

Description

Ce driver permet de communiquer avec l'interface Ethernet/USB RFXtrx pour permettre d'envoyer des ordres et de recevoir des commandes et/ou données en RF.

Le RFXtrx intégrant la réception et l'émission dans une seule interface, ce driver gère donc directement les deux parties.

Interfaces physiques / virtuelles compatibles

Voici la liste des interfaces physiques ou virtuelles compatibles et la configuration nécessaire du driver:

- USB : configurer le nom du port COM virtuel (ex : COM5)
- Ethernet: configurer l'adresse IP et Port de l'interface (ex : 192.168.1.10 / 9001)

Liste du matériel compatible avec ce Driver

Pour la réception de données, le RFXtrx s'occupant du décodage des différentes normes, le driver est compatible avec tous les différentes protocoles et matériels au firmware 62 du 01-01-2013.

Concernant l'émission, le driver implémente les principaux protocoles gérés par le RFXtrx:

- ARC (adresse du type "A1")
 - HomeEasy, KlikAanKlikUit, ByeByeStandBy, Intertechno, ELRO, AB600, Düwi, DomiaLite, COCO...
- AC (adresse du type "04D075E-1")
 - o HomeEasy UK, KlikAanKlikUit, Chacon, NEXA, DI.O, Intertechno
- ACEU (adresse du type "04D075E-1" : AC version Europe)
- ANSLUT (adresse du type "04D075E-1")
- BLYSS (Adresse du type "04D0-A1" avec "A-P" et "1/2/3/4")
- ELRO AB400D (adresse du type "A1")
- EMW100 (Adresse du type "04D075-1")
- EMW200 (Adresse du type A1 avec A/B/C et 1/2/3/4)
- PHILIPS(Adresse du type "A1")
- IMPULS (adresse du type "A1")
- LIGHTWAVERF(Adresse du type A1 avec "04D075-1")
- SECURITY-KD101 (Chacon, adresse du type "14D200")
- SECURITY-SA30 (adresse du type "14D200")
- SECURITY-MEIANTECH (Chacon, adresse du type "14D175")
- SECURITY-VISONICDOOR (Visonic, adresse du type "14D175")
- SECURITY-VISONICMOTION (Visonic, adresse du type "14D175")
- SECURITY-VISONICCONTACT (Visonic, adresse du type "14D175")
- SECURITY-X10 (X10, adresse du type "A30019")
- X10 RF (adresse du type "A1")
 - o X10, Xdom, ebode
- WAVEMAN (adresse du type "A1")



Il est aussi possible de déporté le RFXtrx USB de plusieurs dizaines de mètres du serveur en utilisant un USB over ethernet, ce modèle fonctionne très bien

http://dx.com/p/usb-over-rj45-usb-2-0-power-boosted-extension-adapters-pair-150ft-45m-max-23553.

Il suffit d'avoir un câble RJ45 droit Cat 5 minimum pour raccorder les deux parties de l'USB over ethernet, cela ne fonctionne pas sur le réseaux mais en direct des deux adaptateur.

Configuration du driver

Voici la liste des caractéristiques du driver :

NOM	EDITABLE	DESCRIPTION	VALEURS POSSIBLES
Icone	Oui	Image représentant le Driver	
Nom	Non	Libellé de driver (qui sert aussi à l'affichage)	
Enable	Oui	Activation du Driver	Coché / Décoché
Description	Non	Description qui peut être le modèle du driver ou autre chose	
StartAuto	Oui	Coché si le driver doit être activé dès le démarrage du serveur ou Décoché s'il doit être activé manuellement	Coché / Décoché
Protocole	Non	le protocole de communication utilisé par le driver	
Adresse IP	Oui	Adresse IP (facultatif) en TCP	ex: 192.168.1.1
Port IP	Oui	Port IP (facultatif) en TCP	ex: 9002
Adresse UDP	Oui	Adresse IP (facultatif) en UDP	non utilisé
Port UDP	Oui	Port IP (facultatif) en UDP	non utilisé
Port COM	Oui	Port Com (facultatif)	ex: COM5
Refresh	Oui	Paramètre de rafraichissement ou de pooling (facultatif) en ms	non utilisé
Modele	Oui	Modèle du driver (CM11, CM15)	non utilisé
Version	Non	Version du driver	1.0

Voici la liste des paramètres avancés du driver :

NOM	DESCRIPTION	VALEURS POSSIBLES
Debug	Activer le Debug complet, par défaut: False	True / False
ParamMode	Configuration du boitier et des protocoles, par défaut "200111111111111111111111111"	"200111111111111111011111111"
		Warning: If you activate Blind Motor



