

Convolutional Neural Networks (CNN)

2023 - 01

Ph.D. JOHN W. BRANCH

Profesor Titular

Departamento de Ciencias de la Computación y de la Decisión

Director del Grupo de I+D en Inteligencia Artificial – GIDIA

jwbranch@unal.edu.co

M.Sc. CAMILO LAITON

Ingeniero de Visión por Computadora Allen Institute for Neural Dynamics claiton@unal.edu.co – camilo.Laiton@alleninstitute.org





Contenido

- 1. Introducción
- 2. Funcionamiento de la capa de convolución
 - 1. Filtros
 - 2. Mapas de características
- 3. Capas de pooling
- 4. Arquitectura de las redes neuronales convolucionales
- 5. Aplicaciones en el campo de las imágenes



Origen de la capa de convolución

La capa de convolución tiene su origen del estudio de la corteza visual del cerebro de los gatos.





Fig 1. David Hubel y Torsten Wiesel.

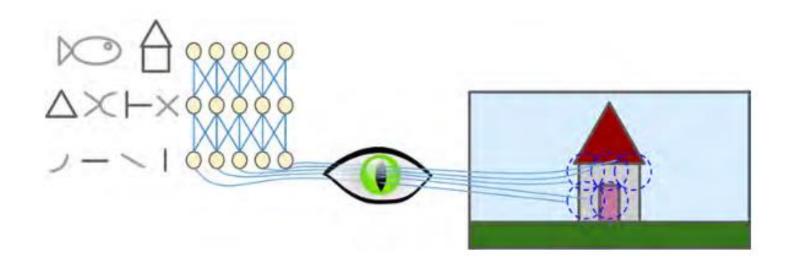


Fig 2. Diagrama simplificado del funcionamiento de los campos receptivos locales en el ojo de los gatos.





Origen de la capa de convolución

Las CNNs tienen su origen desde el neocognitrón [] en los años 80s. Sin embargo, su primer gran éxito en el campo de la computación fue en 1998 con el articulo *Gradient-based learning applied to document recognition* [].

Los autores propusieron un modelo computacional con:

- Aprendizaje a partir de los datos.
- Función de optimización.
- Capas sucesivas de convoluciones.

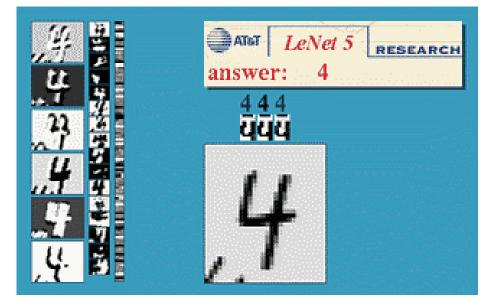


Fig 3. Primer gran éxito de las CNNs aplicada al reconocimiento de dígitos.







Redes neuronales convolucionales (CNN)

Las CNN son una combinación de varias ideas:

- 1. Campos receptivos locales ("extracción" de características elementales visuales).
- 2. Pesos en su arquitectura (coeficientes entrenables llamados filtros).
- 3. Sub-sampling temporal o espacial (reducción del tamaño original de los datos).

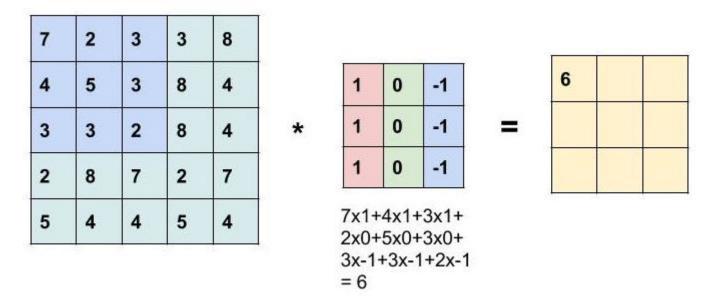


Fig 4. Funcionamiento de una CNN.



Redes neuronales convolucionales (CNN)

Los filtros (también llamados como *filtro convolutivo*) son los pesos entrenables de una capa de convolución. Este representa nuestro *campo receptivo local*.

Los filtros son un *stack* de kernels y tienen las siguientes características:

- Tienen un tamaño fijo definido por el usuario.
- Son entrenables.
- Capaz de detectar distintos tipos de características del campo receptivo local.
- Se mueven en la imagen basado en un parámetro llamado stride.

