

Средства и системы параллельного программирования

кафедра СКИ
сентябрь – декабрь 2021 г.

Лектор доцент Н.Н.Попова

Лекция 11
22 ноября 2021 г.

Тема

- Параллельный алгоритм матричного умножения SUMMA
- 3D блочный параллельный алгоритм матричного умножения DNS
- Производные типы данных

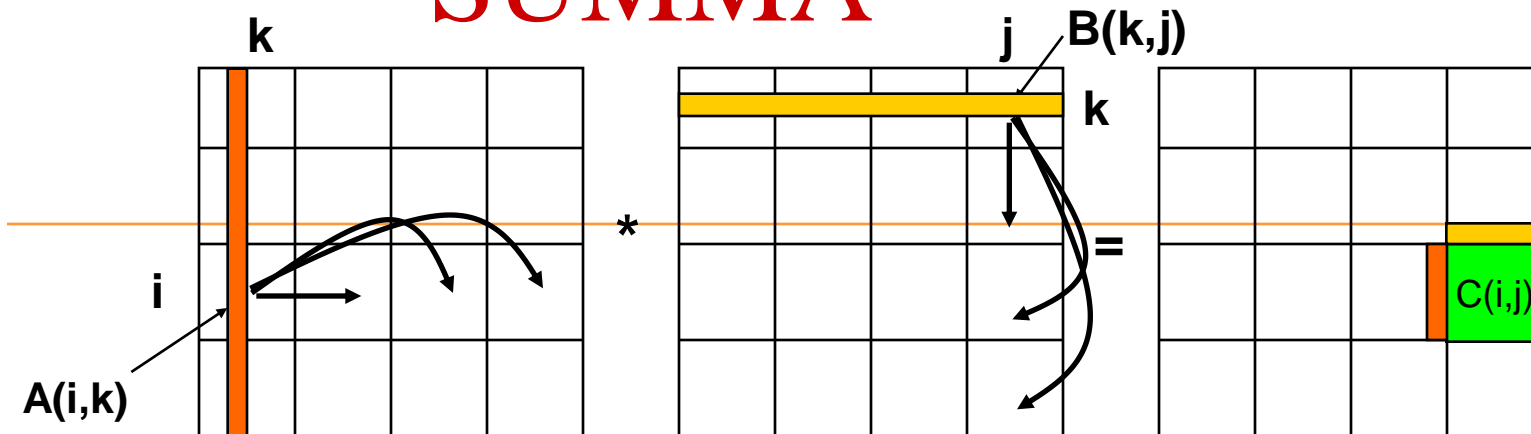
Алгоритм SUMMA

SUMMA = Scalable Universal Matrix Multiply*

- Менее эффективный, чем алгоритм Кеннона, но проще и легче обобщается на случай разных способов распределения данных
- Требуется меньше дополнительной памяти, но в то же время и больше пересылок (в $\log p$ раз больше, чем в методе Кеннона)
- Используется на практике в PBLAS = Parallel BLAS

* R. A. Van De Geijn and J. Watts. SUMMA: scalable universal matrix multiplication algorithm. *Concurrency: Pract. Ex.* , 9(4):255–274, 1997

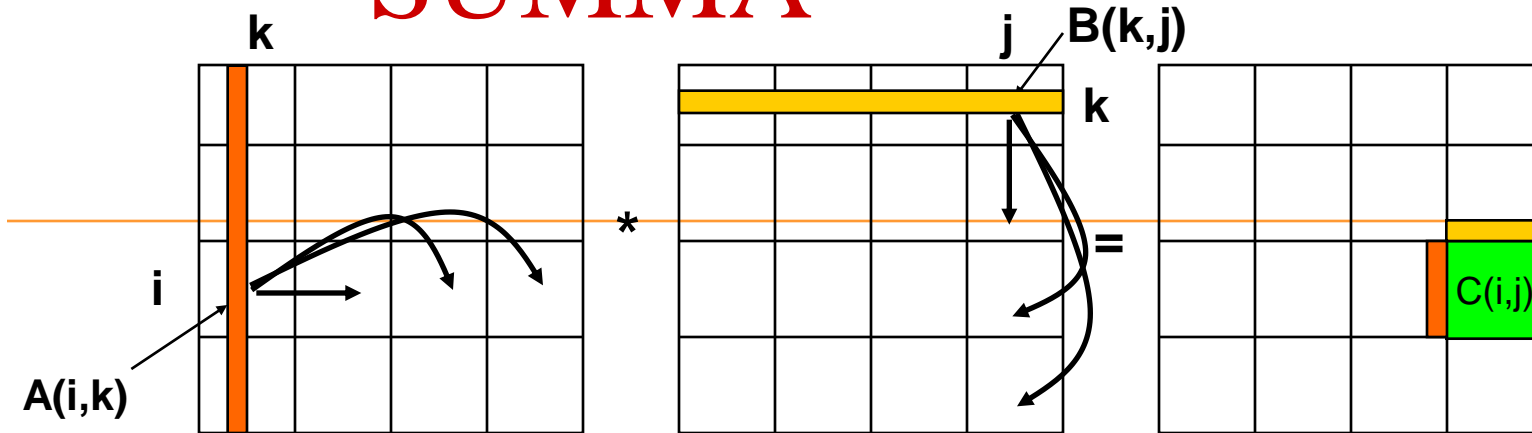
SUMMA



- Процессорная решетка не обязательно должна быть квадратной: $P = p_r * p_c$
- $b \ll N / \max(p_x, p_y)$ – размер блока
- k – блок с $b \geq 1$ строками или столбцами

$$C(i,j) = C(i,j) + \sum_k A(i,k) * B(k,j)$$

SUMMA



```

for k=0 to n-1    ... или n/b-1 где b – размер блока
                  ... = # cols in A(i,k) and # rows in B(k,j)
  for all i = 1 to pr    ... in parallel
    owner of A(i,k) broadcasts it to whole processor row
  for all j = 1 to pc    ... in parallel
    owner of B(k,j) broadcasts it to whole processor column
  Receive A(i,k) into Acol
  Receive B(k,j) into Brow
  C_myproc = C_myproc + Acol * Brow
    
```

