Apprentissage non supervisé

Joseph Salmon, Nicolas Verzelen

INRA / Université de Montpellier

Plan

Introduction

k-means

Modèles de mélanges gaussiens

Classification hiérarchique ascendante

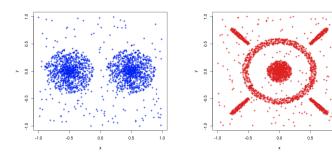
Introduction

Objectifs:

- Structurer les données.
- ▶ On cherche à regrouper les observations "proches" en classes.

Vocabulaire:

- ▶ partitionner les données (ﷺ : Clustering)
- ▶ une méthode *non-supervisé* (sans étiquettes, *i.e.*, sans *y*)



Gestion - Marketing:

- données : infos client, produits, ...
- but : segmenter la clientèle, définir des profils

Gestion - Marketing:

- données : infos client, produits, ...
- but : segmenter la clientèle, définir des profils

Traitement Naturel du Langage (: NLP) :

- données : texte, email, ...
- but : grouper automatiquement les textes proches

Gestion - Marketing:

- données : infos client, produits, ...
- but : segmenter la clientèle, définir des profils

Traitement Naturel du Langage (: NLP) :

- données : texte, email, ...
- but : grouper automatiquement les textes proches

Sociologie:

- données : attributs d'un individu, e.g., revenus, sexe, ...
- but : former des catégories de population

Gestion - Marketing:

- données : infos client, produits, ...
- but : segmenter la clientèle, définir des profils

Traitement Naturel du Langage (: NLP) :

- données : texte, email, ...
- but : grouper automatiquement les textes proches

Sociologie:

- données : attributs d'un individu, e.g., revenus, sexe, ...
- but : former des catégories de population

Analyse génomique :

- données : gênes
- but : former des groupes homogènes de gênes.

Notion de proximité

Questions:

- ► Comment mesurer la proximité de deux observations?
- ► Comment mesurer la proximité de deux classes?

Ingrédients :

- ▶ fonction de dissimilarité : plus la mesure est faible, plus les objets sont similaires (\approx à une distance)
- fonction de similarité : plus la mesure est grande, plus les objets sont similaires

Distances usuelles entre deux observations x_1 et x_2

► Distance Euclidienne :

$$d^{2}(x_{1}, x_{2}) = \sum_{i=1}^{d} (x_{1}^{i} - x_{2}^{i})^{2}$$

► Distance de Manhattan :

$$d(x_1, x_2) = \sum_{i=1}^{d} |x_1^i - x_2^i|$$

Distance de Minkowski :

$$d(x_1, x_2) = \left(\sum_{i=1}^{d} |x_1^i - x_2^i|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

ightharpoonup Distance de Mahalanobis (pour une matrice symétrique W)

$$d^{2}(x_{1}, x_{2}) = \sum_{i=1}^{a} \sum_{j=1}^{a} W_{i,j}(x_{1}^{i} - x_{2}^{i})(x_{1}^{j} - x_{2}^{j})$$

Cas des variables discrètes

Distance de Hamming:

$$d(x_1, x_2) = \sum_{i=1}^{d} \mathbb{1}_{\{x_1^i \neq x_2^i\}}$$

Exemple : donne le nombre d'entrées où les vecteurs diffèrent :

$$x_1 = (0, 1, 2, 1, 2, 1)^{\top}$$
 et $x_2 = (1, 0, 2, 1, 0, 1)^{\top}$

Ainsi,

$$d(x_1, x_2) = 3$$

Distances entre deux classes C_1 et C_2

plus proche voisin :

$$d(\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2) = \inf \left\{ \operatorname{dist}(x, y) : x \in \mathcal{C}_1, y \in \mathcal{C}_2 \right\}$$

▶ diamêtre maximum :

$$d(\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2) = \sup \left\{ \operatorname{dist}(x, y) : x \in \mathcal{C}_1, y \in \mathcal{C}_2 \right\}$$

distance moyenne :

$$d(C_1, C_2) = (\#C_1)^{-1} (\#C_2)^{-1} \sum_{x \in C_1, y \in C_2} \operatorname{dist}(x, y)$$

distance des barycentres :

$$d(\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2) = \operatorname{dist}(\mu_1, \mu_2)$$

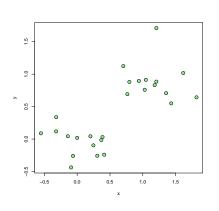
distance de Ward :

