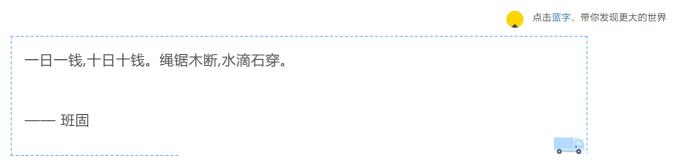
## 推荐系统入门系列(六)-深度排序模型之串型结构AFM、NFM、PNN

何无涯 何无涯的技术小屋 7月14日

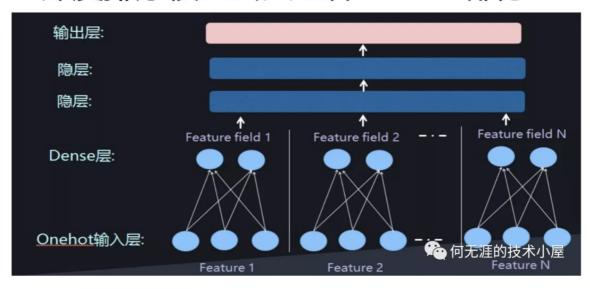


#### 一、深度排序模型分类

在CTR预估中,为了解决稀疏特征的问题,学者们提出了FM模型来建模特征之间的交互关系,但是FM模型只能表达特征之间的两两组合之间的关或者说是低阶特征组合,无法建模特征之间的更深层次的交互关系,因此学者们通过DNN来建模更高阶的特征之间的关系。

因此,FM和深度神经网络DNN的结合就成为了CTR预估问题以及深度排序模型中主流的方法。深度排序模型的模型结构中都有深度学习的DNN部分,什么意思呢?也就是说特征输入模型中,首先将它转换成embedding,然后再在上面套两个隐层进行预测,这是所有深度排序模型公有的一部分,几乎无一例外,如下图所示:

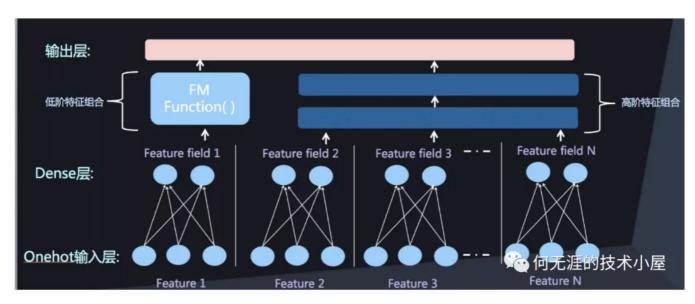
# 深度排序模型公共组件: DNN部分



有关FM和深度神经网络的结合有两种主流的方法:并行结构和串型结构。

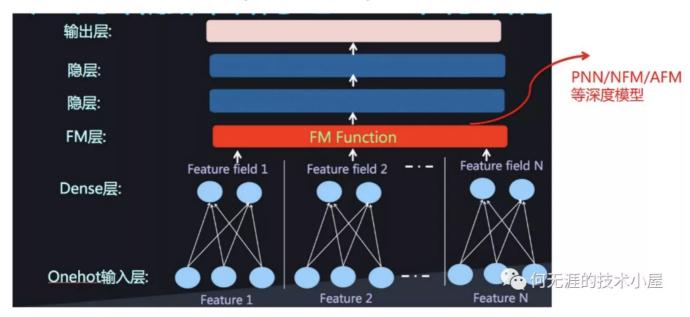
并行结构中,FM部分和DNN部分分开计算(如下图),只在输出层进行一次融合得到结果,这种结构常见的模型有DeepFM、DCN、Wide&Deep模型。

## 深度排序模型(并行结构): DNN+特征组合



串行结构中,将FM的一次项和二次项结果(或其中之一)作为DNN的输入,经DNN得到最终结果(如下图),这种结构常见的模型有AFM、NFM、PNN模型。

## 深度排序模型(串行结构):DNN+特征组合



这一小节将介绍几种经典的串行结构模型。

## 二、串型结构之NFM模型

#### 1. NFM的基本思想

NFM原始论文: Neural Factorization Machines for Sparse Predictive Analytics: https://arxiv.org/pdf/1708.05027

