Universidad de San Carlos de Guatemala Facultad de Ingeniería Organización Computacional Ing. Fernando Paz

Auxiliar: Brayan Prado



Practica #3 Empacadora Coca-Cola

INTEGRANTES	CARNET
Carlos Alejandro Posadas Benítez	2021 -00105
José Andrés Hinestroza García	2021 - 00316
Iris Carolina Paz Guzmán	2021 - 01728
Sebastián Alejandro Vásquez Cartagena	2021 - 09114
Edgar Josías Cán Ajquejay	2021 - 12012
Luis Manuel Pichiyá Choc	2022 - 01312

INTRODUCCION

La solicitud de Coca-Cola para el diseño de un sistema automatizado de cinta transportadora representa un desafío significativo en el campo de la ingeniería en sistemas. Este proyecto tiene como objetivo principal mejorar el proceso de empaquetado de productos, abordando problemas como la clasificación de botellas, la detección de lotes defectuosos y la gestión de seguridad, todo ello minimizando la dependencia de microprocesadores, según la petición del CEO.

El sistema propuesto consta de dos cintas transportadoras equipadas con motores DC para el movimiento de los productos y sensores de color para identificar y clasificar las botellas según su tipo: Coca-Cola, Sprite o Pepsi. Además, se integra un semáforo para controlar el funcionamiento de las cintas, un sistema de contadores para las cajas de entrega, un teclado digital para ingresar una contraseña de acceso y un mecanismo de seguridad con alarma y botón de emergencia.

La elaboración de una maqueta creativa y ordenada es esencial para demostrar el flujo completo del producto a lo largo del sistema y persuadir a los accionistas sobre la viabilidad y eficiencia de esta solución. El uso de elementos como puente H, servomotores, motores stepper, flip flops, displays de 7 segmentos y un buzzer se planifica meticulosamente para asegurar un funcionamiento óptimo y seguro del sistema de cinta transportadora y empaquetado.

OBJETIVOS

Objetivos Generales

- Diseñar e implementar un sistema automatizado de cinta transportadora que permita clasificar, desviar y empaquetar productos de Coca-Cola de manera eficiente y segura, minimizando la intervención humana y garantizando la calidad del producto final.
- Demostrar la viabilidad y eficacia del sistema mediante una maqueta creativa y ordenada que muestre el flujo completo del producto a lo largo del sistema, convenciendo a los accionistas de la empresa sobre la inversión en esta solución tecnológica para optimizar el proceso de empaquetado.

Objetivos Especifico

- Implementar un sistema de detección de color utilizando un sensor adecuado que permita identificar y clasificar las botellas de Coca-Cola, Sprite y Pepsi en la cinta transportadora, asegurando una correcta separación y direccionamiento de cada tipo de producto para su posterior empaquetado.
- Desarrollar un mecanismo de seguridad para el acceso al sistema, que incluya un teclado digital para ingresar una contraseña de tres dígitos, un registro de contraseña utilizando flip-flops tipo D, y un contador que limite los intentos fallidos de acceso, activando una alarma y bloqueando temporalmente el uso del teclado en caso de exceder los intentos permitidos.

Descripción del Problema

El proyecto consiste en diseñar e implementar un sistema automatizado de cinta transportadora que cumpla con los requerimientos específicos de la empresa. Primero, se debe crear la Cinta Transportadora 1, que estará compuesta por 2 motores DC y será responsable de movilizar los productos a lo largo del proceso de empaquetado. Se requerirá un mecanismo de cambio de giro, controlado por un switch o push button conectado a un puente H y a los motores DC, para revertir el movimiento de la cinta en caso de detectar un lote defectuoso. Además, se instalará un sensor de color que identificará los productos (Coca-Cola, Sprite o Pepsi) y enviará la información a un Arduino para su procesamiento.

En cuanto a la clasificación de productos, se implementará una barra con un servomotor que se posicionará sobre la cinta transportadora para desviar el producto en caso de ser una Pepsi, utilizando la información del sensor de color y el Arduino para controlar el movimiento del servomotor. La Cinta Transportadora 2, similar a la primera, contará con 2 motores DC y se encargará de direccionar los productos hacia las cajas de entrega correspondientes según su tipo.

