

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA  
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA MECÂNICA**

José Pedro de Santana Neto

**FERRAMENTA COMPUTACIONAL PARA ANÁLISE DA  
ACÚSTICA INTERNA DE DUTOS**

Florianópolis

2016



José Pedro de Santana Neto

**FERRAMENTA COMPUTACIONAL PARA ANÁLISE DA  
ACÚSTICA INTERNA DE DUTOS**

Dissertação submetido ao Programa  
de Pós-Graduação para a obtenção do  
Grau de Mestre em Engenharia Mecânica.  
Orientador: Andrey Ricardo da Silva,  
Ph.D.

Florianópolis

2016

Ficha de identificação da obra elaborada pelo autor através do  
Programa de Geração Automática da Biblioteca Universitária da  
UFSC.

A ficha de identificação é elaborada pelo próprio autor

Maiores informações em:  
<http://portalbu.ufsc.br/ficha>

José Pedro de Santana Neto

## **FERRAMENTA COMPUTACIONAL PARA ANÁLISE DA ACÚSTICA INTERNA DE DUTOS**

Esta Dissertação foi julgada aprovada para a obtenção do Título de “Mestre em Engenharia Mecânica”, e aprovado em sua forma final pelo Programa de Pós-Graduação.

Florianópolis, 15 de Junho 2016.

---

Jonny Carlos da Silva, Dr. Eng.  
Coordenador

### **Banca Examinadora:**

---

Primeiro membro  
Universidade ...

---

Andrey Ricardo da Silva, Ph.D.  
Orientador

---

Segundo membro  
Universidade ...



Este trabalho é dedicado aos meus colegas de classe e aos meus queridos pais.





## **AGRADECIMENTOS**

Agradeço bla bla bla.



Texto da Epígrafe. Citação relativa ao tema do trabalho. É opcional. A epígrafe pode também aparecer na abertura de cada seção ou capítulo.

(Autor da epígrafe, ano)



## RESUMO

O texto do resumo deve ser digitado, em um único bloco, sem espaço de parágrafo. O resumo deve ser significativo, composto de uma sequência de frases concisas, afirmativas e não de uma enumeração de tópicos. Não deve conter citações. Deve usar o verbo na voz passiva. Abaixo do resumo, deve-se informar as palavras-chave (palavras ou expressões significativas retiradas do texto) ou, termos retirados de thesaurus da área.

**Palavras-chave:** Palavra-chave 1. Palavra-chave 2. Palavra-chave 3.



## ABSTRACT

Resumo traduzido para outros idiomas, neste caso, inglês. Segue o formato do resumo feito na língua vernácula. As palavras-chave traduzidas, versão em língua estrangeira, são colocadas abaixo do texto precedidas pela expressão “Keywords”, separadas por ponto.

**Keywords:** Keyword 1. Keyword 2. Keyword 3.





## LISTA DE FIGURAS

Figura 1	Magnitudes do coeficiente de reflexão $R_r$ .....	30
Figura 2	Coeficientes de correção de terminação $l/a$ .....	31
Figura 3	Coeficiente de reflexão $R_M$ com escoamento sugado ....	36
Figura 4	Coeficiente de correção da terminação $l_M$ .....	36
Figura 5	Esquemático do D3Q19 .....	45
Figura 6	Processo de funcionamento do <i>bounceback no-slip</i> .....	48
Figura 7	Processo de funcionamento da condição de contorno anecóica .....	49
Figura 8	Fluxograma de um modelo numérico no Palabos .....	54
Figura 9	Esquemático do modelo numérico .....	57
Figura 10	Impedância $Z_A$ .....	61
Figura 11	Coeficiente de Reflexão $R_A$ .....	62
Figura 12	Impedância $Z_B$ .....	63
Figura 13	Coeficiente de Reflexão $R_B$ .....	64
Figura 14	Impedância $Z_C$ .....	65
Figura 15	Coeficiente de Reflexão $R_C$ .....	66
Figura 16	Impedância $Z_D$ .....	67
Figura 17	Coeficiente de Reflexão $R_D$ .....	68
Figura 18	Coeficiente de Reflexão $R_r$ sem Escoamento .....	69
Figura 19	Coeficiente de Correção da Terminação $l/a$ sem Escoamento .....	70
Figura 20	Coeficiente de Reflexão $R_r$ com Escoamento de Exaustão ( $M = 0,2$ ) .....	71
Figura 21	Coeficiente de Correção da Terminação $l/a$ com Escoamento de Exaustão ( $M = 0,2$ ) .....	72
Figura 22	Coeficiente de Reflexão $R_r$ com Escoamento de Exaustão ( $M = 0,15$ ) .....	73
Figura 23	Coeficiente de Correção da Terminação $l/a$ com Escoamento de Exaustão ( $M = 0,15$ ) .....	74
Figura 24	Coeficiente de reflexão $R_M$ com escoamento sugado ....	75
Figura 25	Coeficiente de correção da terminação ( $l_M$ ) com escoamento sugado .....	76
Figura 26	Elaborado pelo autor. ....	77



## LISTA DE TABELAS

Tabela 1	Modelos $D_nQ_b$ .....	45
----------	------------------------	----



## LISTA DE ABREVIACÕES

LES	<i>Large Eddy Simulation</i>
FW-H	Superfície de Ffowcs-Williams e Hawkings
DM	Dinâmica Molecular
LBM	<i>Lattice Boltzmann Method</i>
BGK	Bhatnagar–Gross–Krook
SRT	<i>single-relaxation-time</i>
MRT	<i>multiple-relaxation-time</i>
ABC	<i>Absorbing Boundary Condition</i>
FFT	<i>Fast Fourier Transform</i>



## LISTA DE SÍMBOLOS

$\ R\ $	Magnitude do coeficiente de reflexão
$l$	Coeficiente de correção da terminação
$a$	Raio do duto
$R_r$	Coeficiente de reflexão na terminação do duto
$Z_r$	Impedância de radiação
$Z_0$	Impedância característica do meio
$\rho_0$	Densidade média do meio
$c_0$	Velocidade do som
$j$	Unidade imaginária
$k$	Número de onda
$\omega$	Frequência angular em radianos
$ka$	Número de Helmholtz
$M$	Número de Mach
$Kp$	Fator de perda
$R_M$	Coeficiente de reflexão em relação ao Mach
$l_M$	Coeficiente de correção da terminação em relação ao Mach
$St$	Número de Strouhal
$f_i$	Função de distribuição LBM na direção $i$
$i$	Direção de propagação LBM
$c_i$	Velocidades de propagação na direção $i$
$\mathbf{x}$	Localização espacial de uma célula LBM
$t$	Localização temporal de uma célula LBM
$\Delta t$	Incremento discreto de tempo
$\Omega_i$	Operador de colisão LBM
$\tau$	Período de colisão LBM
$f_i^M$	Função de distribuição de Maxwell ou de equilíbrio
$\rho$	Densidade local do fluido
$\varepsilon_i$	Pesos de velocidades para cada direção de propagação $i$
$\mathbf{u}$	Velocidade local do fluido
$c_s$	Velocidade do som
$p$	Pressão local do fluido
$\nu$	Viscosidade cinemática do fluido

$f^*$	Frequência física
$f$	Frequência em LBM
$f_i^T$	Função de distribuição de amortecimento



## SUMÁRIO

<b>1 INTRODUÇÃO</b>	25
1.1 CONTEXTO	25
1.2 PROBLEMA	26
1.3 OBJETIVOS	27
1.4 ORGANIZAÇÃO DO TRABALHO	27
<b>2 REVISÃO BIBLIOGRÁFICA</b>	29
2.1 MODELOS ANALÍTICOS EXATOS	29
2.2 MODELOS ANALÍTICOS APROXIMADOS	32
2.3 TRABALHOS EXPERIMENTAIS	33
2.3.1 Escoamento de Exaustão	33
2.3.2 Escoamento Sugado	34
2.4 MODELOS NUMÉRICOS	36
<b>3 METODOLOGIA</b>	39
3.1 O MÉTODO DE LATTICE BOLTZMANN	40
3.1.1 Modelo BGK	42
3.1.2 Múltiplos Tempos de Relaxação	46
3.1.3 Condições de Contorno	47
3.1.3.1 <i>Bounceback</i>	47
3.1.3.2 Condição Anecóica	48
3.2 PALABOS	50
3.3 MODELO NUMÉRICO	56
3.4 PÓS-PROCESSAMENTO	58
<b>4 RESULTADOS</b>	61
4.1 ANÁLISE DA CONDIÇÃO ANECÓICA	61
4.2 DUTO SEM ESCOAMENTO	69
4.3 DUTO COM ESCOAMENTO DE EXAUSTÃO	71
4.3.1 Mach 0,2	71
4.3.2 Mach = 0,15	73
4.4 DUTO COM ESCOAMENTO SUGADO	75
<b>5 CONCLUSÕES</b>	77
<b>REFERÊNCIAS</b>	79



# 1 INTRODUÇÃO

## 1.1 CONTEXTO

Sistemas de fluxo de massa (exaustão e sucção) podem se tornar uma considerável fonte de ruído. Escapamentos, sistemas de ventilação, buzinas, motores aeronáuticos e aspiradores de pó são exemplos desses sistemas que estão altamente presentes no dia-a-dia. Cada vez mais a sociedade vem desenvolvendo consciência crítica dos danos que os ruídos desses tipos de sistemas podem acarretar a saúde da população. Tal fato é tão preponderante que, como é apresentado por Munjal (1987), desde os anos da década de 1920 há registros de esforços para entender e caracterizar esses tipos sistemas, afim de colaborar com a manutenção e desenvolvimento de ambientes saudáveis no contexto acústico.

Há vários elementos estruturais que podem compor sistemas de exaustão, mas os dutos circulares se caracterizam como fundamentais e bastante presentes. De acordo também com Munjal (1987), o corpo de estudos e conhecimentos da acústica interna de dutos está bem estabelecido, mas verifica-se na literatura vários questionamentos sobre o funcionamento da dinâmica acústica de um duto na presença de escapamentos. Em vista disso, caracterizar a acústica interna de dutos é de extrema importância visto as várias tecnologias relacionadas a sistemas de exaustão sem um amparo técnico bem estabelecido da literatura no ponto de vista da aeroacústica.

Em geral, quando o campo acústico interno é constituído por ondas planas (modos normais), o campo de pressão interno pode ser caracterizado pela condição de contorno na saída do duto. Neste caso, pode-se utilizar os seguintes parâmetros para análise:

- a magnitude do coeficiente de reflexão  $\|R\|$ , razão entre as componentes refletida e incidente da onda no duto;
- coeficiente de correção da terminação do duto  $l$ , normalizado pelo raio  $a$  do mesmo. Tal parâmetro representa o comprimento adicional para o cálculo do comprimento efetivo do duto. Em outras palavras, o fator  $l$  é a quantidade adicional medida a partir da abertura do duto a qual se deve propagar a onda incidente antes de ser refletida para o interior do duto com fase invertida.

Com o uso desses dois parâmetros, pode-se prever de maneira

mais precisa o campo acústico interno de dutos e, consequentemente, delinear de maneira mais acertiva as estratégias para a redução de ruído.

## 1.2 PROBLEMA

Com relação aos parâmetros acima discutidos, a solução exata para o problema de um duto circular não flangeado na ausência de escoamento foi proposta por Levine e Schwinger (1948). A solução assume que a espessura das paredes do duto são infinitamente finas e o fluido é invíscido. A partir destas simplificações, as expressões exatas para  $R_r$  e  $l$  são obtidas utilizando-se a técnica de Wiener-Hopf. Vale ressaltar também que o mesmo modelo prevê a diretividade do som irradiado pelo duto assim como é feito pelos parâmetros abordados.

Apesar da utilidade do modelo de Levine e Schwinger, em boa parte das aplicações práticas, dutos circulares transportam escoamentos médios. Para tais circunstâncias, Munt (1990) propôs um modelo analítico exato, também baseado na técnica de Wiener-Hopf, em que se considera a presença de um escoamento subsônico no interior do duto. Considera-se nesse modelo as premissas de que o escoamento é uniforme, invíscido e que a camada cisalhante do jato é infinitamente fina. Além disso, o modelo considera a condição de Kutta na borda do duto como condição de contorno de velocidade de partícula nessa região.

É importante ressaltar que modelos exatos para os parâmetros de radiação de dutos se limitam a condições de contorno simples envolvendo um duto sem flange ou com flange infinito. No entanto, observa-se na prática situações observam-se na prática geometrias bastante distintas daquelas previstas pelos modelos analíticos disponíveis. Além disso, a presença de escoamentos, o que é comum nestes sistemas, muda consideravelmente o comportamento acústico do coeficiente de reflexão.

Por conta da complexidade analítica em abordar o problema da radiação de dutos em condições geométricas reais, faz-se necessário a utilização de técnicas numéricas como alternativa na investigação desses fenômenos.

### 1.3 OBJETIVOS

Considerando a problemática discutida acima, o objetivo principal desse trabalho é desenvolver uma ferramenta computacional para análise do coeficiente de reflexão para modos normais em dutos na presença de escoamentos de baixo número de Mach ( $M \leq 0,2$ ).

Tem-se como objetivos específicos:

- implementar um esquema computacional para a avaliação do coeficiente de reflexão em dutos a partir do método de *lattice* Boltzmann;
- construir condições de contorno necessárias, afim de representar o problema da reflexão de onda em dutos na presença de baixos números de Mach;
- implementar, validar e analisar o comportamento acústico interno de dutos não flangeados com e sem escoamento de exaustão e com ondas planas;
- implementar e analisar o comportamento acústico interno de dutos não flangeados com escoamento sugado e com ondas planas.

### 1.4 ORGANIZAÇÃO DO TRABALHO

Esse trabalho está organizado em capítulos a partir da seguinte estrutura:

- o Capítulo 2 apresenta a revisão bibliográfica envolvendo os métodos analíticos exatos e aproximados para a radiação de modos normais em dutos. A utilização de métodos computacionais na abordagem do problema de radiação também é apresentada neste capítulo;
- o Capítulo 3 apresenta o método de *lattice* Boltzmann utilizado neste trabalho e descreve o esquema numérico desenvolvido para as simulações;
- o Capítulo 4 apresenta os resultados da implementação computacional, validações do modelo e análises com diferentes condições de escoamento;
- o Capítulo 5 apresenta as conclusões e evoluções futuras do trabalho. Segue no final referências bibliográficas, apêndices e anexos.