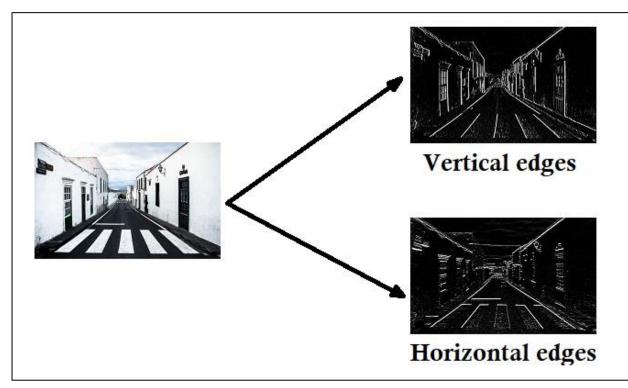


Fig 5. Ejemplo de kernel para extracción de bordes verticales y horizontales.





Capas de agrupación

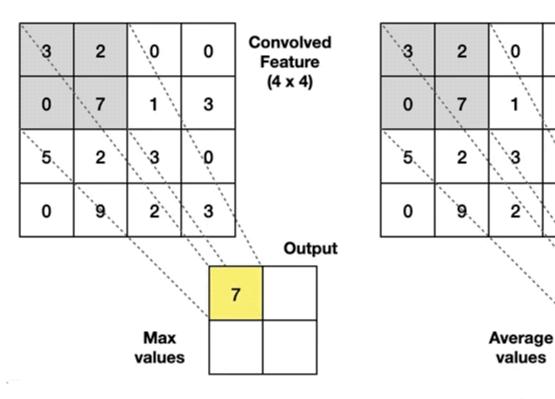
Las capas de agrupación (también llamadas *pooling*) nos permiten superar las limitaciones de memoria en el entrenamiento de nuestras arquitecturas basadas en redes convolutivas.

Los pooling más famosos son:

- Max Pooling: Solo deja el máximo valor de la grilla.
- Average Pooling: Promedio de los valores de la grilla.



Fig 6. Imagen luego de aplicar Max Pooling.



Example: Kernel of size 2 x 2; stride=(2,2)

Fig 7. Operaciones de agrupación.





Convolved

Feature

 (4×4)

Output

Capas sucesivas de convoluciones

El poder de las CNNs radica en la extracción de características de alto orden en donde los mapas de características obtenidos en la capa anterior son utilizados en la convolución de capas posteriores.

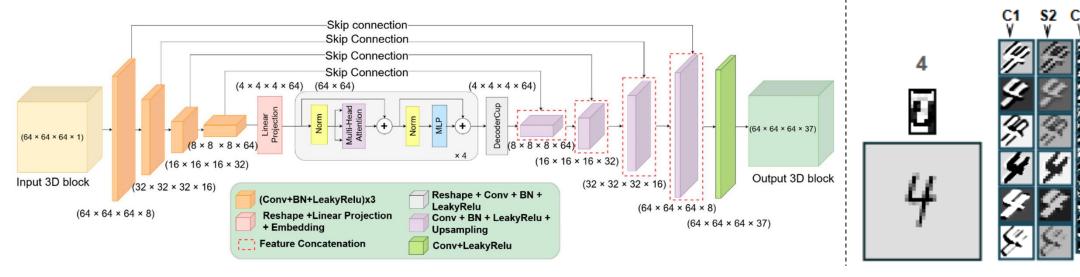


Fig 8. Ejemplos de arquitecturas de redes neuronales basadas en convolución tomadas de [1] y [3].

[3] C. Laiton-Bonadiez, G. Sanchez-Torres, and J. Branch-Bedoya, "Deep 3D Neural Network for Brain Structures Segmentation Using Self-Attention Modules in MRI Images," Sensors, vol. 22, no. 7, 2022, doi: 10.3390/s22072559.





4← Output

Limitaciones de las CNN

Ejemplo en limitaciones de memoria para una capa de CNN:

Limitaciones de las CNN

Parámetros:

Tamaño del kernel: 3 x 3

Número de filtros: 100

Entrada de imagen: 256 x 256

• Modelo de color: RGB

Profundidad de bit: 16

Requieren grandes cantidades de datos y memoria para entrenarse.

Perdida de características de la imagen por operaciones de pooling [4].