Para controlar el funcionamiento de las cintas, se desarrollará un semáforo con 2 estados (verde y rojo) que dictará el movimiento de las bandas transportadoras. Este semáforo será independiente del Arduino y se utilizarán displays de 7 segmentos para mostrar el tiempo restante en cada estado. Se emplearán contadores descendentes implementados con FLIP FLOPS y un decoder de binario a BCD para la conversión de números en los displays.

Adicionalmente, se diseñarán y construirán dos cajas de entrega con sensores para contar las unidades de productos que ingresan, con un límite máximo de 15 unidades por caja. El Arduino generará un pulso de reloj para cambiar el contador al llegar a 15 unidades y se utilizará un decoder de binario a BCD para mostrar la cantidad de productos en cada caja en displays de 7 segmentos.

Se implementará un teclado digital para ingresar una contraseña de 3 dígitos decimales, cuya salida en binario será registrada en un registro digital hecho con flip-flops tipo D. Este registro será verificado para activar un contador descendente de 5 segundos que reiniciará todo el sistema al llegar a 0, asegurando así la seguridad y el control del acceso al sistema.

En caso de errores en la contraseña, se contará con un sistema de bloqueo temporal que impedirá el uso del teclado por 10 segundos, reflejado en un contador descendente visible en un display de 7 segmentos. Al cuarto intento fallido, se activará una alarma con un buzzer y se mostrará un led amarillo parpadeante hasta que se ingrese la contraseña correcta o se utilice un botón de emergencia.

Mapas de Karnaugh

Α	В	С	D	Resultado
0	0	0	0	0
0	0	0	1	0
0	0	1	0	0
0	0	1	1	0
0	1	0	0	0
0	1	0	1	0
0	1	1	0	0
0	1	1	1	0

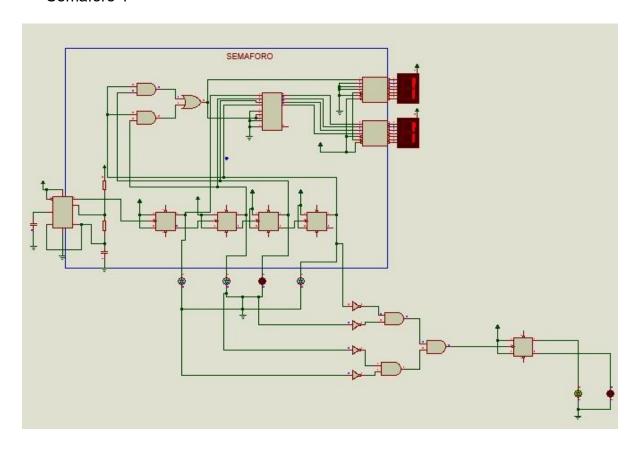
Funciones Booleanas

$$F(A,B,C,D)=0 \hspace{1cm} F(A,B,C,D)=A\cdot B\cdot C\cdot D$$

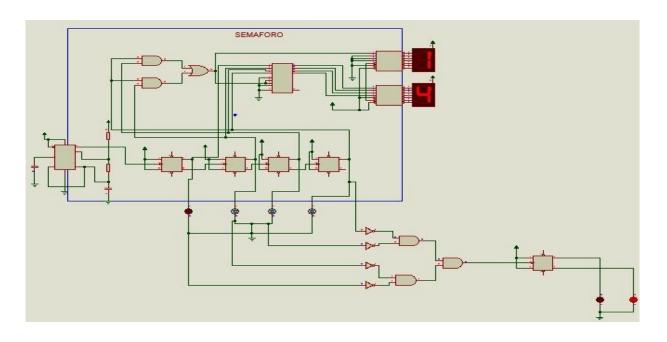
	$\bar{B}\bar{C}$	$\bar{B}C$	BC	$B\bar{C}$
$ar{A}ar{D}$	1	0	0	0
$ar{A}D$	0	0	0	0
AD	0	0	0	0
$Aar{D}$	0	0	0	0

Diagramas De los Diseños Realizados (proteus)