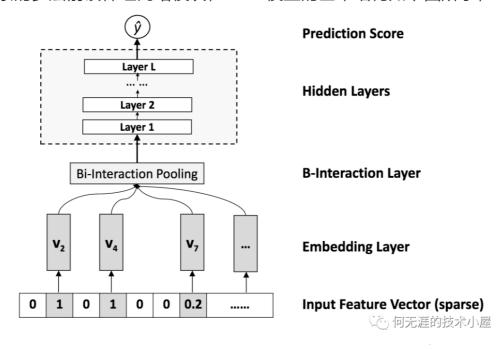
FM模型能够建模二阶特征交互,而深度神经网络可以建模高阶特征交互,那么很简单的想法,能不能将二者结合呢? NFM就是这么干的,而且以串行的方式将FM的输出直接接深度神经网络,非常简单。

#### 2. NFM的结构

类似于FM模型,NFM模型目标值的预测公式为:

$$\hat{y}_{NFM}(\mathbf{x}) = w_0 + \sum_{i=1}^n w_i x_i + f(\mathbf{x}),$$
 负 何无涯的技术小屋

可以看到前面两项和FM模型基本相同,不同的是后面的f(x),f(x)是用来建模特征之间交互关系的多层前馈神经网络模块,NFM模型的基本结构如下图所示,



Embedding Layer和FM模型是一样的,Bi-Interaction Layer是计算FM中的二次项的过程,因此得到向量的维度就是Embedding层的向量的维度,最终的结果是:

$$f_{BI}(\mathcal{V}_{\mathbf{x}}) = \frac{1}{2} \left[ (\sum_{i=1}^{n} x_i \mathbf{v}_i)^2 - \sum_{i=1}^{n} (x_i \mathbf{v}_i)^2 \right],$$
 负定便是通过

Hidden Layers就是DNN部分,将Bi-interaction Layer得到的结果接入多层的神经网络进行训练,从而捕获到特征之间的高阶的特征交互,最后得到预测的输出。

整体的用公式表示是:

$$\hat{y}_{NFM}(\mathbf{x}) = w_0 + \sum_{i=1}^n w_i x_i$$

$$+ \mathbf{h}^T \sigma_L(\mathbf{W}_L(...\sigma_1(\mathbf{W}_1 f_{BI}(\mathcal{V}_{\mathbf{x}}) + \mathbf{h}_1))$$
是

### 3. NFM模型的实现

NFM模型PyTorch实现的代码如下:

- 1 class NeuralFactorizationMachineModel(torch.nn.Module):
- 2 """
- A pytorch implementation of Neural Factorization Machine.

```
Reference:
    X He and TS Chua, Neural Factorization Machines for Sparse Predictive
.....
def init (self, field dims, embed dim, mlp dims, dropouts):
    super().__init__()
    self.embedding = FeaturesEmbedding(field_dims, embed_dim)
    self.linear = FeaturesLinear(field_dims)
    self.fm = torch.nn.Sequential(
        FactorizationMachine(reduce sum=False),
        torch.nn.BatchNorm1d(embed_dim),
        torch.nn.Dropout(dropouts[0])
    )
    self.mlp = MultilayerPerception(embed dim, mlp dims, dropouts[1])
def forward(self, x):
    :param x: Long tensor of size ``(batch_size, num_fields)``
    .....
    cross_term = self.fm(self.embedding(x))
    x = self.linear(x) + self.mlp(cross_term)
    return torch.sigmoid(x.squeeze(1))
```

## 三、串型结构之AFM模型

#### 1. AFM的基本思想

AFM原始论文: Attentional Factorization Machines: Learning the Weight of Feature Interactions via Attention Networks: https://arxiv.org/pdf/1708.04617

这里先简单回顾一下FM模型。FM模型为了学习到特征之间的交互关系,为每一个特征学习了一个向量,并将两两组合特征的向量的内积作为组合特征的权重。用公式表示如下:

$$y(x) = w_0 + \sum_{i=1}^n w_i x_i + \sum_{i=1}^n \sum_{j=i+1}^n \langle v_i, v_j 
angle x_i x_j$$

(公) 何无涯的技术小屋

为了计算方便, 化简过程如下:

可以看到,如果不考虑最外层求和的话,我们得到了一个K维的向量。所以,不难发现,FM模型其实是给每个特征学习一个特定的向量,当这个特征与其他特征进行交叉时,都是用同样的向量进行计算。这是很不合理的,因为不容特征之间的交叉,重要程度是不一样的,如何体现这种重要程度?之前介绍的FFM模型就是一种解决方案。那么还有没有其他办法呢?有,Attention机制,因为Attention机制相当于一种加权平均,attention的值就是其中权重,用来判断不同特征之间交互的重要性。

## 2. AFM的结构

AFM说白了就是加入了Attention机制的FM,刚才也提到过,Attention相当于加权的过程,因此使用公式表示为:

$$y_{AFM}^{'}=w_0+\sum_{i=1}^nw_ix_i+p^T\sum_{i=1}^n\sum_{j=i+1}^na_{ij}(v_i\odot v_j)x_ix_j$$
 何无涯的技术小屋

其中有个点的符号代表哈达马乘积,注意到还有一个p向量,因为后面那个式子求和之后得到的是一个K维的向量,乘以p向量得到的才是一个数值。

AFM模型的前两部分和FM是相同的,后面一项经由如下的网络得到,

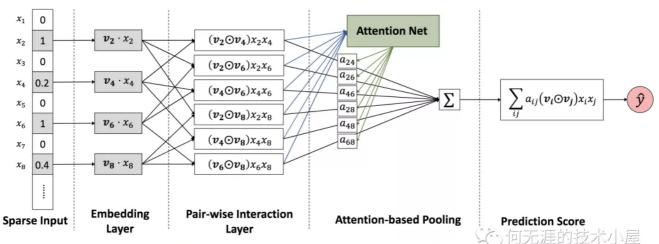


Figure 1: The neural network architecture of our proposed Attentional Factorization Machine model.

注意到图中的前三部分: sparse input、embedding layer、pair-wise interaction layer都是和FM一样的。而后面的两部分则是AFM的创新所在,也就是我们的Attention Net,Attention的计算公式如下:

$$egin{aligned} a'_{ij} &= \mathbf{h}^T ReLU(\mathbf{W}(\mathbf{v}_i \odot \mathbf{v}_j) x_i x_j + \mathbf{b}), \ a_{ij} &= rac{\exp(a'_{ij})}{\sum_{(i,j) \in \mathcal{R}_x} \exp(a'_{ij})}, \end{aligned}$$

计算完Attention之后,对交叉特征进行加权求和,得到最后的预测结果。可以看到,AFM只是在FM的基础之上添加了Attention机制,但是实际上,由于最后的加权累加,二次项并没有进行更深度的网络去学习非线性交叉特征,所以AFM并没有发挥出 DNN的优势,也许结合DNN能够达到更好的效果。

#### 3. AFM的实现

AFM的PyTorch代码实现如下:

```
class AttentionalFactorizationMachine(torch.nn.Module):
    """Attentiona Factorization Machine"""

def __init__(self, embed_dim, attn_size, dropouts):
    super().__init__()
    self.attention = nn.Linear(embed_dim, attn_size)
    self.projection = nn.Linear(attn_size, 1)
    self.fc = nn.Linear(embed_dim, 1)
    self.dropouts = dropouts

def forward(self, x):
    """
    :param x: Float tensor of size ``(batch_size, num_fields, embed_dim)``
    """
    num_fields = x.shape[1]
```

```
row, col = list(), list()

for i in range(num_fields - 1):

for j in range(i + 1, num_fields):

row.append(i), col.append(j)

p, q = x[:, row], x[:, col]

inner_product = p * q

attn_scores = F.relu(self.attention(inner_product))

attn_scores = F.softmax(self.projection(attn_scores), dim=1)

attn_scores = F.dropout(attn_scores, p=self.dropouts[0])

attn_output = torch.sum(attn_scores * inner_product, dim=1)

attn_output = F.dropout(attn_output, p=self.dropouts[1])

return self.fc(attn_output)
```

