



# Simulação de Filtro Ativo do tipo *Shunt* para Correção de Fator de Potência em Sistema Elétricos Aeronáuticos

João Paulo de Souza Oliveira

Orientador Prof. Dr. Roberto d'Amore

Coorientador M. Eng. André Domingues Rocha de Oliveira

São José dos Campos, SP – Brasil 2017





### Agenda

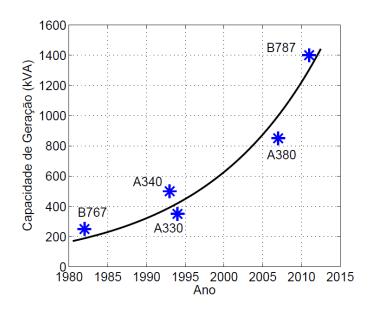
- Introdução
  - Motivação
  - Objetivos
- Métodos de Correção de Fator de Potência
- Filtros Ativos
- Teoria da Potências Instantâneas
- Filtros Ativos Utilizando a Teoria p-q
- Simulação
  - Modelos
  - Resultados
- Conclusão

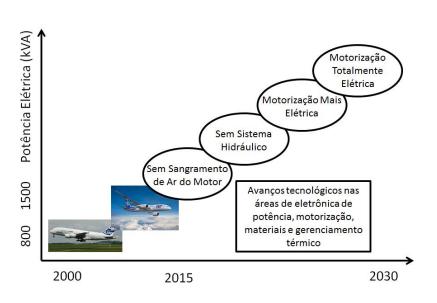




### Introdução

- Tendência de aumento do uso do sistema elétrico em aeronaves
- Sistemas hidráulicos e pneumáticos tendem a ser trocados por similares elétricos
- Redução dos custos operacionais



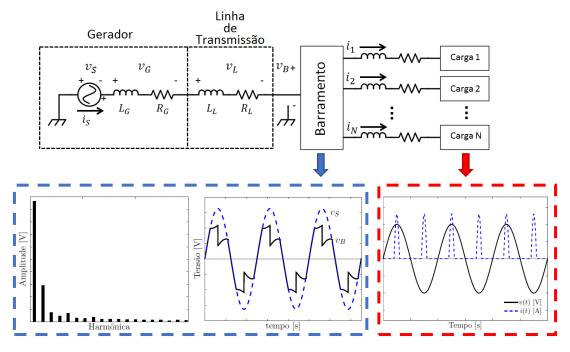






### Introdução

- Elevação da dependência do sistema elétrico na aeronavegabilidade e segurança operacional
- Aumento de cargas não lineares compromete a qualidade de energia







### Motivação

- Promover um estudo sobre diversas topologias de correção de fator de potência
- Viabilizar o conceito dos filtros ativos em sistemas elétricos aeronáuticos
- Aprofundar o estudo na teoria das potências instantâneas





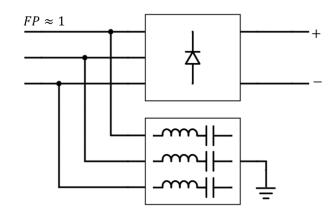
### **Objetivos**

- Desenvolver uma simulação com a inclusão de filtros ativos em cargas não lineares
- Promover um sistema de correção de fator de potência
- Garantir a manutenção das tensões dentro das normas aeronáuticas no que tange qualidade de energia





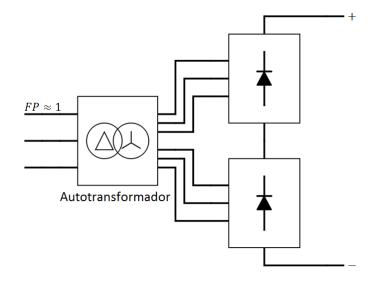
- Sistemas passivos:
  - Filtros passivos
  - Conversores multipulso
- Sistemas ativos:
  - Retificador com correção de fator de potência
  - Filtros Ativos







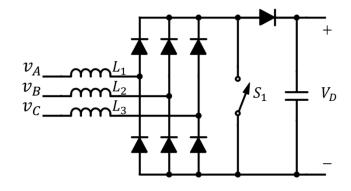
- Sistemas passivos:
  - Filtros passivos
  - Conversores multipulso
- Sistemas ativos:
  - Retificador com correção de fator de potência
  - Filtros Ativos