Оценка времени выполнения алгоритма SUMMA

° Для упрощения предположим, что $s = \sqrt{p}$

for $k=0$ to $n/b-1$

for all $i = 1$ to s ... $s = \sqrt{p}$

owner of $A(i,k)$ broadcasts it to whole processor row

... $\text{time} = \log s * (\alpha + \beta * b * n/s)$, используя дерево

for all $j = 1$ to s

owner of $B(k,j)$ broadcasts it to whole processor column

... $\text{time} = \log s * (\alpha + \beta * b * n/s)$, используя дерево

Receive $A(i,k)$ into A_{col}

Receive $B(k,j)$ into B_{row}

$C_{myproc} = C_{myproc} + A_{col} * B_{row}$

... $\text{time} = 2 * (n/s)^2 * b$

2D параллельные алгоритмы матричного умножения

2D

Cannon

- Эффективность = $1/(1 + O(\alpha * (\sqrt{p}/n)^3 + \beta * \sqrt{p}/n))$ – оптимальная
- Трудно обобщать на случай произвольного p , n , блочно-циклического распределения данных

SUMMA

- Эффективность = $1/(1 + O(\alpha * \log p * p / (b * n^2) + \beta * \log p * \sqrt{p}/n))$
- Легко обобщается
- b маленькое \Rightarrow меньше памяти, меньше эффективность
- b большое \Rightarrow больше памяти, выше эффективность
- Используется на практике (PBLAS)

Matrix Multiply: DNS алгоритм

Dekel, Nassimi, Sahni

Предположим::

A, B, C: размера $N \times N$

$P = K^3$ число процессоров, организованных в $K \times K \times K$ 3D решетку,

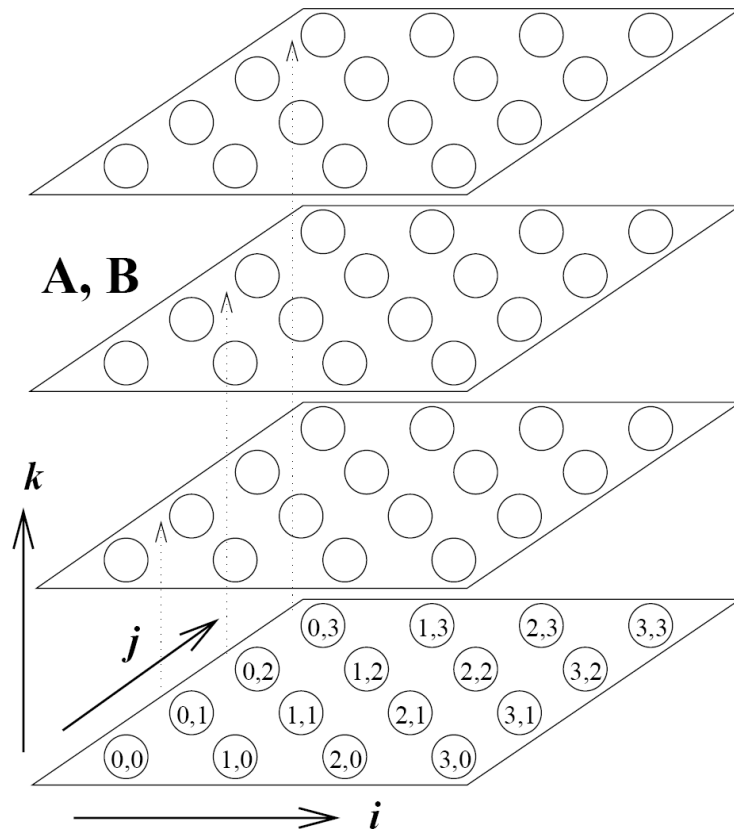
A, B, C - $K \times K$ блочные матрицы, каждый блок $(N/K) \times (N/K)$
Общее число K^3 блочных матричных умножений

Идея:

- каждый блок назначается на отдельный процессор
- процессор (i,j,k) вычисляет $C_{ij} = A_{ik} * B_{kj}$
- вычисляется редукционная сумма (i,j,k) , $k=0, \dots, K-1$

Eliezer Dekel, David Nassimi, and Sartaj Sahni *Parallel Matrix and Graph Algorithms*
SIAM J. Comput., 10(4), 657–675