### 四、串型结构之PNN模型

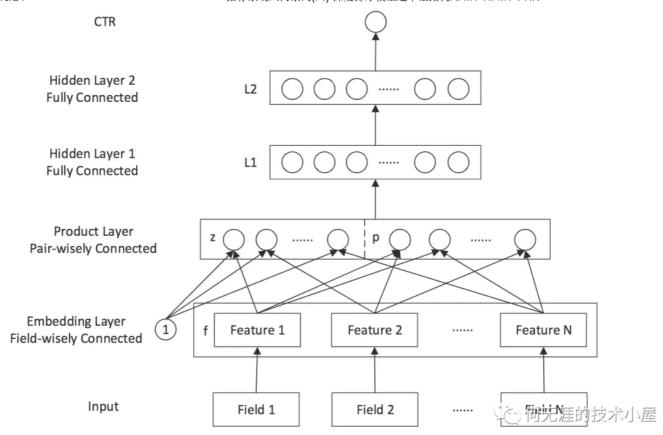
## 1. PNN的基本思想

PNN原始论文: Product-based Neural Networks for User Response Prediction: https://arxiv.org/pdf/1611.00144

PNN,全称Product-based Neural Network,认为巨大的特征空间导致的高纬输入并不能直接输入到DNN等深度神经网络中来捕获高阶特征,因此PNN提出一个product layer来捕获类别特征之间的交互,然后再接深度神经网络来捕获高阶特征交互。

#### 2. PNN的结构

PNN的基本结构如下图所示,



Input和Embedding layer这个和之前的模型没啥区别,product layer负责捕获类别特征之间的交互,最后再过深度神经网络DNN捕获高阶特征交互,PNN的重点的就是是这里的product layer。

另外注意到,全连接层L1的输入是Product Layer的输出,公式如下:

$$oldsymbol{l}_1 = ext{relu}(oldsymbol{l}_z + oldsymbol{l}_p + oldsymbol{b}_1)$$

product layer思想来源于,在CTR预估中,认为特征之间的关系更多的是一种"且 (and)"的关系,而非"加(add)"的关系。例如,性别为男旦喜欢游戏的人群,性别男和喜欢游戏的人群,前者的组合比后者更能体现特征交叉的意义。

product layer可以分成两个部分,一部分是线性部分lz,一部分是非线性部分lp。 二者的计算方式如下:

$$egin{aligned} oldsymbol{l}_z &= \left(l_z^1, l_z^2, \dots, l_z^n, \dots, l_z^{D_1}
ight), & l_z^n &= oldsymbol{W}_z^n \odot oldsymbol{z} \ oldsymbol{l}_p &= \left(l_p^1, l_p^2, \dots, l_p^n, \dots, l_p^{D_1}
ight), & l_p^n &= oldsymbol{W}_z^n \odot oldsymbol{p} \end{aligned}$$

注意上面的公式,z和p都是通过Embedding层得到的,其中z是线性信号向量,直接可通过embedding层得到:

$$oldsymbol{z} = ig(oldsymbol{z}_1, oldsymbol{z}_2, \ldots, oldsymbol{z}_Nig)$$
  $riangle \left(oldsymbol{f}_1, oldsymbol{f}_2, \ldots, oldsymbol{z}_N
ight)$  技术小屋

可以认为这里直接是embedding层的复制。 而对于p来说,这里需要一个公式进行映射,

$$oldsymbol{p}=\{oldsymbol{p}_{i,j}\}, i=1...N, j=1...N,$$

$$oldsymbol{p}_{i,j} = g(oldsymbol{f}_i, oldsymbol{f}_i)$$

那么这个映射g是什么呢?不同的g的选择使得有两种PNN的计算方法,一种叫做Inner PNN,简称IPNN,一种叫做Outer PNN,简称OPNN。接下来将详细介绍这两种形式的PNN模型,为了方便,定义Embedding的大小为M,filed的大小为N,而Iz和Ip的长度为D1。

第一种是IPNN,g使用内积运算。因为pij是一个数,得到一个pij的时间复杂度是M,p的大小是N\*N,所以得到p的时间复杂度是N\*N\*M。而再由p得到lp的时间复杂度是N\*N\*D1,所以总的时间复杂度为N\*N\*(D1+M)。

