

电子大赛框架库函数使用说明

获取角度传感器数值函数： `getAngle()`

函数名	<code>getAngle</code>
函数原型	<code>float getAngle(bit whichAngle)</code>
所在文件	<code>ANGLE.C</code>
功能描述	获取角度传感器当前的角度
输入参数	<code>whichAngle</code> :可以选择为： <code>PRESENT_ANGLE</code> ， <code>LAST_ANGLE</code>
返回	当前角度或上一次角度

向串口示波器发送数据函数： `sendScopeData()`

函数名	<code>sendScopeData</code>
函数原型	<code>void sendScopeData(float Data,u8 channel)</code>
所在文件	<code>Task.c</code>
功能描述	向指定通道发送数据
输入参数 1	<code>Float Data</code> :需要发送的数据
输入参数 2	<code>U8 channel</code> :发送的通道，1-10 通道可用
返回	无