## 2 REVISÃO BIBLIOGRÁFICA

Nesse capítulo será apresentada uma revisão bibliográfica dos tópicos concernentes a acústica interna de dutos circulares. Os tópicos estão separados em modelos analíticos exatos, modelos analíticos aproximados, trabalhos experimentais, modelos numéricos e trabalhos relacionados ao desenvolvimento e aplicação do método de *lattice* Boltzmann para problemas de acústica.

### 2.1 MODELOS ANALÍTICOS EXATOS

A propagação de modos normais (ondas planas) é um problema clássico em acústica e continua tendo importância significativa diante ao advento de novas tecnologias relacionadas a sistemas de exaustão e sucção. Em geral, pode-se utilizar dois parâmetros para caracterizar o fenômeno da acústica interna de dutos:

- a magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$ , razão entre as componentes refletida e incidente da onda no duto, a qual é dada por

$$R_r = \frac{Z_r - Z_0}{Z_r + Z_0}, \quad (2.1)$$

sendo  $Z_r$  a impedância de radiação e  $Z_0$  a impedância característica do meio, definida por  $Z_0 = \rho_0 c_0$ , tal que  $\rho_0$  e  $c_0$  são, respectivamente, as constantes de densidade média do meio e velocidade do som;

- coeficiente de correção da terminação normalizado pelo raio do duto  $l/a$  em que  $a$  é o raio do duto. Tal parâmetro representa o comprimento acústico efetivo do duto. Em outras palavras, o fator  $l$  é a quantidade adicional medida a partir da abertura do duto a qual deve propagar a onda incidente antes de ser refletida para o interior do duto com fase invertida. Tal coeficiente de correção da terminação  $l$  é dado por

$$l = \frac{1}{k} \arctan\left(\frac{Z_r}{Z_0 j}\right) \quad (2.2)$$

sendo o número de onda  $k = \frac{\omega}{c_0}$  e  $\omega$  a frequência angular em radianos.

Em relação aos parâmetros discutidos acima, a solução exata, obtida através da técnica de Wiener-Hopf, para o problema de um duto não flangeado na ausência de escoamento foi proposta por Levine e Schwinger (1948). Esse modelo assume um duto semi-infinito com paredes infinitamente finas, fluido invíscido e presença somente de ondas planas.

Porém em boa parte das aplicações práticas dutos transportam escoamentos médios. Para tais circunstâncias, Munt (1990) propôs um modelo analítico exato, também baseado na técnica de Wiener-Hopf, em que se considera a presença de um escoamento subsônico no interior do duto. Considera-se nesse modelo as premissas de que o escoamento é uniforme, invíscido e que a camada cisalhante do jato é infinitamente fina. Além disso, o modelo considera a condição de Kutta na borda do duto para lidar com a singularidade da velocidade de partícula nesta região. As Figuras 1 e 2 apresentam as comparações entre casos com e sem escoamento para um duto não flangeado em termos de  $R_r$  e  $l/a$ .

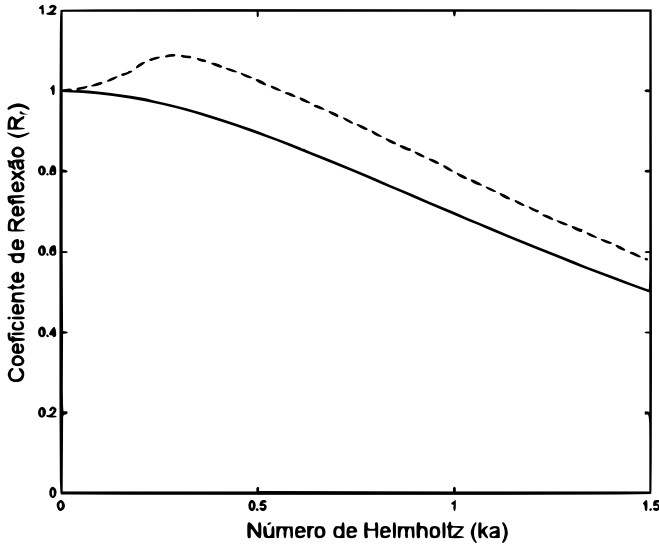


Figura 1: Resultados analíticos exatos para magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$  ao final de um duto não flangeado. A linha contínua apresenta o resultado sem escoamento de Levine e Schwinger (1948) e a linha tracejada apresenta o resultado com escoamento de Mach = 0,15 de Munt (1990).



Como é mostrado na Figura 1, a magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$  aumenta consideravelmente na presença de um escoamento subsônico. Além disso, pode-se perceber que, em algumas frequências,  $R_r$  torna-se maior do que a unidade, implicando que a amplitude da onda refletida torna-se maior do que a da onda incidente. Este fenômeno ocorre, sobretudo, pela interação do escoamento com a borda do duto, a qual transforma energia cinética rotacional em energia acústica, como discutido por Peters et al. (1993). Além disso vale ressaltar que o maior valor de  $R_r$  está associado com a frequência de desprendimento de vórtices na saída do duto. Em outras palavras, quando o número de Strouhal ( $St$ ) atinge o valor de  $\frac{\pi}{2}$ , o tempo necessário para o vórtice desprendido na saída do duto propagar a distância de um diâmetro é igual ao período do campo acústico no interior do duto, causando assim o ponto máximo do coeficiente de reflexão.

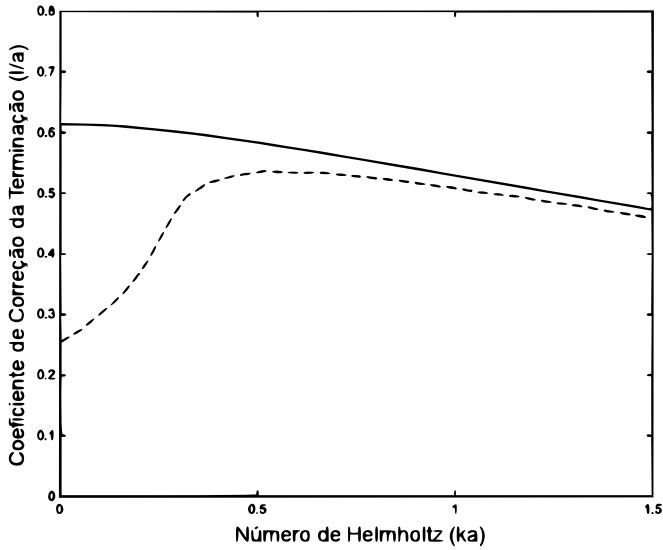


Figura 2: Resultados analíticos exatos para o coeficiente de correção da terminação normalizado pelo raio  $l/a$  de um duto não flangeado. A linha contínua apresenta o resultado sem escoamento de Levine e Schwinger (1948) e a linha tracejada apresenta o resultado com escoamento de  $Mach = 0,15$  de Munt (1990).

De acordo com a Figura 2, a correção normalizada da terminação  $l/a$  torna-se consideravelmente menor do que aquela obtida na ausência de escoamento, sobretudo para baixos números de Helmholtz ( $ka$ ). Em outras palavras, para baixas frequências e na presença de um escoamento a onda acústica é refletida em uma região mais próxima da abertura, em comparação à situação sem escoamento. Isso acontece porque o efeito de inércia provocado pela massa de fluido na saída do duto é diminuída pela presença de escoamento. De fato, este fenômeno pode ser observado pela diminuição da parte imaginária da impedância nas baixas frequência, como observado por Peters et al. (1993).

## 2.2 MODELOS ANALÍTICOS APROXIMADOS

No que diz respeito a modelos analíticos aproximados, o trabalho de Carrier (1955) foi um dos primeiros a abordar o cálculo do coeficiente de reflexão e correção da terminação com escoamento de exaustão num duto não flangeado. Para tal foi considerado um gás perfeito invíscido com o tipo de escoamento uniforme (*plug*). Nessa abordagem usou-se a técnica de Wiener-Hopf com o método de Prandtl-Glauert e a premissa de um duto semi-infinito com paredes infinitamente finas. Esse modelo é limitado a Machs subsônicos ( $M < 0,4$ ) e ondas planas, ou seja, valores de  $ka < 1,8$ .

Mani (1973) deu continuidade a mesma abordagem de Carrier (1955) com escoamento de exaustão para Machs subsônicos ( $M < 0,3$ ) e ondas planas, porém considerando deslocamento transversais de partículas na interface entre o ar em repouso externo e o jato de saída do duto como condição de contorno do problema. Esse tipo de solução mostra diversos fenômenos antes não previstos com os outros modelos citados como efeitos de convecção, zonas de silêncio relativo e refrações.

Também na mesma linha de desenvolvimento de Carrier (1955), Savkar (1975) desenvolveu um modelo de modos de alta ordem ( $ka < 4,59$ ) com escoamento de exaustão e sucção do tipo *plug* ( $M < 0,4$ ) com variação de temperatura. A continuidade do deslocamento das partículas acústicas transversais também foi considerada na interface entre o ar em repouso externo e o jato de saída do duto, possibilitando assim análises de fenômenos de convectivos. Como metodologia para construção desse modelo foram aplicadas as técnicas de Wiener-Hopf e a aproximação matemática do trabalho de Carrier (1955).

Já o trabalho de Hirschberg e Hoeijmakers (2014) propõe uma

expressão analítica aproximada do coeficiente de reflexão para baixas frequências ( $ka < 1$ ), baixos números de Mach ( $M < 0,2$ ) e jatos quentes. Esse modelo considera os efeitos de convecção e temperatura e foi consolidado a partir da aproximação proposta pelo trabalho de Howe (1979).

## 2.3 TRABALHOS EXPERIMENTAIS

### 2.3.1 Escoamento de Exaustão

No que diz respeito a escoamentos de exaustão o trabalho de Alfredson e Davies (1970) investigou os coeficientes de reflexão e correção da terminação e o fator de amortecimento de ondas acústicas. Para tal foi utilizado um duto excitado com um pulso de pressão, submetido a escoamentos subsônicos ( $M < 0,2$ ) e dados extraídos com a técnica dos dois microfones ajustada para valores de  $ka < 1$ . A principal conclusão desse trabalho é o fato da magnitude do coeficiente de reflexão ser maior nos casos com escoamento.

O trabalho de Peters et al. (1993) investigou os coeficientes de reflexão e de dissipação de ondas acústicas devido aos efeitos térmicos e de viscosidade na presença e ausência de cornetas. A técnica de dois microfones foi utilizada para extração dos dados num regime de baixas frequências ( $ka < 1,5$ ) e valores subsônicos do número de Mach ( $M < 0,2$ ). Por fim, o autor argumenta que a inserção de uma corneta no final do duto aumenta o coeficiente de reflexão por conta do aumento da instabilidade da camada limite na parede da corneta.

O trabalho de Allam e Åbom (2006) utilizou um sistema superdeterminado de medição para investigação do coeficiente de reflexão de um duto não flangeado. Para minimizar a relação sinal ruído e assim obter com mais acurácia o coeficiente de correção da terminação do duto, surgiu-se como motivação o desenvolvimento de um sistema em que há mais microfones do que incógnitas a serem calculadas, em outras palavras, estendeu-se a metodologia de medição de 2 microfones para mais que 4 microfones. Há de se considerar também que a parte imaginária do número de onda, parte associada com a dissipação de energia por viscosidade, não pode ser obtida quando há escoamento e por isso foi incluída como incógnita. Em linhas gerais esse trabalho permitiu a validação experimental do trabalho de Munt (1990) e a consolidação de um sistema confiável de medição para esse tipo de problema.

English (2010) investigou também de forma experimental os co-

eficientes de reflexão e de terminação de dutos circulares com diferentes espessuras, através da técnica de extração de autoespectro e espectro cruzado em pares de microfones calibrados para o intervalo  $0 < ka < 0,7$ . Focando para números de Mach entre 0 e 0,3, seus resultados mostram que os coeficientes de reflexão estão com valores acima dos que são encontrados no trabalho de Munt (1990) e Allam e Åbom (2006). O autor explica esse fato relatando que as premissas de camada limite viscosa e parede de duto infinitamente finas assumidas pelo modelo de Munt subestimam a transferência de energia cinética rotacional do jato em energia acústica. No entanto, o autor não discute porque os resultados anteriores, obtidos por Allam e Åbom (2006), apresentam maior concordância com o modelo de Munt.

Já o trabalho de Tiikoja et al. (2014) focou na influência da temperatura no coeficiente de reflexão de dutos não flangeados. Para tal fim utilizaram a técnica de 2 microfones num sistema superdeterminado com 3 microfones, ajustados num contexto de ondas planas ( $ka < 1,8$ ) e Machs de até 0,3 e 0,12 para jatos frios e quentes respectivamente. Tendo como referências as curvas validadas de jatos frios de Munt (1990), foi observado como resultado do estudo que para jatos quentes as curvas dos coeficientes de reflexão e de terminação sofrem um aumento de amplitude e um deslocamento do pico máximo em direção para baixas frequências, em outras palavras, com o aumento da temperatura o gás obtém maior energia cinética e os efeitos de vorticidade na terminação do duto ficam mais intensos com relação a temperaturas mais baixas.

### 2.3.2 Escoamento Sugado

Em relação a trabalhos experimentais, Ingard e Singhal (1975) investigaram o coeficiente de reflexão em dutos quadrados em regime de escoamento succionado de Mach 0,4. O método de medição se baseou na técnica de dois microfones e os mesmos foram ajustados para números de Helmholtz ( $ka$ ) menores que 0,5. Em vista desse contexto experimental, o autor desenvolveu uma fórmula semi-empírica para baixas frequências do coeficiente de reflexão.

