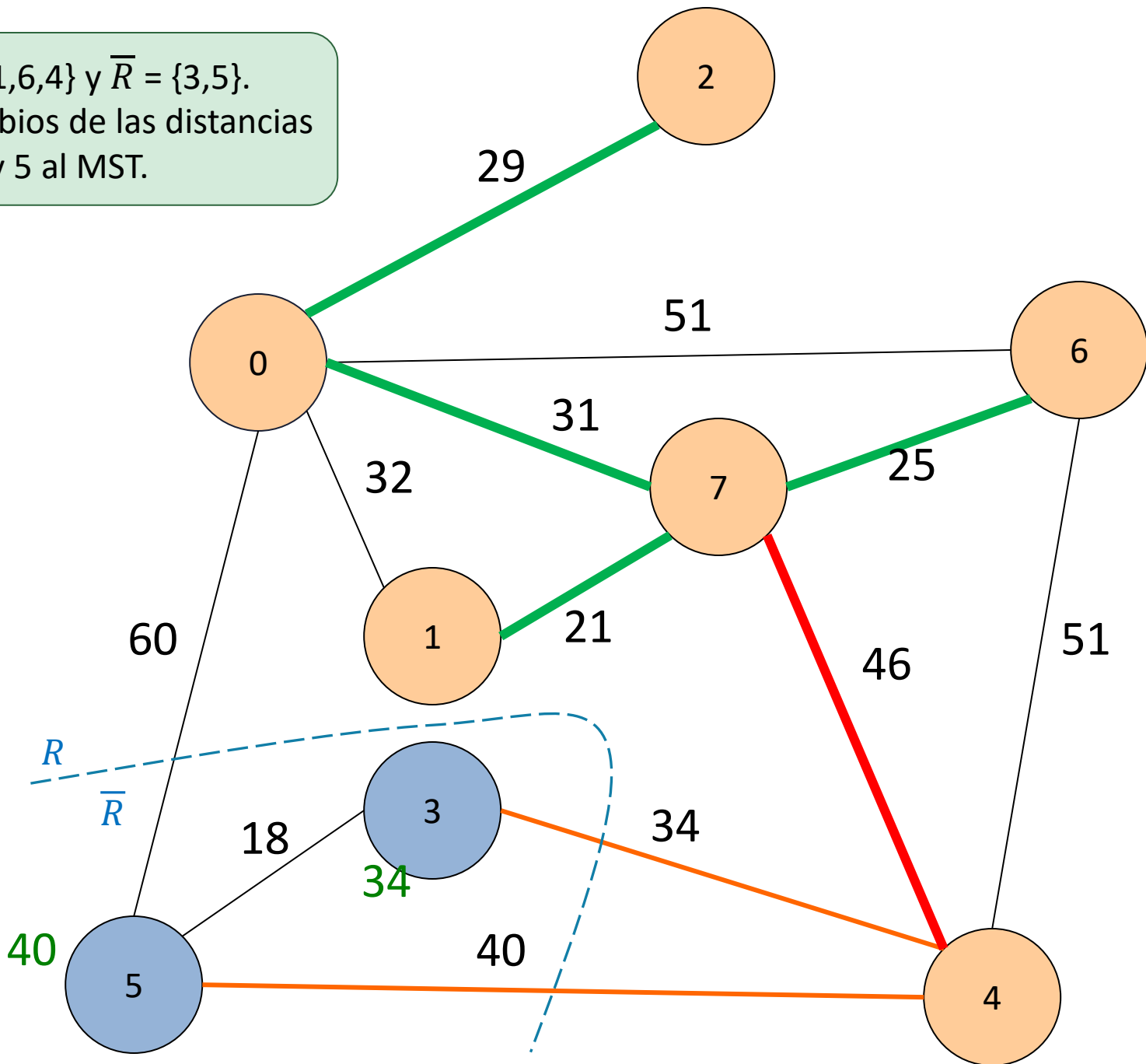
Ahora  $R = \{0, 2, 7, 1\}$  y  $\bar{R} = \{3, 4, 5, 6\}$ .



Ahora  $R = \{0,2,7,1,6\}$  y  $\bar{R} = \{3,4,5\}$ .