Matrix Multiply: DNS алгоритм



(a) Initial distribution of A and B

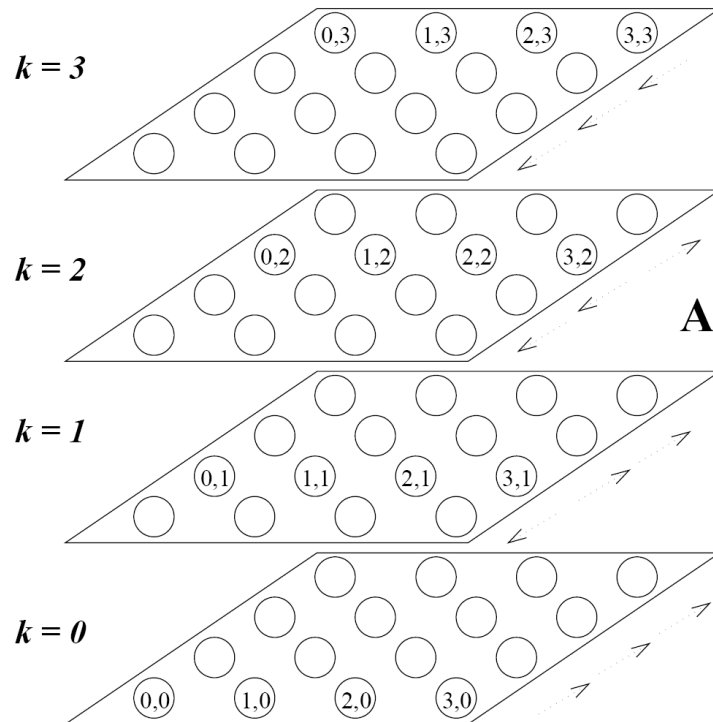
Начальное распределение данных:
 A_{ij} и B_{ij} на процессор
 $(i,j,0)$

Переслать A_{ik} ($i,k=0,\dots,K-1$) на
процессор (i,j,k) for all $j=0,1,\dots,K-1$

Два шага:

- Переслать A_{ik} с процессора
 $(i,k,0)$ на (i,k,k) ;
- Broadcast A_{ik} с процессора
 (i,k,k) на процессоры (i,j,k) ;

Matrix Multiply

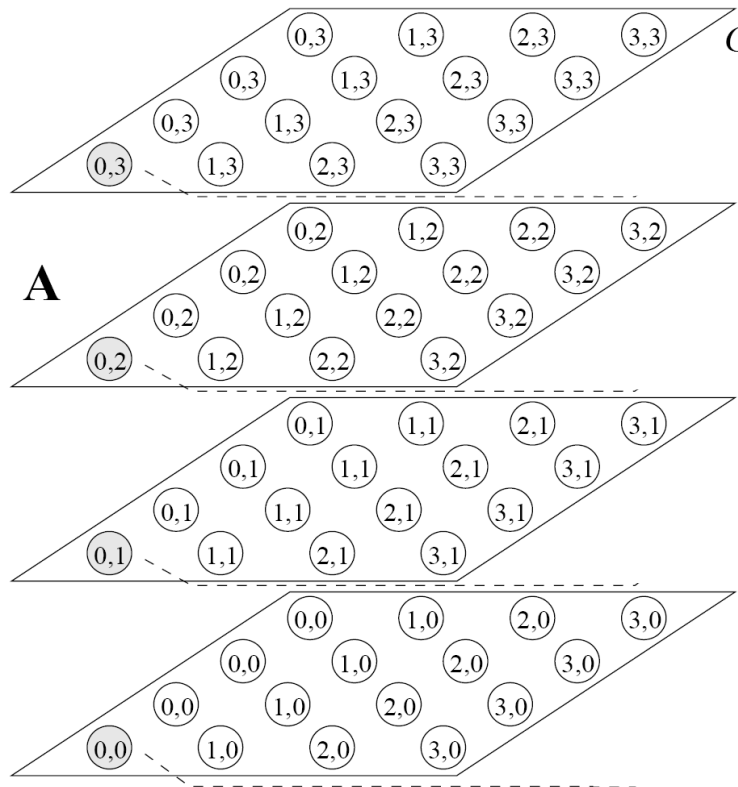


(b) After moving $A[i,j]$ from $P_{i,j,0}$ to $P_{i,j,j}$

Переслать $A_{\{ik\}}$ с $(i,k,0)$ на (i,k,k)

Broadcast $A_{\{ik\}}$ с (i,k,k) на (i,j,k)

Matrix Multiply

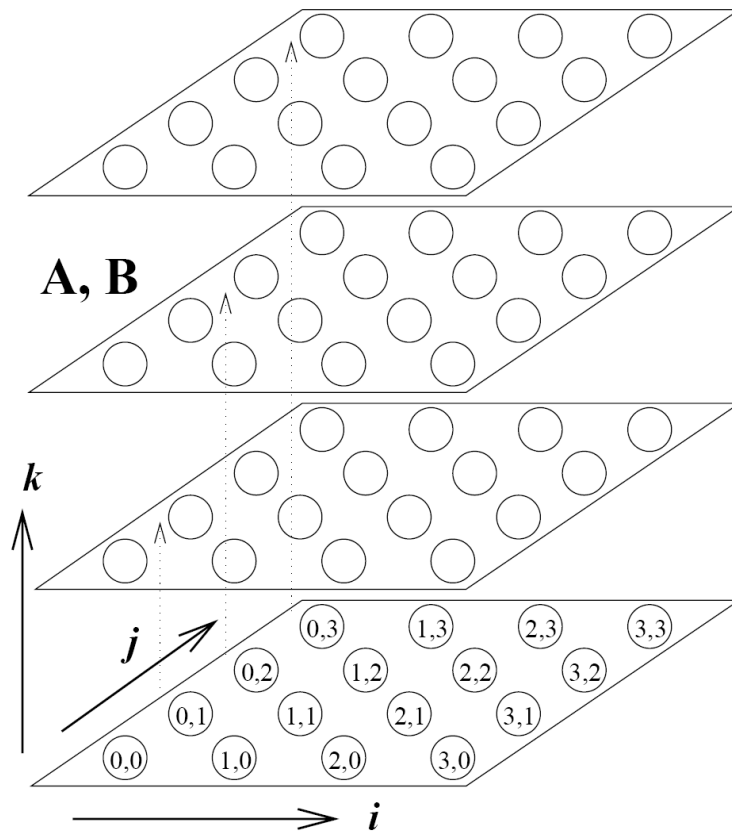


Финальное распределение блоков матрицы A

A может быть рассмотрена как распределенная по (i,k) плоскости с broadcast вдоль j-оси.