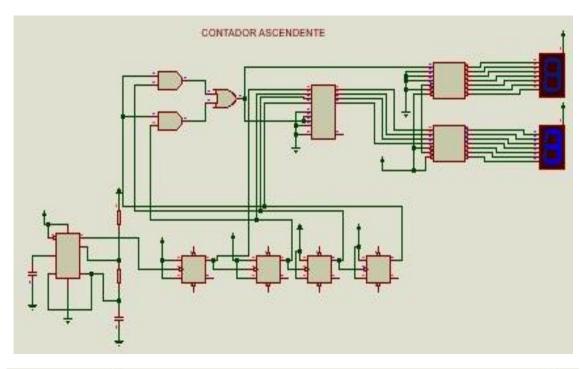
Semáforo 1

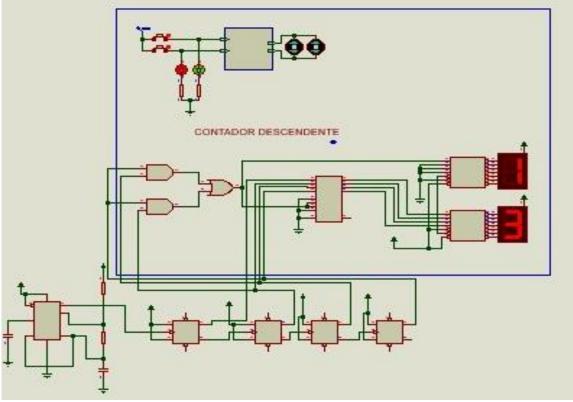


Semáforo 2

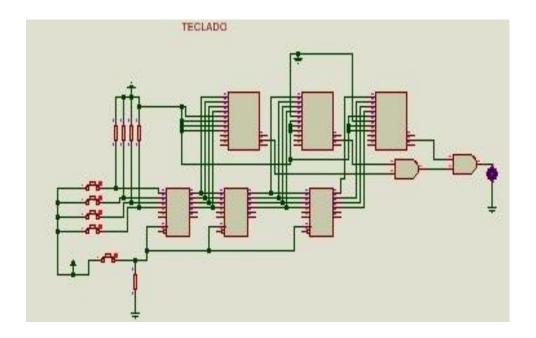


Contadores Ascendente y descendente





Teclado



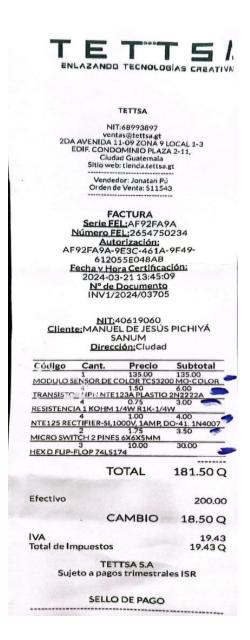
Equipo Utilizado

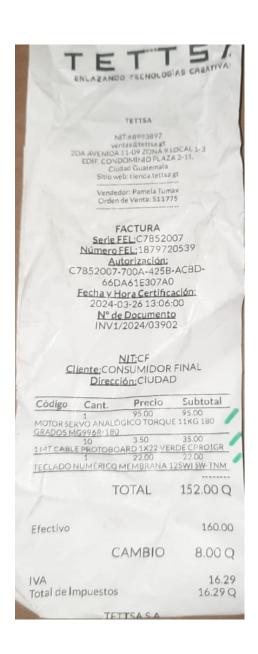
	Protoboars
	Multímetro
	Estaño
	Cautín
Materiales	Cables
	Cartón
	Flip-flops tipo D
	Displays de 7 segmentos
	Decoder de binario a BCD
	Teclado digital
	Servomotor
	Puente H
	Sensor de color
	Switch o push button
	Resistencias

PRESUPUESTO

Primera compra

Segunda Compra





Tercera Compra



CORPORACION R&CH. S.A. Tel.: +50224767800 / +50249177168 info@electronicarych.com http://www.electronicarych.com Ticket de Entrega, no es factura.

