

Tratamiento de Señales

Version 2024-I

Segmentación por Movimiento

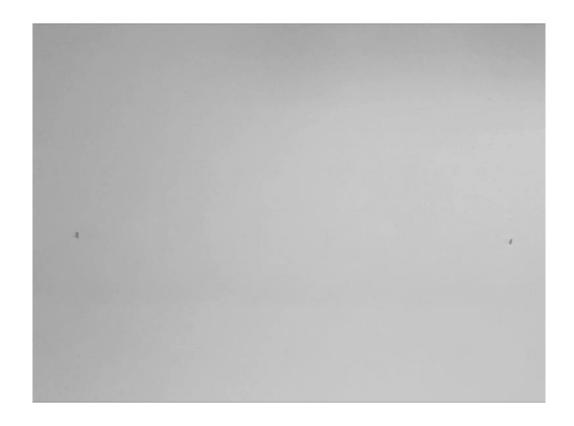
[Capítulo 8]

Dr. José Ramón Iglesias

DSP-ASIC BUILDER GROUP Director Semillero TRIAC Ingenieria Electronica Universidad Popular del Cesar

Resta $\mathbf{Y} = \mathbf{X}_1 - \mathbf{X}_2$

$$=\begin{bmatrix} X_1 & X_2 \\ \hline & & \end{bmatrix}$$





$$\mathbf{D} = |\mathbf{X}_t - \mathbf{X}_0| > \theta$$