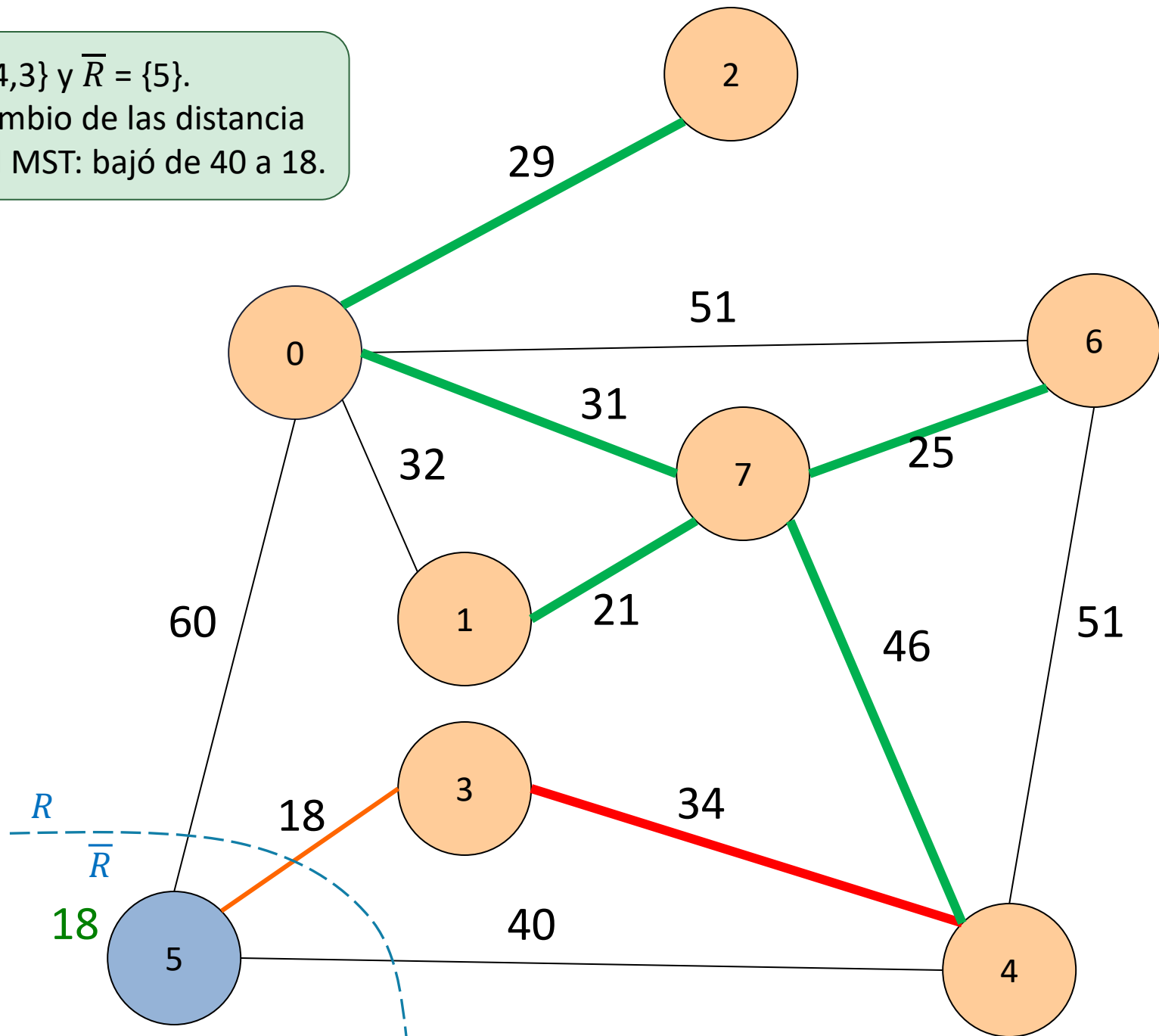


Ahora  $R = \{0, 2, 7, 1, 6, 4\}$  y  $\bar{R} = \{3, 5\}$ .  
 Notemos los cambios de las distancias  
 de los vértices 3 y 5 al MST.