Servido por Caja 1

PB-ER1 proto board 1 galleta ER o miyako 1 Unidad(es) x 59.00 MT-001 motor DC 12V 2400rpm contra-reloj peq	59.00
CCW 1 Unidad(es) x 23.00 MT-0057 Motor DC 3.6 a	23.00
6V pequeño 1300 rpm 1 Unidad(es) x 7.50 DP-17AC display 0.56" segm A/C seg rojo (0)	7.50
2 Unidad(es) x 5.00	10.00
TOTAL	99.50
POS BAC (QTQ)	99.50
CAMBIO	0.00
IVA por Pagar Total de Impuestos	10.65 10.65

Gracias por su compra, vuelva pronto.

Pedida 02380-001-0002 24 /2 /2024 0.20.25

Cuarta Compra

DISTRIBUIDORA DE COMPONENTES BP, S.A.

4TA CALLE 30-81 ZONA 7 PLAZA FLORENCIA LOCAL 7, GUATEMALA, GUATEMALA

ELECTRONICA BP TELS.:2474-1522; 2474-3028 NIT: 78079594

FEL - DOCUMENTO TRIBUTARIO ELECTRÓNICO FACTURA ELECTRÓNICA

SERIE: ADDB25F5 Na. 1836338359

Referencia Interna: FEL02-89288

18/03/2024 Cliente Nit: CF

Nombre: CONSUMIDOR FINAL

Dirección: CIUEVAD

	DETALLE		
Cant.	Cód, /Descripción	Precio	Importe
2_	DISP 058A	Q 3.00	Q 12.00
DISPLAY	ANODO CILUZ ROJA :	SIMPLE(HN)
4 -	TACT SW 11	0 1,00	0 4,00
SWITCH 2	PINES SXSMM 5MM	(HN)	
io -	CAB 24G	0 2,50	CI 25,00
CABLE DE	PROTOBOARD # 24	NA	
1	TMC 174	Q 45.50	Q 48,50
PINZA PU	NTA LARGA 5.5°		
4 _	7476	Q 12.00	Q 43.00
CIRCUITO	TTL JK-FLIP-FLOP	ITL	
	SubT	otal:	@ 135.50
	Descue	ento:	00.00
	To:	The last of	A 425 50

TOTAL: @ 135.50

Forma de pago: TARJETA VISA

TOTAL EN LETRAS: CIENTO TREINTA Y CINCO QUETZALES CON

NO SE ACEPTAN CAMBIOS NI DEVOLUCIONES. Sujeto a retención definitiva ISR

Cádigo Vandedor: 5 Serie Interna: FEL02-89288 Numero interno: null

Datus Del Certificadur CERTIFICADOR: INFILE, S.A. NIT: 12521337 Fecha Certificación: 2024-03-18T15:51:53-08:00 UUID: ADDB25F5-6D74-4CB7-ACBB-2DF2622050C8





ESCANEA EL CÓDISO DESDE

Quinta Compra

DISTRIBUIDORA DE COMPONENTES BP, S.A.

4TA CALLE 30-81 ZONA 7 PLAZA FLORENCIA LOCAL 7, GUATEMALA, GUATEMALA

ELECTRONICA BP
TELS::2474-1522: 2474-2028
NIT: 78078594
FEL - DOCUMENTO TRIBUTARIO ELECTRONICO
SERIE: 8EF05479C
NO. 727140718
Referencia (no.

Referencia Interne: FEL02-09850 Fecha: 22/09/2024 Cliente Nit: CF Nombre: CONSUMIDOR FINAL

Direction: CIUDAD

DETALLE Importe Cod. /Descripcion Precip Cant. Q 24.90 Q 12.00 7476 CIRCUITO TTL JK-FLIP-FLOP TTL Q 7.00 Q 7.00 7408 TTL QUAD 74LS08 2INPUT AND MULTIP (HN) 1 7432 Q 7,90 QUAD 2-INPUT OR GATE SUMADORA(HN) Q 7.00 TTL 4-Bit Binary Adder 16 (HN) 0 20,00 Q 20,00 G 20.00 7447 0 10.00 CIRCUITO ORIGINAL ANODO Q 78.00 SubTotal: Q 0.00 Descuento: TOTAL: O 78.00

