# 【計量ファイナンスA】

# 5. ベイズ推定と マルコフ連鎖モンテカルロ法 (1)

中島 上智 (経済研究所)

#### ベイズ統計学

▶ パラメータ θ を確率変数とみなし、その分布を考える。

#### 頻度論統計学とベイズ統計学

	頻度論	ベイズ
パラメータ (θ)	定数	確率変数
データ (y)	確率変数	定数
前提とする標本サイズ	無限	有限
事前分布	なし	あり

#### ベイズの定理

$$\underbrace{\pi(\theta|y)}_{\text{事後分布}} = \frac{f(y|\theta)\pi(\theta)}{\int f(y|\theta)\pi(\theta)d\theta} \propto \underbrace{f(y|\theta)}_{\text{尤度}} \times \underbrace{\pi(\theta)}_{\text{事前分布}}$$

未知のパラメータ θ について, 事前の情報として事前分布 (prior distribution) があり, データ (標本) y が得られた際に, この事前分布の情報を更新し、事後分布 (posterior distribution) を得る.

#### ベイズ推定

- 1. パラメータ  $\theta$  に事前分布  $\pi(\theta)$  を設定する.
- 2. ベイズの定理

$$\pi(\boldsymbol{\theta}|\mathbf{y}) = \frac{f(\mathbf{y}|\boldsymbol{\theta})\pi(\boldsymbol{\theta})}{\int f(\mathbf{y}|\boldsymbol{\theta})\pi(\boldsymbol{\theta})d\boldsymbol{\theta}} \propto f(\mathbf{y}|\boldsymbol{\theta})\pi(\boldsymbol{\theta})$$

を使って事後分布  $\pi(\theta|y)$  を求める.

3. 事後分布  $\pi(\theta|y)$  を使ってパラメータ  $\theta$  を推定する.

- ▶ 従来は、事後分布が解析的に解けない場合は、ベイズ推定が使い難いとされていた。
- ▼ マルコフ連鎖モンテカルロ (Markov chain Monte Carlo) 法が開発されてからは、事後分布をサンプリングすることにより未知のパラメータの推論ができるため、実証分析でベイズ推定が用いられるようになった。
- ▶ 最尤法が使えない複雑なモデルについても推定できる ケースがあり、特に注目されることになった。

#### (参考文献)

▶ 和合肇編(2005)『ベイズ計量経済分析マルコフ連鎖モン テカルロ法とその応用』東洋経済新報社.

ト 同時事後分布  $\pi(\theta|y)$  からのサンプリングは難しいが、パラメータ  $\theta$  をいくつかのブロック  $(\theta_1,\ldots,\theta_k)$  に分けた場合の条件付き事後分布

$$\pi(\theta_i|\theta_1\ldots,\theta_{i-1},\theta_{i+1},\ldots,\theta_k,\mathbf{y})$$
  $i=1,\ldots,k$ 

からのサンプリングは可能であるとする.

 $(\theta_1,...,\theta_k)$  はそれぞれ 1 変量であっても多変量であってもかまわない.

- ightharpoonup 適当な初期値  $( heta_2^{(0)},\ldots, heta_k^{(0)})$  を決める.
- ▶ j = 1, ..., N について、以下のサンプリングを繰り返す.
  - (1)  $\pi(\theta_1|\theta_2^{(j-1)}, \theta_3^{(j-1)}, \dots, \theta_k^{(j-1)}, \mathbf{y})$  から  $\theta_1^{(j)}$  をサンプリング
  - (2)  $\pi(\theta_2|\theta_1^{(j)}, \theta_3^{(j-1)}, \dots, \theta_k^{(j-1)}, \mathbf{y})$  から  $\theta_2^{(j)}$  をサンプリング :
  - (k)  $\pi(\theta_k|\theta_1^{(j)},\theta_2^{(j)},\ldots,\theta_{k-1}^{(j)},oldsymbol{y})$  から  $\theta_k^{(j)}$  をサンプリング

▶  $N \to \infty$  とすると,  $(\theta_1^{(N)}, \dots, \theta_k^{(N)})$  は同時事後分布  $\pi(\theta_1^{(N)}, \dots, \theta_k^{(N)}|y)$  からサンプリングされた確率変数に分 布収束する.

- ▶ 初期値の影響を取り除くために、最初の M 回でサンプリングされた値を捨て、その後の N 回のサンプリングの結果  $(\theta_1^{(j)}, \dots, \theta_k^{(j)})$ ,  $(j = M+1, M+2, \dots, M+N)$  を同時事後分布  $\pi(\theta_1, \dots, \theta_k|y)$  からサンプリングされた値とみなし、推定に用いることができる.
- ▶ なお, 最初の *M* 回を「burn-in 期間」と呼ぶ. *M* は十分に 大きく取る必要がある.

- ▶ 各パラメータの平均や分散は、サンプリングされた値の 標本平均や標本分散で推定する。
- ▶ 各パラメータの 95%信用区間 (credible intervals) を求めるには、サンプリングされた値を大きさの順に並べ替え、 上側 2.5%と下側 5%の値をとればよい。

- ► 全ての条件付き事後分布から直接サンプリングできる場合を、ギブスサンプラー (Gibbs sampler) と呼ぶ.
- ▶ 一方, そうでない場合のサンプリング方法として, Metropolis-Hastings (MH) アルゴリズムがある.