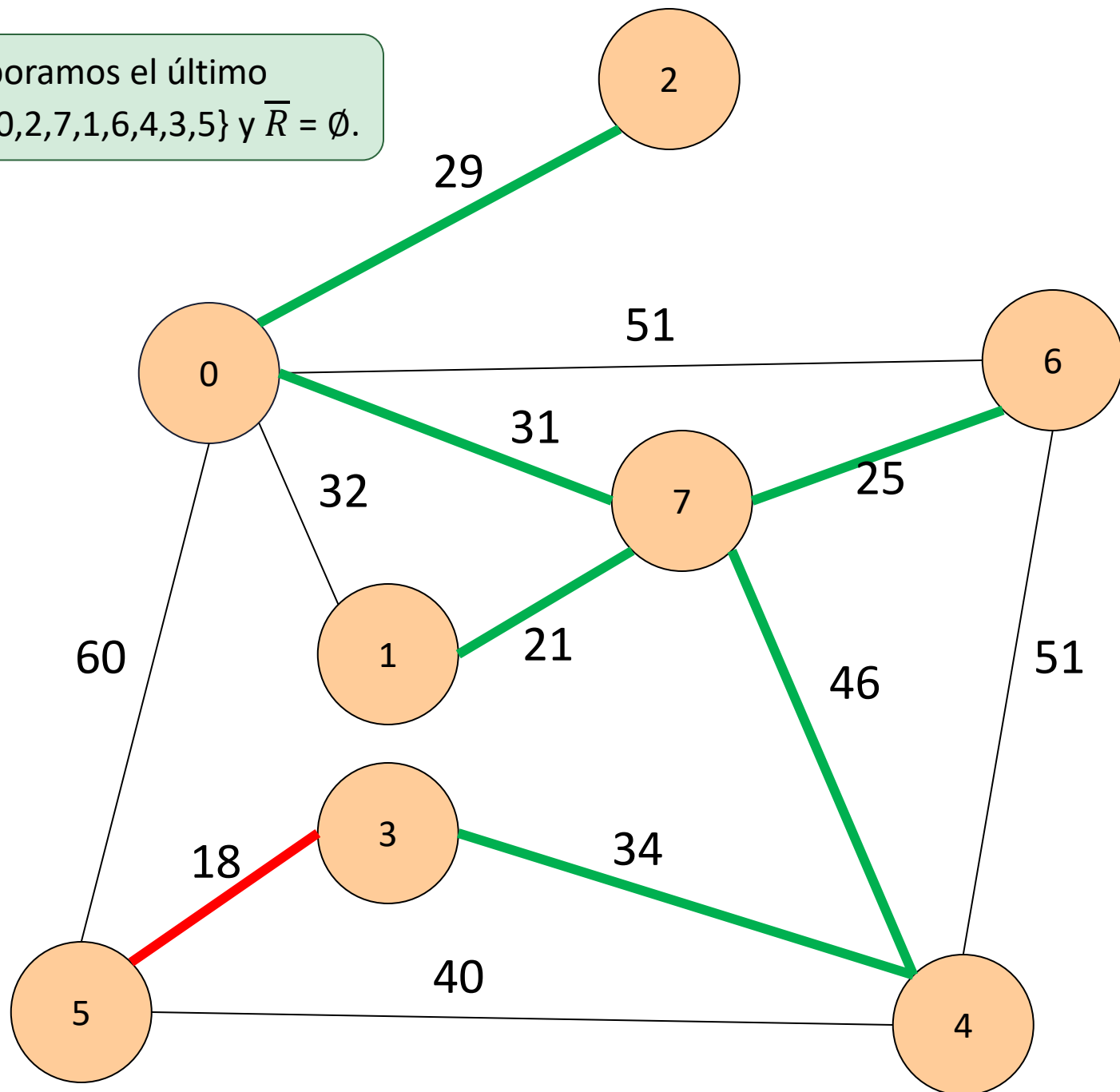


$R = \{0, 2, 7, 1, 6, 4, 3\}$  y  $\bar{R} = \{5\}$ .