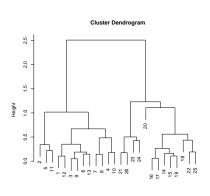
$$d(\mathcal{C}_1, \mathcal{C}_2) = \left(\frac{\#\mathcal{C}_1 \# \mathcal{C}_2}{\#\mathcal{C}_1 + \# \mathcal{C}_2}\right)^{\frac{1}{2}} \operatorname{dist}(\mu_1, \mu_2)$$

Panorama de clustering

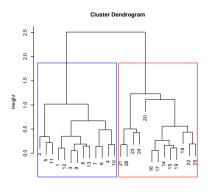
http://scikit-learn.org/stable/modules/clustering.html

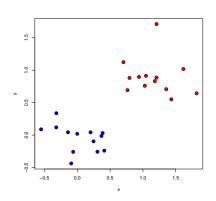
Classification ascendante hiérarchique



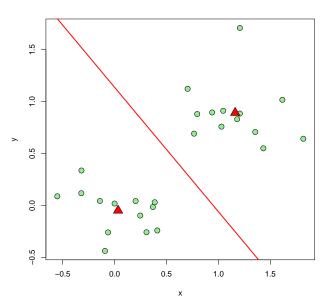


Classification ascendante hiérarchique

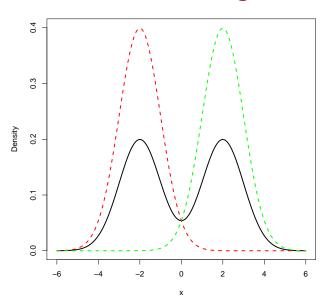




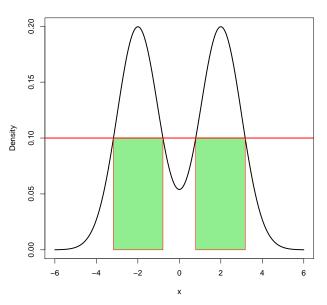
k-means



Modèle de mélange



Approche par densité — Modes



Qualité d'une partition

Soit $C_1 \cup \cdots \cup C_K$ une partition de [1, n], tq. $|C_1| = N_1, \ldots, |C_K| = N_K$, et de "centres" μ_1, \ldots, μ_K

Inertie intra-cluster

$$I_w = \sum_{k} \sum_{i \in C_k} d^2 \left(x_i, \mu_k \right)$$

Inertie inter-cluster

$$I_b = \sum_{k=1}^K N_k d^2\left(\mu_k, \bar{x}_n\right), \text{ où } \bar{x}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

Stratégie :

- (i) Minimiser l'inertie intra-cluster;
- (ii) Maximiser l'inertie inter-cluster.

Plan

Introduction

k-means

Introduction Propriétés

Modèles de mélanges gaussiens

Classification hiérarchique ascendante

La méthode du k-means

<u>Contexte</u> : On dispose d'un échantillon, supposé i.i.d., de taille n : x_1, \ldots, x_n à valeurs dans \mathbb{R}^d

Principe:

- ▶ Chaque groupe k: représenté par un **centroïde** $\mu_k \in \mathbb{R}^d$
- ► Formation des groupes : affecter chaque donnée au centroïde le plus proche

Heuristique:

Déterminer K centroïdes μ_1, \ldots, μ_K minimisant un **critère de distorsion** :

$$\mathcal{E}_n(\mu_1, \dots, \mu_K) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \min_{1 \le k \le K} d(x_i, \mu_k)^2$$

Algorithme de Lloyd : optimisation alternée

Objectif: minimiser le critère de distorsion $\mathcal{E}_n(\mu_1,\ldots,\mu_K)$

Initialisation des K centres μ_1, \ldots, μ_K (au hasard, ou kmeans++ $^{(1)}$)

Affectation de chaque observation au centre le plus proche

Mise à jour des centres, en calculant la moyenne empirique des observations dans chaque classe

Itérer sur 2 et 3 jusqu'à convergence

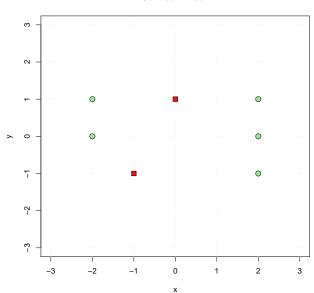
Rem:

- Convergence vers un minimum local seulement.
- ► En pratique : faire tourner plusieurs fois, avec différentes initialisations (choisir le meilleur sur le critère)

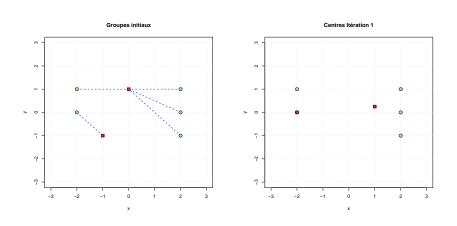
^{(1).} D. ARTHUR et S. VASSILVITSKII. "k-means++: The advantages of careful seeding". In: Proceedings of the eighteenth annual ACM-SIAM symposium on Discrete algorithms. Society for Industrial et Applied Mathematics. 2007, p. 1027-1035.