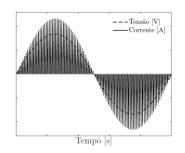


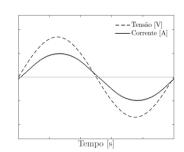




- Sistemas passivos:
  - Filtros passivos
  - Conversores multipulso
- Sistemas ativos:
  - Retificador com correção de fator de potência
  - Filtros Ativos



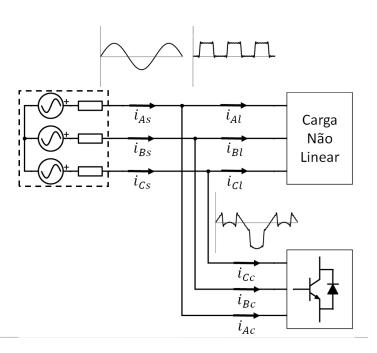








- Sistemas passivos:
  - Filtros passivos
  - Conversores multipulso
- Sistemas ativos:
  - Retificador com correção de fator de potência
  - Filtros Ativos

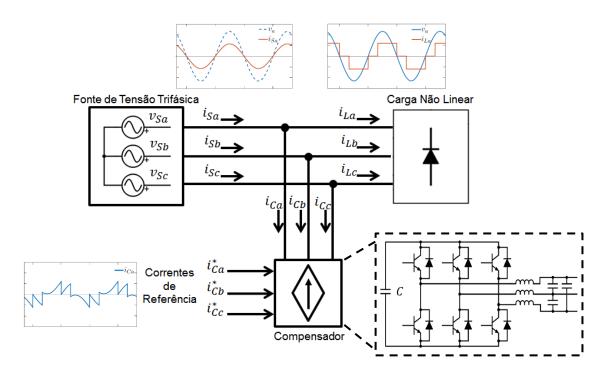






### **Filtros Ativos**

• Filtro Ativo opera injetando componentes de harmônica presentes no sistema, porém, deafasadas em 180 graus



•  $i_{Ca}^*$ ,  $i_{Cb}^*$ ,  $i_{Cc}^*$  é determinado utilizando a teoria das potências instantâneas





### Teoria das Potências Instantâneas

- É utilizada na determinação das potências instantâneas ativa e reativa (p e q, respectivamente), a qual carregam dados sobre a forma da tensão/corrente
- Aplicável apenas à sistemas trifásicos
- Baseada na transformada de Clarke:

$$\begin{bmatrix} v_0 \\ v_{\alpha} \\ v_{\beta} \end{bmatrix} = \sqrt{\frac{2}{3}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 1 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_a \\ v_b \\ v_c \end{bmatrix}; \begin{bmatrix} v_a \\ v_b \\ v_c \end{bmatrix} = \sqrt{\frac{2}{3}} \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_0 \\ v_{\alpha} \\ v_{\beta} \end{bmatrix}$$





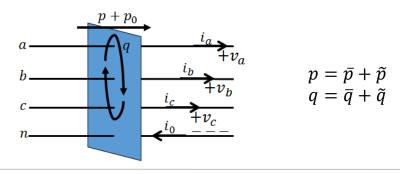
### Teoria das Potências Instantâneas

$$\begin{bmatrix} p_0 \\ p \\ q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_0 & 0 & 0 \\ 0 & v_\alpha & v_\beta \\ 0 & -v_\beta & v_\alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_0 \\ i_\alpha \\ i_\beta \end{bmatrix}$$

 Tensão e corrente de sequencia zero são desconsideradas em sistemas elétricos aeronáuticos

$$\begin{bmatrix} p \\ q \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{\alpha} & v_{\beta} \\ -v_{\beta} & v_{\alpha} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{\alpha} \\ i_{\beta} \end{bmatrix}$$

