# 推荐系统遇上深度学习——FM模型理论和实践

文文 书圈 2019-01-07



本文转自:小小挖掘机(已获授权)

### 1、FM背景

在计算广告和推荐系统中,CTR预估(click-through rate)是非常重要的一个环节,判断一个商品的是否进行推荐需要根据CTR预估的点击率来进行。在进行CTR预估时,除了单特征外,往往要对特征进行组合。对于特征组合来说,业界现在通用的做法主要有两大类:FM系列与Tree系列。今天,我们就来讲讲FM算法。

# 2、one-hot编码带来的问题

FM(Factorization Machine)主要是为了解决数据稀疏的情况下,特征怎样组合的问题。已一个广告分类的问题为例,根据用户与广告位的一些特征,来预测用户是否会点击广告。数据如下:(本例来自美团技术团队分享的paper)

Clicked?	Country	Day	Ad_type
1	USA	26/11/15	Movie
0	China	1/7/14	Game
1	China	19/2/15	Gpp後週初

clicked 是分类值,表明用户有没有点击该广告。 1 表示点击, 0 表示未点击。而 country,day,ad\_type则是对应的特征。对于这种categorical特征,一般都是进行one-hot编码处理。

将上面的数据进行one-hot编码以后,就变成了下面这样:

Clicked?	Country=USA	Country=China	Day=26/11/15	Day=1/7/14	Day=19/2/15	Ad_type=Movie	Ad_type=Game
1	1	0	1	0	0	1	0
0	0	1	0	1	0	0	
1	0	1	0	0	1	0	小小挖掘机一

因为是categorical特征,所以经过one-hot编码以后,不可避免的样本的数据就变得很稀疏。举个非常简单的例子,假设淘宝或者京东上的item为100万,如果对item这个维度进行one-hot编码,光这一个维度数据的稀疏度就是百万分之一。由此可见,数据的稀疏性,是我们在实际应用场景中面临的一个非常常见的挑战与问题。

one-hot编码带来的另一个问题是特征空间变大。同样以上面淘宝上的item为例,将item进行one-hot编码以后,样本空间有一个categorical变为了百万维的数值特征,特征空间一下子暴增一百万。所以大厂动不动上亿维度,就是这么来的。

## 3、对特征进行组合

普通的线性模型,我们都是将各个特征独立考虑的,并没有考虑到特征与特征之间的相互关系。但实际上,大量的特征之间是有关联的。最简单的以电商为例,一般女性用户看化妆品服装之类的广告比较多,而男性更青睐各种球类装备。那很明显,女性这个特征与化妆品类服装类商品有很大的关联性,男性这个特征与球类装备的关联性更为密切。如果我们能将这些有关联的特征找出来,显然是很有意义的。

#### 一般的线性模型为:

$$y = \omega_0 + \sum_{i=1}^n \omega_i x_i$$

从上面的式子很容易看出,一般的线性模型压根没有考虑特征间的关联。为了表述特征间的相关性,我们采用多项式模型。在多项式模型中,特征xi与xj的组合用xixj表示。为了简单起见,我们讨论二阶多项式模型。具体的模型表达式如下:

$$y = \omega_0 + \sum_{i=1}^n \omega_i x_i + \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n \omega_{ij} x_i x_j$$

上式中, n表示样本的特征数量,xi表示第i个特征。 与线性模型相比, FM的模型就多了后面特征组合的部分。

# 4、FM求解

从上面的式子可以很容易看出,组合部分的特征相关参数共有n(n-1)/2个。但是如第二部分所分析,在数据很稀疏的情况下,满足xi,xi都不为0的情况非常少,这样将导致ωij无法通过训练得出。

为了求出ωij,我们对每一个特征分量xi引入辅助向量Vi=(vi1,vi2,···,vik)。然后,利用vivj^T对ωij 进行求解。

$$\mathbf{V} = \begin{pmatrix} v_{11} & v_{12} & \cdots & v_{1k} \\ v_{21} & v_{22} & \cdots & v_{2k} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ v_{n1} & v_{n2} & \cdots & v_{nk} \end{pmatrix}_{n \times k} = \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1 \\ \mathbf{v}_2 \\ \vdots \\ \mathbf{v}_n \end{pmatrix}$$

那么ωij组成的矩阵可以表示为:

$$\hat{\mathbf{W}} = \mathbf{V}\mathbf{V}^T = \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1 \\ \mathbf{v}_2 \\ \vdots \\ \mathbf{v}_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{v}_1^T & \mathbf{v}_2^T & \cdots & \mathbf{v}_n^T \end{pmatrix}$$

那么,如何求解vi和vj呢?主要采用了公式:

$$((a+b+c)^2-a^2-b^2)$$

具体过程如下:

$$\sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^{n} \langle \mathbf{v}_i, \mathbf{v}_j \rangle x_i x_j$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \langle \mathbf{v}_i, \mathbf{v}_j \rangle x_i x_j - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \langle \mathbf{v}_i, \mathbf{v}_i \rangle x_i x_i$$