Exemple (1/3)

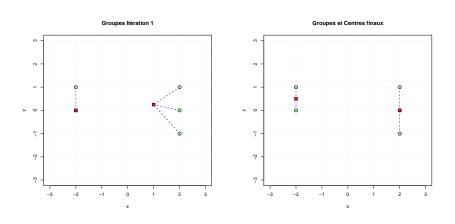
Centres initiaux



Exemple (2/3)

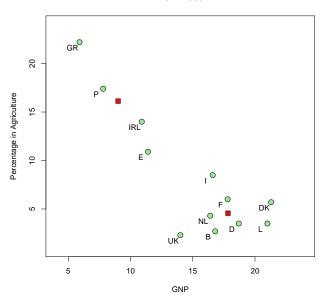


Exemple (3/3)



Exemple





Le *k*-means en quantification

Quantification vectorielle:

- L'objet de la quantification est de remplacer un ensemble de données par une représentation compacte, sous la forme de centroïdes μ_1, \ldots, μ_K .
- ► Une mesure de perte, ou de distorsion, est l'erreur quadratique moyenne.
- ▶ L'algorithme des *k*-means permet de sélectionner les centroïdes minimisant le critère quadratique de distorsion.

Application imagerie:

Compression d'images ou de signaux

Les algorithmes combinatoires

Un encodeur $C:\{1,\ldots,n\} \to \{1,\ldots,K\}$ associe la $i^{\operatorname{\grave{e}me}}$ donné au groupe C(i). Un algorithme combinatoire a pour objet de minimiser, par rapport à C, l'inertie :

$$I_w(C) = \sum_{k=1}^K \sum_{C(i)=k} \sum_{C(i')=k} d^2(x_i, x_{i'}).$$

 \triangle complexité calculatoire élevée k-means : alternative réaliste, correspondant à une suite particulière d'encodeurs

Géométrie des classes

Dentition : Partition de Voronoi

Les K centres μ_1, \ldots, μ_K induisent une partition de \mathbb{R}^d appelé la partition de Voronoi V_1, \ldots, V_K , où :

- $V_k = \{x \in \mathbb{R}^d : ||x \mu_k|| \le \min_{\ell \ne k} ||x \mu_\ell|| \}$
- $V_1 \cup \cdots \cup V_K = \mathbb{R}^d$
- ▶ $V_k \cap V_\ell = \emptyset$, pour $k \neq \ell$ (aux bords près...).

Les V_k sont appelées cellule (de Voronoi)

Affectation des classes :

- ▶ la donnée x_i est affectée à la k-ième classe si $\|x_i \mu_k\| \le \min_{\ell \ne k} \|x_i \mu_\ell\|$
- \blacktriangleright dans ce cas, x_i appartient à la cellule V_k

Rem: les cellules de Voronoi sont convexes

Convergence

Si la loi P est connue, alors il est possible de définir K centroïdes optimaux $\mu_1^\star,\dots,\mu_K^\star$ tels que

$$\mathcal{E}(\mu_1^{\star,\ldots},\mu_k^{\star}) = \inf_{\mu_1,\ldots,\mu_k} \mathcal{E}(\mu_1,\ldots,\mu_k),$$

οù

$$\mathcal{E}(\mu_1, \dots, \mu_k) = \mathbb{E}_P \left[\min_{1 \le k \le K} \|X - \mu_k\|^2 \right]$$

Théorème

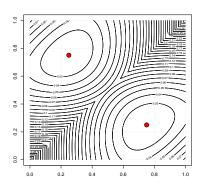
Supposons que \mathcal{E} admette un minimum unique en $(\mu_1^\star,\ldots,\mu_K^\star)$ (à une permutation d'indice près). Notons $(\hat{\mu}_{1,n},\ldots,\hat{\mu}_{K,n})$ un choix de centroïdes minimisant \mathcal{E}_n . Alors, pour tout $1 \leq k \leq K$, et à une permutation des indices près, on a $\hat{\mu}_{k,n} \longrightarrow \mu_k^\star$, p.s.