Forma de paggaRJETA MASTER

TOTAL EN LETRAS: SETENTA Y OCHO QUETZALES EXACTOS

NO SE ACEPTAN CAMBIOS NI DEVOLUCIONES. Sujeto a retención definitiva ISR

Cádigo Vendedor: 5 Serie Interna: FEL02-89850 Numero Interno: null

Datus Del Certificadur CERTIFICADOR: INFILE, S.A. NIT: 12521337
Facha Cartificación: 2024-03-22T16:36:54-06:00
UUID: 8EF05F3C-2857-496C-800A-1ED9CFD88E9C





ESCANEA EL CÓDIGO DESDE IU CLULAR

Total, de gastos: Q. 646.50

Aportación cada integrante Q. 107.75

APORTE INDIVIDUAL DE CADA INTEGRANTE

Carlos Posadas	>	Contador Ascendente, descendente Puentes H
Sebastián Vásquez	>	Arduino, diagrama proteus
Manuel Pichiyá	>	Contraseña, Registro
José Andrés Hinestr		Semáforos, Circuito ascendente, Maqueta
Edgar Ajquejay	>	Diagrama Proteus Maqueta
Carolina Guzmán	>	Maqueta, Documentación

CONCLUSIONES

El proyecto de la cinta transportadora para Coca-Cola representa un desafío significativo en el campo de la ingeniería en sistemas, al abordar de manera integral la automatización y optimización del proceso de empaquetado de productos. A lo largo de este proyecto, se han cumplido con los objetivos de diseñar e implementar un sistema eficiente y seguro que cumple con las especificaciones requeridas por la empresa.

La integración de elementos como sensores de color, motores DC, servomotores, flip flops y displays de 7 segmentos ha permitido el funcionamiento coordinado y preciso de la cinta transportadora, garantizando la correcta clasificación y direccionamiento de los productos según su tipo y asegurando la calidad del empaquetado final.

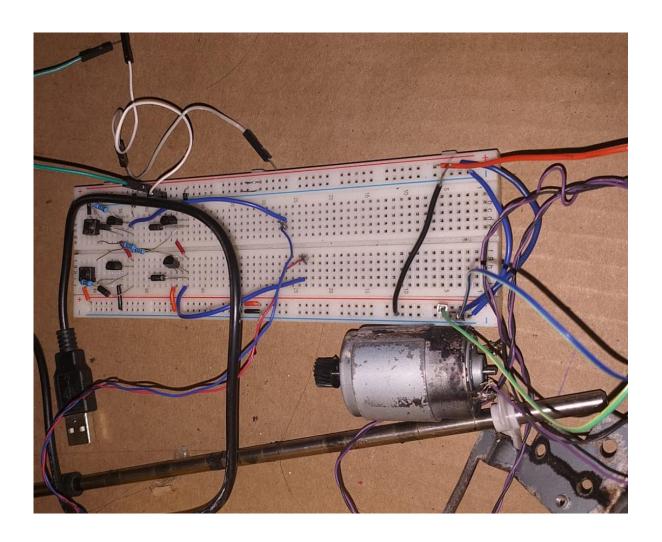
La maqueta elaborada para demostrar el flujo completo del producto a lo largo del sistema ha sido fundamental para convencer a los accionistas de la viabilidad y eficacia de esta solución tecnológica. Se ha demostrado la capacidad del sistema para manejar de manera efectiva la clasificación de productos, la seguridad en el acceso al sistema y la detección de errores como lotes defectuosos o intentos fallidos de acceso.

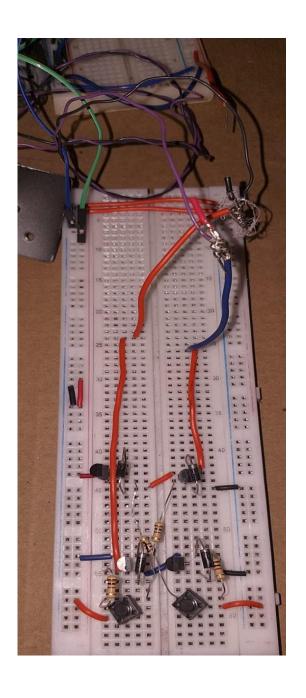
En resumen, este proyecto no solo cumple con los requisitos técnicos y funcionales establecidos por Coca-Cola, sino que también demuestra el potencial de la ingeniería en sistemas para optimizar procesos industriales y mejorar la eficiencia de las operaciones en el ámbito de la producción y empaquetado de productos.

