# WUOLAH



euge4 www.wuolah.com/student/euge4



# resumenTema5.pdf

Resumen Tema4+5 Diapos+Libro

- 2° Inteligencia Artificial
- Escuela Técnica Superior de Ingenierías Informática y de Telecomunicación
  Universidad de Granada

# **WUOLAH +** #QuédateEnCasa

# #KeepCalm #EstudiaUnPoquito

**Enhorabuena**, por ponerte a estudiar te **regalamos un cartel** incluído entre estos apuntes para estos días.

# INTELIGENCIA ARTIFICIAL

# Tema 5 INTRODUCCIÓN AL APRENDIZAJE AUTOMÁTICO

Eugenia Castilla Fragoso



# <u>ÍNDICE</u>

## 1. Distintos tipos de aprendizaje

- 1.1. Aprendizaje automático
- 1.2. Estrategias de aprendizaje
- 1.3. Aprendizaje Inductivo
- 1.4. Tipos de aprendizaje automático

### 2. Modelos inductivos sobre árboles de decisión

- 2.1. Árboles de decisión como herramientas de desarrollo
- 2.2. Expresividad de los árboles de decisión
- 2.3. Inducción de árboles de decisión
  - 2.3.1. Elección de los atributos
  - 2.3.2. Elección de los atributos de test
  - 2.3.3. Ganancia de información
  - 2.3.4. Valoración de la calidad del algoritmo de aprendizaje
  - 2.3.5. Metodología
  - 2.3.6. Ruido y sobreajuste
  - 2.3.7. Valores perdidos





# 1. Distintos tipos de aprendizaje

## 1.1. Aprendizaje Automático

El aprendizaje es una capacidad fundamental de la inteligencia humana, que nos permite:

- adaptarnos a cambios de nuestro entorno
- desarrollar una gran variedad de habilidades
- adquirir experiencia en nuevos dominios

#### El aprendizaje sirve para:

- El aprendizaje automático cubre una amplia gama de fenómenos como:
  - el perfeccionamiento de la habilidad
  - la adquisición del conocimiento
- El aprendizaje es esencial en entornos desconocidos
- El aprendizaje modifica el mecanismo de decisión del agente para mejorar su comportamiento
- Aprendizaje automático: programas que mejoran su comportamiento con la experiencia

Definición de aprendizaje automático definitiva: un programa de ordenador se dice que aprende de la experiencia E con respecto a una tarea T y a alguna medida de comportamiento P, si su comportamiento en tareas T, medido a través de P, mejora con la experiencia E.

### 1.2. Estrategias de aprendizaje

- **Aprendizaje memorístico** → es el más básico
- **Aprendizaje a través de consejos** → se dan consejos que ayudan a la resolución de los programas
- **Aprendizaje en la resolución de problemas** → resuelven muchos problemas y aprendes de la experiencia. No hay intervención.
- **Aprendizaje por refuerzo** → haces una tarea, si la resuelves, vas bien y si no pues vas de culo. <u>Es la técnica mas usada en juegos</u>
- **Aprendizaje a partir de ejemplos: Inducción** → se usan ejemplos y casos de los que se extraen conclusiones. Es el más popular en la minería de datos y en las redes neuronales
- **Aprendizaje basado en explicaciones** → aprende en base a ejemplos, pero necesita menos ejemplos ya que tiene algo de conocimiento previo
- **Aprendizaje a través de descubrimiento** → se resuelven muchos ejemplos y casos parecidos al que se quiere resolver, hasta que finalmente, se resuelve el que se quiere resolver.
- **Aprendizaje por analogía** → se resuelve el problema en base a otros problemas parecidos que ya se han resuelto con anterioridad

### 1.3. Aprendizaje Inductivo

Aprende a partir de ejemplos.