• Significados físicos de p e q

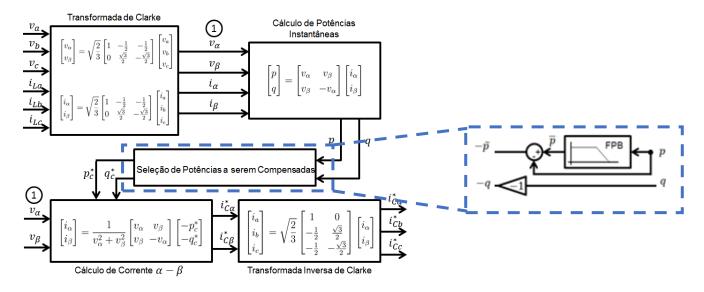




Mecânica



### Filtros Ativos Utilizando a Teoria p-q



- Determinação das correntes de referência  $i_{\it Ca}^*$ ,  $i_{\it Cb}^*$ ,  $i_{\it Cc}^*$ 
  - Determinação das tensões e correntes em coordenadas αβ;
  - Cálculos das potências Instantâneas
  - Seleção das potências a serem compensadas (p\*e q\*);
  - Calculo de corrente de compensação nas coordenadas αβ;

$$\begin{bmatrix} i_{C\alpha}^* \\ i_{C\beta}^* \end{bmatrix} = \frac{1}{v_{\alpha}^2 + v_{\beta}^2} \begin{bmatrix} v_{\alpha} & v_{\beta} \\ v_{\beta} & -v_{\alpha} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} p^* \\ q^* \end{bmatrix}$$

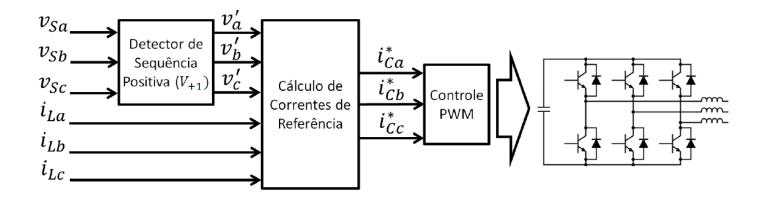
• Transformada inversa de Clarke;





### Estratégia de Controle

- A teoria p-q por si só mostra-se insuficiente para garantir a filtragem quando a tensão do barramento é distorcida
- Controle de Corrente Senoidal com uso do Detector de Sequencia Positiva

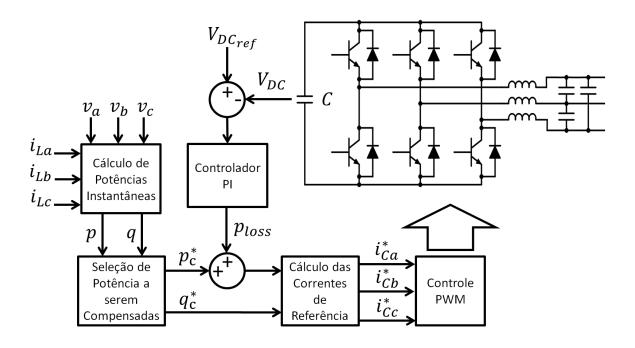






### Controle de tensão do Capacitor do compensador

- Eficiência do filtro é diretamente ligada aos níveis de tensão do Capacitor do Compensador
- Perdas nos elementos do filtro faz com que a tensão no Capacitor diminua



