Selector de Modelos

Domingo Mery

1 DEFINICIONES

• Extractor *f*:

Extrae m características de un fuente de datos originales \mathbf{I} , donde \mathbf{I} puede ser una imagen, una señal, etc.:

$$(\mathbf{x}, y) = f(\mathbf{I}),\tag{1}$$

en este caso \mathbf{x} es un vector de $1 \times m$ elementos, esto es las características de una muestra de la clase y (label). Para un conjunto de N objectos:

$$(\mathbf{X}, \mathbf{y}) = \{ f(\mathbf{I}_i) \}_{i=1}^{N}$$
 (2)

en este caso ${\bf X}$ es una matriz de $N \times m$ elementos, cuyos *labels* se almacenan en el vector ${\bf y}$ de $N \times 1$ elementos.

• Selector/Transformador de Características g:

Selecciona/Transforma las mejores p características de \mathbf{X} . La función g se aprende con datos de entrenamiento (\mathbf{X}, \mathbf{y}) y tiene hiper-parámetros θ_g (uno de ellos es p). El resultado es una función aprendida g^* :

$$g^* \leftarrow g(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_q),$$
 (3)

de esta forma, las nuevas características es una matriz de $N \times p$ elementos, definida como:

$$\mathbf{X}^+ = g^*(\mathbf{X}). \tag{4}$$

Un ejemplo de g es SFS, en este caso los hiperparámetros son la función de separabilidad (por ejemplo Fisher) y p. La función aprendida g^* extrae las p columnas seleccionadas de \mathbf{X} . La función g también puede ser una combinación de PCA con SFS.

• Clasificador h:

Clasifica las muestras en clases. La función h se aprende con datos de entrenamiento (\mathbf{X}, \mathbf{y}) y tiene hiper-parámetros θ_h . El resultado es una función aprendida h^* :

$$h^* \leftarrow h(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_h),$$
 (5)

1

de esta manera, si queremos clasificar un nuevo conjunto de datos \mathbf{X}' con el clasificador entrenado, la predicción sería:

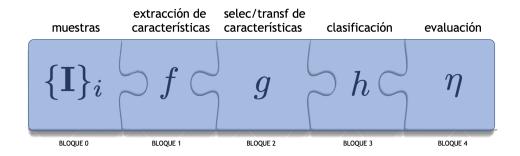
$$\hat{y} = h^*(\mathbf{X}') \tag{6}$$

Un ejemplo de h es KNN, en este caso el hiperparámetro es el número de vecinos (por ejemplo K=5).

• Separador s:

Separa las muestras. La función s separa las N muestras (\mathbf{X}, \mathbf{y}) en dos conjuntos $(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1)$ y $(\mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2)$, de N_1 y N_2 muestras respectivamente, donde $N_1 + N_2 = N$. La función s tiene como parámetros θ_s que incluye la proporción $t = N_2/N$, la definición si las filas de (\mathbf{X}, \mathbf{y}) se escogen de forma aleatoria o secuencial, y la estrateficación, es decir si se mantiene o no el porcentaje de muestras por clase de los datos originales en los nuevos conjuntos de datos:

$$(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2) = s(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_s) \tag{7}$$



2 EVALUACIÓN DE DESEMPEÑO

Dentro de las métricas de evaluación de desempeño, las más usadas son *hold-out* y *cross-val*.

• Hold-Out:

Input: muestras de entrenamiento $(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1)$, muestras de prueba $(\mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2)$, obtenidas con (7), y el clasificador (h, θ_h) .

Output: Accuracy η

Algoritmo:
$$\eta = \text{holdout}(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2, h, \theta_h)$$

 $h^* \leftarrow h(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \theta_h)$
 $\hat{y} = h^*(\mathbf{X}_2)$
 $\eta = \text{Accuracy}(y_2, \hat{y})$

• Cross-Validation CV:

Input: muestras de entrenamiento (\mathbf{X}, \mathbf{y}) , el clasificador (h, θ_h) y el número de *folds* v.

Output: Accuracy η

Algoritmo:
$$\eta = \operatorname{crossval}(\mathbf{X}, \mathbf{y}, h, \theta_h, v)$$

$$\{\mathbf{X}_i, \mathbf{y}_i\}_{i=1}^v \leftarrow v \text{ folds of } (\mathbf{X}, \mathbf{y})$$
for $i = 1$ to v :
$$(\mathbf{X}_a, \mathbf{y}_a) = \{\mathbf{X}_j, \mathbf{y}_j\}_{j=1, j \neq i}^v$$

$$(\mathbf{X}_b, \mathbf{y}_b) = (\mathbf{X}_i, \mathbf{y}_i)$$

$$\eta_i = \operatorname{holdout}(\mathbf{X}_a, \mathbf{y}_a, \mathbf{X}_b, \mathbf{y}_b, h, \theta_h)$$

$$\eta = \frac{1}{n} \sum_i \eta_i$$

3 Modelo

Un modelo se refiere a un selector/transformador de características g con parámetros θ_g y un clasificador h con parámetros θ_h . Para evaluar el desempeño de este modelo se puede usar hold-out o cross-val. En estas métricas el input es (\mathbf{X}, \mathbf{y}) obtenido de (2), y el output es el accuracy (η) .