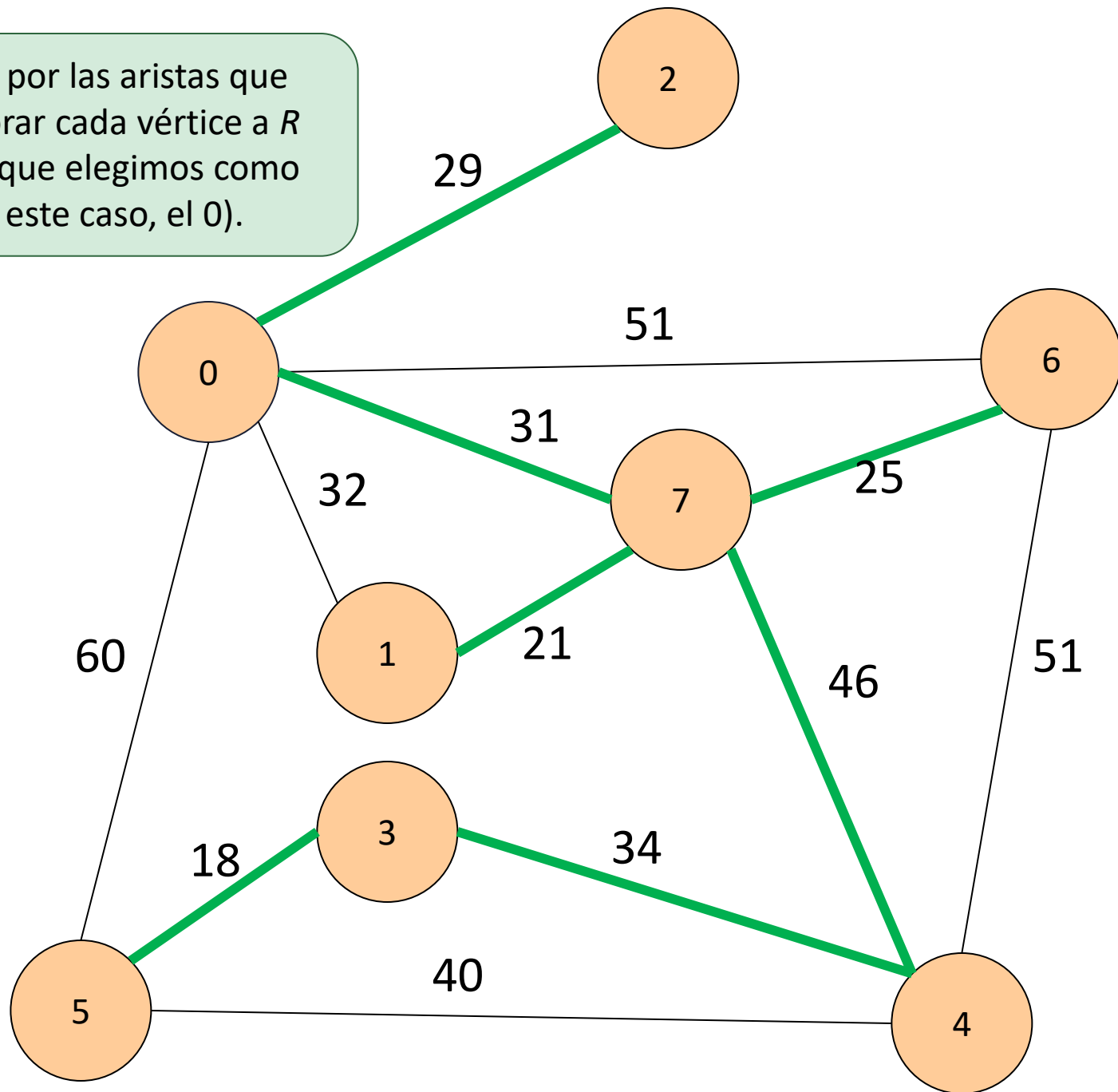
Notemos el cambio de las distancia del vértice 5 al MST: bajó de 40 a 18.



Así, hasta que incorporamos el último  
vértice, 5, a  $R$ ;  $R = \{0,2,7,1,6,4,3,5\}$  y  $\bar{R} = \emptyset$ .



El MST está formado por las aristas que usamos para incorporar cada vértice a  $R$  (más allá del vértice que elegimos como punto de partida, en este caso, el 0).



# Prim en pseudo código

Prim( $s$ ): — $s$  es el vértice de partida

$Q \leftarrow$  cola de prioridades;  $T \leftarrow \emptyset$

for each  $u$  in  $V - \{s\}$ :

$d[u] \leftarrow \infty$ ;  $\pi[u] \leftarrow \text{null}$ ;  $Q.\text{enqueue}(s)$

$d[s] \leftarrow 0$ ;  $\pi[s] \leftarrow \text{null}$ ;  $Q.\text{enqueue}(s)$

while  $!Q.\text{empty}()$ :

$u \leftarrow Q.\text{dequeue}()$ ;  $T \leftarrow T \cup (\pi[u], u)$

for each  $v$  in  $\alpha[u]$ :

if  $v \in Q$ :

if  $d[v] > \text{costo}(u, v)$ :

$d[v] \leftarrow \text{costo}(u, v)$ ;  $\pi[v] \leftarrow u$

return  $T$



# Corrección de Prim

Para demostrar que Prim es correcto

... basta demostrar que dado cualquier corte, la arista de menor costo que cruza el corte está en el MST (diap. 15):

- haciendo el supuesto de que todos los costos son distintos, se puede demostrar (fácilmente) por contradicción

... y luego demostrar que Prim efectivamente implementa esta estrategia —hints:

- ¿cómo define Prim el corte  $(V_1, V_2)$  sugerido en la diap. 14?
- ¿cómo elije Prim la arista de menor costo que cruza el corte anterior?

# Complejidad de Prim



La complejidad está dada por la complejidad del ciclo **while**

El ciclo ocurre  $|V|$  veces, una por cada nodo  $u$  que se saca de  $Q$ :

- para cada  $u$  que sale de  $Q$  se revisan todas las aristas adyacentes a  $u$
- ...  $\rightarrow$  el **while** revisa cada nodo y cada arista del grafo una vez  $\rightarrow O(V+E)$
- ... pero en cada revisión hace una actualización  $\rightarrow O(V+E) \times algo$

$Q$  es una cola de prioridades según  $d[v]$ ; si la implementamos como un heap binario, entonces:

- ... *algo* es el tiempo que toma sacar un elemento del heap ( no es  $O(1)$  )
- ... y también el tiempo que toma actualizar la posición de un elemento en el heap ( la asignación  $d[v] \leftarrow costo(u, v)$ , que tampoco es  $O(1)$  )