- Se tiene un conjunto de ejemplos, en base a los cuales se define una función que generaliza a todos los demás
- Los ejemplos elegidos son muy importantes
- El objetivo es definir la función f tal que dada la hipótesis h => (h = f) sobre los conjuntos e entrenamiento
- Esto se hace con pares de valores (x,f(x)).
- Una hipótesis estará bien generalizada si se puede predecir ejemplos que no se conocen



64

+34 958 25

 $\sim$ 

Tu academiia de idiomas Online y tu centro examinador de Cambridge.

Cursos súper-intensivos online de preparación de B1, B2, C1 y C2.

Comienzo 1 de Junio. Fin 30 de Junio. 1.5 horas de Lunes a Viernes.





### 1.4. Tipos de aprendizaje automático

Uno de los puntos clave para el aprendizaje automático es el tipo de realimentación disponible en el proceso:

- Aprendizaje supervisado: aprender una función a partir de ejemplos de sus entradas y salidas
  - Método basado en modelos: representan el conocimiento aprendido en algún lenguaje de representación
  - Métodos basados en instancias: representan el conocimiento aprendido como un conjunto de prototipos descritos en el mismo lenguaje usados para representar la evidencia.
- Aprendizaje no supervisado: aprender a partir de patrones de entradas para los que no se especifican los valores de sus salidas
- Aprendizaje inductivo: una hipótesis estará bien formada si se puede predecir ejemplos que no se conocen. La hipótesis se dice consistente si satisface a todos los datos. Pero, ¿como elegir entre múltiples hipótesis consistentes? Es preferible la hipótesis consistente con los datos que sea más
  - Espacio de hipótesis → las hipótesis de pueden expresar de diversas formas:
    - Árboles de decisión
    - Reglas
    - Redes neuronales
    - Modelos probabilísticos y bayesianos

\*los árboles de decisión y las reglas son algunos de los modelos mas usados en el aprendizaje automático

- Problema de aprendizaje realizable: se dice que un problema de aprendizaje es realizable si el espacio de hipótesis contiene a la función verdadera, en otro caso se dice que es irrealizable. No siempre se puede determinar si un problema de aprendizaje es realizable, ya que la función verdadera no se conoce.
- Algoritmos mas ampliamente utilizados →
  - Algoritmos basados en Divide y Vencerás (splitting): consisten en ir partiendo sucesivamente los datos en función del valor de un atributo seleccionado cada vez(aprendizaje de árboles de decisión)
  - Algoritmos basados en el "separa y vencerás" (covering): consisten en encontrar condiciones de las reglas que cubran la mayor cantidad de ejemplos de una clase y la menor en el resto de la clase (aprendizaje de reglas)

## 2. Modelos inductivos sobre árboles de decisión

La inducción de árboles de decisión es uno de los métodos más sencillos y con más éxito para construir algoritmos de aprendizaje

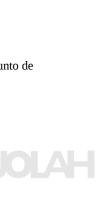
- 2.1. Árboles de decisión como herramienta de desarrollo
- 2.2. Expresividad de los árboles de decisión
- 2.3. Inducción de árboles de decisión

#### 2.1. Árboles de decisión como herramientas de desarrollo

Un árbol de decisión toma como entrada un objeto o una situación descrita a través de un conjunto de atributos y devuelve una decisión, el valor previsto de la salida dada la la entrada.

- Atributos → discretos o continuos
- Salida → discreta(clasificación) o continua(regresión)





Reservados todos los derechos. No se permite la explotación económica ni la transformación de esta obra. Queda permitida la impresión en su totalidad.

## 2.2. Expresividad de los árboles de decisión

Los árboles de decisión pueden expresar cualquier función a partir de los atributos de entrada. De forma trivial, hay un árbol de decisión consistente para cualquier conjunto de entrenamiento con un camino asociado a cada ejemplo, pero seguramente no será bueno para generalizar nuevos ejemplos Es preferible encontrar árboles de decisión más compactos.