Un cas simple : $\mathcal{U}([0;1])$ et K=2

- ▶ On considère la loi uniforme sur l'intervalle [0;1], et K=2 classes, de centroïdes a et b.
- ▶ En supposant $a \le b$, on a $\mathcal{E}(a,b) = \frac{1}{3}a^3 + \frac{1}{3}(1-b)^3 + \frac{1}{12}(b-a)^3.$
- ▶ Il est facile de montrer que $\mathcal E$ admet un minimum unique en $(a^\star,b^\star)=\left(\frac14,\frac34\right).$

Exercice: prouver ce résultat

Un cas simple : Fonction de distorsion ${\mathcal E}$





Plan

Introduction

k-means

Modèles de mélanges gaussiens Mélange de lois Estimation des paramètres

Classification hiérarchique ascendante

Définition

Un mélange de lois gaussiennes est une loi dont la densité s'écrit :

$$f(x) = \sum_{m=1}^{M} \alpha_m \phi(x; \mu_m, \Sigma_m), \quad x \in \mathbb{R}^d,$$

où:

- (i) α_m sont les coefficients du mélange : $\alpha_m \geq 0$ et $\sum_{m=1}^{M} \alpha_m = 1$.
- (ii) $\phi(\cdot; \mu_m, \Sigma_m)$ est la densité de la loi gaussienne, de moyenne μ_m , et de matrice de covariance Σ_m .

Rem: autres familles de lois possibles (Cauchy, Laplace, t-student,)

Estimation des paramètres du modèle

Paramètres à estimer :

- les coefficients α_m
- les moyennes μ_m
- les matrices de covariance Σ_m ,
- ightharpoonup (souvent) le nombre de composantes du mélange, M

Problème. L'estimation par maximum de vraisemblance est ardue. Sur l'échantillon x_1, \ldots, x_n , la vraisemblance s'écrit :

$$L(\theta) = \prod_{i=1}^{n} f(x_i; \theta) = \prod_{i=1}^{n} \left(\sum_{m=1}^{M} \alpha_m \phi(x_i; \mu_m, \Sigma_m) \right).$$

 \longrightarrow Pas de formule analytique pour $\hat{\mu}_m$ et $\hat{\Sigma}_m$ si M>1.

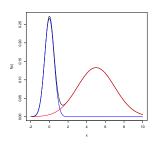
Utilisation pour le clustering

Maximum a posteriori :

Une fois le modèle ajusté : affecter x_i au groupe \hat{m}_i défini par

$$\hat{m}_i = \arg\max_{m} \hat{p}_{im} := \frac{\hat{\alpha}_m \phi(x_i; \hat{\mu}_m, \hat{\Sigma}_m)}{\sum_{r=1}^{M} \hat{\alpha}_r \phi(x_i; \hat{\mu}_r, \hat{\Sigma}_r)}$$

Exemple:



$$\begin{split} f(x) &= \frac{1}{3}\phi(x;\mu_1,\sigma_1^2) + \frac{2}{3}\phi(x;\mu_2,\sigma_2^2),\\ \text{avec } \mu_1 &= 0,\ \sigma_1 = 0.5,\ \mu_2 = 5,\ \text{et}\\ \sigma_2 &= 2. \end{split}$$

Maximum a-posteriori et variables cachés

Variable cachée /variable latente :

Notons G_i la variable aléatoire donnant le groupe auquel la donné x_i appartient, c'est une **variable caché**, *i.e.*, non observé, que l'on souhaite reconstruire

La probabilité que l'observation x_i soit dans le groupe m s'écrit :

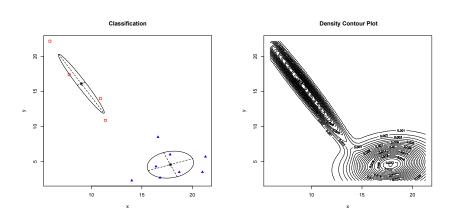
$$\mathbb{P}(G_i = m | X_i = x_i) = \frac{\alpha_m \phi(x_i; \mu_m, \Sigma_m)}{\sum_{r=1}^{M} \alpha_r \phi(x_i; \mu_r, \Sigma_r)}.$$

Ainsi

$$\hat{m}_i = \arg\max_m \hat{p}_{im}.$$

Example: EU in 1993

R package mclust.



Lien avec les k-means

Méthode du k-means

- (i) Estimation de M centroïdes.
- (ii) Chaque donnée est affectée au centroïde le plus proche

Modèles de mélange :

- (i) Estimation M moyennes et matrices de covariance.
- (ii) Chaque donnée est affecté au groupe dont la composante du mélange est la plus probable

— La partition obtenue dépend des centroïdes, mais également des matrices de covariances, qui déterminent la forme des groupes

Lien avec les estimateurs à noyau de la densité

Posons

$$\hat{f}_n(x) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \phi\left(\frac{x - x_i}{h}\right),\,$$

où ϕ est la densité de $\mathcal{N}(0,1)$.