(c) After broadcasting $A[i,j]$ along j axis

Распределение элементов матрицы В



(a) Initial distribution of A and B

В распределение:

1. B_{kj} на $(k,j,0)$;

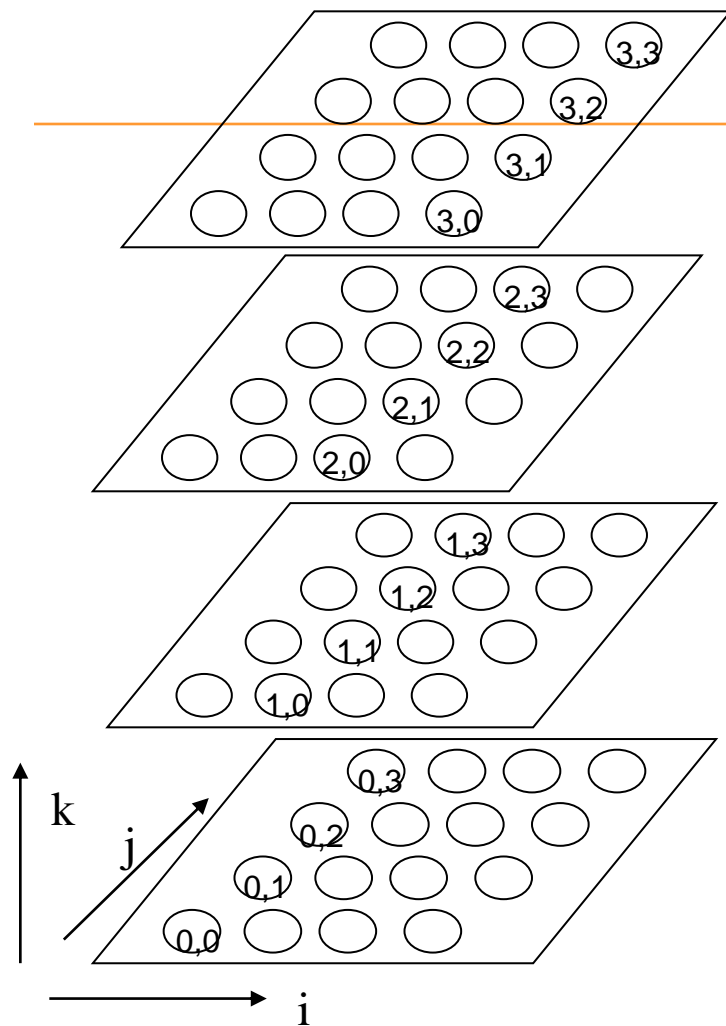
Требуется передать на процессоры (i,j,k)
for all $i=0,1,\dots,K-1$

Два шага:

-Переслать B_{kj} с $(k,j,0)$ на (k,j,k)

-Broadcast B_{kj} с (k,j,k) на (i,j,k) for all
 $i=0,\dots,K-1$, т.е. вдоль i -направления

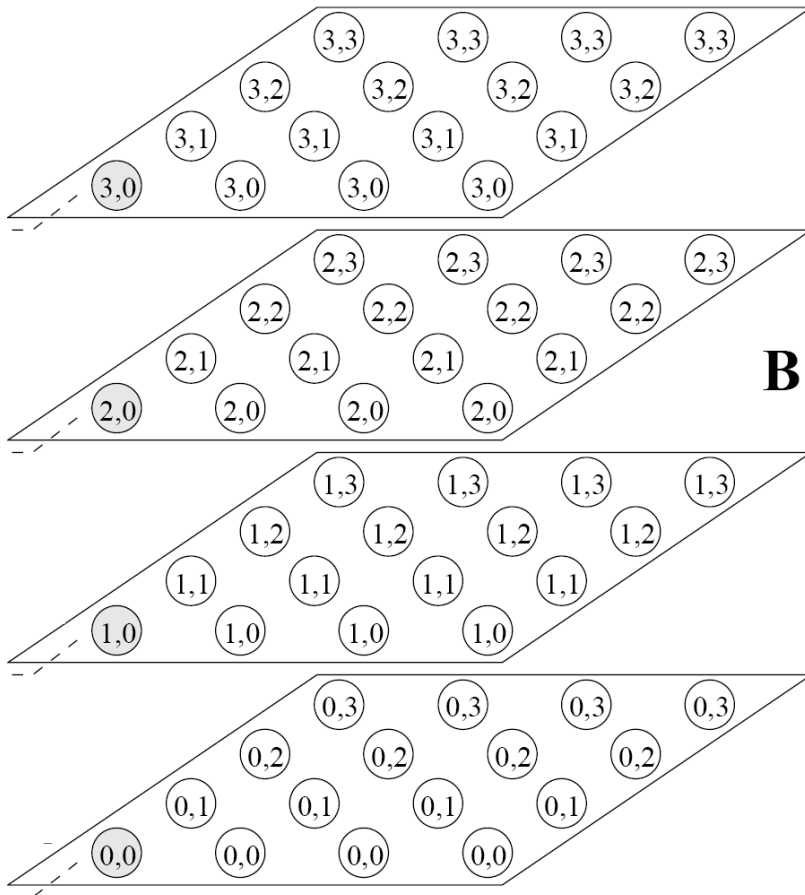
Распределение матрицы В



Переслать $B_{\{kj\}}$ с $(k,j,0)$ на (k,j,k)

