

Proyecto Fin de Carrera:  
"Sistema de navegación de un  
robot móvil"

```
graph TD; A["Proyecto Fin de Carrera:  
\"Sistema de navegación de un  
robot móvil\""] --- B["Formación previa  
para el desarrollo  
del proyecto  
A1"]; A --- C["Control de  
movimiento,  
planificación de  
trayectorias y  
control reactivo  
A2"]; A --- D["Localización y  
gestión de mapas  
A3"]; A --- E["Integración  
A4"]; A --- F["Pruebas y  
validaciones  
A5"];
```

Formación previa  
para el desarrollo  
del proyecto  
A1

Control de  
movimiento,  
planificación de  
trayectorias y  
control reactivo  
A2

Localización y  
gestión de mapas  
A3

Integración  
A4

Pruebas y  
validaciones  
A5