Dans ce mélange :

- autant de composantes que d'observations
- les coefficients α_i du mélange sont égaux à 1/n
- les μ_m sont les observations : $x_1, \dots x_n$
- ightharpoonup h (qui joue le rôle des Σ_m) est une "taille de fenêtre" à choisir

Principe de l'algorithme EM

Maximisation directe de la vraisemblance difficile \implies approche alternée (comme pour k-means / algorithme de Lloyd)

Algorithme EM (**≥** : Expectation - Maximisation) :

Initialisation : choix d'un mélange de départ.

Expectation Pour chaque donné x_i , calculer la probabilité que x_i

soit dans le groupe m

Maximization Étant données les affectations des données en groupes, estimer les paramètres μ_m et Σ_m par maximum de vraisemblance

Itérer 2 et 3 jusqu'à convergence

Exemple en dimension 1 avec 2 composantes

$$\begin{split} f(x) &= (1-\pi)\phi(x;\mu_1,\sigma_1) + \pi\phi(x;\mu_2,\sigma_2) \\ \underline{\text{\'e}tape 1:} & \text{(Initialisation)} \ \pi^{(0)}, \quad \mu_1^{(0)}, \quad \sigma_1^{(0)}, \quad \mu_2^{(0)}, \quad \sigma_2^{(0)} \end{split}$$

<u>Étape 2</u>: (Expectation) Connaissant $\pi^{(k)}$, $\mu_1^{(k)}$, $\sigma_1^{(k)}$, $\mu_2^{(k)}$, et $\sigma_2^{(k)}$, on estime la probabilité que x_i soit dans le groupe 2 par :

$$r_i^{(k)} = \frac{\pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}{(1 - \pi^{(k)})\phi(x_i; \mu_1^{(k)}, \sigma_1^{(k)}) + \pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}, \forall i \in \mathcal{C}_i$$

Exemple en dimension 1 avec 2 composantes

$$\begin{split} f(x) &= (1-\pi)\phi(x;\mu_1,\sigma_1) + \pi\phi(x;\mu_2,\sigma_2) \\ \underline{\text{\'e}tape 1:} & \text{(Initialisation)} \ \pi^{(0)}, \quad \mu_1^{(0)}, \quad \sigma_1^{(0)}, \quad \mu_2^{(0)}, \quad \sigma_2^{(0)} \end{split}$$

Étape 2 : (Expectation) Connaissant $\pi^{(k)}$, $\mu_1^{(k)}$, $\sigma_1^{(k)}$, $\mu_2^{(k)}$, et $\sigma_2^{(k)}$, on estime la probabilité que x_i soit dans le groupe 2 par :

$$r_i^{(k)} = \frac{\pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}{(1 - \pi^{(k)})\phi(x_i; \mu_1^{(k)}, \sigma_1^{(k)}) + \pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}, \forall i$$

Étape 2 : (Maximization step) nouvelles moyennes et variances

$$\begin{split} \mu_1^{(k+1)} &= \frac{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)}) x_i}{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)})}, \qquad \mu_2^{(k+1)} &= \frac{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)} x_i}{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)}} \\ (\sigma_1^{(k+1)})^2 &= \frac{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)}) (x_i - \mu_1^{(k)})^2}{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)})}, \qquad (\sigma_2^{(k+1)})^2 &= \frac{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)} (x_i - \mu_2^{(k)})^2}{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)}} \\ &= \text{et enfin, probabilit\'e du m\'elange} : \pi^{(k+1)} &= \sum_{i=1}^n r_i^{(k)}. \end{split}$$

Exemple en dimension 1 avec 2 composantes

$$\begin{split} f(x) &= (1-\pi)\phi(x;\mu_1,\sigma_1) + \pi\phi(x;\mu_2,\sigma_2) \\ \underline{\text{\'e}tape 1:} & \text{(Initialisation)} \ \pi^{(0)}, \quad \mu_1^{(0)}, \quad \sigma_1^{(0)}, \quad \mu_2^{(0)}, \quad \sigma_2^{(0)} \end{split}$$

<u>Étape 2</u>: (Expectation) Connaissant $\pi^{(k)}$, $\mu_1^{(k)}$, $\sigma_1^{(k)}$, $\mu_2^{(k)}$, et $\sigma_2^{(k)}$, on estime la probabilité que x_i soit dans le groupe 2 par :

$$r_i^{(k)} = \frac{\pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}{(1 - \pi^{(k)})\phi(x_i; \mu_1^{(k)}, \sigma_1^{(k)}) + \pi^{(k)}\phi(x_i; \mu_2^{(k)}, \sigma_2^{(k)})}, \forall i$$