Broadcast (k,j,k) вдоль i направления

Matrix Multiply

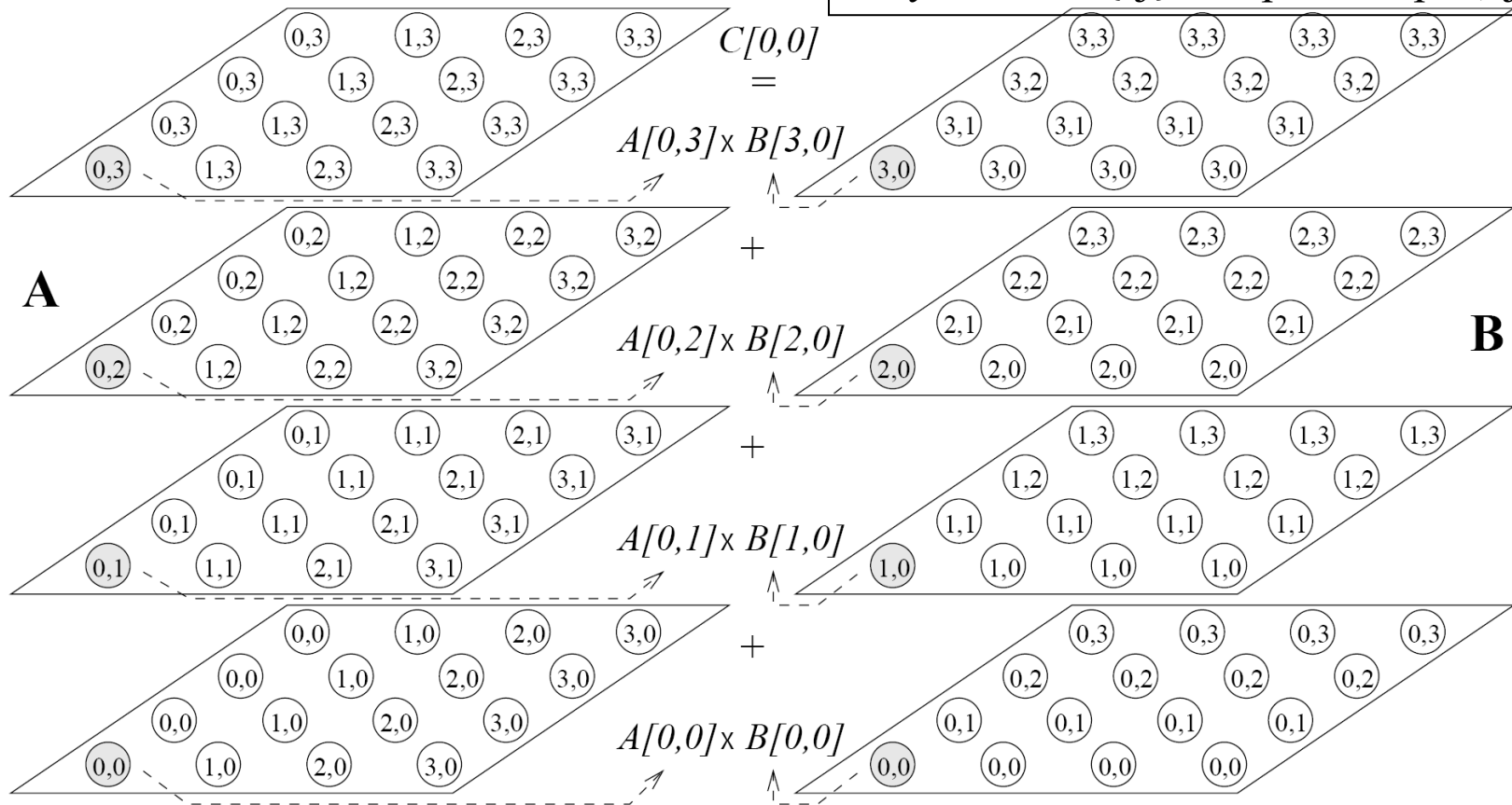


Финальное распределение B

(d) Corresponding distribution of B

Matrix Multiply

$A_{\{ik\}}$ и $B_{\{kj\}}$ на процессорах (i,j,k)
 Вычисляем $C_{\{ij\}}$ локально
 Reduce (sum) $C_{\{ij\}}$ вдоль k -
 направления
 Результат: $C_{\{ij\}}$ на процессоре $(i,j,0)$



(c) After broadcasting $A[i,j]$ along j axis

(d) Corresponding distribution of B

Эффективность алгоритма DNS

Шаг 1:

- Переслать $A_{\{ik\}}$ с процессора $(i,k,0)$ на (i,k,k) ;
- Broadcast $A_{\{ik\}}$ с процессора (i,k,k) на процессоры (i,j,k) for all $j=0,1,\dots,K-1$;

Шаг 2:

- Переслать $B_{\{kj\}}$ с $(k,j,0)$ на (k,j,k)
- Broadcast $B_{\{kj\}}$ с (k,j,k) на (i,j,k) for all $i=0,\dots,K-1$, т.е. вдоль i -направления

Шаг 3:

- Выполнить локальное блочное умножение матриц

Шаг 4:

- Редукционная сумма $C_{\{I,j\}}$ вдоль k

Тема

- Производные типы данных MPI

Производные типы данных MPI

Назначение:

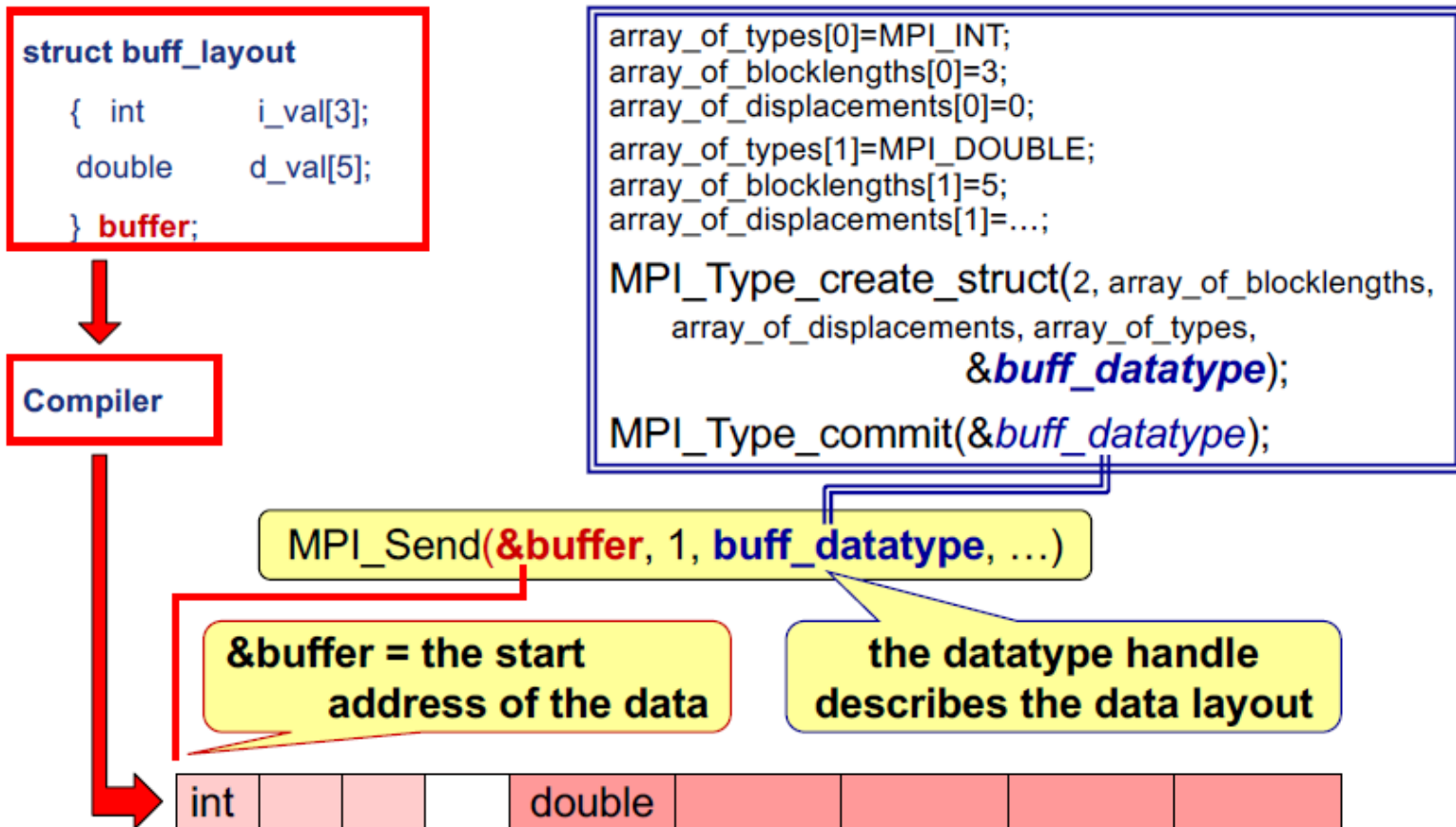
- пересылка данных, расположенных в несмежных областях памяти в одном сообщении
- пересылка разнотипных данных в одном сообщении
- облегчение понимания программы

Производные типы данных

- не могут использоваться ни в каких операциях, кроме коммуникационных
- производные ТД следует понимать как описатели расположения в памяти элементов базовых типов
- производный ТД - скрытый объект
- отображение типа:

$\text{TypeMap} = \{(\text{type}_0, \text{disp}_0), \dots, (\text{type}_{n-1}, \text{disp}_{n-1})\}$

Пример использования производных типов данных MPI



Типы данных MPI

- **Элементарные типы** - базовые типы, определяемые языком (например, MPI_INT и т.д., в том числе тип MPI_PACKED)
- **Векторные** (vector) – однотипные данные, расположенные в памяти с заданным шагом. Единица отсчета – тип данных элементов вектора
- **Непрерывные** типы (contiguous) – вектор с шагом 1
- **Hvector** – вектор с шагом, задаваемым в байтах
- **Indexed** – вектор, расположение элементов которого задается массивом. Единица отсчета - тип данных
- **Hindexed** – аналогично indexed, но шаги задаются в байтах
- **Структурный** тип - наиболее общий тип, соответствует типу в C

СЦЕНАРИЙ РАБОТЫ С ПРОИЗВОДНЫМИ ТИПАМИ

- Создание типа с помощью конструктора.
- Регистрация.
- Использование.
- Освобождение памяти.