Na mesma linha de investigação, Davies (1987) investigou o coeficiente de reflexão para baixas frequências ( $0,01 < ka < 0,25$ ) e Machs subsônicos ( $M < 0,3$ ), porém com dutos circulares não-flangeados, flangeados e com difusores na borda. O autor destaca que a disposição geométrica da terminação do duto, quando submetida a fenômenos de

escoamentos succionados, desenvolve uma “*vena contracta*”, que pode ser estimada e associada com o fator de perda  $Kp$ . Em vista dos procedimentos desse trabalho, o autor compara os resultados com o estudo de Ingard e Singhal (1975) e sugere um aperfeiçoamento na equação analítica do cálculo do coeficiente de reflexão.

Dos trabalhos citados com escoamento sugado nota-se a consolidação do comportamento do coeficiente de reflexão para baixas frequências. Esse comportamento ocorre pelo surgimento de uma *vena contracta*, descolamento de fluido da parede do duto que, dependendo do número de Mach, se estende mais ou menos para dentro do duto. De acordo com o trabalho de Davies (1987), para baixas frequências ( $ka < 0,25$ ) o coeficiente de reflexão muda com relação ao Mach e é modelado de acordo com a equação

$$R_M = R_0 \left[ \frac{(1 - M)}{(1 + M)} \right]^{0,9}, \quad (2.3)$$

sendo  $R_0$  módulo do coeficiente de reflexão sem escoamento obtido a partir do trabalho de Levine e Schwinger (1948).

De forma análoga o trabalho de Davies (1987) também sugere uma equação para o coeficiente de correção da terminação o qual é proposto a partir da seguinte equação

$$l_M = l_0(1 - M^2), \quad (2.4)$$

sendo  $l_0$  módulo do coeficiente de correção da terminação sem escoamento obtido a partir do trabalho de Levine e Schwinger (1948).

A Figura 3 mostra o gráfico resultante da equação 2.3 e pode-se perceber que  $R_M$  decai de acordo com o aumento do Mach, em outras palavras, para baixas frequências, a onda plana possui maior facilidade de se radiar para o meio externo a medida que o Mach é aumentado.

A Figura 4 mostra o gráfico resultante da equação 2.4 e pode-se perceber que  $l_M$  decai de acordo com o aumento do Mach, ou seja, para baixas frequências, o comprimento efetivo acustico do duto diminui a medida que o Mach do escoamento succionado é aumentado, o que constitui um paradoxo. Mesmo com esses coeficientes modelados com apoio de dados experimentais a literatura carece de informações sobre esses parâmetros para frequências mais altas ( $ka > 0,25$ ).

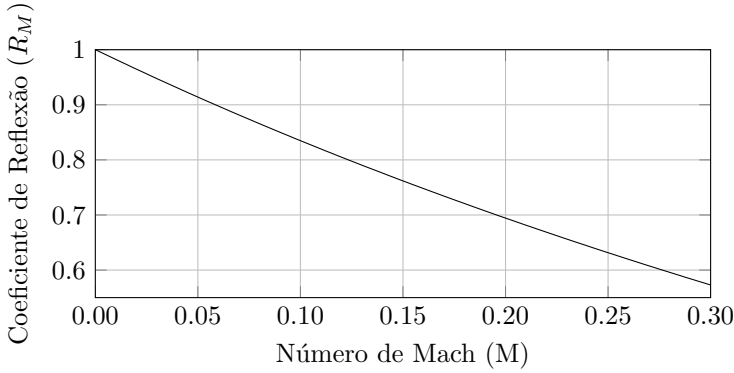


Figura 3: Resultado do coeficiente de reflexão  $R_M$  em relação ao Mach para baixas frequências ( $ka < 0,25$ ) com escoamento sugado. A linha contínua apresenta o cálculo obtido com a equação 2.3 do trabalho de Davies (1987).

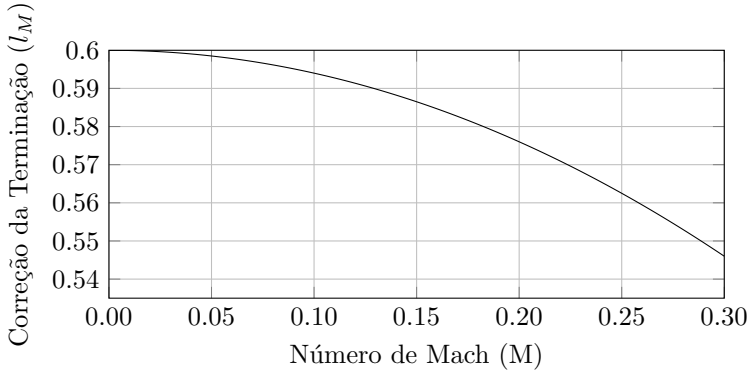


Figura 4: Resultado do coeficiente de correção da terminação  $l_M$  em relação ao Mach para baixas frequências ( $ka < 0,25$ ). A linha contínua apresenta o cálculo obtido com a equação 2.4 do trabalho de Davies (1987).

## 2.4 MODELOS NUMÉRICOS

Já em relação a trabalhos envolvendo métodos numéricos, Selamet et al. (2001) analisaram os coeficientes de reflexão e de terminação

de dutos circulares com diferentes geometrias sem escoamento num contexto de ondas planas ( $ka < 1,8$ ). Para isso utilizaram método dos elementos de contorno e obtiveram para cada configuração de geometria as seguintes conclusões:

- não-flangeados: para diferentes tamanhos o comportamento se diferencia muito pouco de um caso de um duto semi-infinito;
- extendidos a partir de uma parede rígida e infinita: os coeficientes de reflexão e de correção da terminação possuem oscilações com relação a linha de base desses mesmos coeficientes para dutos não-flangeados, pois há interações entre as ondas da terminação do duto e as refletidas da parede;
- extendidos obliquamente a partir de uma parede rígida e infinita: no geral o coeficiente de reflexão decresce para altos números de  $ka$  com relação ao extendido de forma perpendicular;
- terminados em forma de sino: redução significativa do coeficiente de reflexão para altos números de  $ka$ ;
- terminados com cavidade anular: adiciona picos nos coeficientes de reflexão com relação aos não-flangeados.

Seguindo uma linha de análise semelhante, Dalmont et al. (2001) analisaram coeficientes de terminação de dutos circulares com diversas geometrias de terminação num contexto de ondas planas ( $ka < 1,8$ ), sobretudo as que são comumente encontradas em instrumentos de sopro. As análises foram feitas comparando-se resultados experimentais com resultados numéricos obtidos a partir dos métodos dos elementos finitos e elementos de contorno. A partir do ajuste dos modelos numéricos, derivaram modelos semi-empíricos simplificados para os coeficientes de reflexão encontrados nas geometrias estudadas.

Tendo como motivação a validação do método de *lattice* Boltzmann para problemas de acústica de dutos, Silva e Scavone (2006) abordaram análises dos coeficientes de reflexão e de terminação de dutos circulares não flangeados, sem escoamento e focando ondas planas ( $ka < 1,8$ ). As boas correlações dos dados numéricos com os dados vigentes da teoria de Levine e Schwinger (1948) mostram que o método é bastante útil para predizer fenômenos complexos envolvendo acústica de dutos.

Complementando o trabalho anterior, Silva et al. (2009) investigaram os coeficientes de reflexão e de terminação de dutos circulares com terminações de corneta e com escoamento subsônico. Para isso

implementaram o modelo usando o método de *lattice* Boltzmann com condições de contorno absorventes, axissimetria de acordo com o trabalho de Reis e Phillips (2007) e paredes curvas para a consolidação das terminações em cornetas. Com esse trabalho foram validados os resultados de Munt (1990) e Allam e Åbom (2006) além de mostrar que na presença de cornetas o coeficiente de reflexão aumenta bastante no pico associado ao número de Strouhal  $St \approx \frac{\pi}{2}$ . Tal fato é aderente aos vários trabalhos que abordam o escoamento de exaustão e é explicado pelo fato de valores maiores do 1 para a magnitude do coeficiente de reflexão podem ser encontrados tanto em dutos não-flangeados quanto cornetas. No entanto, no caso das cornetas, este aumento é consideravelmente maior devido a indução de vorticidade causada pela terminação circular. Além disso, os resultados observados sugerem que a região de Strouhal  $St \approx \frac{\pi}{2}$  acontecem quando o período do campo acústico interno coincide com o tempo necessário para que um vórtice propague a distância equivalente a um raio de corneta.

Silva et al. (2012) usaram o método de elementos de contorno para analisar a influência do raio de uma terminação flangeada no comportamento do coeficiente de reflexão de dutos circulares na ausência de escoamento. Para tanto validaram o modelo com os resultados de Levine e Schwinger (1948), dutos não flangeados, e de Nomura et al. (1960), dutos flangeados circulamente. Como resultado da análise propuseram expressões aproximadas para o cálculo dos coeficientes de reflexão e de terminação.



### 3 METODOLOGIA

Tal como foi discutido no capítulo anterior, para a investigação do coeficiente de reflexão na presença de escoamento, faz-se necessária a utilização de esquemas numéricos que integrem na mesma estrutura a parte fluido dinâmica e acústica. Neste sentido, o método de *lattice* Boltzmann mostra-se adequado, sobretudo quando são considerados baixos números de Mach ( $M < 0,2$ ) e baixos números de Reynolds ( $Re < 5515$ ). Nesse sentido, há trabalhos que validam, aplicam e desenvolvem metodologias de *lattice* Boltzmann no campo de estudo da aeroacústica.

Um desses estudos é o de Crouse et al. (2006), que mostraram a eficácia do método de *lattice* Boltzmann em recuperar as equações de Navier-Stokes para baixas compressibilidades ( $M < 0,3$ ). Há de se ressaltar que validaram também o modelo numérico de um ressonador de Helmholtz com um modelo experimental do mesmo, demonstrando assim a viabilidade da aplicação para problemas de acústica.

No que se trata de desenvolvimento de ferramentas auxiliares para tratar problemas acústicos, Kam et al. (2006) desenvolveram uma condição de contorno absorvente, baseada na técnica de camadas perfeitamente casadas (“*perfectly matched layers*”). Essencialmente, a técnica se baseia na criação de uma camada com viscosidade crescente exponencialmente na direção exterior do domínio computacional.

Marié et al. (2009) analisou e comparou esquemas de alta ordem das equações de Navier-Stokes linearizadas com o método de *lattice* Boltzmann. O objeto de estudo para comparação foi análises de dispersão e dissipação de ondas acústicas em regime isotérmico. Conclui-se com esse trabalho que para um erro de dispersão pré-definido, o método de *lattice* Boltzmann se comportou como mais rápido.

No que diz respeito a aplicação do método de *lattice* Boltzmann num problema de aeroacústica, Lew et al. (2010) desenvolveram um modelo numérico em 3D para predição de ruído em um jato turbulento subsônico. Como validação os resultados foram comparados com resultados experimentais e cálculos numéricos feitos a base de *Large Eddy Simulation* (LES). Esse estudo demonstrou as principais vantagens de se trabalhar com o método de *lattice* Boltzmann como por exemplo o baixo custo computacional e a facilidade em inserir *nozzles* com formas complexas no domínio computacional.

Também na área de aeroacústica computacional, o trabalho de Yong et al. (2013) propõe um modelo em *lattice* Boltzmann para obter

dados de diretividade da radiação sonora num duto circular submetido a escoamento subsônico. Os resultados de diretividade foram comparados com os modelos de Levine e Schwinger (1948) e Gabard e Astley (2006), mostrando uma boa convergência principalmente nas baixas frequências.

Já no sentido de tratamento de fenômenos da acústica básica, Viggen (2013) investigou os efeitos da adição de termos fontes no método de *lattice* Boltzmann, mapeando eles nos parâmetros macroscópicos através da ferramenta matemática de expansão de Chapman-Enskog. Como resultado conseguiu reproduzir fenômenos de diretividade de monopolos, dipolos e quadrupolos.

Silva et al. (2015) abordaram também o uso do método de *lattice* Boltzmann acoplado com *Large Eddy Simulation* (LES) na investigação do ruído gerado na interação do escoamento de um jato com uma placa plana. Os dados de níveis de pressão sonora em campo distante foram obtidos usando a superfície de Ffowcs-Williams e Hawkings (FW-H) e os mesmos possuem uma boa convergência com dados experimentais.

Investigar a acústica interna de dutos circulares com escoamentos é um processo que deve ter suporte de ferramentas bem específicas, como por exemplo o método numérico de *lattice* Boltzmann. Esse capítulo portanto abordará esse método e as condições de uso implementadas, validadas e verificadas num *software* de código aberto chamado Palabos (2017). Abordar o uso de um *software* de código aberto possibilita a verificação transparente dos processos de cálculo bem como adaptações com novas implementações dentro do projeto, focando a melhor aderência da ferramenta computacional para resolução do problema.

O presente Capítulo apresenta o método de *lattice* Boltzmann utilizado neste trabalho e descreve a construção de um modelo tridimensional de duto não-flangeado utilizando a plataforma de código aberto Palabos. Detalhes sobre a elaboração do modelo são discutidos detalhadamente nas seções subseqüentes.

### 3.1 O MÉTODO DE LATTICE BOLTZMANN

O método de *lattice* Boltzmann possui bastante utilidade quando se trata de problemas aeroacústicos, pequenas flutuações de pressão e fenômenos de turbulência. Isso se deve ao fato do método ter surgido de uma outra abordagem de fenômenos mecânicos aplicados a fluidos - uma abordagem microscópica de interações entre moléculas.

Essa abordagem se chama Dinâmica Molecular (DM) e é baseada na premissa de que cada partícula pode ter suas posições no espaço e velocidades obtidas a partir da aplicação da segunda lei de Newton. Segundo essa ideia, outras propriedades do fluido como densidade, pressão e temperatura podem ser facilmente recuperadas através do cálculo da média correspondente a um conjunto de partículas. Porém o principal problema dessa abordagem é que há uma grande quantidade de equações para se resolver num pequeno volume de fluido, pois, considerando que, de acordo com o número de Avogrado, nesse mesmo volume há na ordem de  $10^{23}$  moléculas para calcular os movimentos cinéticos. Tal fato se torna inviável para implementação mesmo com computadores potentes como *clusters* de alto desempenho.

