文本分类

教师: 邱锡鹏 微博: @邱锡鹏

版权声明:本文为复旦nlp组施展根据课堂内容整理的原创文章,转载请注明出处。

1 文本分类任务简介

在有监督学习中,需要提供一组有类别标记的样本用来学习模型以及检验模型的好坏。这组样本集合就称为数据集。数据集用 X 表示, $X=(x^1,y^1),\cdots,(x^N,y^N)$,N 为 样本个数。 y^i 为样本实例 x^i 的类别标记。在自然语言处理中,数据集也经常称为语料库。

其中 x^i 的为一组文本, y^i 可以是一组标签如词性,也可以是一个标签如文本的类别

$$x^i = (w_1 \ldots w_t \ldots w_T) \ y^i = (p_1 \ldots p_t \ldots p_T)$$

使用机器学习方法 - 即找到这样一个映射f. 使得 $x^i - > y^i$

2向量化

在机器学习算法中,样本实例一般是以连续变量或离散变量的形式存在的(也称为特征),而在自然语言处理中一般都是文字形式。因此,在进行学习模型之前,需要进行特征提取,将样本的原始表示转换为特征向量。

在机器学习中,为了更好地表示样本的属性,一般将样本表示成代数形式,称为样本的特征,我们用 $\phi(x)$ 。 样本特征可以是一维或多维向量, $\phi(x) \in R_m$, m是向量维数。

自然语言处理中,数据都是以字符形式存在的。样本的原始表示一般是字符串序列。为了便于使用机器学习方法,首先要把样本表示为向量形式。下面我们介绍几种常用的特征表示方法。自然语言处理的,在构造了样本和样本集合之后,为了和后面的机器学习算法相结合,我们将样本x转变成向量φ(x)。在将字符表示转换成向量表示的过程中需要很多中间步骤,我们把这些中间步骤都成为数据处理,并且尽可能的模块化。

2.1 词袋模型

一种简单的方法是简单假设文本(如一个句子或一个文档)是由字、词组成的无序多重集合,不考虑语法甚至词序。这就是在自然语言处理和信息检索中常用的词袋模型,词袋模型可以看成一种以词为基本单位的向量空间模型(Vector Space Model, VSM)。具体可见本课程chap3的slide

2.2 N 元特征

词袋模型在需要深层分析的场合就会显得太过简化了。例如在语义分析里,"你打了我"和"我打了你",意思是相反的,但用词袋模型表示后,这两句话是向量表示的等价的,这显然是不合理的。

N 元特征(N-gram 特征),顾名思义,就是由 N 个字或词组成的字符串,单元可以 是字或词。这里N是大于等于1的任意整数。如果N 为2,就叫做二元特征,如果N为 3,就叫做三元特征以此类推。

N 元特征可以看出是对词袋模型的一种改进方法。与 N 元特征相关的概念是 N 元语法模型。以中文句子"机器学习算法"为例,以字为基本单位的二元特征集合为:{机器,器 学,学习,习算,算法}。集合中每一项都是由二个相邻的字组成的的子串,长度为 2。这 些子串可以是有意义的词(例如:"学习"、"算法"),也可以是无任何意义的字符串(例 如:"器学","习算")。但是这些无意义的子串也有可能在分类中起到很关键的作用。一个长度为L的句子,可以提取出L - 1个二元特征。

有了 N 元特征集合,就可以利用词袋模型将文本表示为向量形式。随着 N 的增加,可以抽取的特征就会越多,特征空间也会呈指数增加。这些高阶的特征出现的频率也会相对较低,对分类不但没有太多帮助,还会直接影响着后续处理的效率与复杂度。因此在一般的文本分类任务中,N 取 3 就足够了,并且同时也使用一元和二元特征,防止出现过拟合。

3 文本分类

经过特征抽取后,一个样本可以表示为 k 维特征空间中的一个点。为了对这个特征 空间中的点进行区分,就需要寻找一些超平面来将这个特征空间分为一些互不重叠的子 区域,使得不同类别的点分布在不同的子区域中,这些超平面就成为判别界面。

为了定义这些用来进行空间分割的超平面,就需要引入判别函数的概念。假设变量 $z \in Rm$ 为特征空间中的点,这个超平面由所有满足函数f(z) = 0的点组成。这里的f(z) 就称为判别函数。

有了判别函数,分类就变得很简单,就是看一个样本在特征空间中位于哪个区域,从而确定这个样本的类别。判别函数的形式多种多样,在自然语言处理中,最为常用的判别函数为线性函数。

3.1 二分类问题

$$\hat{y} = sign((f(z))) = sign(heta^T z + heta_0)$$

sign为符号函数,取判别函数f(z)的正负号,为方便,简写判别函数为

$$f(z) = heta^T z + heta_0 = \sum_{i=1}^k heta_i z_i + heta_0 = \sum_{i=0}^k = \hat{ heta}^T \hat{z}$$

其中 $z_0 = 1, \hat{\theta}, \hat{z}$ 分别称为增广权重向量和增光特征向量。

$$\hat{z} = egin{pmatrix} 1 \ z_1 \ . \ . \ z_k \end{pmatrix} = egin{pmatrix} 1 \ z \ \end{pmatrix}$$

$$\hat{ heta} = egin{pmatrix} heta_0 \\ heta_1 \\ heta_k \end{pmatrix} = egin{pmatrix} heta_0 \\ heta \\ heta \end{pmatrix}$$