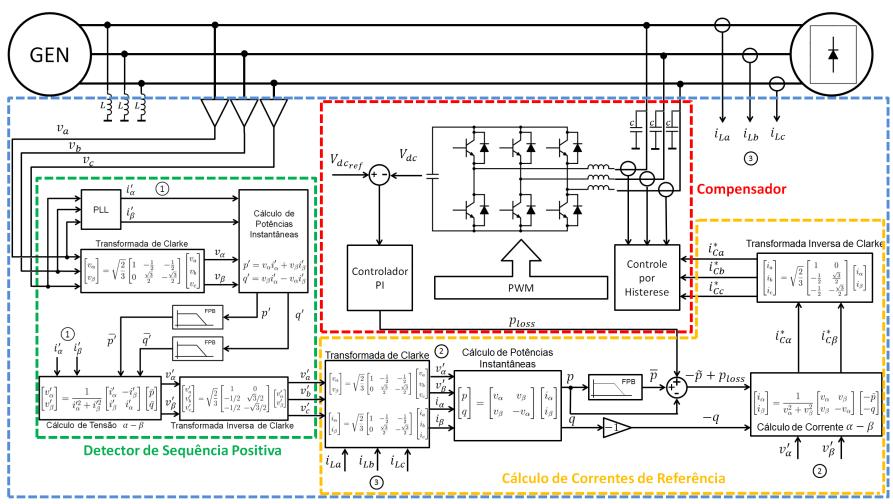


### Instituto Tecnológico de Aeronáutica Curso de Mestrado Profissionalizante em Engenharia Aeronáutica

Programa de Pós-Graduação em Engenharia Aeronáutica e Mecânica



### **Sistema Completo**



**Filtro Ativo** 





### Simulação

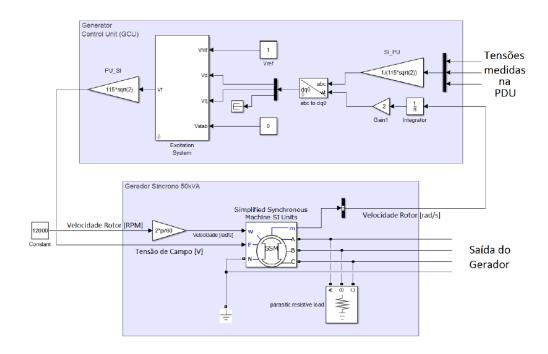
- Sistema de geração e distribuição de uma aeronave de transporte civil com uma média de 100 passageiros.
- Simulação visa verificar o comportamento da iteração do sistema de geração e distribuição com cargas não lineares com respectivos filtros ativos
- 3 EHAs operando simultaneamente sob mesmo regime de carregamento
- Cada EHA possui um filtro ativo em sua entrada





### Simulação

Modelo Empregado do Sistema de Geração



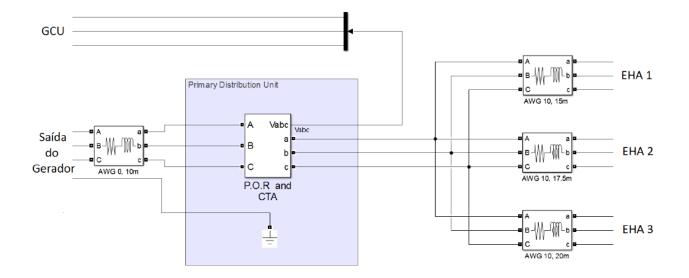
Resistência $[\Omega]$	Indutância [mH]	Impedância (400 Hz) $[\Omega]$
0.0404	0.09204	0.0404 + j0.213





### Simulação

• Modelo Empregado do Sistema de Distribuição



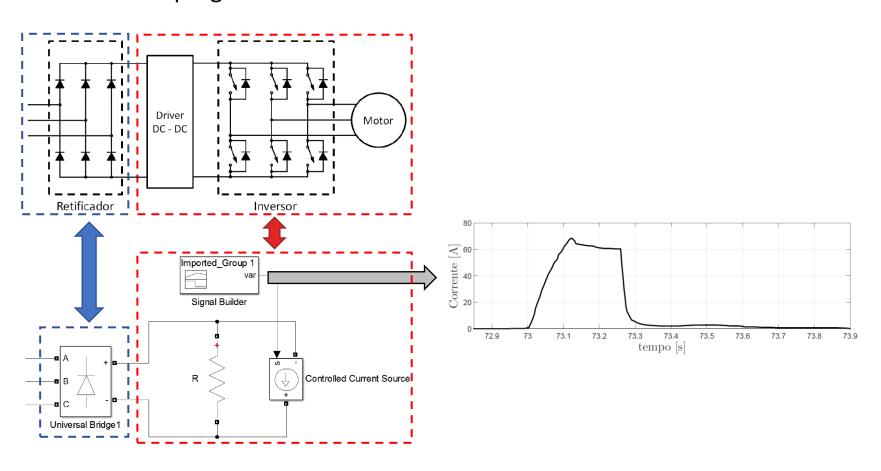
Porção	Bitola	Comprimento	Impedância (400 Hz) $[\Omega]$
GEN - PDU	AWG 0	10 m	0,0047 + j0,0067
PDU - EHA 1	AWG 10	15 m	0,0540 + j0,0199
PDU - EHA 2	AWG 10	17.5 m	0,0630 + j0,0233
PDU - EHA 3	AWG 10	20 m	0,0720 + j0,0266