Uma solução para contornar o problema da grande quantidade de equações do movimento é abordar o fenômeno físico pelo ponto de vista de distribuição de moléculas, a qual se convém chamar de partícula. Nesse caso, cada partícula é descrita a partir de uma função de distribuição, a qual indica a probabilidade de se encontrar numa dada região espacial e em um determinado instante de tempo, um conjunto de moléculas que compartilham a mesma velocidade e direção de propagação. A equação de transporte que rege a propagação das partículas e a difusão da quantidade de movimento das mesmas a partir de suas colisões é a Equação de Boltzmann que, ao ser discretizada, pode ser resolvida numericamente originando assim o método de *lattice Boltzmann* ou *lattice Boltzmann Method* (LBM).

Historicamente o método de *lattice Boltzmann* se originou no final da década de 40 para o começo da década de 50 com os trabalhos de Grad (1949) e Bhatnagar et al. (1954). Esses trabalhos mostram que as equações de Boltzmann podem recuperar as equações macroscópicas de Navier-Stokes através da expansão de Chapman–Enskog. Nos anos 90 o trabalho de He e Luo (1997a) mostrou que a forma discreta da equação de Boltzmann também recupera as equações de Navier Stokes para baixas compressibilidades (baixos números de Mach). Isto fornece uma ligação formal entre as equações macroscópicas de *lattice Boltzmann* e as equações de Navier-Stokes para baixas compressibilidades, além de possibilitar a implementação computacional desse método.

O LBM possui muitas vantagens em relação a técnicas tradicionais de fluido dinâmica computacional aplicadas a aeroacústica: resolve o campo acústico e o campo fluido dinâmico numa mesma iteração em cada incremento de tempo, extração direta do campo de pressão e fácil implementação paralela elevando assim a performance frente a outros métodos.

### 3.1.1 Modelo BGK

O LBM, baseado em operações de colisão e propagação de funções de distribuição de partículas com massa, é a equação de Boltzman discretizada no tempo e espaço. Cada conjunto de funções de distribuição localizadas num ponto no espaço  $\mathbf{x}$  e tempo  $t$  pode ser chamada de célula e, segundo o trabalho de He e Luo (1997b), a equação de Boltzman, que formula o comportamento de cada célula, pode ser escrita na expressão

$$f_i(\mathbf{x} + c_i \Delta t, t + \Delta t) = f_i(\mathbf{x}, t) + \Omega_i(f(\mathbf{x}, t)), \quad (3.1)$$

sendo que  $i$  é um número inteiro que delimita direções no espaço de propagação de partículas,  $f_i$  é a função de distribuição em uma dada direção  $i$ ,  $c_i$  são velocidades de propagação na direção  $i$  e  $\Delta t$  é o incremento de tempo.

A equação 3.1 é dividida nas duas operações básicas: propagação e colisão. O lado esquerdo dessa equação representa a operação de propagação, na qual os valores das funções de distribuição de cada célula são movidos para cada direção de propagação para uma próxima célula no espaço em cada iteração no tempo. Feita a operação de propagação, é realizada a operação de colisão, representada pelo lado direito da equação, na qual o termo  $\Omega_i$  representa o operador de colisão.

Uma das formas de calcular o operador de colisão  $\Omega_i$  é usar a formulação proposta no estudo de Bhatnagar et al. (1954). A aplicação dessa formulação consolida o modelo BGK (Bhatnagar–Gross–Krook) ou modelo de tempo de relaxação único: *single-relaxation-time* (SRT). Nesse sentido, o operador de colisão é definido por

$$\Omega_i = -\frac{1}{\tau}(f_i - f_i^M), \quad (3.2)$$

tal que  $\tau$  é o período de colisão, período médio de colisão entre partículas, e  $f_i^M$  é a função de distribuição de Maxwell ou função de distribuição de equilíbrio.

A função de distribuição de Maxwell  $f_i^M$  pode ser calculada aplicando o princípio de máxima entropia de acordo com as restrições das leis de conservação de massa e quantidade de movimento, assim como é proposto por Wolf-Gladrow (2000). Dessa forma a função de distri-

buição de Maxwell é definida por

$$f_i^M = \rho \varepsilon_i \left( 1 + \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{c}_i}{c_s^2} + \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{c}_i^2 - c_s^2 \mathbf{u}}{2c_s^4} \right), \quad (3.3)$$

sendo que  $\rho$  é a densidade local do fluido,  $\varepsilon_i$  são pesos de velocidades para cada direção de propagação  $i$ ,  $\mathbf{u}$  é a velocidade local do fluido,  $\mathbf{c}_i$  é um vetor de velocidades de propagação da célula para cada direção  $i$  e  $c_s$  é a velocidade do som.

Os parâmetros macroscópicos de densidade local do fluido  $\rho$  e a velocidade local do fluido  $\mathbf{u}$  podem ser obtidos a partir dos momentos da função de distribuição  $f_i$  das seguintes maneiras

$$\rho = \sum f_i \quad \text{e} \quad (3.4)$$

$$\rho \mathbf{u} = \sum f_i \mathbf{c}_i. \quad (3.5)$$

A partir da equação de estado isoentrópica linear, a pressão local do fluido  $p$  pode ser obtida na forma

$$p = \rho c_s^2. \quad (3.6)$$

A viscosidade cinemática  $\nu$  é um parâmetro que é função do período de colisão  $\tau$  e pode ser obtida com a equação

$$\nu = c_s^2 \left( \tau - \frac{1}{2} \right). \quad (3.7)$$

Quando as equações 3.4, 3.5, 3.6 e 3.7 são usadas para recuperar os atributos macroscópicos do fluido a unidade de medida não é uma unidade física. Segundo o trabalho de Silva et al. (2016), para se ter esses atributos em unidade física é preciso aplicar regras de conversão. Essas regras de conversão se baseiam em duas constantes que são definidas a partir de unidades físicas: velocidade característica definida por

$$\zeta = c^*/c_s, \quad (3.8)$$

em que  $c^*$  é a velocidade física do som, e discretização  $\Delta x$  definida pelo tamanho de uma célula dado em metros.

Com os parâmetros  $c^*$  e  $\Delta x$  pode-se realizar as seguintes conversões para unidades físicas, notadas com o superíndice \*:

$$\mathbf{u}^* = \zeta \mathbf{u}, \quad (3.9)$$

$$\mathbf{x}^* = \Delta x \mathbf{x}, \quad (3.10)$$

$$t^* = \frac{\Delta x}{\zeta} t, \quad (3.11)$$

$$\nu^* = \zeta \Delta x \nu, \quad (3.12)$$

$$\rho^* = \frac{\zeta}{\Delta x} \rho, \quad (3.13)$$

$$p^* = p \zeta^2 \rho_0^* \text{ e} \quad (3.14)$$

$$f^* = f \frac{\zeta}{\Delta x}, \quad (3.15)$$

tal que  $f^*$  e  $f$  são unidades de frequências física e do LBM respectivamente.

Há várias geometrias de célula do tipo BGK, o grupo do tipo  $D_n Q_b$  ( $n$  dimensões e  $b$  direções de propagação ou velocidades) é um dos mais usados e foi proposto por Qian et al. (1992). A tabela 1 mostra os parâmetros para cada um dos modelos do tipo  $D_n Q_b$ , seus diferentes vetores de velocidades de propagação ( $c_i$ ), seus respectivos pesos  $\varepsilon_i$  e as suas constantes de velocidade do som ( $c_s$ ). Esses valores são obtidos para cada geometria, de forma que se mantenham a conservação da massa e da quantidade de movimento. Portanto com esses parâmetros já se torna possível calcular a função de Maxwell ( $f_i^M$ ) para cada operação de colisão em cada iteração de tempo.

Para esse trabalho usou-se o modelo D3Q19 e a Figura 5 ilustra um esquemático desse tipo de célula e é possível visualizar espacialmente as direções de propagação. Vale ressaltar que para cada direção há o cálculo da função de Maxwell ( $f_i^M$ ) e, por conseguinte, a operação de propagação das funções de distribuição para a célula adjacente no sentido de cada direção.

Tabela 1: Modelos  $D_nQ_b$ 

Modelo	$c_i$	$\varepsilon_i$	$c_s^2$
D1Q3	0, $\pm 1$	$2/3$ , $1/6$	$1/3$
D1Q5	0, $\pm 1$ , $\pm 2$	$6/12$ , $2/12$ , $1/12$	1
D2Q7	$(0, 0)$ , $(\pm 1/2, \pm\sqrt{3}/2)$	$1/2$ , $1/12$	$1/4$
D2Q9	$(0, 0)$ , $(\pm 1, 0)$ , $(0, \pm 1)$ , $(\pm 1, \pm 1)$	$4/9$ , $1/9$ , $1/36$	$1/3$
D3Q15	$(0, 0, 0)$ , $(\pm 1, 0, 0)$ , $(0, \pm 1, 0)$ , $(0, 0, \pm 1)$ , $(\pm 1, \pm 1, \pm 1)$	$2/9$ , $1/9$ , $1/72$	$1/3$
D3Q19	$(0, 0, 0)$ , $(\pm 1, 0, 0)$ , $(0, \pm 1, 0)$ , $(0, 0, \pm 1)$ , $(\pm 1, \pm 1, 0)$ , $(\pm 1, 0, \pm 1)$ , $(0, \pm 1, \pm 1)$	$1/3$ , $1/18$ , $1/36$	$1/3$

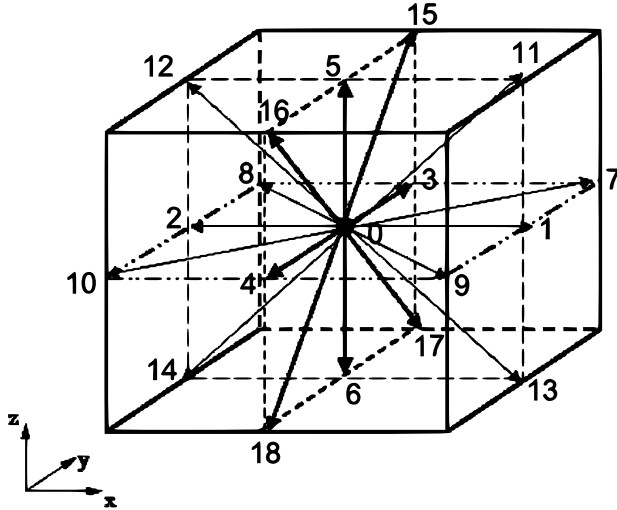


Figura 5: Esquemático do modelo D3Q19. Ilustração adaptada do estudo de Premnath et al. (2013).

### 3.1.2 Múltiplos Tempos de Relaxação

A equação 3.2 retrata um operador de colisão com tempo de relaxação único para todas as direções de propagação  $i$ . Essa abordagem é funcional, porém limitada à estabilidade em baixos números de Reynolds como mostra o estudo de Lallemand e Luo (2000). Para esses tipos de problemas a abordagem de múltiplos tempos de relaxação (MRT), pode ser usada assim como é mostrado nos estudos de Viggen (2014).

Seguindo a formulação proposta por d’Humières (1994), a formulação de MRT se baseia na troca do parâmetro de único tempo de relaxação  $\tau$  por uma matriz  $\mathbf{\Lambda}$  de vários tempos de relaxação. Todavia a matriz  $\mathbf{\Lambda}$  é construída de acordo com uma matriz  $\mathbf{M}$  que projeta as funções de distribuição  $f_i$  e  $f_i^M$  no espaço dos momentos. De acordo com Lallemand e Luo (2000), a possibilidade desse método ser mais estável é oriunda da capacidade de operar a colisão das células com um tempo de relaxação apropriado para cada um dos vários momentos, projetados a partir das funções de distribuição  $f_i$  e  $f_i^M$ . Em vista do exposto o operador de colisão da equação 3.2 se transforma em

$$\Omega_i = -\mathbf{\Lambda}(f_i - f_i^M). \quad (3.16)$$

Porém a operação de colisão é realizada no espaço dos momentos. Logo é preciso projetar  $f_i$  e  $f_i^M$  no espaço dos momentos impondo

$$m_i = \mathbf{M}f_i \text{ e } m_i^M = \mathbf{M}f_i^M, \quad (3.17)$$

tal que, segundo d’Humières (1994) e para o caso do modelo D3Q19, a matriz  $\mathbf{M}$  assume a forma

$$\mathbf{M} = \begin{bmatrix} A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A \\ B & C & C & C & C & C & C & D & D & D & D & D & D & D & D & D & D & D \\ E & F & F & F & F & F & F & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A & A \\ G & A & J & G & G & G & G & G & G & G & J & A & J & A & J & A & J & A \\ G & F & K & G & G & G & G & G & G & G & J & A & J & A & J & A & J & A \\ G & G & G & A & J & G & G & A & J & J & A & G & G & G & G & A & J & J \\ G & G & G & F & K & G & G & A & J & J & A & G & G & G & G & A & J & J \\ G & G & G & G & G & A & J & A & J & A & J & A & A & J & G & G & G & G \\ G & G & G & G & G & F & K & A & J & J & A & A & J & J & A & A & G & G \\ G & I & I & J & J & J & J & H & H & H & H & A & A & A & A & A & A & A \\ G & F & F & I & I & I & I & H & H & H & H & A & A & A & A & A & A & A \\ G & G & G & A & A & J & J & G & G & G & G & J & J & J & J & A & A & A \\ G & G & G & H & H & I & I & G & G & G & G & J & J & J & J & A & A & A \\ G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & J & J & A \\ G & G & G & G & G & G & G & A & A & J & J & G & G & G & G & G & G & G \\ G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & A & A & J & J & G & G & G & G \\ G & G & G & G & G & G & G & G & G & G & A & J & A & J & J & A & J & A \\ G & G & G & G & G & G & A & J & J & A & G & G & G & G & J & A & A & J \\ G & G & G & G & G & G & J & A & J & A & J & A & A & A & J & G & G & G \end{bmatrix}, \quad (3.18)$$

e as constantes dentro da matriz assumem os valores  $A = 1$ ,  $B = -30$ ,



$C = -11$ ,  $D = 8$ ,  $E = 12$ ,  $F = -4$ ,  $G = 0$ ,  $H = -2$  e  $I = 2$ .

