Matrices inversibles

Aperçu

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 1.1 Matrices d'opérations élémentaires
- 1.2 Algorithme pour le calcul de l'inverse
- 1.3 Calcul de l'inverse par résolution du système Ax = y
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- Critères d'inversibilité d'une matrice

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 1.1 Matrices d'opérations élémentaires
- 1.2 Algorithme pour le calcul de l'inverse
- 1.3 Calcul de l'inverse par résolution du système Ax = y
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

Soit A une matrice de type (m, n) et soit A_i la i-ème ligne de A. Nous pouvons écrire A sous la forme d'une colonne de m lignes,

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{pmatrix}.$$

Cette notation permet d'illustrer facilement les opérations élémentaires sur les lignes. Par exemple, voici les matrices obtenues à partir de A par une opération élémentaire

$L_2 \leftarrow 3L_2$	$L_1 \leftrightarrow L_2$	$L_2 \leftarrow L_2 + 4L_1$
A_1	(A_2)	$\begin{pmatrix} A_1 \end{pmatrix}$
$3A_2$	A_1	$A_2 + 4A_1$
A_m	(A_m)	(A_m)

Remarquons maintenant que le produit matriciel AB s'écrit simplement par bloc:

$$AB = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1p} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \dots & b_{np} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 B \\ A_2 B \\ \vdots \\ A_m B \end{pmatrix}.$$

Effectuons maintenant une opération élémentaire sur les lignes du produit AB. Par exemple, ajoutons 4 fois la lignes 1 à la ligne 2:

$$\begin{pmatrix} A_1 B \\ A_2 B + 4 A_1 B \\ \vdots \\ A_m B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 B \\ (A_2 + 4 A_1) B \\ \vdots \\ A_m B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 + 4 A_1 \\ \vdots \\ A_m \end{pmatrix} B.$$

L 1

(matrice obtenue par une opération élémentaire sur AB) = (matrice obtenue par la même opération élémentaire sur A) × B.

En particulier, en prenant $A = I_n$, on a

(matrice obtenue par une opération élémentaire sur B) = (matrice obtenue par la même opération élémentaire sur I_n) \times B.

4□ → 4□ → 4 = → 4 = → 9 < 0</p>

- D 2 Une matrice d'opération élémentaire, E, est une matrice carrée (n,n) obtenue à partir de la matrice unité I_n en effectuant exactement une opération élémentaire.
- **E** 3 Les matrices suivantes sont des matrices d'opérations élémentaires:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

La première est obtenue à partir de I_3 en multipliant la deuxième ligne par 3. La seconde en échangeant les deux premières lignes. La troisième en ajoutant 4 fois la première ligne à la deuxième ligne.

taires?
$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Écrire la première matrice comme produit de deux matrices d'opérations élémentaires.

D 5 Une matrice d'opération élémentaire est

- une matrice de dilatation lorsqu'elle est obtenue en multipliant une ligne par un scalaire non nul dans I_n ;
- une matrice de transposition lorsqu'elle est obtenue en échangeant deux lignes de I_n ;
- une matrice de transvection lorsqu'elle est obtenue en ajoutant à une ligne un multiple d'une autre ligne dans I_n .

Supposons que l'on cherche la forme échelonnée réduite de la matrice

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Comme première opération élémentaire, nous choisissons $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$, on a

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Effectuons la même opération sur la matrice unité I_3 , nous obtenons une matrice d'opération élémentaire notée E_1 :

$$I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = E_1.$$

On peut alors vérifier

$$E_1 B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Une matrice d'opération élémentaire est inversible, et son inverse est aussi une matrice d'opération élémentaire.

T 8 Soit
$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
. Déterminer E^{-1} . Vérifier que $EE^{-1} = I_3$ et $E^{-1}E = I_3$.

$$E_1 B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Nous pouvons «annuler» cette opération élémentaire et retrouver la matrice B en multipliant à gauche par E_1^{-1} :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = B.$$

Ainsi, deux matrice A et B sont équivalentes par lignes si, et seulement si il existe une matrice $E=E_r\dots E_1$ produit de matrices d'opérations élémentaires telle que

$$B = EA$$
.

T 10 Traduction matricielle de l'algorithme de Gauß-Jordan

Toute matrice est équivalente par lignes à une unique matrice échelonnée réduite par ligne.