1		
	 1: type frequence 0 = 310 1 = 315 2 = 433 3 = 868.30 4 = 868.35 FSK 5 = 868.35 6 = 868.35 FSK 7 = 868.95 2: UNDEC (0 = OFF, 1 = ON) 3: novatis (0 = OFF, 1 = ON) 4: proguard (0 = OFF, 1 = ON) 5: FS20 (0 = OFF, 1 = ON) 6: Lacrosse (0 = OFF, 1 = ON) 7: Hideki/UPM (0 = OFF, 1 = ON) 8: AD (0 = OFF, 1 = ON) 9: Mertik (0 = OFF, 1 = ON) 10: Visonic (0 = OFF, 1 = ON) 11: ATI remote (0 = OFF, 1 = ON) 12: Oregon (0 = OFF, 1 = ON) 13: Meiantech (0 = OFF, 1 = ON) 14: HEEU (0 = OFF, 1 = ON) 15: AC (0 = OFF, 1 = ON) 16: ARC (0 = OFF, 1 = ON) 17: X10 (0 = OFF, 1 = ON) 18: Blind Motor Type 0 (0 = OFF, 1 = ON) 19: RFU (0 = OFF, 1 = ON) 20: SX (0 = OFF, 1 = ON) 21: Lighting4 (0 = OFF, 1 = ON) 22: Lighting4 (0 = OFF, 1 = ON) 23: FineOffset/Viking(0 = OFF, 1 = ON) 24: Rubicson (0 = OFF, 1 = ON) 25: AE (0 = OFF, 1 = ON) 26: Blind Motor Type 1 (0 = OFF, 1 = ON) 	Type 0, all other protocol will be disabled. PS: Enable Lighting4 will disabled ARC Enable Blind Motor Type 0 disable All

Liste des type de composants compatibles

Voici la liste des types de devices compatibles avec ce driver :

- APPAREIL
- BAROMETRE.
- BATTERIE
- COMPTEUR
- CONTACT
- DETECTEUR.
- DIRECTIONVENT
- ENERGIEINSTANTANEE
- ENERGIETOTALE
- GENERIQUEBOOLEEN
- GENERIQUESTRING

- GENERIQUEVALUE
- HUMIDITE
- LAMPE
- PLUIECOURANT
- PLUIETOTAL
- SWITCH
- TELECOMMANDE
- TEMPERATURE
- TEMPERATURECONSIGNE
- UV
- VITESSEVENT
- VOLET

INFO: Certains composants émettent une information sur l'état de leur batterie, si c'est le cas et que celle-ci est bientôt vide, un log d'erreur est écrit dans HOMIDOM.

Si un composant de type Batterie est créé avec la même adresse que le composant, le log n'est pas écrit mais c'est la valeur du composant Batterie qui est modifié par "vide" ou "OK" (est pour certains "20%"/"30%"..."100%". Ceci permet par exemple de créer un Trigger/Macro : si Batterie.valeur="vide" alors envoyer un mail. mais également de garder une trace des changements de batterie des composants sans fil.

Liste des commandes possibles

Voici la liste des types des commandes possibles avec leur description et paramètre ainsi que les composants compatibles :

- ON/OFF : Allumer/éteindre ou monter/descendre le module
 - o Paramètres : aucun
 - o Devices: Lampe, Appareil, Volet, Switch
- DIM : Variation
 - o Paramètres : Pourcentage
 - o Devices: Lampe
- GROUP_ON/GROUP_OFF: Allumer/éteindre/monter/descendre les modules du même groupe
 - o Paramètres : aucun
 - o Devices: Lampe, Appareil, Volet, Switch
 - o Protocole: AC/ACEU/ARC/BLYSS/LIGHTWAVERF
- GROUP DIM : Variation des modules du même groupe
 - o Paramètres: aucun
 - o Devices : Lampe
 - o Protocole: AC/ACEU
- BRIGHT/ALL LIGHT ON/ALL LIGHT OFF: Variation des modules du même groupe
 - o Paramètres : aucun
 - o Devices: Lampe
 - o Protocole: X10
- CHIME: ???



Paramètres : aucunDevices : LampeProtocole : ARC

- Protocole SECURITY : Envoie une commande à des éléments de sécurité
 - o PANIC
 - o END PANIC
 - o MOTION
 - o NO MOTION
 - o PAIR
 - o ALARM
 - o NORMAL
 - o DISARM
 - o ARM AWAY
 - o ARM HOME
 - DARK DETECTED
 - o LIGHT_DETECTED

Configuration des devices associés à ce driver

Voici la liste des caractéristiques du device à configurer pour fonctionner correctement avec ce driver :

NOM	DESCRIPTION	VALEURS POSSIBLES
Solo	Non utilisé	
Adresse1	Configurer l'adresse du composant	Format suivant le protocole
Adresse2	Non utilisé	
Modéle	Permet de définir le protocole à utiliser pour emettre : par défaut "" ou "Aucun"	Aucun (pour la réception uniquement) / AC / ACEU / ANSLUT / ARC / BLYSS / ELROAB400D / EMW100 / EMW200 / IMPULS / LIGHTWAVERF / PHILIPS WAVEMAN / X10
Refresh	Non utilisé	

Messages affichés dans les logs

Voici une liste non exhaustive de logs possibles pour ce driver

• à compléter