Considerando que a matriz  $\mathbf{S}$  é dada por

$$\mathbf{S} = \mathbf{M} \mathbf{\Lambda} \mathbf{M}^{-1}, \quad (3.19)$$

o operador de colisão fica

$$\Omega_i = -\mathbf{M}^{-1} \mathbf{S} (m_i - m_i^M). \quad (3.20)$$

Inserindo a equação 3.20 na equação 3.1 fica

$$f_i(\mathbf{x} + c_i \Delta t, t + \Delta t) = f_i(\mathbf{x}, t) - \mathbf{M}^{-1} \mathbf{S} (m_i - m_i^M). \quad (3.21)$$

Vale ressaltar que a operação de propagação, lado esquerdo da equação 3.21, ocorre no espaço original da função de distribuição  $f_i$ .

### 3.1.3 Condições de Contorno

#### 3.1.3.1 *Bounceback*

De acordo com o estudo de Vigen (2014), a condição de contorno do tipo *bounceback* tem como objetivo simular uma parede rígida no domínio do LBM, sendo ela do tipo implícita e localizada entre as células. Há dois tipos de *bounceback*: *free-slip*, que simula escorregamento livre do fluido na parede e *no-slip*, que impõe que todas as componentes de velocidade juto à parede sejam nulas. Essa condição força o desenvolvimento da camada limite viscosa juto à parede. Nesse trabalho foi usado o do tipo *no-slip* para que os efeitos de camada limite envolvidos no problema fossem capturados.

A condição de contorno *bounceback no-slip* é geralmente implementada na etapa de propagação a partir de uma inversão de funções de distribuição de partículas. A Figura 6 mostra um esquemático de exemplo do processo de funcionamento dessa condição de contorno. Ao cruzar a condição de contorno no tempo seguinte  $t + \Delta t$ , a célula inverte as funções de distribuição de partículas para o sentido contrário dos vetores que apontam para o *bounceback*.

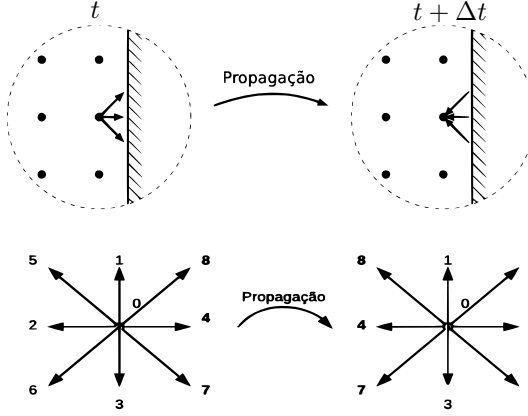


Figura 6: Esquemático de exemplo do processo de funcionamento da condição de contorno *bounceback no-slip*. Ilustração adaptada do estudo de Viggen (2014).

Em relação às equações de propagação o processo abordado fica

$$\begin{aligned} f_6(\mathbf{x}, t + \Delta t) &= f_8(\mathbf{x}, t), \quad f_8(\mathbf{x}, t + \Delta t) = f_6(\mathbf{x}, t), \\ f_2(\mathbf{x}, t + \Delta t) &= f_4(\mathbf{x}, t), \quad f_4(\mathbf{x}, t + \Delta t) = f_2(\mathbf{x}, t) \text{ e} \\ f_5(\mathbf{x}, t + \Delta t) &= f_7(\mathbf{x}, t), \quad f_7(\mathbf{x}, t + \Delta t) = f_5(\mathbf{x}, t). \end{aligned}$$

### 3.1.3.2 Condição Anecóica

Consolidar uma condição do tipo anecóica num método numérico de natureza temporal é um desafio. Nesse contexto, considerando a absorção de pressão, entropia e pulsos de desprendimento de vórtices, o trabalho de Kam et al. (2006) propõe uma condição de contorno explícita de absorção. Em essência, este método se baseia na adaptação do método das camadas perfeitamente casadas (“*perfectly matched layers*”) para o LBM. A condição de contorno de absorção, *Absorbing Boundary Condition* (ABC), consiste na adição de uma região de amortecimento para que os valores de pressão e velocidade convirjam assintoticamente a valores que caracterizam um fluido em repouso. Nesse sentido, valores alvos para um fluido em repouso de densidade ( $\rho_T = \rho_0$ ) e velocidade ( $\mathbf{u}_T = 0$ ) são usados para calcular uma função de distribuição de amortecimento  $f_i^T$ . Essa função de distribuição é definida da mesma forma

que  $f_i^M$ , porém com os valores alvos de densidade e velocidade, impostos na forma

$$f_i^T = \rho_0 \varepsilon_i. \quad (3.22)$$

Como essa técnica é explícita, o operador de colisão  $\Omega_i$  é adaptado e recebe um novo termo de colisão, tal que

$$\Omega_i = -\frac{1}{\tau}(f_i - f_i^M) - \sigma(f_i^M - f_i^T), \quad (3.23)$$

sendo  $\sigma = \sigma_T(\delta/D)^2$  é o coeficiente de absorção,  $\sigma_T$  é uma constante com valor de 0,3,  $\delta$  é a distância medida do começo da região de contorno no sentido da convergência assintótica e  $D$  é o tamanho total da região de contorno no sentido da convergência assintótica assim como ilustra a Figura 7.

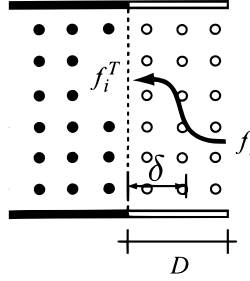


Figura 7: Esquemático de exemplo do processo de funcionamento da condição de contorno anecóica. Ilustração adaptada do estudo de Silva (2008).

O operador de colisão da equação 3.23 funciona bem para o modelo SRT, porém como nesse estudo será usado o modelo MRT algumas adaptações precisam ser realizadas, pois a operação de colisão ocorre no espaço dos momentos nesse modelo. Assim como é feito nas equações 3.17 deve-se aplicar o mesmo procedimento na função de distribuição  $f_i^T$  originando o termo  $m_i^T$ . Além disso é preciso inserir esse termo no operador de colisão da equação 3.20 resultando em

$$\Omega_i = -M^{-1}S(m_i - m_i^M) - \sigma M^{-1}S(m_i^M - m_i^T). \quad (3.24)$$

Simplificando, a equação 3.24 fica

$$\Omega_i = -M^{-1}S[m_i - m_i^M(\sigma - 1) - m_i^T]. \quad (3.25)$$

Adicionando esse termo na equação geral 3.1 do LBM o resultado é a equação

$$f_i(\mathbf{x} + c_i \Delta t, t + \Delta t) = f_i(\mathbf{x}, t) - \mathbf{M}^{-1} \mathbf{S} [m_i - m_i^M (\sigma - 1) - m_i^T]. \quad (3.26)$$

A equação 3.26 descreve a camada anecóica inserida ao redor do domínio computacional com o propósito de absorver toda energia acústica incidente, assim como o fluxo de massa proveniente do jato.

### 3.2 PALABOS

Aliado aos métodos numéricos há várias tecnologias computacionais que são essenciais para aplicação e resolução de equações complexas. É bastante comum o uso de *softwares* proprietários para desenvolvimento de modelos numéricos mas os mesmos restringem o desenvolvimento de estudos, ferramentas e produtos científicos. Dos fatores de restrição pode-se destacar:

- não é possível saber com exatidão os métodos e equações que estão implementados no *software*;
- incapacidade do usuário realizar algum tipo de manutenção, correção de defeitos ou evolução no *software*;
- altos custos de licença de uso.

Em vista das limitações dos *softwares* proprietários, ou seja, projetos de código fechado há outras possibilidades para contornar essas limitações: *softwares* livres. De acordo com Stallman (2002) *softwares* livres se caracterizam por cinco liberdades essenciais:

- A liberdade de executar o programa como você desejar, para qualquer propósito;
- A liberdade de estudar como o programa funciona, e adaptá-lo às suas necessidades. Para tanto, acesso ao código-fonte é um pré-requisito;
- A liberdade de estudar como o programa funciona, e adaptá-lo às suas necessidades. Para tanto, acesso ao código-fonte é um pré-requisito;
- A liberdade de redistribuir cópias de modo que você possa ajudar ao próximo;

- A liberdade de distribuir cópias de suas versões modificadas a outros. Desta forma, você pode dar a toda comunidade a chance de beneficiar de suas mudanças. Para tanto, acesso ao código-fonte é um pré-requisito.

Tais liberdades favorecem o desenvolvimento de estudos, ferramentas e produtos científicos com um custo-benefício bastante apropriado para universidades. Considerando isso, projetos de *softwares* livres se tornam atrativos para a implementação dos requisitos do LBM propostos nesse trabalho e, dentro das opções disponíveis no mercado atualmente, o *software* Palabos (2017) é classificado como bastante conveniente visto que sua documentação é bastante abrangente, sua arquitetura de *software* é totalmente modularizada com baixo acoplamento e alta coesão e sua tecnologia de processamento chega a ser no mínimo 20 vezes mais rápida que o MATLAB de acordo com FlowKit (2017).

O *software* livre Palabos é um projeto feito no paradigma computacional de orientação a objetos resultado da colaboração entre indústria e academia, focando produzir uma ferramenta de simulação computacional robusta, rápida e confiável. Todos os modelos nativos são implementados e testados como mostra os estudos de Jin et al. (2015), Papenkort e Voigtmann (2015), Daigle e Reece (2015), Garcia-Salaberri et al. (2015) e Paradis et al. (2015). De funcionalidades o *software* possui:

- dinâmicas físicas:
  - equações de Navier-Stokes incompressível e fracamente compressível;
  - escoamentos com força de corpo;
  - escoamentos com diferenças de temperatura;
  - fluidos multifásicos;
  - modelo de turbulência Smagorinsky.
- modelos básicos:
  - BGK;
  - MRT;
  - entrópico.
- condições de contorno:
  - *bounceback*;

- Zou/He;
- Inamuro;
- Skordos;
- periódico;
- Dirichlet para velocidade ou pressão.
- geração de malha:
  - criação de malha a partir de arquivos CAD do tipo STL.
- grid:
  - D2Q9;
  - D3Q13;
  - D3Q15;
  - D3Q19;
  - D3Q27;
  - *Multi-grid*.
- paralelismo:
  - MPI em vários processadores;
  - MPI em vários computadores em rede.
- dados de saída:
  - arquivos de dados em ASCII;
  - arquivos de dados em formato binário;
  - arquivos de dados em formato de imagem GIF;
  - arquivos de dados em formato VTK para visualização no *software* Paraview (2017).

Mesmo com várias funcionalidades nativas, o *software* Palabos (2017) precisa ter outras funcionalidades implementadas para que possa atender o escopo desse trabalho. Para atender esse requisito, o projeto Palabos-Acoustic (2017) foi criado como uma versão do Palabos (2017) que contém todos os modelos e implementações desenvolvidas nesse trabalho. As funcionalidades desenvolvidas nesse trabalho são:

- condições de contorno:

- condição de contorno anecóica de Kam et al. (2006) para BGK D2Q9;
  - condição de contorno anecóica de Kam et al. (2006) para MRT D2Q9 e D3Q19;
  - condição de contorno para excitação do duto com *sweep* ou soma de harmônicos.
- geração de malha:
    - criação automática de malha com vários tamanhos e espessuras de dutos.
  - dados de saída:
    - relatórios automáticos de execução;
    - dados e relatórios de execução organizados automaticamente por pastas com hora e data.

Para executar o Palabos-Acoustic (2017) é preciso dos seguintes *softwares* básicos instalados como pré-requisitos:

- sistema operacional linux Ubuntu 16.04 ou CentOS 7.2;
- compilador de C++ do tipo g++ 4.8;
- biblioteca de processamento paralelo Open MPI 1.10.

Para cada novo modelo é preciso criar uma pasta com o nome do modelo contendo o arquivo de compilação **Makefile** e o código fonte do modelo numérico escrito em C++ com extensão **.cpp**. No arquivo **Makefile** é possível configurar aonde se encontra a instalação do Palabos, arquivo do modelo numérico com extensão **.cpp**, opções de depuração e opções de paralelização. No arquivo de extensão **.cpp** se encontra o código fonte do modelo numérico a ser simulado e o mesmo é composto de acordo com os procedimentos do fluxograma da Figura 8.

Como é mostrado na Figura 8, todo código de modelo numérico no Palabos possui os seguintes procedimentos:

- importar bibliotecas: nesse procedimento são importadas as bibliotecas que contêm as funções e classes que serão usadas ao longo do processamento do modelo. Normalmente são bibliotecas do próprio Palabos ou bibliotecas com funções matemáticas;

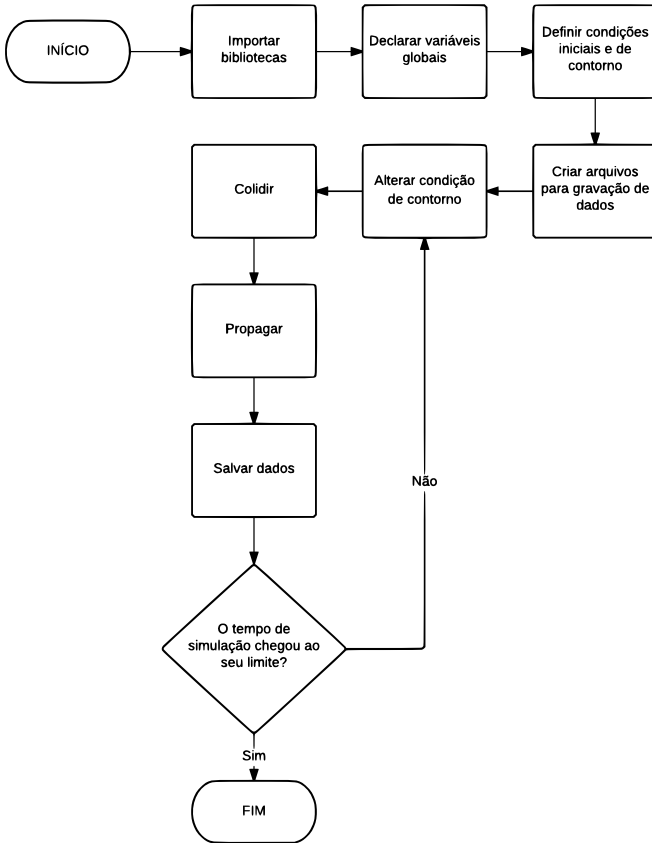


Figura 8: Fluxograma geral de um código fonte de um modelo numérico no Palabos.