Autrement dit, pour toute matrice A, il existe une matrice $E=E_r\dots E_1$ produit de matrices d'opérations élémentaires et une unique matrice R échelonnée réduite R telles que

$$EA = E_r \dots E_1 A = R.$$

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 1.1 Matrices d'opérations élémentaires
- 1.2 Algorithme pour le calcul de l'inverse
- 1.3 Calcul de l'inverse par résolution du système Ax = y
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

Si $A \sim I_n$, alors A est inversible. En effet, on peut donc écrire

$$E_r \dots E_1 A = I_n$$

où E_1,\ldots,E_r sont des matrices d'opérations élémentaires correspondants aux opérations élémentaires utilisées pour effectuer la réduction de la matrice A. En multipliant à gauche par $E_1^{-1}\ldots E_r^{-1}$, on obtient

$$A = E_1^{-1} \dots E_r^{-1}$$

qui est le produit de matrice inversible. On en déduit que A est inversible et

$$A^{-1} = E_r \dots E_1 = E_r \dots E_1 I_n.$$

Ainsi, si nous appliquons les même opérations élémentaires à la matrice I_n que pour réduire A vers I_n , nous obtenons la matrice A^{-1} .

T 11 Soit
$$A$$
 un matrice carrée (n, n) .

Si
$$(A|I_n) \sim (I_n|B)$$
, alors A est inversible et $A^{-1} = B$.

E 12 Déterminons, s'il existe, l'inverse de la matrice
$$A$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

T 13 Vérifier que
$$AA^{-1} = I_3$$
 (on peut aussi vérifier $A^{-1}A = I_3$).

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

P 15 Un matrice A est inversible si, et seulement si A est un produit de matrices d'opérations élémentaires.

P 16 Étant donnée deux matrices A et B, alors $A \sim B$ si, et seulement si il existe P inversible telle que A = PB.

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 1.1 Matrices d'opérations élémentaires
- 1.2 Algorithme pour le calcul de l'inverse
- 1.3 Calcul de l'inverse par résolution du système Ax = y
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

M La matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est inversible si, et seulement si pour tout $y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$, le système Ax = y admet une unique solution. Alors, on peut écrire

$$Ax = y \iff x = A^{-1}y$$
.

E 17 Déterminons, s'il existe, l'inverse de la matrice A

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 1 & 3 & 6 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 2.1 Matrice équivalentes par colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 2.1 Matrice équivalentes par colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice

Les opérations élémentaires sur les colonnes sont analogues à celles sur les lignes:

$$C_i \leftarrow \alpha C_i$$
 $C_i \leftrightarrow C_j$ $C_i \leftarrow C_i + \alpha C_j$

- Faire des opération élémentaires sur les colonnes de A «revient à» faire des opérations élémentaires sur les lignes de A^T .
- Deux matrices A et B sont **équivalentes par colonnes** (notation $A \sim B$) si l'on peut obtenir la matrice B à partir de la matrice A en effectuant une suite d'opérations élémentaires sur les colonnes.
- Une opération élémentaire sur les colonnes se traduit par la multiplication à droite par une matrice d'opération élémentaires(ce sont les mêmes «par ligne» que «par colonne»).
- Une matrice carrée A est inversible si, et seulement si $A \sim I_n$
- Si $\begin{pmatrix} A \\ I_n \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} I_n \\ B \end{pmatrix}$ Alors A est inversible et $A^{-1} = B$.

P 18 Si $A \sim A'$, alors Im(A) = Im(A').

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice
- 3.1 Critères d'inversibilité
- 3.2 Inverse à droite, inverse à gauche

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice
- 3.1 Critères d'inversibilité
- 3.2 Inverse à droite, inverse à gauche

- 1. A est inversible.
- 2. Pour tout $b \in \mathbb{K}^n$, le système Ax = b admet une unique solution.
- 3a. Le système Ax = 0 n'admet que la solution nulle.
- 3b. $ker(A) = \{ 0 \}.$
- 4. rg(A) = n.
- 5. $A \sim I_n$.
- 6a. Pour tout $b \in \mathbb{K}^n$, le système Ax = b admet une solution.
- 6b. $\operatorname{Im}(A) = \mathbb{K}^n$.
- 7. $A \sim_C I_n$.

Ici \mathbb{K}^n *désigne* $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$.