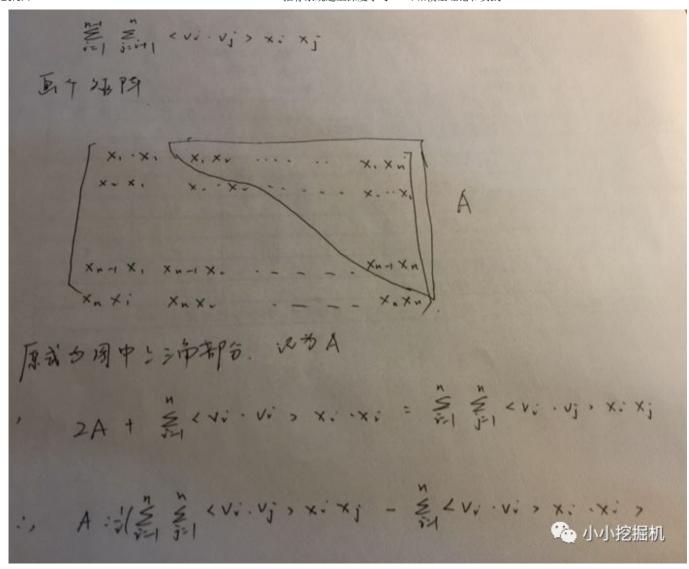
$$= \frac{1}{2} \left( \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \sum_{f=1}^{k} v_{i,f} v_{j,f} x_i x_j - \sum_{i=1}^{n} \sum_{f=1}^{k} v_{i,f} v_{i,f} x_i x_i \right)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{f=1}^{k} \left( \left( \sum_{i=1}^{n} v_{i,f} x_i \right) \left( \sum_{j=1}^{n} v_{j,f} x_j \right) - \sum_{i=1}^{n} v_{i,f}^2 x_i^2 \right)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{f=1}^{k} \left( \left( \sum_{i=1}^{n} v_{i,f} x_i \right)^2 - \sum_{i=1}^{n} v_{i,f}^2 x_i^2 \right)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{f=1}^{k} \left( \left( \sum_{i=1}^{n} v_{i,f} x_i \right)^2 - \sum_{i=1}^{n} v_{i,f}^2 x_i^2 \right)$$

上面的式子中有同学曾经问我第一步是怎么推导的,其实也不难,看下面的手写过程(大伙可不要嫌弃字丑哟)



经过这样的分解之后,我们就可以通过随机梯度下降SGD进行求解:

# 5、tensorflow代码详解

代 码 参 考 地 址

https://github.com/babakx/fm\_tensorflow/blob/master/fm\_tensorflow.ipynb 上面的代码使用的是python2编码,在python3下运行会出错,所以如果大家使用的是python3的 话,可以参考我写的,其实就是修复了几个bug啦,哈哈。

#### 我的github地址:

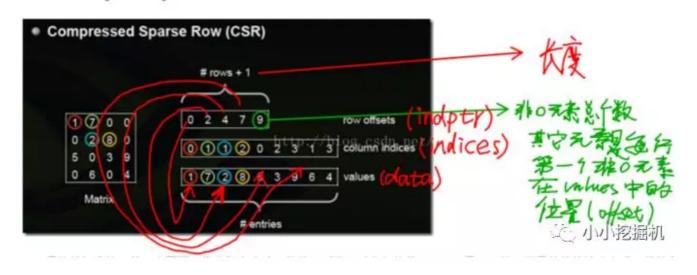
https://github.com/princewen/tensorflow\_practice/tree/master/recommendation-FM-demo.

本文使用的数据是MovieLens100k Datase,数据包括四列,分别是用户ID,电影ID,打分,时间。

1	1	5	874965758
1	2	3	876893171
1	3	4	878542960
1	4	3	876893119
1	5	3	889751712
1	6	5	887431973
1	7	4	875071561
1	8	1	875072484
1	9	5	878543541
1	10	3	875693118
1	11	2	875072262
1	12	5	878542960
1	13	5	875071805
1	14	5	874965706
1	15	5	875071608
1	16	5	878543541

# 输入变换

要使用FM模型,我们首先要将数据处理成一个矩阵,矩阵的大小是用户数\*电影数。如何根据现有的数据进行处理呢?使用的是scipy.sparse中的csr.csr\_matrix,理解这个函数真的费了不少功夫呢,不过还是在下面博客(https://blog.csdn.net/u012871493/article/details/51593451)的帮助下理解了函数的原理。盗用博客中的一张图来帮助大家理解这个函数的输入:



#### 函数形式如下:

```
csr matrix((data, indices, indptr)
```

可以看到,函数接收三个参数,第一个参数是数值,第二个参数是每个数对应的列号,第三个参数是每行的起始的偏移量,举上图的例子来说,第0行的起始偏移是0,第0行有2个非0值,因此第一行的起始偏移是2,第1行有两个非0值,因此第二行的起始偏移是4,依次类推。

下面的代码是如何将原始的文件输入转换成我们的矩阵:

```
def vectorize dic(dic, ix=None, p=None, n=0, g=0):
      dic -- dictionary of feature lists. Keys are the name of feature:
      ix -- index generator (default None)
      p -- dimension of featrure space (number of columns in the sparse
      if ix==None:
            ix = dict()
      nz = n * g
      col_ix = np. empty(nz, dtype = int)
      i = 0
      for k, lis in dic. items():
            for t in range(len(lis)):
                  ix[str(lis[t]) + str(k)] = ix.get(str(lis[t]) + str(k))
                  col ix[i+t*g] = ix[str(lis[t]) + str(k)]
            i += 1
      row ix = np. repeat (np. arange (0, n), g)
      data = np. ones (nz)
      if p == None:
            p = 1en(ix)
      ixx = np. where (col ix < p)
      return csr.csr matrix((data[ixx], (row ix[ixx], col ix[ixx])), shape
cols = ['user', 'item', 'rating', 'timestamp']
```

如果不做处理, 函数返回的矩阵是按如下的格式保存的:

3/9/4		
(0,	1)	2.0
(1,	1)	1.0
(1,	2)	1.0
(2,	1)	1.0
(2,	3)	1.0
(3,	1)	1.0
(3,	4)	1.0
(4,	1)	1.0
(4,	5)	1.0
(5,	1)	1.0
(5,	6)	1.0
(6,	1)	1.0
(6,	7)	1.0
(7,	1)	1.0
(7,	8)	1.0
(8,	1)	1.0
(8,	9)	1.0
(9,	1)	1.0小挖掘机
10	401	4 4

使用todense变换后,变成如下样式:

```
[[0. 2. 0. ..., 0. 0. 0.]
[0. 1. 1. ..., 0. 0. 0.]
[0. 1. 0. ..., 0. 0. 0.]
...,
[0. 0. 0. ..., 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. ..., 0. 0. 0.]
[0. 0. 0. ..., 0. 0. 0.]
```

# 估计值计算

得到我们的输入之后,我们使用tensorflow来设计我们的模型,其实很简单啦,我们模型的估计值由两部分构成,原始的可以理解为线性回归的部分,以及交叉特征的部分,交叉特征直接使用我们最后推导的形式即可,再回顾一遍:

$$= \frac{1}{2} \sum_{f=1}^{k} \left( \left( \sum_{i=1}^{n} v_{i,f} x_{i} \right)^{2} - \sum_{i=1}^{n} v_{i,f}^{2} x_{i}^{2} \right)$$

因此,我们需要定义三个placeholder,分别是输入的x,输入的y,以及我们的 用户数\*电影数大小的待学习的fm矩阵:

```
n, p = x_{train.shape}
k = 10
x = tf.placeholder('float', [None, p])
y = tf.placeholder('float', [None, 1])
w0 = tf. Variable(tf. zeros([1]))
w = tf. Variable(tf. zeros([p]))
v = tf. Variable(tf. random normal([k, p], mean=0, stddev=0.01))
\#y hat = tf. Variable(tf. zeros([n, 1]))
linear terms = tf.add(w0, tf.reduce sum(tf.multiply(w, x), 1, keep dims=Tr
pair interactions = 0.5 * tf.reduce sum(
      tf.subtract(
            tf.pow(
                  tf. matmul(x, tf. transpose(v)), 2),
            tf. matmul(tf. pow(x, 2), tf. transpose(tf. pow(v, 2)))
      ), axis = 1 , keep dims=True)
y hat = tf.add(linear terms, pair interactions)
```

## 定义损失函数

这里我们定义的损失函数除了平方损失外,还加了I2正则项,并使用梯度下降法进行参数的更新:

# 模型训练

接下来就是训练啦,这段代码比较好理解:

```
errors = []
for bX, bY in batcher(x_test, y_test):
        errors.append(sess.run(error, feed_dict={x: bX.reshape(-1, print(errors))})

RMSE = np.sqrt(np.array(errors).mean())

print (RMSE)
```

## 参考文章:

- 1、http://blog.csdn.net/bitcarmanlee/article/details/52143909
- 2、https://blog.csdn.net/u012871493/article/details/51593451

#### 有关作者:

石晓文, 中国人民大学信息学院在读研究生

简书ID: 石晓文的学习日记(https://www.jianshu.com/u/c5df9e229a67)

天善社区: https://www.hellobi.com/u/58654/articles

腾讯云: https://cloud.tencent.com/developer/user/1622140



长按二维码 关注我们