### Simulação

Modelo Empregado do EHA

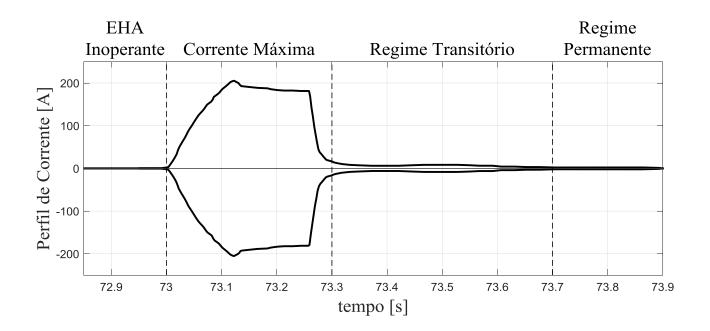






### Simulação

• Simulação dividida em quatro subperíodos durante a operação do EHA



Resultados são referentes a medições obtidas na PDU



150

100

-100

-150

150

100

-100

-150

72.935

Tensão [V]

72.935

72.9375

72.9375

72.94

tempo [s]

72.94

tempo [s]

Tensão [V]

### Instituto Tecnológico de Aeronáutica Curso de Mestrado Profissionalizante em Engenharia Aeronáutica Programa de Pós-Graduação em Engenharia Aeronáutica e Mecânica



### Resultados

EHA Inoperante

72.9425

72.9425

72.945

72.945

72.935

72.9375

72.9425

tempo s

72.945

10<sup>1</sup>

10<sup>2</sup>

10<sup>3</sup>

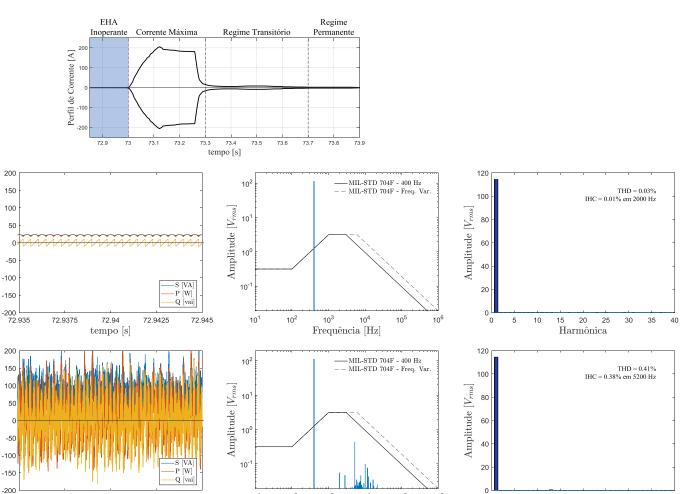
Frequência [Hz]