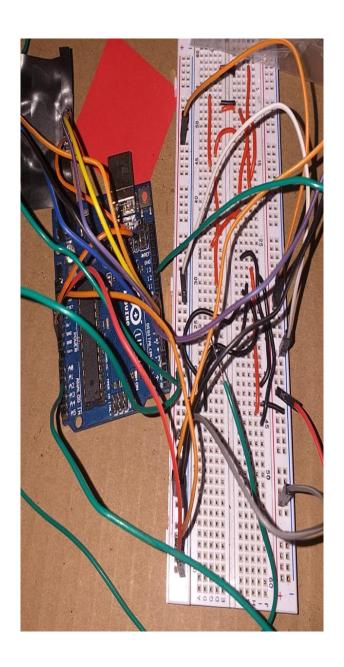
ANEXOS

Circuitos Físicos

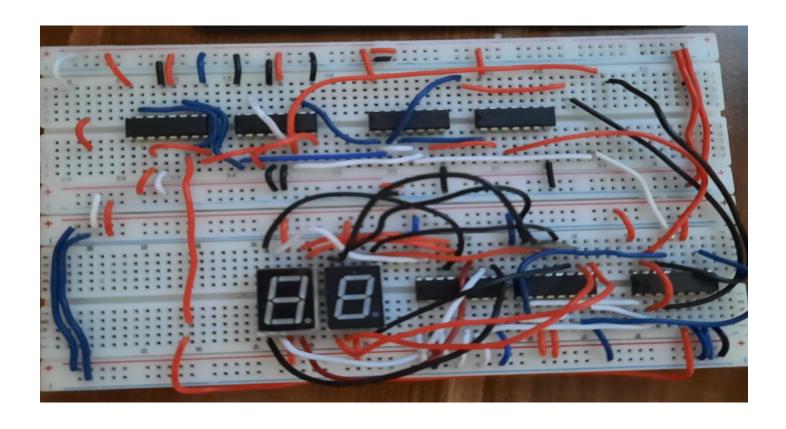
Puente H principal, Controlador motor 1 y 2



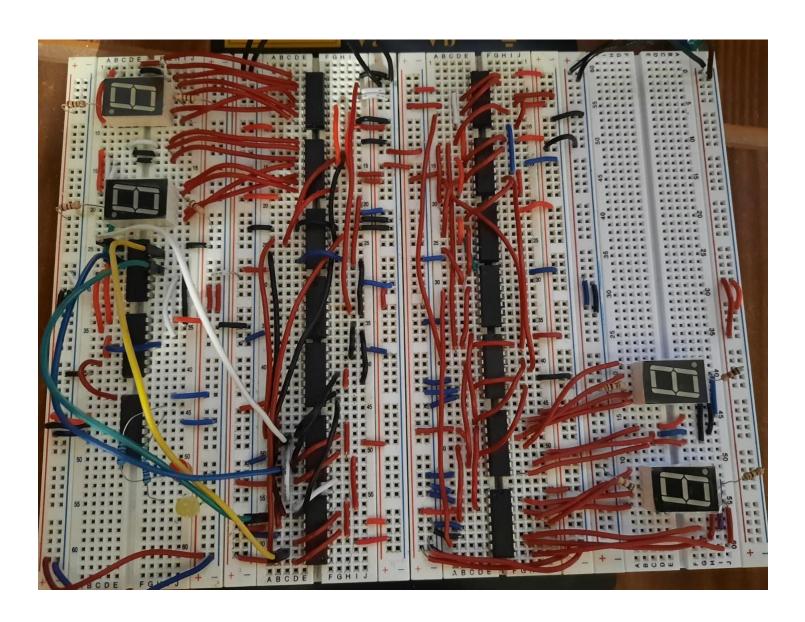




Semáforo



Contadores



Enlace Video Grupal de los Circuitos Físicos

https://youtu.be/ozkP8f32Yco