<u>Étape 2 :</u> (Maximization step) nouvelles moyennes et variances :

$$\begin{split} \mu_1^{(k+1)} &= \frac{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)}) x_i}{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)})}, \qquad \mu_2^{(k+1)} = \frac{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)} x_i}{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)}} \\ (\sigma_1^{(k+1)})^2 &= \frac{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)}) (x_i - \mu_1^{(k)})^2}{\sum_{i=1}^n (1-r_i^{(k)})}, \qquad (\sigma_2^{(k+1)})^2 = \frac{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)} (x_i - \mu_2^{(k)})^2}{\sum_{i=1}^n r_i^{(k)}} \\ &\quad \text{et enfin, probabilit\'e du m\'elange} : \pi^{(k+1)} = \sum_{i=1}^n r_i^{(k)}. \end{split}$$

Complexité du modèle

Pour M composantes, avec $x \in \mathbb{R}^d$, les paramètres sont :

- ightharpoonup M moyennes, soit $M \times d$ réels
- ▶ M matrice de covariances, soit $M \times d(d+1)/2$ réel
- ▶ (M-1) coefficients α_m

Exemple:

- (i) Avec M=3 composantes, en dimension d=4, on a $3\times 4+3\times 20/2+2=44$ paramètres réels à estimer.
- (ii) Si l'on dispose de n=150 observations, on a donc 600 "nombres" dans le jeu de données, pour estimer 44 paramètres, soit environ :

13.6 "nombres" par paramètre à estimer...

Hypothèses sur la variance

Pour simplifier, rajouter des hypothèses sur les Σ_m , e.g., :

Famille sphérique :

- $\Sigma_1 = \Sigma_2 = \dots \Sigma_M = \sigma^2 \operatorname{Id}_d$
- ▶ Pour chaque m, $\Sigma_m = \sigma_m^2 \operatorname{Id}_d$

Famille diagonale:

- $\forall m, \ \Sigma_m = \operatorname{diag}(\sigma_{1,m}^2, \dots, \sigma_{d,m}^2)$

Matrice de covariance

Rappel; une matrice symétrique est diagonalise en base orthonormale.

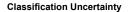
On peut décrire une matrice de covariance par :

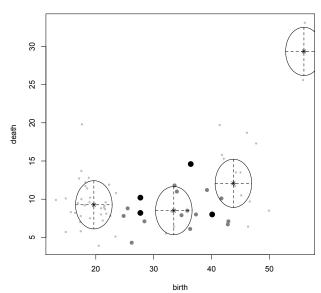
- ▶ son déterminant : ~ le volume
- ightharpoonup ses valeurs propres : \sim la forme
- ▶ ses vecteurs propres normalisés : ~ l'orientation

$$\Sigma_m = v_m U_n D_m U_n^{\top}$$

- ightharpoonup volume : $v_m = (\det(\Sigma_m))^{1/d}$
- Forme : D_m matrice diagonale des valeurs propres, normalisée par $1/v_m$
- ightharpoonup orientation : U_n matrice des vecteurs propres

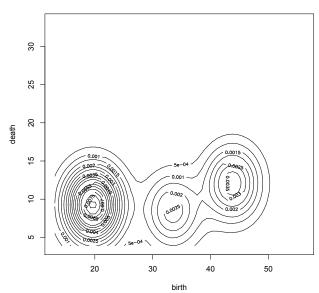
Clustering result II





Clustering result III

Density Contour Plot



Plan

Introduction

k-means

Modèles de mélanges gaussiens

Classification hiérarchique ascendante

Classification Hiérarchique

Principe:

- Former une structure hiérarchique des données allant de n groupes à 1 groupe. Les données ne sont donc pas partitionnées en une seule étape.
- On distingue les méthodes :
 - ightharpoonup ascendantes : série de fusions de n à 1 groupes
 - ightharpoonup descendantes : série de divisions de 1 à n groupes

Rem:

- ► Le résultat de la classification est représenté graphiquement sous la forme d'un dendrogramme.
- ► Les fusions (ou divisions) sont effectuées successivement selon une mesure de dissimilarité entre classes. On parle également de lien (ﷺ : (linkage).