Стандартный сценарий создания и использования производного ТД

- Производный тип строится из predefined типов MPI и ранее определенных производных типов с помощью специальных функций-конструкторов:
MPI_Type_contiguous,
MPI_Type_vector, MPI_Type_create_hvector,
MPI_Type_indexed, MPI_Type_create_hindexed,
MPI_Type_create_struct
MPI_Type_create_subarray
MPI_Type_create_darray
- Новый производный тип регистрируется вызовом функции *MPI_Type_commit*
- Когда производный тип становится ненужным, он уничтожается функцией *MPI_Type_free*

Производные типы MPI. Карта типа.

$Typemap = \{(type_0, disp_0), \dots, (type_{n-1}, disp_{n-1})\}$

- отображение типа вместе с базовым адресом начала расположения данных buf определяет коммуникационный буфер обмена (состоит из n элементов)
- i-й элемент имеет адрес $buf + disp_i$ и базовый тип $type_i$
- Базовый тип можно представить как производный тип:
Например, $MPI_INT = \{(int, 0)\}$

Графическая иллюстрация карты памяти

Пример:

Typemap = {(int,0), (double,8), (char,16)}



Характеристики производного типа

- Дополнительные определения
 - $\text{lower_bound}(\text{Typemap}) = \min \text{disp}_j, j = 0, \dots, n-1$
 - $\text{upper_bound}(\text{Typemap}) = \max(\text{disp}_j + \text{sizeof}(\text{type}_j)) + \varepsilon$
- Протяженность (кол-во байт, которое переменная данного типа занимает в памяти)
 - Функция **MPI_Type_extent**
$$\text{extent}(\text{Typemap}) = \text{upper_bound}(\text{Typemap}) - \text{lower_bound}(\text{Typemap})$$
- Размер (кол-во реально передаваемых байт в коммуникационных операциях)
 - Функция **MPI_Type_size**

MPI_Type_get_extent

```
int MPI_Type_get_extent (MPI_Datatype datatype,  
    MPI_Aint *lb, MPI_Aint *extent)
```

datatype - тип данных

extent - протяженность элемента заданного типа

MPI_Type_size

```
int MPI_Type_size (MPI_Datatype datatype, int  
    *size)
```

datatype - тип данных

size - размер элемента заданного типа

Пример использования MPI_Get_address

.....

```
int buf[10];
    MPI_Aint a1, a2;
    MPI_Init ( &argc, &argv );

    MPI_Get_address( &buf[0], &a1 );
    MPI_Get_address( &buf[1], &a2 );
    if ((int)(a2-a1) != sizeof(int)) {
        errs++;
        printf( "Get address of two address did not return values the
correct distance apart\n" );fflush(stdout);
    }
```

MPI_Type_commit

- Каждый конструктор возвращает незарегистрированный (*uncommitted*) тип. Процесс `commit` можно представить себе как процесс компиляции типа во внутреннее представление.
- Для регистрации типа должен вызываться *MPI_Type_commit* (&datatype).
- После регистрации тип может повторно использоваться.
- Повторный вызов `commit` не имеет эффекта.

MPI_Type_commit



```
int MPI_Type_commit(MPI_Datatype *datatype)
```

datatype - новый производный тип данных

Конструктор непрерывного типа MPI_Type_contiguous

■
`int MPI_Type_contiguous(int count, MPI_Datatype oldtype,
MPI_Datatype *newtype)`

count - число элементов базового типа

oldtype - базовый тип данных

newtype - новый производный тип данных

Графическая иллюстрация типа MPI_Type_contiguous

oldtype = MPI_REAL



count = 4

newtype



MPI_Type_contiguous. Пример (1)

```
count = 4;  
MPI_Type_contiguous(count, MPI_FLOAT, &rowtype);
```

1.0	2.0	3.0	4.0
5.0	6.0	7.0	8.0
9.0	10.0	11.0	12.0
13.0	14.0	15.0	16.0

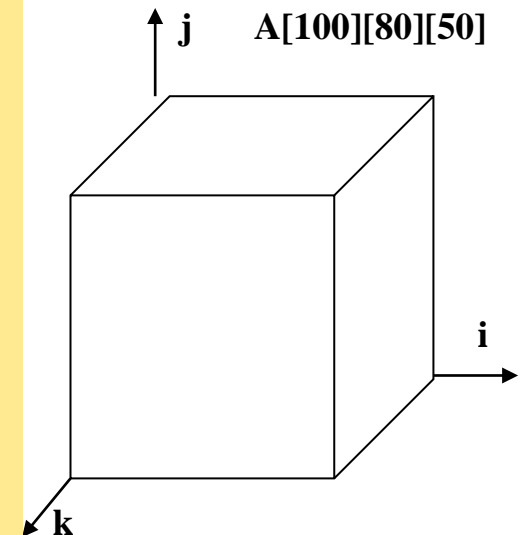
`a[4][4]`

```
MPI_Send(&a[2][0], 1, rowtype, dest, tag, comm);
```

MPI_Type_contiguous. Пример (2)

Surface: A[0][:][:]

```
MPI_Datatype face_jk;  
MPI_Type_contiguous(80*50, MPI_DOUBLE,  
&face_jk);  
MPI_Type_commit(&face_jk);  
MPI_Send(&A[0][0][0], 1, face_jk, rank, tag, comm);  
//  
MPI_Send(&A[0][0][0], 80*50, MPI_DOUBLE, rank, tag,  
comm);  
MPI_Send(&A[99][0][0], 1, face_jk, rank, tag, comm);  
...  
MPI_Type_free(&face_jk);
```