Démonstration.

On a quelques équivalences immédiates:

- $(3a) \iff (3b).$
- $(6a) \iff (6b).$

Nous allons montrer $(1) \implies (2) \implies (3) \implies (4) \implies (5) \implies (1)$. Ainsi, chacune des ces cinq assertions implique toutes les autres : elles sont équivalentes.

 \implies (2) Si A est inversible, on a l'équivalence

$$Ax = b \iff x = A^{-1}b.$$

- \implies (3) (3) est une spécialisation de (2) avec b=0.
-) \Longrightarrow (4) Si la seule solution de Ax = 0 est x = 0, alors il n'y a pas de «variable libre» dans l'expression des solutions. Ainsi, dans la matrice R, forme échelonnée réduite de A, chaque colonne contient un pivot. Il y en a n, donc $\operatorname{rg}(A) = n$.
- (5) La matrice R, forme échelonnée réduite de A est carrée, et comme rg(A) = n, elle possède un pivot sur chaque ligne et les pivots sont donc sur la diagonale de R. Puisque chaque colonne de R possède un pivot, les autres coefficients de la colonnes sont nuls, la matrice R est donc la matrice In.
-) \Longrightarrow (1) Si $I_n \underset{L}{\sim} A$, alors il existe des matrices d'opérations élémentaires E_1, \ldots, E_r telles que $A = E_r \ldots E_1 I_n = E_r \ldots E_1$. La matrice A est donc inversible en tant que produit de matrice inversibles.

Ensuite, $(2) \implies (6)$ est évident. Nous montrons aussi $(6) \implies (4)$.

 \Rightarrow non(6) Soit R la forme échelonnée réduite de A. Il existe donc une matrice inversible E (produit de matrice d'opération élémentaires) telle que ER = A. On suppose que $\operatorname{rg}(A) = \operatorname{rg}(R) < n$. La dernière ligne de R est donc un ligne nulle. Ainsi, en notant $d = (0, \dots, 0, 1)^T$, le système Rx = d est incompatible. Ce système est équivalent au système AX = Ed qui est donc lui aussi imcompatible.

 \iff (1) Enfin, effectuer des opération élémentaire sur les colonnes d'une matrice revient à effectuer des opérations élémentaires sur les lignes de sa transposée. Ainsi, A est inversible si, et seulement si A^T est inversible si, et seulement si A^T $\underset{L}{\sim} I_n$ ce qui est équivalent à $A \underset{C}{\sim} I_n$.

C 20 Une matrice triangulaire est inversible si, et seulement si ses coefficients diagonaux sont tous non nuls.

E 21 Lemme d'Hadamard

Soit $A=\left(a_{i,j}\right)_{1\leq i,j\leq n}\in\mathcal{M}_n(\mathbb{C}).$ On suppose que A est à diagonale strictement dominante, c'est-à-dire

$$\forall i \in [[1, n]], |a_{i,i}| > \sum_{\substack{j=1\\j \neq i}}^{n} |a_{i,j}|.$$

autrement dit, si le module de chaque coefficient diagonal est strictement plus grand que la somme des modules des autres coefficients de sa ligne. Alors A est inversible.

- 1. Opérations élémentaires sur les lignes
- 2. Opérations élémentaires sur les colonnes
- 3. Critères d'inversibilité d'une matrice
- 3.1 Critères d'inversibilité
- 3.2 Inverse à droite, inverse à gauche

Si $AB = I_n$ alors A et B sont inversibles, et $A = B^{-1}$ et $B = A^{-1}$.

Autrement dit,

- une matrice carrée inversible à gauche est inversible,
- une matrice carrée inversible à droite est inversible.

Démonstration. Soit $x \in \mathbb{K}^n$ tel que Bx = 0. Alors

$$(AB)x = A(Bx) = A0 = 0.$$

Or $AB = I_n$, donc (AB)x = x et donc x = 0.

On a donc montrer que l'unique solution du système Bx = 0 est la solution nulle. En utilisant les critères d'inversibilité d'une matrice (théorème 19), on a montré que B était inversible.

En multipliant à droite par B^{-1} l'identité $AB = I_n$, on obtient alors

$$A = I_n B^{-1} = B^{-1},$$

d'où A est inversible et $A^{-1} = (B^{-1})^{-1} = B$.