Liens usuels

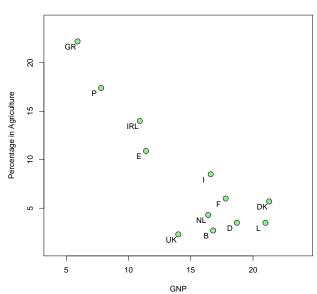
- (i) Lien simple (: single linkage) : distance du plus proche voisin
- (ii) Lien complet (: complete linkage) : distance du diamètre maximum
- (iii) Lien moyen (: average / group-average linkage) : distance moyenne
- (iv) Lien entre centroîdes (: centroid linkage) : distance entre barycentres
- (v) Lien de Ward (: Ward's linkage) : distance de Ward.

Rem:

- Ces liens conduisent (typiquement) à des hiérarchies différentes
- Les classifications associées possèdent également des propriétés différentes

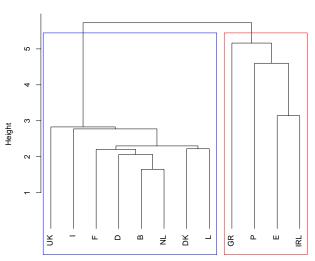
Exemple



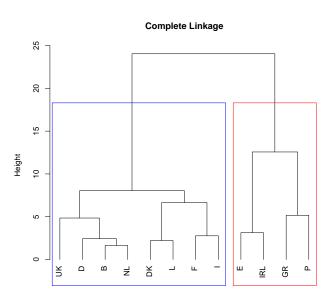


Lien simple



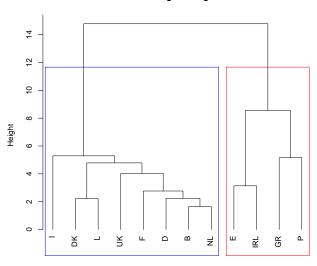


Lien complet



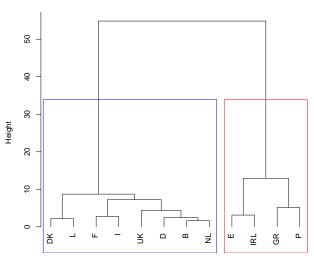
Lien moyen

Average Linkage



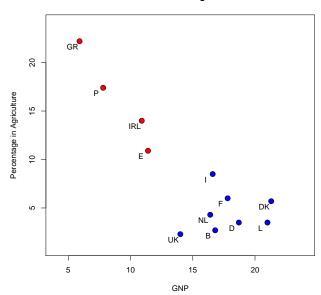
Lien de Ward





Résultat pour deux groupes





Algorithme basique de la CAH

Principe:

- 1. Initialisation : former K = n groupes C_1, \ldots, C_n contenant chacun un point
- 2. **Sélection** : trouver les deux clusters (e.g., C_i et C_j) les plus proches
- 3. Fusion : fusionner C_i et C_j , puis diminuer K de 1
- 4. **Itération**: itérer sur les points 2 et 3 jusqu'à K=1

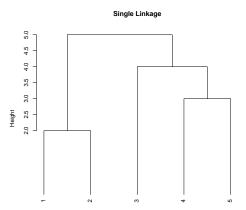
Construction du dendrogramme :

► Lors de la fusion de deux groupes, ces derniers sont reliés à une hauteur *h* correspondant à leur dissimilarité

Construction du dendrogramme : lien simple

Matrice de dissimilarités :

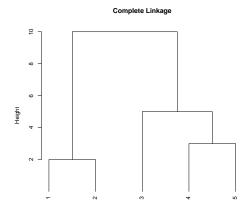
$$D = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 6 & 10 & 9 \\ 2 & 0 & 5 & 9 & 8 \\ 6 & 5 & 0 & 4 & 5 \\ 10 & 9 & 4 & 0 & 3 \\ 9 & 8 & 5 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$



Construction du dendrogramme : lien complet

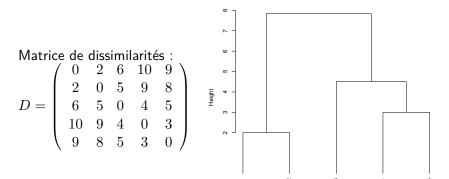
Matrice de dissimilarités :

$$D = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 6 & 10 & 9 \\ 2 & 0 & 5 & 9 & 8 \\ 6 & 5 & 0 & 4 & 5 \\ 10 & 9 & 4 & 0 & 3 \\ 9 & 8 & 5 & 3 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\circ} \begin{bmatrix} \frac{5}{9} \\ \frac{7}{2} \end{bmatrix}$$