后面的分类器描述中,我们都采用简化的表示方法,并直接用 θ ,z来表示增广权重向量和增广特征向量

3.2 多分类问题

对于 C 类分类问题,需要定义 C 个判别函数。但是这种表示一般适用于类别 y 为离散变量的情况。在自然语言处理的很 多学习任务,类别 y 可以是更复杂的结构,比如多标签、层次化以及结构化等形式。为了更好的描述这些情况,可采用如下形式:

$$\hat{y} = \mathop{argmax}\limits_{y} f(\phi(x,y), heta)$$
 $Arg 3.2$

这里 $\phi(x,y)$ 是包含了样本×和类别y混合信息的特征向量, $\theta = [\theta_1; \theta_2 \dots; \theta_C]$

例子:

$$\phi_1(x,y) = egin{cases} 1 & ext{if x contains 'stock' and y is 'eco'} \\ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

$$\phi_2(x,y) = egin{cases} 1 & ext{if x contains 'stock' and y is 'sport'} \ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

其中 $x=w_1\dots w_{|V|}$,是个字典大小的向量。

总之:

$$\phi(x,y) = \left(egin{array}{c} \phi_1(x,y) \ \phi_2(x,y) \ dots \ \phi_{|V|*k}(x,y) \end{array}
ight) = \phi(x) \otimes \phi(y)$$

其中:

$$\phi_k(x) = egin{cases} 1 & ext{if x contains } \mathrm{c}_k \ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

 c_k 是词典中第k个词。

$$\phi_m(y) = egin{cases} 1 & ext{if y is label}_m \ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

 $label_m$ 表示第m个标签。

再论式3.2:

 $\phi(x,y)$ 为特征表示, $f(\phi,\theta)$ 为模型,一般在文本分类中为线性模型(由于我们可以构建足够复杂的特征表示,在高维空间中总是线性可分的),argmax 为解码过程,即寻求y解的过程,对于分类问题,看得分取高分即可。机器学习要学的参数是 θ 。

4 词性标注

y的输出值可能不仅仅是分类值,可能也是一个序列值,如词性标注问题 - 输入一个序列,输出也是一个序列:

X: (S) I give you a book (E)

y: PVPDN

其中P为代词, V为动词, D为冠词, N为名词, (S)为开始符, (E)为结束符

1. 初级处理方法:

如(I, P),(give, V),(you,P),(a,D),(book,N) 构建一个多分类器

2. 进阶处理方法:

由于一个词的词性与其上下文相关,可以构建大小为n**窗口**,如n为1

可以增加以下:

((S) I give, N), (give you a, P)...

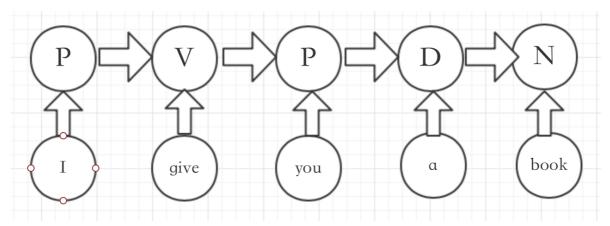
通过构建一个特征更多的多分类器。

但是仍然存在一个问题: 相近词的词性约束缺失。

3. CRF(条件随机场):

$$\phi(x,y) = \sum_{i=1}^L heta_i^T \phi(ec{x},y_i) + \sum_{i=2}^L heta_i^T \phi^*(ec{x},y_{i-1},y_i)$$

L为序列化输出y的长度。



其中 $\phi(\vec{x},y)$ 中特征抽取方式如下 - 假定窗口为1:

$$\phi_1(x,y_i) = egin{cases} 1 & if \ x_{i+1} \ = \ 'a' \ and \ x_{i-1} \ = \ 'give' \ and \ y_i = P \ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

其中 $\phi^*(\vec{x}, y_{i-1}, y_i)$ 特征抽取方式如下:

$$\phi^*(x,y_{i-1},y_i)pprox\phi^*(y_{i-1},y_i)=egin{cases} 1 & if\ y_{i-1}=V\ and\ y_i=P\ 0 & ext{otherwise} \end{cases}$$

5 感知器训练

5.1训练算法

输入:训练集: $(x_i, y_i), i = 1, \dots, N$,最大迭代次数:T 输出: θ_k

$$\theta_0 = 0; k = 1; for t = 1 \cdots T do$$

shuffle

for
$$i = 1 \cdots N do$$

选取一个样本 (xi, yi);

预测类别 \hat{y}_t ;

$$if \hat{y}_t = y_t then$$

$$heta_k = heta_{k-1} + (arphi(x_t, y_t) - arphi(x_t, \hat{y}_t));$$

$$k = k + 1;$$

end

end

end

return θ_T ;

算法要点:

1. 单个样本进行学习

- 2. 被动学习,只有预测值和实际值不同时才更新
- 3. 每次一轮迭代前进行shuffle
- 4. early-stop避免过拟合,将集合分成训练集,开发集和测试集。

5.2 感知器收敛性

5.2.1 定义

多类线性可分: 对于训练集 $D=(x_i,y_i)_{i=1}^n$,如果存在一个正的常数 $\gamma(\gamma>0)$ 和权重向量 θ^* ,并且 $\|\theta^*\|=1$,对所有i都满足 $\langle \theta^*, \varphi(x_i,y_i) \rangle - \langle \theta^*, \varphi(x_i,y) \rangle > \gamma, y \neq y_i(\varphi(x_i,y_i)) \in R^m$ 为样本 x_i 的增广特征向量),那么训练集D 是线性可分的。

5.2.2 定理

对于任何线性可分的训练集 $D=(x_i,y_i)_{i=1}^n$,假设 R 是所有样本中错误类别和真实类别在特征空间 $\varphi(\mathbf{x},y)$ 最远的距离。

$$R = max_i \ max_{z
eq y_i} \parallel arphi(x_i, y_i) - arphi(x_i, z)
Vert$$

那么在5.1感知器学习算法中,总共的预测错误次数 $K<rac{R^2}{\gamma^2}$