



## Trabajo en Grupo sobre Restauración de Imágenes

### Objetivos:

- Comprender nociones básicas de restauración de imágenes
- Restaurar imágenes degradadas por movimiento horizontal uniforme

Para restaurar una imagen  $G$  de  $N$  columnas que haya tenido un proceso de degradación fila por fila, como por ejemplo, el movimiento horizontal uniforme de  $n$  píxeles, se puede plantear la siguiente ecuación. Esta ecuación modela el proceso de degradación de una fila  $f$  de la imagen original  $F$  de  $M$  columnas. La fila degradada  $g$  (de la imagen  $G$ ) es la convolución de  $f$  con la máscara  $h$  de  $n$  elementos:

[ RELLENAR TODOS LOS ESPACIOS VACIOS ]

$$g = f * h = \left[ \underbrace{\hspace{10em}}_{\mathbf{H}} \right] \left[ \underbrace{\hspace{2em}}_{\mathbf{f}} \right] = \left[ \underbrace{\hspace{2em}}_{\mathbf{g}} \right]$$

Esta ecuación puede escribirse matricialmente como:

$$\underline{\hspace{10em}} \quad (1)$$

Conociendo  $g$  y la máscara  $h$ , vemos que el sistema de ecuaciones tiene \_\_\_\_ ecuaciones y \_\_\_\_ incógnitas. Como  $M$  es mayor/menor (tachar) que  $N$ , entonces existen \_\_\_\_ soluciones. Estos sistemas se llaman completos/subdeterminados/superdeterminados (tachar).

Para resolver (1), es necesario imponer una restricción para  $f$ . Esta restricción puede ser planteada como:

$$\|\mathbf{Wf}\|^2 \rightarrow \min \quad (2)$$

Donde  $\mathbf{Wf}$  es una señal por ejemplo que deja pasar las frecuencias altas de  $f$ . De esta manera la solución que andamos buscando es una función  $f$  que cumpla (1) y que tenga un rizado mínimo. La solución será llamada  $\hat{f}$

La solución para  $f$  debe ser tal que se cumplan (1) y (2) simultáneamente. La ecuación (1) puede replantearse de la siguiente forma:

$$\| \hspace{10em} \|^2 = 0 \quad (3)$$

Las ecuaciones (2) y (3) tienen la estructura de un problema de optimización que puede resolverse usando el multiplicador de Lagrange  $\lambda$  (en este caso un número muy grande como  $10^6$ ). Usando el multiplicador de Lagrange, la función objetivo  $V(\mathbf{f})$  a minimizar puede plantearse como:

$$V(\mathbf{f}) = \lambda \underbrace{\|\mathbf{X}\mathbf{f} + \mathbf{z}\|^2}_{\text{término que debe ser cero}} + \underbrace{\|\mathbf{W}\mathbf{f}\|^2}_{\text{término a minimizar}} \rightarrow \min \quad (4)$$

¿Por qué al minimizar esta función objetivo se cumplen simultáneamente las ecuaciones (1) y (2)?

---



---

Para encontrar  $\mathbf{f}$ , podemos derivar  $V(\mathbf{f})$  con respecto a  $\mathbf{f}$  e igualar a cero.

Utilizando la siguiente expresión:

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{f}} \|\mathbf{X}\mathbf{f} + \mathbf{z}\|^2 = 2\mathbf{X}^T(\mathbf{X}\mathbf{f} + \mathbf{z}) \quad (5)$$

donde  $\mathbf{X}$  es una matriz y  $\mathbf{z}$  un vector, encuentre:

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{f}} \|\mathbf{H}\mathbf{f} - \mathbf{g}\|^2 = \quad (6)$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{f}} \|\mathbf{W}\mathbf{f}\|^2 = \quad (7)$$

Usando (6) y (7), encuentre:

$$\frac{\partial V(\mathbf{f})}{\partial \mathbf{f}} = \quad (8)$$

Igualando a cero la ecuación anterior, encuentre  $\mathbf{f}$ :

$$\hat{\mathbf{f}} = \mathbf{f} = \quad (9)$$

Buenos resultados en imágenes se obtienen con  $\lambda = 10^6$ .