• Evaluación del modelo usando hold-out:

$$\begin{split} &(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2) = s(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_s) \\ &g^* \leftarrow g(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \theta_g) \\ &\mathbf{X}_1^+ = g^*(\mathbf{X}_1) \\ &\mathbf{X}_2^+ = g^*(\mathbf{X}_2) \\ &\eta = \text{holdout}(\mathbf{X}_1^+, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2^+, \mathbf{y}_2, h, \theta_h) \end{split}$$

• Evaluación del modelo usando CV:

$$g^* \leftarrow g(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_g)$$
$$\mathbf{X}^+ = g^*(\mathbf{X})$$
$$\eta = \operatorname{crosval}(\mathbf{X}^+, \mathbf{y}, h_k, \theta_{h_k}, v)$$

4 SELECTOR DE MODELOS

Muchas veces se cuenta con un conjunto de n funciones selectoras/transformadoras de características: $\{g_i\}_{i=1}^n$ y un conjunto de q clasificadores: $\{h_k\}_{k=1}^q$, y se desea escoger la combinación $g_{\hat{i}}$ y $h_{\hat{k}}$ que obtenga el mejor desempeño. Para resolver este problema se pueden seguir las siguientes estrategias. En todas ellas el input es (\mathbf{X},\mathbf{y}) obtenido de (2), y el output es el accuracy (η) y los índices (\hat{i},\hat{k}) que indican el selector/transformador y clasificador escogidos.

• Estrategia 1: Train-1/Test-2 + hold-out

$$\begin{split} (\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2, \mathbf{y}_2) &= s(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_s) \\ \text{for } i = 1 \text{ to } n: \\ & g_i^* \leftarrow g_i(\mathbf{X}_1, \mathbf{y}_1, \theta_{g_i}) \\ & \mathbf{X}_1^+ = g_i^*(\mathbf{X}_1) \\ & \mathbf{X}_2^+ = g_i^*(\mathbf{X}_2) \\ & \text{for } k = 1 \text{ to } q: \\ & \eta_{ik} = \text{holdout}(\mathbf{X}_1^+, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_2^+, \mathbf{y}_2, h_k, \theta_{h_k}) \\ (\hat{i}, \hat{k}) &= \operatorname{argmax}(\eta_{ik}) \\ & \eta = \eta_{\hat{i}\hat{k}} \end{split}$$

• Estrategia 2: Train + cross-val

$$\begin{aligned} &\text{for } i = 1 \text{ to } n: \\ &g_i^* \leftarrow g_i(\mathbf{X}, \mathbf{y}, \theta_{g_i}) \\ &\mathbf{X}^+ = g_i^*(\mathbf{X}) \\ &\text{for } k = 1 \text{ to } q: \\ &\eta_{ik} = \text{crossval}(\mathbf{X}^+, \mathbf{y}, h_k, \theta_{h_k}, v) \\ &(\hat{i}, \hat{k}) = \text{argmax}(\eta_{ik}) \\ &\eta = \eta_{\hat{i}\hat{k}} \end{aligned}$$

• Estrategia 3: Train-1/Val-2/Test-3 + hold-out

$$\begin{split} &(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1},\mathbf{X}_{3},\mathbf{y}_{3}) = s(\mathbf{X},\mathbf{y},\theta_{s_{1}}) \\ &(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1},\mathbf{X}_{2},\mathbf{y}_{2}) = s(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1},\theta_{s_{2}}) \\ &\text{for } i = 1 \text{ to } n: \\ &g_{i}^{*} \leftarrow g_{i}(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1},\theta_{g_{i}}) \\ &\mathbf{X}_{1}^{+} = g_{i}^{*}(\mathbf{X}_{1}) \\ &\mathbf{X}_{2}^{+} = g_{i}^{*}(\mathbf{X}_{2}) \\ &\text{for } k = 1 \text{ to } q: \\ &\eta_{ik} = \text{holdout}(\mathbf{X}_{1}^{+},\mathbf{y}_{1},\mathbf{X}_{2}^{+},\mathbf{y}_{2},h_{k},\theta_{h_{k}}) \\ &(\hat{i},\hat{k}) = \operatorname{argmax}(\eta_{ik}) \\ &(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1}) = \operatorname{concatenate}(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1},\mathbf{X}_{2},\mathbf{y}_{2}) \\ &g_{\hat{i}}^{*} \leftarrow g_{\hat{i}}(\mathbf{X}_{1},\mathbf{y}_{1}) \\ &\mathbf{X}_{1}^{+} = g_{\hat{i}}^{*}(\mathbf{X}_{1}) \\ &\mathbf{X}_{3}^{+} = g_{\hat{i}}^{*}(\mathbf{X}_{3}) \end{split}$$

 $\eta = \text{holdout}(\mathbf{X}_1^+, \mathbf{y}_1, \mathbf{X}_3^+, \mathbf{y}_3, h_{\hat{k}}, \theta_{h_k})$

• Estrategia 4: Train-1/Test-2 + cross-val

$$\begin{split} (\mathbf{X}_1,\mathbf{y}_1,\mathbf{X}_2,\mathbf{y}_2) &= s(\mathbf{X},\mathbf{y},\theta_s) \\ \text{for } i = 1 \text{ to } n: \\ g_i^* \leftarrow g_i(\mathbf{X}_1,\mathbf{y}_1,\theta_{g_i}) \\ \mathbf{X}_1^+ &= g^*(\mathbf{X}_1) \\ \text{for } k = 1 \text{ to } q: \\ \eta_{ik} &= \operatorname{crossval}(\mathbf{X}_1^+,\mathbf{y}_1,h_k,\theta_{h_k},v) \\ (\hat{i},\hat{k}) &= \operatorname{argmax}(\eta_{ik}) \\ \mathbf{X}_1^+ &= g_{\hat{i}}^*(\mathbf{X}_1) \\ \mathbf{X}_2^+ &= g_{\hat{i}}^*(\mathbf{X}_2) \\ \eta &= \operatorname{holdout}(\mathbf{X}_1^+,\mathbf{y}_1,\mathbf{X}_2^+,\mathbf{y}_2,h_{\hat{k}},\theta_{\hat{k}}) \end{split}$$