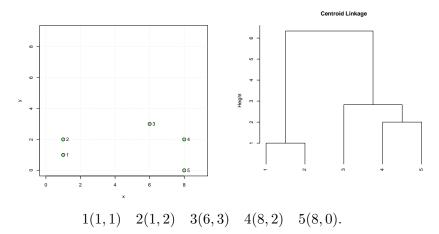


Construction du dendrogramme : lien moyen

Average Linkage



Construction du dendrogramme : lien centroïde



TO DO: Corriger cet exemple avec sklearn.cluster.AgglomerativeClustering et

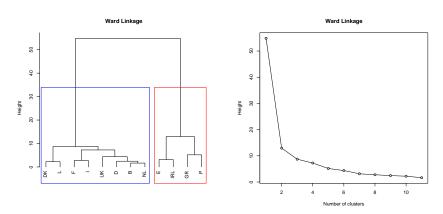
Construction des classes

Stratégies

- Couper le dendrogramme à un niveau de similarité fixé.
- Choisir à l'avance le nombre de groupes, et couper à un niveau convenable.
- Utiliser une heuristique pour sélectionner le nombre de groupes / niveau, par exemple, en comparant les différences de similarités (dissimilarités) entre deux fusions successives.

Mais: Monotonicité?

Exemple: EU in 1993



Le choix de K=2 classes paraît convenable.

Monotonicité et inversion

Propriété de monotonicité

Un algorithme de CAH est dit monotone si les dissimilarités h_1,\ldots,h_{n-1} des fusions successives sont telles que

$$h_1 \leq h_2 \leq \cdots \leq h_{n-1}$$
.

Dans le cas contraire, on parle d'inversion

CAH monotones

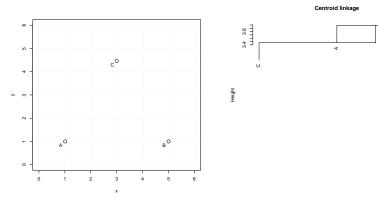
- ► lien simple
- ► lien complet
- lien moyen

CAH non-monotone

▶ lien entre centroides

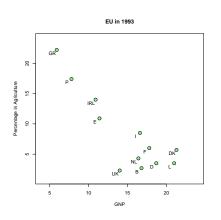
Exemple d'inversion

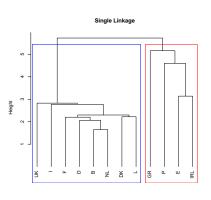
$$A(1.01,1)$$
 $B(5,1)$ $C(3,1+2\sqrt{3})$



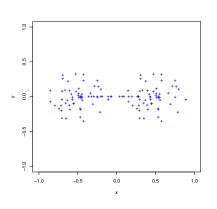
Comment interpreter le dendrogramme en présence d'une inversion ?

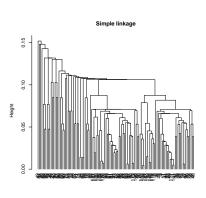
CAH lien simple : effet de chaînage



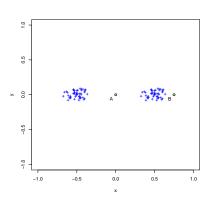


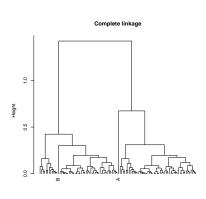
CAH lien simple : effet de chaînage



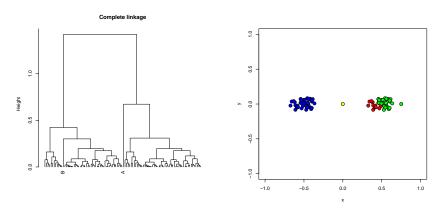


CAH lien complet : influence des outliers





CAH lien complet : influence des outliers



Coupe avec K=4 groupes : la structure est perdue!

Complexité algorithmique

- L'algorithme "naîf" de CAH a une complexité algorithmique en $O(n^3)$:
 - ightharpoonup n imes n matrice de dissimilarité;
 - \triangleright n-1 itérations.
- ▶ Il est possible toutefois d'améliorer les algorithmes pour obtenir une complexité en $O(n^2 \log n)$, et $O(n^2)$ pour la CAH par lien simple.
- Les quatres liens usuels :
 - ► lien simple;
 - lien complet;
 - ► lien moyen;
 - lien par centroides;

ont donc une complexité calculatoire équivalente.

Conclusion

Lien simple

- pros : interprétation en terme de graphe ; CAH monotone.
- cons : effet de chaînage, ; fusions locales uniquement.

Lien complet

- pros : CAH monotone ; fusions globales.
- cons : sensibilité aux outliers.

Lien moyen et centroïde

- pros : lien moyen monotone; fusions globales; compromis entre lien simple et lien complet.
- cons : tendance à former des groupes compacts (sens usuel) ; lien centroïde non-monotone.