## 2.3. Inducción de árboles de decisión

Hay muchas formas e inferir el árbol:

- Trivial → se crea una ruta del árbol por cada instancia de entrenamiento
  - árboles excesivamente grandes
  - No funciona bien con instancias nuevas
- Optimo → el árbol mas pequeño posible compatible con todas las instancias(navaja de Ockham)
  - inviable computacionalmente
- Pseudo-optimo(heurístico) → selección del atributo en cada nivel del árbol en función de la calidad de la división que se produce
  - los principales programas de generación de árboles utilizan procedimientos similares

#### 2.3.1. Elección de atributos

Idea= un buen atributo debería dividir el conjunto de ejemplos en subconjuntos que sean o "todos positivos" o "todos negativos".

Con la función DTL →

- no quedan ejemplos: valor por defecto calculado a partir de la mayoría en el nodo padre
- todos los ejemplos son positivos o negativos
- no quedan atributos: voto de la mayoria de los ejemplos que quedan
- quedan ejemplo positivos y negativos

#### 2.3.2. Elección de los atributos de test

- un atributo perfecto divide los ejemplos en conjuntos que contienen solo ejemplos positivos y negativos.
- Definir una medida de atributo bastante adecuado o inadecuado

$$I(P(v_1), ..., P(v_n)) = \sum_{i=1}^{n} -P(v_i) \log_2 P(v_i)$$

Para un conjunto de entrenamiento que contenga p ejemplos positivos y n ejemplos negativos

$$I(\frac{p}{p+n}, \frac{n}{p+n}) = -\frac{p}{p+n} \log_2 \frac{p}{p+n} - \frac{n}{p+n} \log_2 \frac{n}{p+n}$$

- Intuición → mide la ausencia de homogeneidad de la clasificación
- Teoría de la Información → cantidad media de información (en bits) necesaria para codificar la clasificación de un ejemplo

## 2.3.3. Ganancia de información

• Entropía esperada después de usar un atributo A en el árbol

$$resto(A) = \sum_{i=1}^{\nu} \frac{p_i + n_i}{p + n} I(\frac{p_i}{p_i + n_i}, \frac{n_i}{p_i + n_i})$$

Ganancia de información esperada después de usar un atributo

$$Ganancia(A) = I(\frac{p}{p+n}, \frac{n}{p+n}) - resto(A)$$



• Se elige el atributo con mayor valor de G

#### 2.3.4. Valoración de la ganancia

Un algoritmo de aprendizaje es bueno si produce hipótesis que hacen un buen trabajo al predecir clasificaciones de ejemplos que no han sido observados

#### 2.3.5. Metodología

- recolectar un conjunto de ejemplos grande
- dividir el conjunto de ejemplos en dos conjuntos: el conjunto de entrenamiento y el conjunto de test
- aplicar el algoritmo de aprendizaje al conjunto de entrenamiento, generando la hipótesis h
- medir el porcentaje de ejemplos del conjunto de test que h clasifica correctamente
- repetir los pasos del 1 al 4 para conjuntos de entrenamiento seleccionados aleatoriamente para cada tamaño.

#### 2.3.6. Ruido y sobreajuste

- Ruido → dos o mas ejemplos con la misma descripción pero diferentes clasificaciones
- Sobreajuste → encontrar regularidades poco significativas en los datos

Se dice que una hipótesis h se sobreajusta al conjunto de entrenamiento si existe otra hipótesis h' tal que el error de h es menor que el de h' sobre el conjunto de entrenamiento, pero es mayor sobre la distribución completa de ejemplos del problema(entrenamiento + test)

#### 2.3.7. Valores perdidos

- asignar el valor más común entre todos los ejemplos de entrenamiento pertenecientes al nodo
- asignar una probabilidad a cada uno de los posibles valores del atributo basada en la frecuencia observada en los ejemplos pertenecientes al nodo. Finalmente, distribuir de acuerdo a dicha probabilidad.