Número de parámetros:

$$((3x3)x(3) + 1)x100 = 2800$$

Número de multiplicaciones flotantes:

(100)x(256x256)x((3x3)x3) = 176 947 200

Aproximadamente 177 millones de multiplicaciones flotantes!

Requiere de grandes cantidades de datos para entrenarse [4].

Incapacidad de reconocer la pose, textura y deformaciones de la imagen [5].

Memoria requerida:

(100)x(256x256)x(32) = 209715200 bits equivalente a **26.2 MB en memoria RAM**.

[4] M. Kwabena Patrick, A. Felix Adekoya, A. Abra Mighty, y B. Y. Edward, "Capsule Networks – A survey", Journal of King Saud University - Computer and Information Sciences, sep. 2019, doi: 10.1016/j.jksuci.2019.09.014.

[5] S. Sabour, N. Frosst, y G. E. Hinton, "Dynamic Routing Between Capsules", CoRR, vol. abs/1710.09829, 2017, [En línea]. Disponible en: http://arxiv.org/abs/1710.09829





Aplicaciones – Imágenes médicas

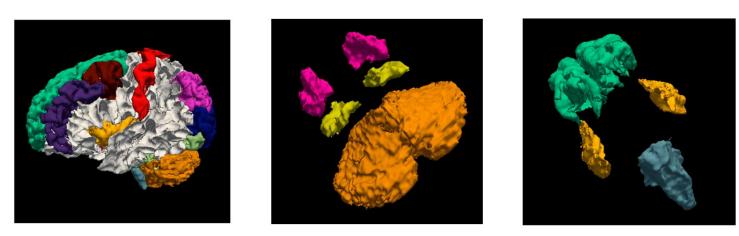


Fig 9. Ejemplo de segmentación de estructuras cerebrales tomada de [3].

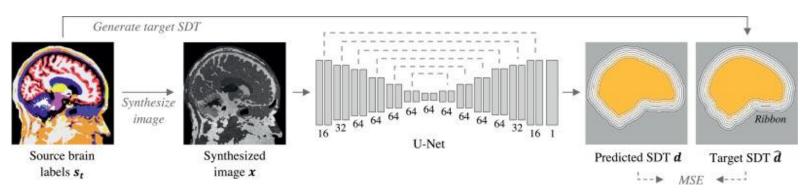
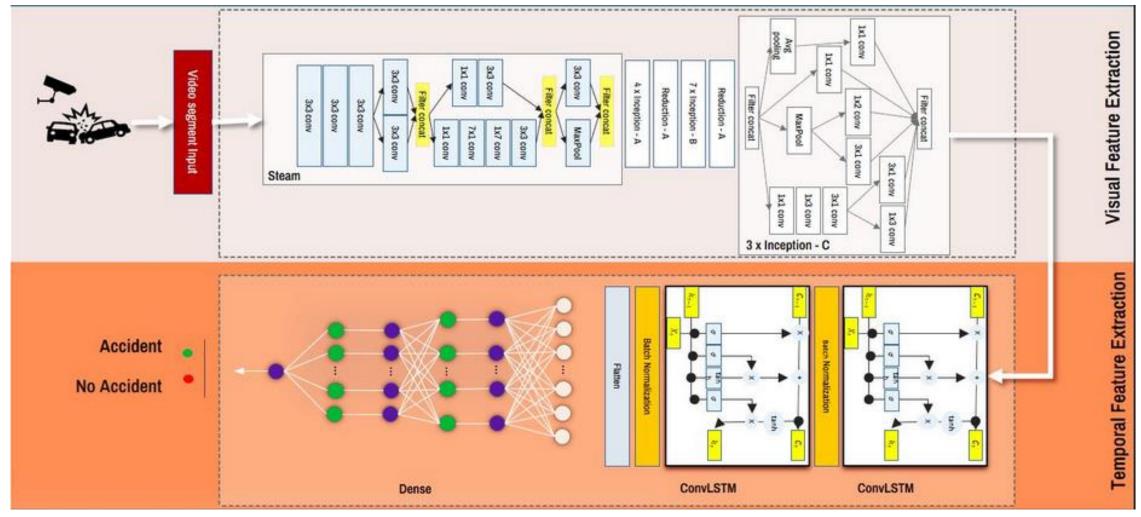


Fig 9. Ejemplo de extracción de tejido cerebrale tomada de [6].





Aplicaciones – Clasificación de accidentes de tráfico



Citar tesis de sergio





Preguntas