- definir variáveis globais: normalmente nessa etapa são definidas valores de pré-processamento como o tamanho do domínio, valores macroscópicos do fluido como número de Reynolds, tempo total de simulação, viscosidade cinemática e o tipo de modelo LBM;
- definir condições iniciais e de contorno: nessa etapa a malha do domínio é consolidada, valores de densidade e velocidade são atribuídas para cada célula do domínio e condições de contorno são impostas;



- criar arquivos para gravação de dados: são criados ponteiros e arquivos de diversas extensões para que os dados sejam gravados;
- alterar condição de contorno: nessa etapa o modelo numérico entra no *loop* de iterações e se necessário as condições de contorno são alteradas para, por exemplo, que um *sweep* possa ser imposto;
- colidir: nessa etapa o operador de colisão é calculado e somado com as funções de distribuição de cada célula;
- propagar: os valores das funções de distribuição são propagados para células vizinhas;
- salvar dados: os dados normalmente de pressão e velocidades são salvos para pós-processamento.

E assim o ciclo de procedimentos dentro do *loop* é executado até que o número de iterações alcance o número máximo de tempo definido no início do programa.

Para execução é preciso efetuar os seguintes comandos no terminal linux dentro da pasta do modelo numérico:

- compilação do código de extensão **.cpp** para formato binário em linguagem de máquina:

```
$ make
```

- execução do arquivo binário compilado:

```
$ mpirun -np
<numero_de_processadores>
<nome_do_arquivo_compilado>
<parametros_de_entrada>
```

aplicando para o modelo numérico desse trabalho:

```
$ mpirun -np
8
duct_radiation_optimization
20 0.15 1.99
```

tal que o raio do duto é 20 células, o mach do escoamento é 0.15 e 1.99 é a frequência de relaxação  $1/\tau$ . É possível também executar o Palabos com o *script* **duct\_radiation\_init.m** na plataforma

MATLAB (2017) ou Octave (2017). Para executar basta colocar esse *script* dentro da pasta do modelo numérico e executar o seguinte comando no terminal do MATLAB (2017) ou Octave (2017) dentro dessa pasta:

```
>> duct_radiation_init 20 0.15 5042 8
```

tal que o raio do duto é 20 células, o mach do escoamento é 0.15, o número de Reynolds é 5042 e o 8 é a quantidade de processadores.

### 3.3 MODELO NUMÉRICO

Com os arquivos de compilação e execução corretamente configurados, pode-se modelar numericamente o problema. A Figura 9 representa a vista do corte lateral do modelo numérico tridimensional. Para a definição do domínio foi utilizado uma abordagem paramétrica, ou seja, o raio externo do duto  $a = 20$  células foi a unidade de medida para as dimensões. As dimensões  $\mathbf{N_x}$  e  $\mathbf{N_y}$  são iguais e possuem  $20a$  de comprimento. A dimensão  $\mathbf{N_z}$  possui 79,5a de comprimento e foi baseada no estudo de Allam e Åbom (2006), que justifica a distância da saída do duto até a parede para minimizar os efeitos da interação do jato de saída com a parede. Todo espaço de fluido do domínio foi preenchido em cada célula com frequência de relaxação  $\frac{1}{\tau} = 1,99$ ,  $\rho = \rho_0 = 1$  e as velocidades para todos os sentidos  $u_x = u_y = u_z = 0$ . As bordas do duto foram preenchidas com condição anecóica de espessura igual 1,5a células.

Com relação ao duto, o mesmo possui o tamanho  $\mathbf{L} = 18a$  e é delimitado pela condição de contorno *bounceback no-slip*, diâmetro externo medindo  $2a$  e parede com espessura de  $0,1a$ . No começo do duto há uma condição anecóica com espessura igual a  $1,5a$ , que é responsável pela dissipação da onda no sentido contrário a saída. Ao lado da condição anecóica há uma condição de contorno de excitação do duto com espessura de  $0,05a$ , responsável por excitar os modos axiais e impor escoamento.

Focando propiciar energia suficiente nos modos axiais com onda plana, a condição de excitação foi desenvolvida através de uma soma de ondas estacionárias, na faixa de frequência  $0 < ka \leq 2,5$ . Dessa forma, os valores de densidade e velocidade dessa região foram mudados em cada incremento de tempo da seguinte forma para:

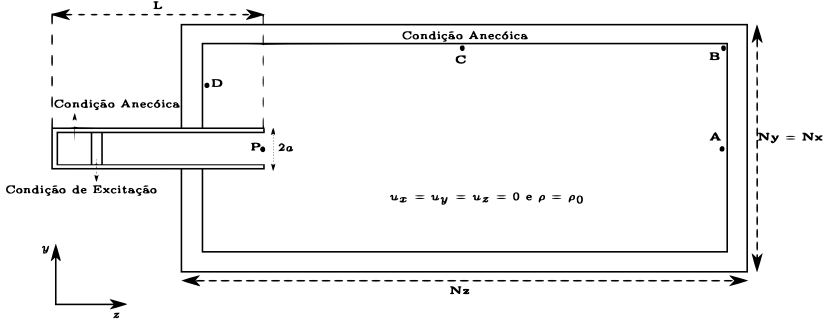


Figura 9: Esquemático do modelo numérico: vista do corte lateral do modelo em 3D.

- regime transiente ( $0 \leq t < t_{transiente}$ ):

$$\begin{aligned}\rho(t) &= \rho_0; \\ u_z(t) &= M c_s; \\ u_y(t) &= 0; \\ u_x(t) &= 0.\end{aligned}$$

- regime estacionário ( $t_{transiente} \leq t \leq t_{total} - t_{propagada}$ ):

$$\begin{aligned}\rho(t) &= \rho_0 + A \sum_{n=1}^N \sin\left(\frac{n k a_{max} c_s t}{N a}\right); \\ u_z(t) &= M c_s + \frac{A c_s}{\rho_0} \sum_{n=1}^N \sin\left(\frac{n k a_{max} c_s t}{N a}\right); \\ u_y(t) &= 0; \\ u_x(t) &= 0.\end{aligned}$$

tal que  $k a_{max} = 2,5$ ,  $N$  é o número total de ondas estacionárias dentro do intervalo  $0 < k a \leq 2,5$ ,  $n$  é uma onda estacionária pertencente a esse mesmo intervalo de frequências,  $t_{transiente}$  é baseado e adaptado do estudo de Yong et al. (2013) na forma  $t_{transiente} = 2Nz/Mc_s$ ,  $t_{propagada}$  é definido como  $t_{propagada} = Nz/c_s$  e é o tempo que a onda demora para percorrer o domínio completo na direção axial do duto,  $t_{total} = t_{transiente} + t_{propagada} + 12000$  é o tempo total da simulação e  $A$  é amplitude máxima definida como densidade e é calculada a partir de

uma pressão física na forma

$$A = \frac{2 \cdot 10^{-5} \cdot 10^{\text{NPS}/20}}{c^* \rho_0^* c_s}, \quad (3.27)$$

tal que  $c^* = 343 \text{ m/s}$  é a velocidade do som em unidades físicas,  $\rho_0^* = 1,22 \text{ kg/m}^3$  é a densidade física do ar em unidades físicas e NPS é o nível de pressão sonora no valor de 80 dB.

No intuito de avaliar a condição anecóica nas fronteiras do domínio através do cálculo e análise do coeficiente de reflexão, os pontos **A**, **B**, **C** e **D** representados na Figura 9 são pontos de medição de pressão e velocidades uma célula ao lado das condições anecóicas. O localização dos pontos segue as seguintes coordenadas:

- ponto **A**:  $(\frac{\text{Nx}}{2}, \frac{\text{Ny}}{2}, \text{Nz} - 31)$ ;
- ponto **B**:  $(\frac{\text{Nx}}{2}, \text{Ny} - 31, \text{Nz} - 31)$ ;
- ponto **C**:  $(\frac{\text{Nx}}{2}, \text{Ny} - 31, \frac{\text{Nz}}{2})$ ;
- ponto **D**:  $(\frac{\text{Nx}}{2}, \frac{3\text{Ny}}{4}, 12a + 31)$ .

Já o ponto **P** representa a média espacial, feita no plano transversal do duto, dos valores de pressão e velocidade na terminação. Essas médias espaciais são extraídas e calculadas ao longo do tempo para se obter os parâmetros de caracterização da acústica interna do duto: coeficiente de reflexão  $R_r$  e coeficiente de correção da terminação  $l/a$ .

Para a execução do modelo numérico foi escolhido um *hardware* com as seguintes características:

- arquitetura: x86\_64;
- CPU(s): 8;
- modelo do processador: Intel(R) Xeon(R) CPU E5620 @2.40GHz;
- memória RAM: 139 GB.

### 3.4 PÓS-PROCESSAMENTO

Com os arquivos de dados temporais dos pontos **A**, **B**, **C**, **D** e da média espacial **P** salvos em disco rígido, um *script* de pós-processamento da plataforma MATLAB (2017)/Octave (2017) é executado. Os seguintes procedimentos são realizados no *script*:

1. os vetores temporais de pressão e velocidade no eixo axial são obtidos através da leitura de arquivos **.dat**;
2. uma janela Hann na forma

$$w(n) = \sin^2\left(\frac{\pi n}{N-1}\right), \quad (3.28)$$

tal que  $N$  é o tamanho da janela e  $n$  é a posição do vetor unidimensional é definida e usada para multiplar os sinais de velocidade e pressão no domínio do tempo;

3. a transformada rápida de Fourier, *Fast Fourier Transform* (FFT), é aplicada nos vetores de velocidade e pressão no domínio do tempo;
4. a impedância de radiação  $Z_r$  é calculada através da divisão entre os vetores de pressões por de velocidades no domínio da frequência da seguinte forma:

$$Z_r = \frac{p(f)}{u_z(f)}; \quad (3.29)$$

5. o coeficiente de reflexão  $R_r$  é calculado de acordo com a equação 2.1;
6. o coeficiente de correção da terminação  $l/a$  é calculado de acordo com a equação 2.2;

Para minimizar os efeitos não lineares de ondas evanescentes na terminação do duto, um fator de correção  $c = -0,2367$  é adicionado na parte real do coeficiente de correção da terminação  $l/a$ .



## 4 RESULTADOS

### 4.1 ANÁLISE DA CONDIÇÃO ANECÓICA

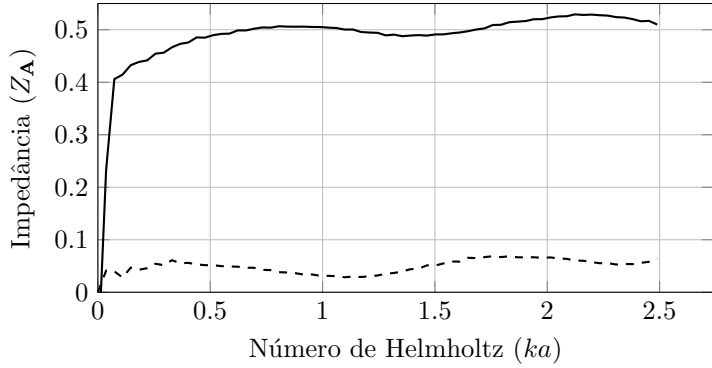


Figura 10: Resultado da impedância calculada no ponto **A**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico. A linha contínua representa a parte real e a linha tracejada representa a parte imaginária.

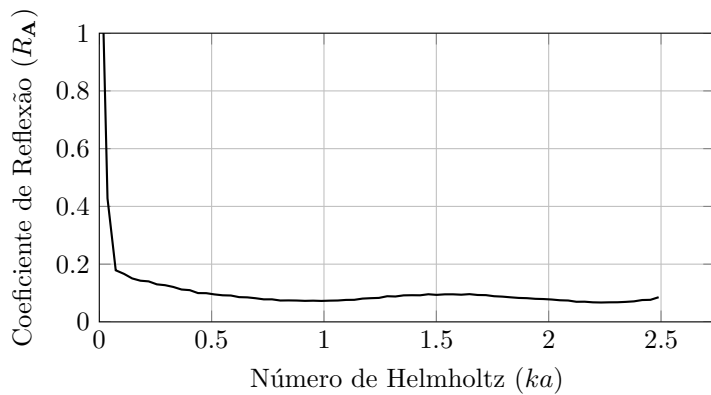


Figura 11: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão calculado no ponto **A**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico.



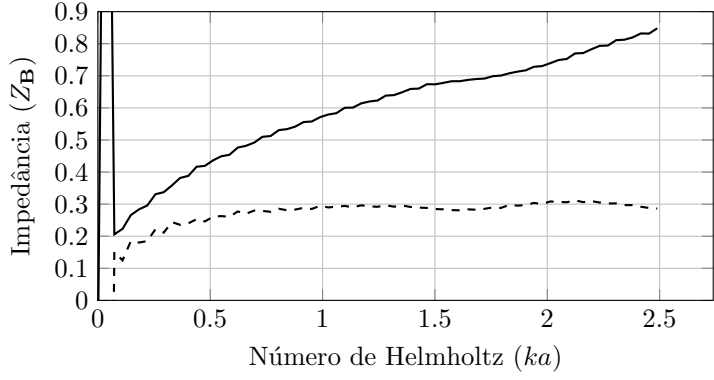


Figura 12: Resultado da impedância calculada no ponto **B**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico. A linha contínua representa a parte real e a linha tracejada representa a parte imaginária.