10<sup>4</sup>

10<sup>5</sup>

5 10 15 20 25 30 35

Harmônica

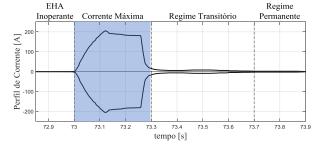


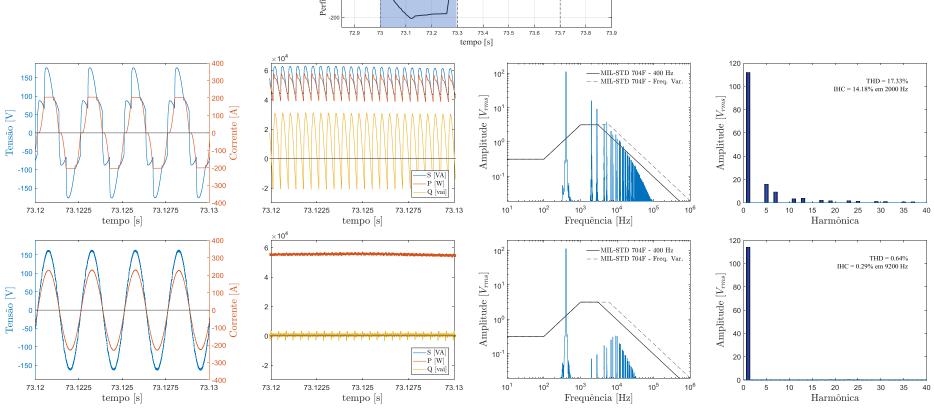




### Resultados

Corrente Máxima



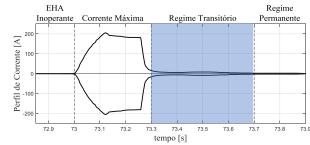


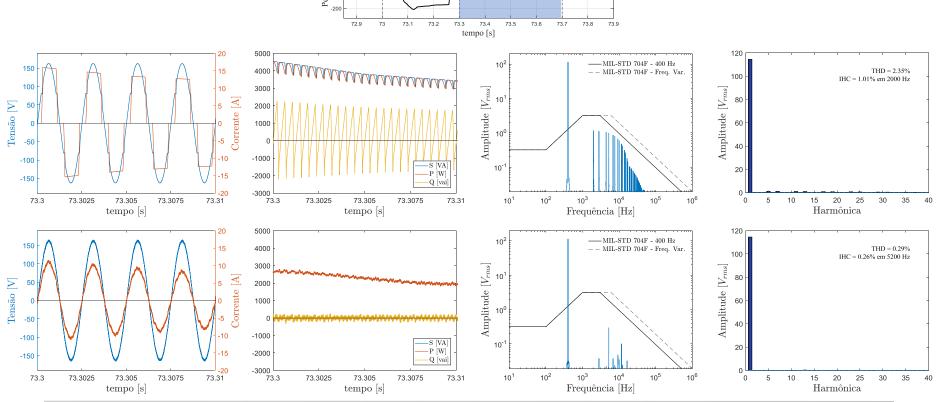




### Resultados

Regime Transitório



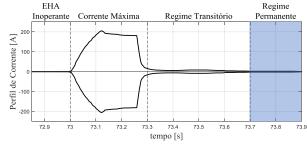


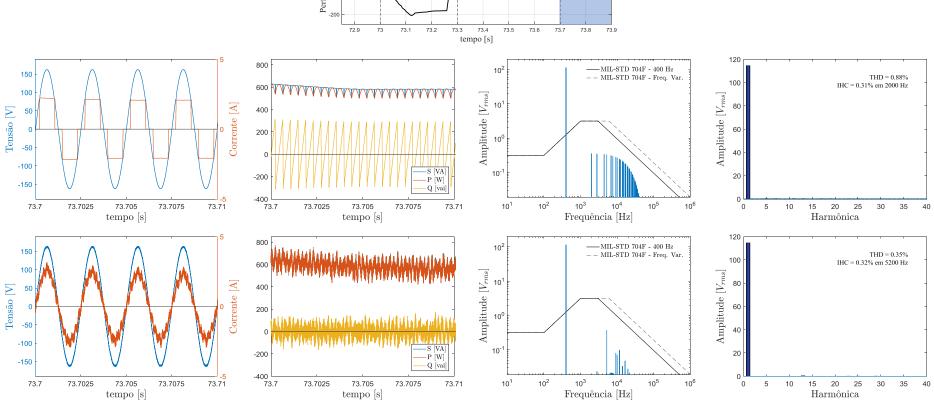




### Resultados

Regime Permanente









### Conclusão

- O filtro operou como esperado, deixando a resposta dentro das normas aeronáuticas para qualquer condição de operação
- O filtro atua deixando o sistema com alto fator de potência quando há demanda de carga
- Sem ou com baixa carga houve a degradação da qualidade de energia
- Perdas nos semicondutores fazem com que a operação do filtro requer potência para qualquer condição de operação





### **Trabalhos Futuros**

- Implementar o filtro com foco na integração dos elementos dos sistemas elétricos aeronáuticos
- Otimizar a concepção dos filtros capacitivos da linha de maneira a operar o filtro ativo em sistemas com geração com frequência variável
- Construir um protótipo para avaliação de operação em laboratório





## Obrigado

João Paulo de Souza Oliveira