

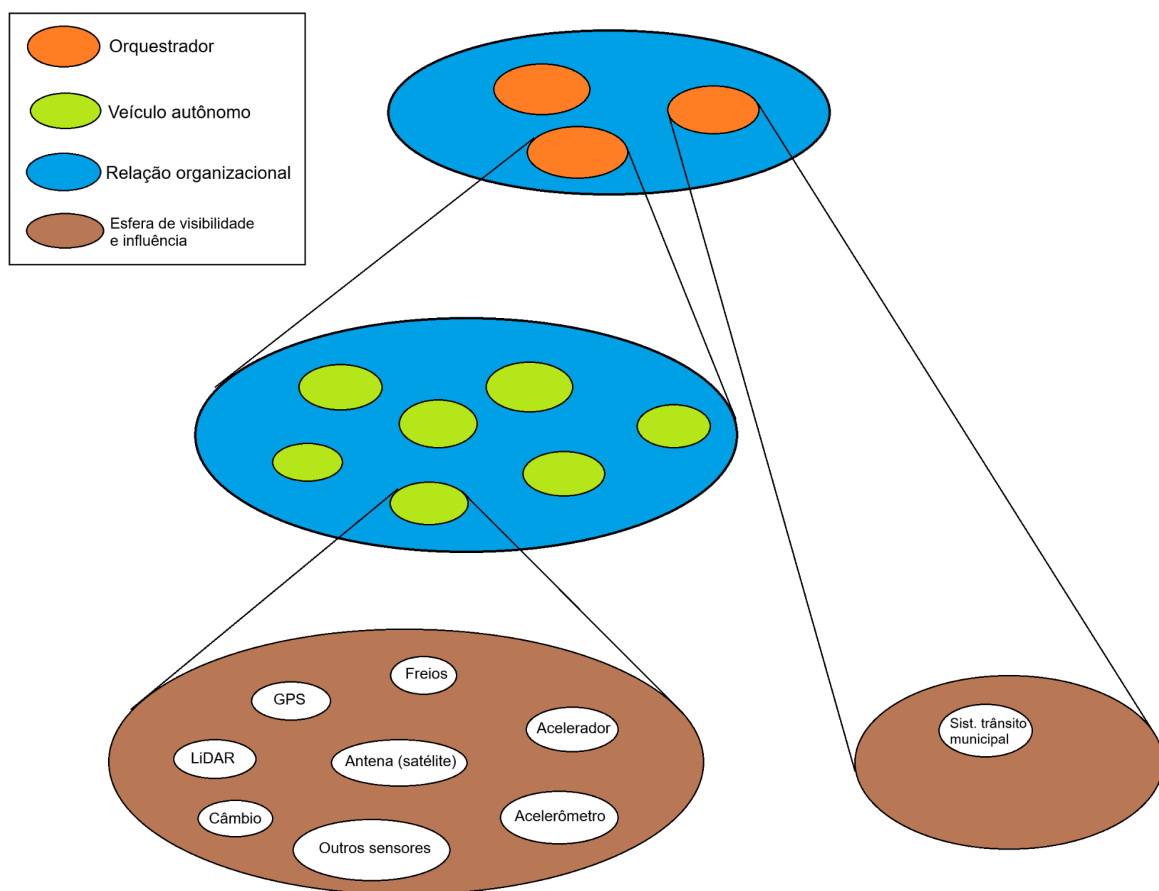
## AVALIAÇÃO III

### **1. DESCRIÇÃO DO AMBIENTE**

O ambiente desenvolvido neste trabalho tem a intenção de representar um sistema de ruas de uma cidade. Nestas ruas poderá haver obstáculos, como veículos parados, pedestres ou animais que poderão ser detectados pelos veículos autônomos. O ambiente também conterà dados de geolocalização como posicionamento por GPS e posicionamento ao longo de uma rua.

Será feito um ambiente de nível avançado, já que o ambiente real ou externo não seria viável para esta fase do desenvolvimento. Além disso, o ambiente será uma abstração robusta de um ambiente complexo. Por isso, este ambiente também terá suporte a nível de abstração, já que os agentes não acessarão ainda recursos compartilhados e, ao mesmo tempo, não acessarão recursos físicos ou de softwares externos ao software do ambiente e dos agentes como sensores ou servidores de bancos de dados, por exemplo.

### **2. TOPOLOGIA E DIAGRAMA DE INFLUÊNCIA E VISIBILIDADE**



Fonte: autor.