### Ejercicios:

- 1) Escriba una ecuación matricial para encontrar la imagen restaurada  $\hat{\mathbf{F}}$  conociendo  $\mathbf{G}$ ,  $\mathbf{H}$ ,  $\mathbf{W}$  y  $\lambda$ . (aquí  $\mathbf{H}$  es mayúscula)

---

- 2) Escriba un programa en Matlab o Python que restaure una imagen  $\mathbf{G}$  que tenga como parámetros de entrada  $\mathbf{G}$ ,  $\mathbf{h}$  y  $\mathbf{W}$ . (aquí  $\mathbf{h}$  es mayúscula)

- 3) Un criterio simple para minimizar el rizado de la fila restaurada es que la solución encontrada para  $\mathbf{f}$  tenga mínima norma

a) ¿Por qué?,

---

b) Encuentre cómo sería  $\mathbf{W}$  en la ecuación (2) para este criterio.

---

c) ¿Cómo quedaría (4) en este caso?

---

- 4) En clase vimos que un criterio que puede ser utilizado para minimizar el rizado de la solución  $\mathbf{f}$ , es minimizando la diferencia entre  $\mathbf{g}$  y un vector conformado por los primeros  $N$  elementos de  $\mathbf{f}$ , que llamamos  $\mathbf{f}_N$ . En este caso la restricción (2) puede ser escrita como

$$\|\mathbf{f}_N - \mathbf{g}\| \rightarrow \min \quad (10)$$

donde  $\mathbf{f}_N$  puede ser escrito en forma matricial como

$$\mathbf{f}_N = \mathbf{P}\mathbf{f} \quad (11)$$

con  $\mathbf{P}$  una matriz de  $N \times M$  elementos con una diagonal de “unos”:

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{bmatrix}$$

Usando las ecuaciones (10), (11) y (1),

a) Encuentre cómo sería  $\mathbf{W}$  en la ecuación (2) para este criterio.

---

b) ¿Cómo quedaría (4) en este caso?

---

5) Un criterio muy intuitivo para reducir el rizado de la solución es minimizar las frecuencias altas de  $f$  (usando transformada de Fourier).

a) Encuentre cómo sería  $W$  en la ecuación (2) para este criterio.

---

b) ¿Cómo quedaría (4) en este caso?

---

[TIP] La expresión  $Wf$  en (2) deberían ser las frecuencias altas de  $f$  solamente, es decir, si  $X$  es la transformada discreta de Fourier de  $f$ , donde  $X$  es un vector de  $M$  elementos (el mismo número de elementos de  $f$ ), podríamos multiplicar por cero los elementos de  $X$  correspondientes a las bajas frecuencias, esto se realiza multiplicando  $X$  por una matriz  $Q$  de  $M \times M$  elementos con algunos “unos” en la diagonal y “ceros” en el resto. De esta manera  $Wf$  puede ser reemplazado por  $QX$ . Sabemos que la transformada discreta de Fourier de  $f$  puede ser computada como una multiplicación de  $f$  con una matriz  $B$  de  $M \times M$  elementos con las funciones base de Fourier, es decir  $X$  es  $Bf$ . En este ejercicio debe definir las matrices  $Q$  y  $B$ , y con ellos encontrar  $W$  en la ecuación (2).

6) Encuentre  $n$  a partir de  $G$  sabiendo que el movimiento fue horizontal y uniforme.

[TIP] Estudie el promedio de las filas de la Transformada de Fourier de  $G$  para distintos valores de  $n$ . Pruebe con estos comandos y obtenga conclusiones.

```
F = imread('cameraman.tif'); % imagen original
n = 15; h = ones(1,n)/n; % mascara de degradacion
G = conv2(F,h,'valid'); % imagen degradada
X = fftshift(fft2(G)); % transformada de fourier de G centrada
K = log(abs(X)+1); % transformada en escala logaritmica
plot(mean(K)) % promedio de todas las filas de K
```

Se recomienda ver el Artículo de referencia disponible en la página web del curso.