受益于FM模型的思想,论文对IPNN的计算进行了简化,可以看到p是一个对称矩阵,所以权重矩阵W也是一个对称矩阵,而对称矩阵就可以进行如下分解:

$$oldsymbol{W}_p^n = oldsymbol{ heta}^n oldsymbol{ heta}^n^T$$

因此,

$$m{W}_p^n\odotm{p}=\sum_{i=1}^N\sum_{j=1}^N heta_i^n heta_j^n\langlem{f}_i,m{f}_j
angle=\langle\sum_{i=1}^Nm{\delta}_i^n,\sum_{i=1}^Nm{\delta}_i^n
angle$$

其中:

, 
$$oldsymbol{\delta}_i^n = heta_i^n oldsymbol{f}_i$$

因此,

$$oldsymbol{\delta}^n = ig(oldsymbol{\delta}_1^n, oldsymbol{\delta}_2^n, \dots, oldsymbol{\delta}_i^n, \dots, oldsymbol{\delta}_N^nig)$$
 where  $oldsymbol{\delta}_i^n$  .

从而得到:

$$oldsymbol{l}_p = \Big( \| \sum_i oldsymbol{\delta}_i^1 \|, \dots, \| \sum_i oldsymbol{\delta}_i^n \|, \dots, \| \sum_i oldsymbol{\delta}_i^{D_1} \| \Big).$$

所以总的时间复杂度是D1\*M\*N。

第二种是OPNN, g的计算方式是外积, 计算公式如下:

$$g(\boldsymbol{f}_i, \boldsymbol{f}_j) = \boldsymbol{f}_i \boldsymbol{f}_j^T$$

此时pij为M\*M的矩阵,就算一个pij的时间复杂度为M\*M,而p是N\*N的矩阵,因此计算**p**的时间复杂度为N\*N\*M\*M,从而计算Ip的时间复杂度为D1\*N\*N\*M\*M。这个显然复杂度很高,为了减少复杂度,论文使用了叠加的思想,它重新定义了**p**矩阵,公式如下:

$$m{p} = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N m{f}_i m{f}_j^T = m{f}_\Sigma (m{f}_\Sigma)^T, \quad m{f}_\Sigma = \sum_{i=1}^N m{f}_i,$$

此时的**p**是M\*M的矩阵,所以权重矩阵Wp也是M\*M矩阵,这样总的时间复杂度就变为D1\*M\*(M+N)。(有个小疑问,这个复杂度咋算的)

### 3. PNN的实现

PNN的Pytorch实现代码如下:

```
class ProductNeuralNetworkModel(torch.nn.Module):
    A pytorch implementation of inner/outer Product Neural Network.
    Reference:
        Y Qu, et al. Product-based Neural Networks for User Response Prediction
    def __init__(self, field_dims, embed_dim, mlp_dims, dropout, method='inner
        super().__init__()
        num fields = len(field dims)
        if method == 'inner':
            self.pn = InnerProductNetwork()
        elif method == 'outer':
            self.pn = OuterProductNetwork(num_fields, embed_dim)
        else:
            raise ValueError('unknown product type: ' + method)
        self.embedding = FeaturesEmbedding(field dims, embed dim)
        self.linear = FeaturesLinear(field_dims, embed_dim)
        self.embed_output_dim = num_fields * embed_dim
        self.mlp = MultilayerPerception(num_fields * (num_fields - 1) // 2 + s
    def forward(self, x):
```

完整的代码可以参考我的github: https://github.com/yyHaker/RecommendationSystem。

### 参考文章:

【 1 】 FFM 及 DeepFFM 模型在推荐系统中的探索 https://zhuanlan.zhihu.com/p/67795161

【2】推荐系统遇上深度学习(六)--PNN模型理论和实践: https://mp.weixin.qq.com/s? \_\_biz=MzI1MzY0MzE4Mg==&mid=2247483907&idx=1&sn=5cce40cd2e96f2403d1 d60aa2cc3e1e7&chksm=e9d012c2dea79bd46012fe78b9603204103f4139fa5c2c757 7d7bf4231f2fa4c7bc762ee6a7c&scene=21#wechat redirect



何无涯的技术小屋

微信号码: leyanyuanyu

机器学习 | 深度学习 | 推荐算法 | NLP | 投资