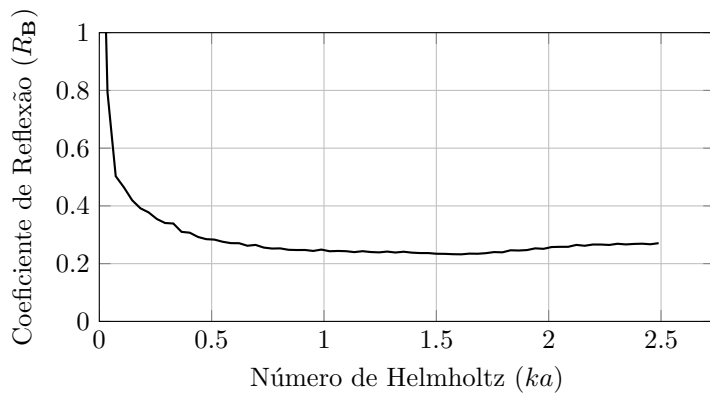


Figura 13: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão calculado no ponto **B**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico.

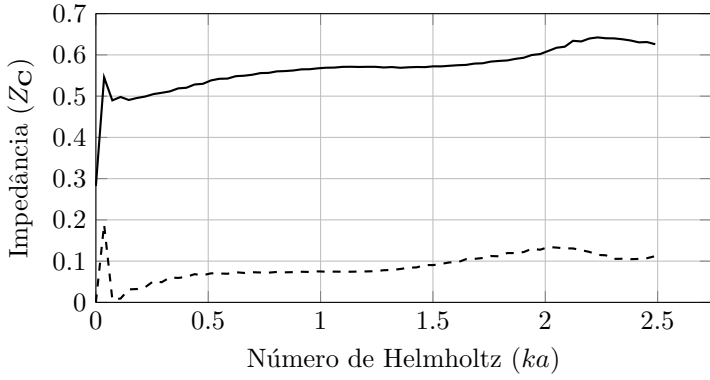


Figura 14: Resultado da impedância calculada no ponto **C**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico. A linha contínua representa a parte real e a linha tracejada representa a parte imaginária.

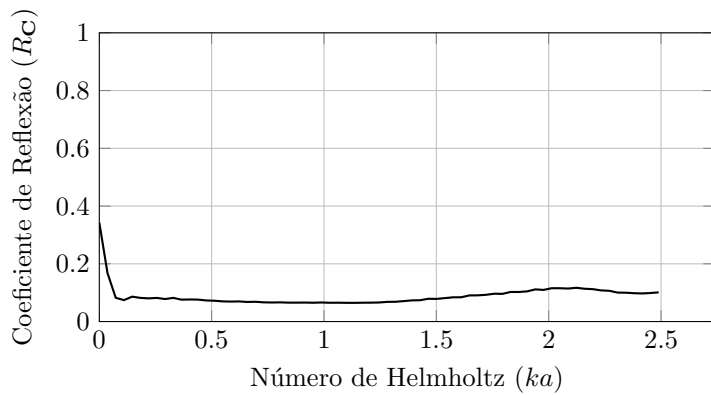


Figura 15: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão calculado no ponto **C**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico.

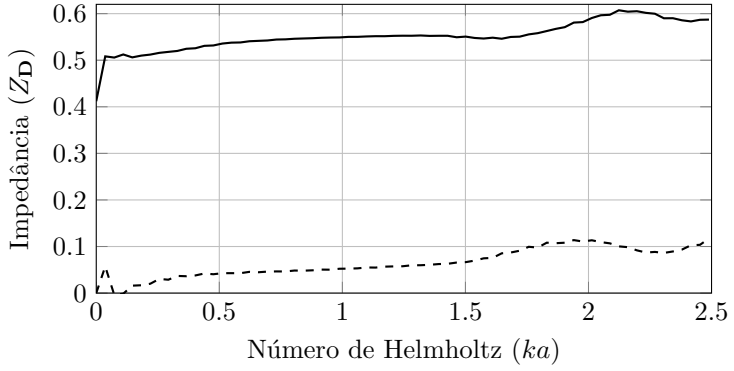


Figura 16: Resultado da impedância calculada no ponto **D**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico. A linha contínua representa a parte real e a linha tracejada representa a parte imaginária.

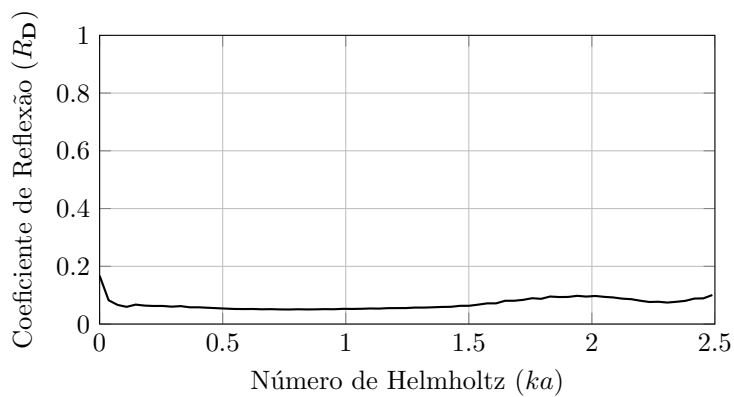


Figura 17: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão calculado no ponto **D**, próximo da condição anecóica localizada nas fronteiras do modelo numérico.

## 4.2 DUTO SEM ESCOAMENTO

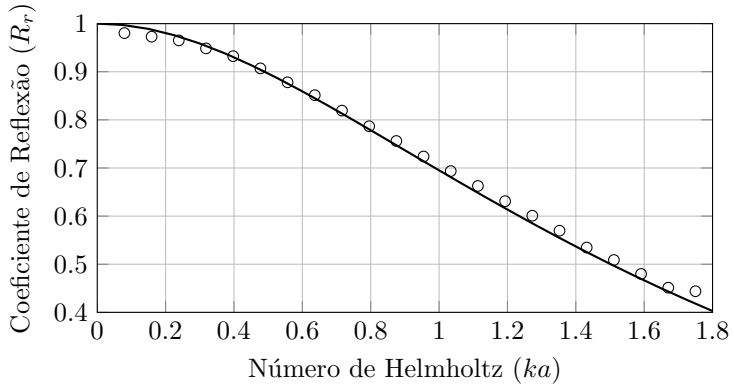


Figura 18: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$  calculado no ponto **P** na terminação do duto sem escoamento. A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Levine e Schwinger (1948) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 99,95 %.

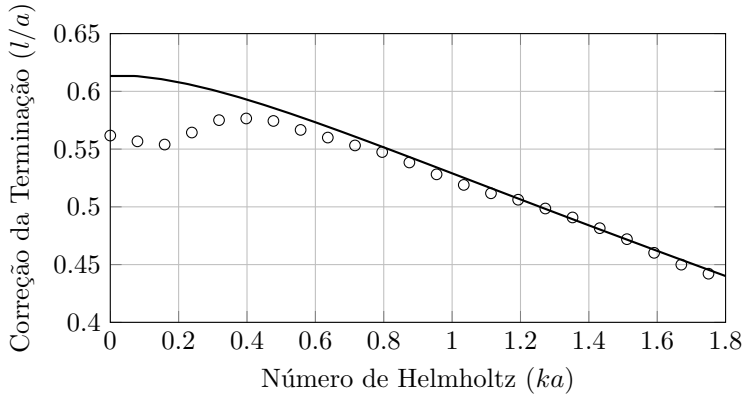


Figura 19: Resultado do coeficiente de correção da terminação  $l/a$  calculado no ponto **P** na terminação do duto sem escoamento. A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Levine e Schwinger (1948) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 96,23 %.



### 4.3 DUTO COM ESCOAMENTO DE EXAUSTÃO

#### 4.3.1 Mach 0,2

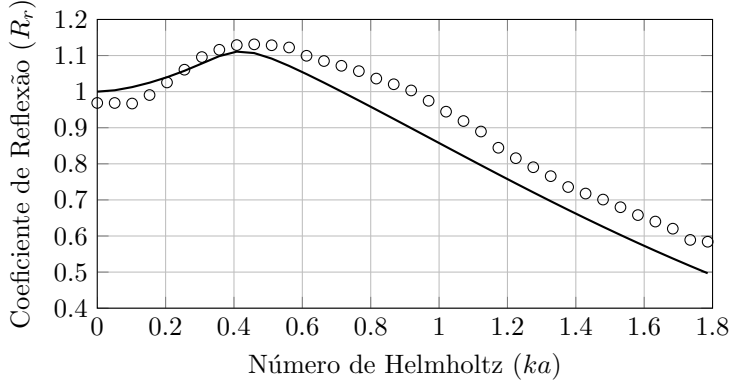


Figura 20: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$  calculado no ponto **P** na terminação do duto com escoamento de exaustão ( $M = 0,2$  e  $Re = 5514,82$ ). A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Munt (1990) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 98,1 %.

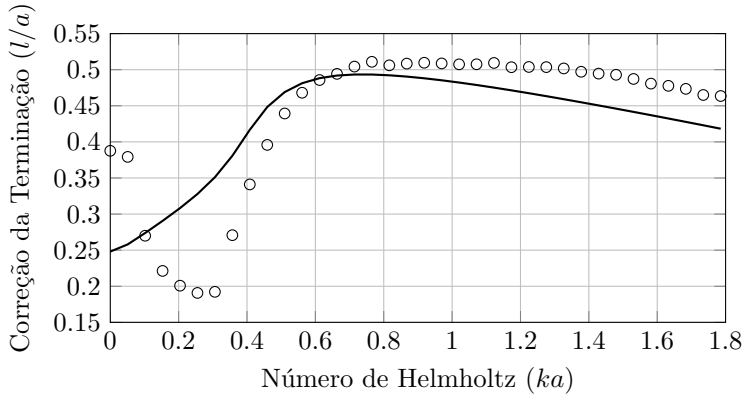


Figura 21: Resultado do coeficiente de correção da terminação  $l/a$  calculado no ponto **P** na terminação do duto com escoamento de ( $M = 0,2$  e  $Re = 5514,82$ ). A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Munt (1990) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 79,84 %.

### 4.3.2 Mach = 0,15

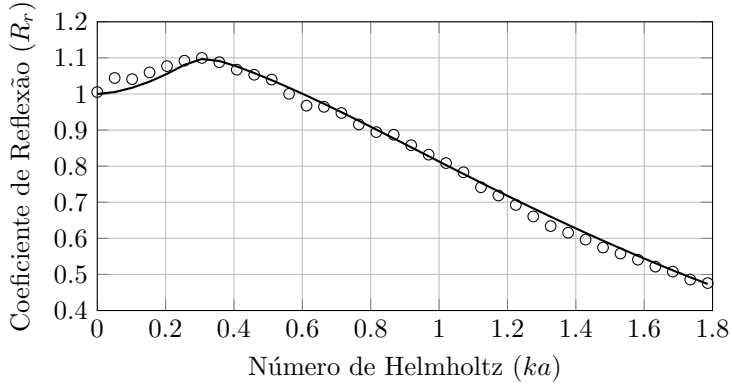


Figura 22: Resultado da magnitude do coeficiente de reflexão  $R_r$  calculado no ponto **P** na terminação do duto com escoamento de exaustão ( $M = 0,15$  e  $Re = 2057,71$ ). A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Munt (1990) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 99,80 %.

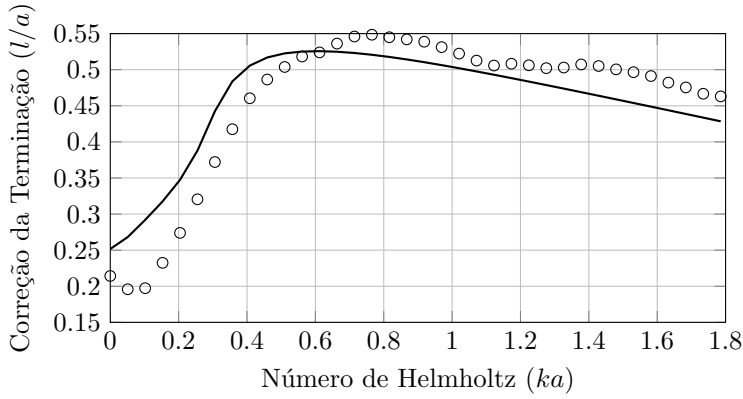


Figura 23: Resultado do coeficiente de correção da terminação  $l/a$  calculado no ponto **P** na terminação do duto com escoamento de ( $M = 0,15$  e  $Re = 2057,71$ ). A linha contínua representa o resultado analítico do estudo de Munt (1990) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 94,28 %.

#### 4.4 DUTO COM ESCOAMENTO SUGADO

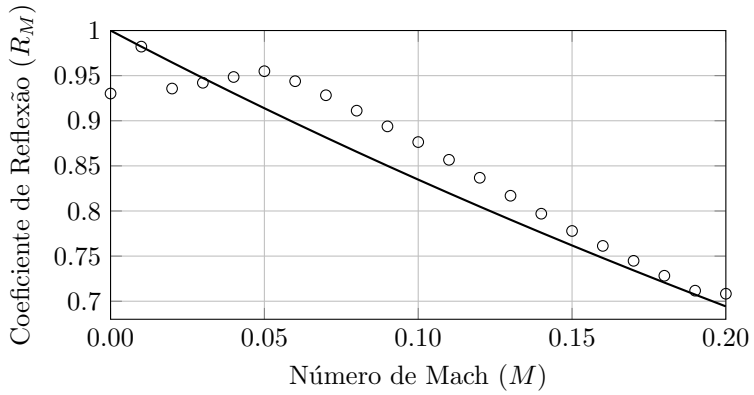


Figura 24: Resultado do coeficiente de reflexão  $R_M$  em relação ao Mach para baixas frequências ( $ka < 0,25$ ) com escoamento sugado. A linha contínua apresenta o resultado do estudo de Davies (1987) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 95,45 %.

