Odstranění rozmazání pomocí dvou snímků s různou délkou expozice

Jozef Sabo, MFF UK, 2012

Vedoucí: RNDr. Filip Šroubek, PhD.



Úvod

- při pořizování fotografií z ruky, zejména v nepříznivých světelných podmínkách, se ve výsledných fotografiích často potýkáme s rozmazáním pohybem (motion blur)
- je žádoucí potlačení, nebo nejlépe úplné odstranění tohoto rozmazání
- v praxi můžeme rozmazání potlačit:
 - hardvérovými prostředky stabilizátory obrazu, široké nasazení omezeno poměrně vysokou cenou
 - softvérovými prostředky po pořízení snímku, bezproblémové nasazení na široké spektrum zařízení (mj. mobilní telefony)

Úvod

- odstranění rozmazání z jednoho snímku → nutná dekonvoluce
- dekonvoluce bez předchozí znalosti rozmazání (náš případ) → silně podurčený problém, uspokojivé řešení neexistuje
- více snímků stejné předloh
 [□]
 → v
 [□]
 te
 dostupných informací, šance na úspěch se
 zv
 [□]
 šuje

Formulace problému

- soustředíme se na speciální případ, kde
- pořídíme 2 snímky stejné předlohy s různou délkou expozice
 - 1. snímek krátká expozice → tmavší, bez rozmazání, menší odstup signálu od šumu
 - 2. snímek delš©expozice → správná úroveň osvětlen

 odstup signálu od šumu, ovšem rozmazán pohybem

 (snímacího zařízení, nebo objektů ve scéně)
- cílem je co nejlepší rekonstrukce "ideálního" původního obrázku z těchto dvou snímků
- v praxi volíme expoziční doby a nastavení ISO v obráceném poměru → dosahujeme správné úrovně osvitu v obou případech, ovšem různé úrovně šumu

Podmínky

• Neřešíme:

- registraci snímků (simulovaná data jsou již registrována, v experimentu na reálných datech registrujeme semi-manuálně)
- barvy (šedotónové snímky)
- lokální rozmazání pohybem, uvažujeme pouze pohyb snímacího zařízení (jedna z později zmiňovaných metod je ovšem schopna se s lokálním rozmazáním vypořádat)
- výpočetní složitost algoritmů

Řešení

- nastudováno zhruba 10 různých metod, které vesměs spadají do 3 kategorií
 - úprava snímku s kratší expoziční dobou (bez rozmazání), především odstranění šumu intuitivní a přímočaré
 - fúze snímků bez využití dekonvoluce
 - fúze snímku s použitím dekonvoluce → výpočetně obvykle nejnáročnější
- z každé kategorie vybrána a testována jedna zástupní metoda

Algoritmus BM3D

- vysoce efektivní algoritmus na odstranění šumu
- publikoval Alessandro Foi a kol. (2006)
- BM3D "block matching and 3D filtering"
- zástupce první kategorie metod řešení, použitý k (ne)potvrzení nutnosti fúze dvou snímků
- pro každý pixel ve výsledném obraze:
 - nalezení podobných bloků v obraze ("block matching")
 - seskládaní podobných bloků na sebe do podoby 3D pole
 - provedení 3D diskrétní kosinové transformace
 - thresholding koeficientů
 - inverzní kosinová transformace
 - vážený průměr na sebe seskládaných bloků
- algoritmus pouze převzat (rozhraní pro MATLAB), nebyl implementován

Ticův algoritmus

- fúze snímků bez využití dekonvoluce
- v místech ostrých přechodů (hrany), kde šum překáží méně, je upřednostněn snímek s krátkou expozicí
- v místech bez ostrých hran (větší plochy)

Implementace

MATLAB

Dokončeno

- Razligh, Kehtarnavaz (2007)
- Tico (2009)
- simulace digitálního fotoaparátu na základě prací Alessandra Foie a experimentálních výsledků Petteriho Ojalu

Nedokončeno

- Tico (2006, 2007)
- Yuan a kol. (2006)
- potenciálně další metody

- Razligh, Kehtarnavaz (2007) metoda netestována
- Tico (2009) zlepšení odstupu signálu od šumu v řádu 1 až 2 dB
- Ostatní metody nedokončeny
- Celkové srovnání není k dispozici

- Razligh, Kehtarnavaz (2007) metoda netestována
- Tico (2009) zlepšení odstupu signálu od šumu v řádu 1 až 2 dB
- Ostatní metody nedokončeny
- Celkové srovnání není k dispozici

- Razligh, Kehtarnavaz (2007) metoda netestována
- Tico (2009) zlepšení odstupu signálu od šumu v řádu 1 až 2 dB
- Ostatní metody nedokončeny
- Celkové srovnání není k dispozici

Dotazy