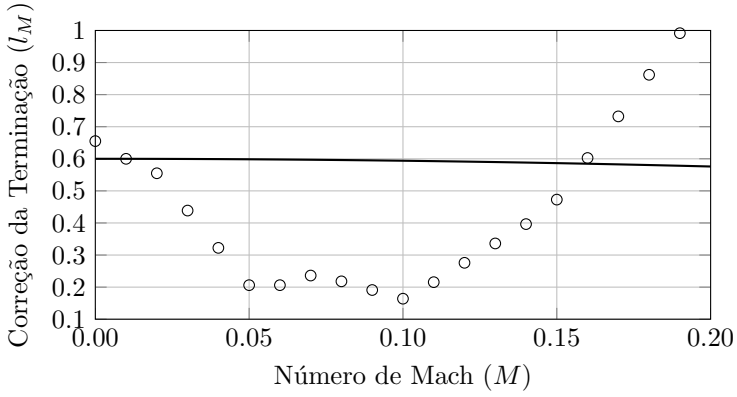


Figura 25: Resultado do coeficiente de correção da terminação  $l_M$  em relação ao Mach para baixas frequências ( $ka < 0,25$ ) com escoamento sugado. A linha contínua apresenta o resultado do estudo de Davies (1987) e os pontos circulares representam os resultados calculados pela ferramenta computacional proposta nesse estudo. A correlação entre os resultados foi de 62,53 %.

5 CONCLUSÕES

Neste tópico será abordado a duração de cada uma das etapas de trabalho como pode ser visto na Figura 26. Desta forma será possível uma melhor organização do mesmo.

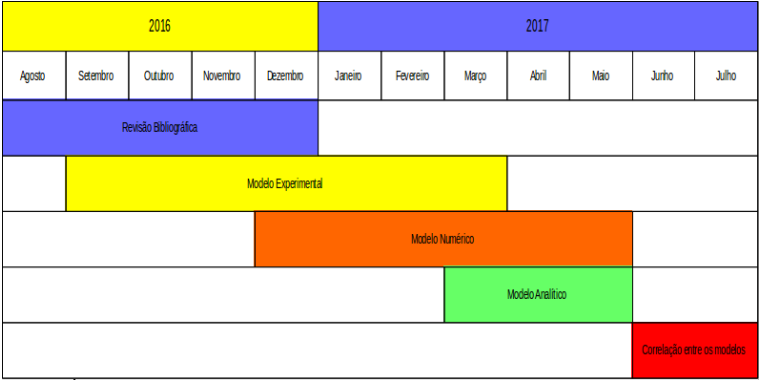


Figura 26: Elaborado pelo autor.





## REFERÊNCIAS

- ALFREDSON, R.; DAVIES, P. The radiation of sound from an engine exhaust. *Journal of Sound and Vibration*, Elsevier, v. 13, n. 4, p. 389–408, 1970.
- ALLAM, S.; ÅBOM, M. Investigation of damping and radiation using full plane wave decomposition in ducts. *Journal of sound and vibration*, Elsevier, v. 292, n. 3, p. 519–534, 2006.
- BHATNAGAR, P. L.; GROSS, E. P.; KROOK, M. A model for collision processes in gases. i. small amplitude processes in charged and neutral one-component systems. *Physical review*, APS, v. 94, n. 3, p. 511, 1954.
- CARRIER, G. *Sound transmission from a tube with flow*. [S.l.], 1955.
- CROUSE, B.; FREED, D.; BALASUBRAMANIAN, G.; SENTHOORAN, S.; LEW, P.-T.; MONGEAU, L. Fundamental aeroacoustic capabilities of the lattice-boltzmann method. *AIAA paper*, v. 2571, 2006.
- DAIGLE, H.; REECE, J. S. Permeability of two-component granular materials. *Transport in Porous Media*, v. 106, n. 3, p. 523–544, 2015. Disponível em: <http://dx.doi.org/10.1007/s11242-014-0412-6>.
- DALMONT, J.-P.; NEDERVEEN, C.; JOLY, N. Radiation impedance of tubes with different flanges: numerical and experimental investigations. *Journal of sound and vibration*, Elsevier, v. 244, n. 3, p. 505–534, 2001.
- DAVIES, P. Plane wave reflection at flow intakes. *Journal of sound and vibration*, Academic Press, v. 115, n. 3, p. 560–564, 1987.
- D'HUMIERES, D. Generalized lattice-boltzmann equations. *Progress in Astronautics and Aeronautics*, AMERICAN INST OF AERONAUTICS AND ASTRONAUTICS, v. 159, p. 450–450, 1994.
- ENGLISH, E. J. *A measurement based study of the acoustics of pipe systems with flow*. Tese (Doutorado) — University of Southampton, 2010.
- FLOWKIT, I. *Lattice Boltzmann in various languages*. 2017. Disponível em: <http://wiki.palabos.org/numerics:codes>.

GABARD, G.; ASTLEY, R. Theoretical model for sound radiation from annular jet pipes: far-and near-field solutions. *Journal of Fluid Mechanics*, Cambridge University Press, v. 549, p. 315, 2006.

GARCIA-SALABERRI, P. A.; GOSTICK, J. T.; HWANG, G.; WEBER, A. Z.; VERA, M. Effective diffusivity in partially-saturated carbon-fiber gas diffusion layers: Effect of local saturation and application to macroscopic continuum models. *Journal of Power Sources*, v. 296, p. 440 – 453, 2015. Disponível em: <http://dx.doi.org/10.1016/j.jpowsour.2015.07.034>.

GRAD, H. On the kinetic theory of rarefied gases. *Communications on pure and applied mathematics*, Wiley Online Library, v. 2, n. 4, p. 331–407, 1949.

HE, X.; LUO, L.-S. Theory of the lattice boltzmann method: From the boltzmann equation to the lattice boltzmann equation. *Physical Review E*, APS, v. 56, n. 6, p. 6811, 1997.

HE, X.; LUO, L.-S. Theory of the lattice boltzmann method: From the boltzmann equation to the lattice boltzmann equation. *Physical Review E*, APS, v. 56, n. 6, p. 6811, 1997.

HIRSCHBERG, A.; HOEIJMAKERS, M. Comments on the low frequency radiation impedance of a duct exhausting a hot gas. *The Journal of the Acoustical Society of America*, ASA, v. 136, n. 2, p. EL84–EL89, 2014.

HOWE, M. Attenuation of sound in a low mach number nozzle flow. *Journal of Fluid Mechanics*, Cambridge Univ Press, v. 91, n. 02, p. 209–229, 1979.

INGARD, U.; SINGHAL, V. K. Effect of flow on the acoustic resonances of an open-ended duct. *The Journal of the Acoustical Society of America*, ASA, v. 58, n. 4, p. 788–793, 1975.

JIN, Y.; UTH, M.; HERWIG, H. Structure of a turbulent flow through plane channels with smooth and rough walls: An analysis based on high resolution DNS results. *Computers and Fluids*, v. 107, p. 77 – 88, 2015. Disponível em: <http://dx.doi.org/10.1016/j.compfluid.2014.10.012>.

KAM, E.; SO, R.; LEUNG, R. Non-reflecting boundary for one-step lbm simulation of aeroacoustics. In: *27th AIAA Aeroacoustics Conference*. [S.l.: s.n.], 2006. p. 1–9.

LALLEMAND, P.; LUO, L.-S. Theory of the lattice boltzmann method: Dispersion, dissipation, isotropy, galilean invariance, and stability. *Physical Review E*, APS, v. 61, n. 6, p. 6546, 2000.

LEVINE, H.; SCHWINGER, J. On the radiation of sound from an unflanged circular pipe. *Physical review*, APS, v. 73, n. 4, p. 383, 1948.

LEW, P.-T.; MONGEAU, L.; LYRINTZIS, A. Noise prediction of a subsonic turbulent round jet using the lattice-boltzmann method. *The Journal of the Acoustical Society of America*, Acoustical Society of America, v. 128, n. 3, p. 1118–1127, 2010.

MANI, R. Refraction of acoustic duct waveguide modes by exhaust jets. 1973.

MARIÉ, S.; RICOT, D.; SAGAUT, P. Comparison between lattice boltzmann method and navier–stokes high order schemes for computational aeroacoustics. *Journal of Computational Physics*, Elsevier, v. 228, n. 4, p. 1056–1070, 2009.

MATLAB, P. *MATLAB Home page*. 2017. Disponível em: <https://www.mathworks.com/products/matlab.html>.

MUNJAL, M. L. *Acoustics of ducts and mufflers with application to exhaust and ventilation system design*. [S.l.]: John Wiley & Sons, 1987.

MUNT, R. Acoustic transmission properties of a jet pipe with subsonic jet flow: I. the cold jet reflection coefficient. *Journal of Sound and Vibration*, Elsevier, v. 142, n. 3, p. 413–436, 1990.

NOMURA, Y.; YAMAMURA, I.; INAWASHIRO, S. On the acoustic radiation from a flanged circular pipe. *Journal of the Physical Society of Japan*, The Physical Society of Japan, v. 15, n. 3, p. 510–517, 1960.

OCTAVE, P. *Octave Home page*. 2017. Disponível em: <https://www.gnu.org/software/octave>.

PALABOS-ACOUSTIC, P. *Repositório do Projeto Palabos Acoustic*. 2017. Disponível em: [https://github.com/josepedro/palabos\\_acoustic](https://github.com/josepedro/palabos_acoustic).

PALABOS, P. *Palabos Home page*. 2017. Disponível em: <http://www.palabos.org>.

PAPENKORT, S.; VOIGTMANN, T. Lattice boltzmann simulations of a viscoelastic shear-thinning fluid. *arXiv.org*, arXiv:1504.06123, 2015. Disponível em: <http://http://arxiv.org/abs/1504.06123>.

PARADIS, H.; ANDERSSON, M.; SUNDÉN, B. Modeling of mass and charge transport in a solid oxide fuel cell anode structure by a 3d lattice boltzmann approach. *Heat and Mass Transfer*, p. 1–12, 2015. Disponível em: <http://dx.doi.org/10.1007/s00231-015-1670-8>.

PARAVIEW, P. *Paraview Home page*. 2017. Disponível em: <http://www.paraview.org>.

PETERS, M.; HIRSCHBERG, A.; REIJNEN, A.; WIJNANDS, A. Damping and reflection coefficient measurements for an open pipe at low mach and low helmholtz numbers. *Journal of Fluid Mechanics*, Cambridge Univ Press, v. 256, p. 499–534, 1993.

PREMNATH, K. N.; PATTISON, M. J.; BANERJEE, S. An investigation of the lattice boltzmann method for large eddy simulation of complex turbulent separated flow. *Journal of Fluids Engineering*, American Society of Mechanical Engineers, v. 135, n. 5, p. 051401, 2013.

QIAN, Y.; D'HUMIÈRES, D.; LALLEMAND, P. Lattice bkg models for navier-stokes equation. *EPL (Europhysics Letters)*, IOP Publishing, v. 17, n. 6, p. 479, 1992.

REIS, T.; PHILLIPS, T. N. Modified lattice boltzmann model for axisymmetric flows. *Physical Review E*, APS, v. 75, n. 5, p. 056703, 2007.

SAVKAR, S. Radiation of cylindrical duct acoustic modes with flow mismatch. *Journal of Sound and Vibration*, Elsevier, v. 42, n. 3, p. 363–386, 1975.

SELAMET, A.; JI, Z.; KACH, R. Wave reflections from duct terminations. *The Journal of the Acoustical Society of America*, Acoustical Society of America, v. 109, n. 4, p. 1304–1311, 2001.

SILVA, A. D.; SCAVONE, G. Lattice boltzmann simulations of the acoustic radiation from waveguides. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, IOP Publishing, v. 40, n. 3, p. 397, 2006.

SILVA, A. D.; SCAVONE, G.; LEFEBVRE, A. Sound reflection at the open end of axisymmetric ducts issuing a subsonic mean flow: A numerical study. *Journal of Sound and Vibration*, Elsevier, v. 327, n. 3, p. 507–528, 2009.

SILVA, A. R. D. *Numerical studies of aeroacoustic aspects of wind instruments*. Tese (Doutorado) — McGill University, 2008.

SILVA, A. R. D.; MAREZE, P. H.; LENZI, A. Approximate expressions for the reflection coefficient of ducts terminated by circular flanges. *Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering*, SciELO Brasil, v. 34, n. 2, p. 219–224, 2012.

SILVA, A. R. da; MAREZE, P.; BRANDÃO, E. Prediction of sound absorption in rigid porous media with the lattice boltzmann method. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, IOP Publishing, v. 49, n. 6, p. 065501, 2016.

SILVA, F. D. da; DESCHAMPS, C. J.; SILVA, A. R. da; SIMÕES, L. G. Assessment of jet-plate interaction noise using the lattice boltzmann method. In: *21st AIAA/CEAS Aeroacoustics Conference*. [S.l.: s.n.], 2015. p. 2207.

STALLMAN, R. *Free software, free society: Selected essays of Richard M. Stallman*. [S.l.]: Lulu. com, 2002.

TIKOJA, H.; LAVRENTJEV, J.; RÄMMAL, H.; ÅBOM, M. Experimental investigations of sound reflection from hot and subsonic flow duct termination. *Journal of Sound and Vibration*, Elsevier, v. 333, n. 3, p. 788–800, 2014.

VIGGEN, E. M. Acoustic multipole sources for the lattice boltzmann method. *Physical Review E*, APS, v. 87, n. 2, p. 023306, 2013.

VIGGEN, E. M. *The lattice Boltzmann method: Fundamentals and acoustics*. Tese (Doutorado), 2014.

WOLF-GLADROW, D. A. Lattice-gas cellular automata and lattice boltzmann models-introduction. *LATTICE-GAS CELLULAR AUTOMATA AND LATTICE BOLTZMANN MODELS*, SPRINGER-VERLAG BERLIN HEIDELBERGER PLATZ 3, D-14197 BERLIN, GERMANY, v. 1725, p. 1–13, 2000.

YONG; SILVA, A. R. da; SCAVONE, G. P. Lattice boltzmann simulations of sound directivity of a cylindrical pipe with mean flow.

*Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, IOP Publishing,  
v. 46, n. 31, p. 315501, 2013.