Конструктор векторного типа MPI_Type_vector

oldtype = MPI_REAL



count = 3, blocklength = 2, stride = 3

newtype



MPI_Type_vector

```
int MPI_Type_vector(int count, int blocklength, int stride,  
MPI_Datatype oldtype, MPI_Datatype *newtype)
```

count - число блоков

blocklength - число элементов базового типа в каждом блоке

stride - шаг между началами соседних блоков, измеренный числом элементов базового типа

oldtype - базовый тип данных

newtype - новый производный тип данных

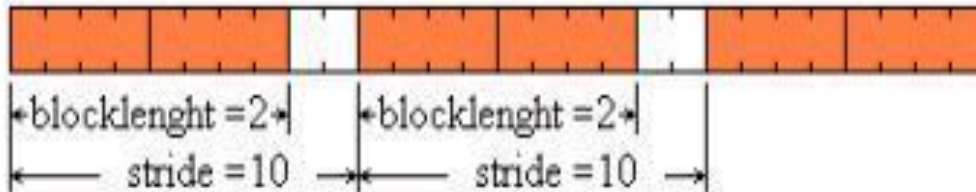
MPI_Type_hvector

oldtype = MPI_REAL



count = 3, blocklength = 2, stride = 10

newtype



MPI_Type_create_hvector

```
int MPI_Type_create_hvector (int count, int blocklength,  
MPI_Aint stride, MPI_Datatype oldtype, MPI_Datatype  
*newtype)
```

count - число блоков

blocklength - число элементов базового типа в каждом блоке

stride - шаг между началами соседних блоков в байтах

oldtype - базовый тип данных

newtype - новый производный тип данных.

Отличие от MPI_Type_vector: stride определяется в байтах, не в элементах
(‘h’ – heterogeneous)

MPI_Type_create_hvector. Пример 1

```
double A[4][4];  
MPI_Datatype column;  
  
MPI_Type_create_hvector(4,1,4*sizeof(double),  
                        MPI_DOUBLE, &column);  
MPI_Type_commit(&column);  
MPI_Send(&A[0][1],1,column,rank,tag,comm);  
...
```

Число блоков

Размер
блока

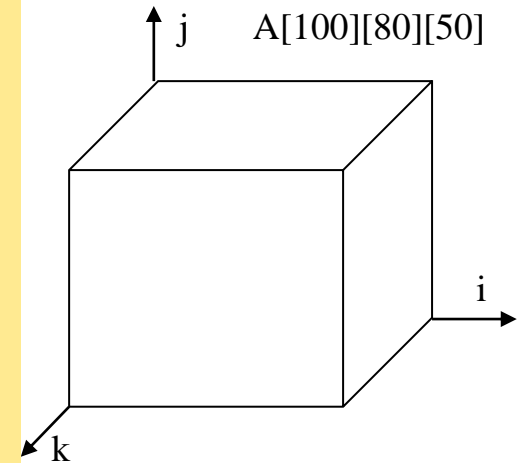
Шаг

1.0	2.0	3.0	4.0
5.0	6.0	7.0	8.0
9.0	10.0	11.0	12.0
13.0	14.0	15.0	16.0

MPI_Type_hvector. Пример 2

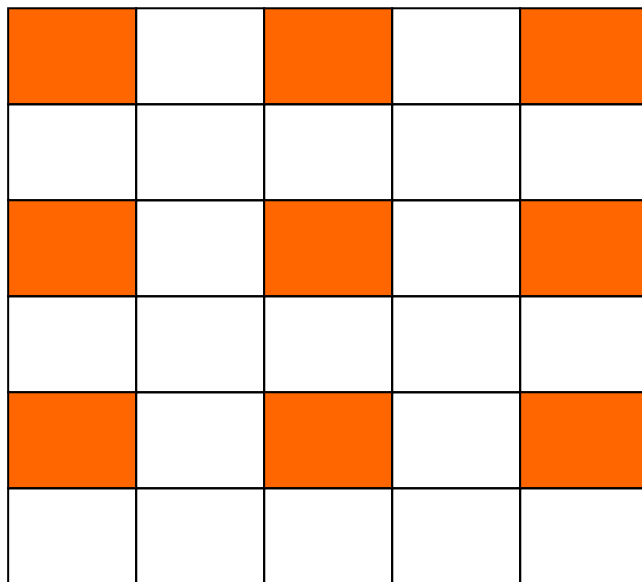
Плоскость ij: A[:, :][49]

```
double A[100][80][50];  
MPI_Datatype face_ij, line_j;  
  
MPI_Type_vector(80, 1, 50, MPI_DOUBLE, &line_j);  
MPI_Type_create_hvector(100, 1, 80*50*sizeof(double),  
                        line_j, &face_ij);  
MPI_Type_commit(&face_ij);  
MPI_Send(&A[0][0][49], 1, face_ij, rank, tag, comm)  
;  
...
```



MPI_Type_create_hvector. Пример 3 – рассылка клеточной структуры

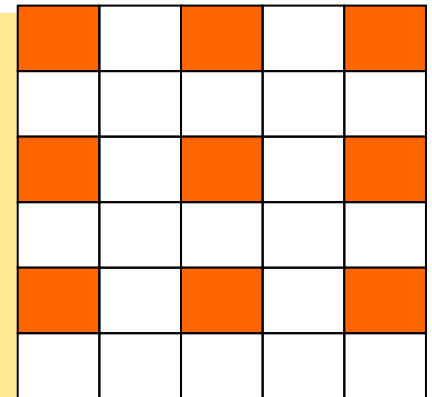
Используются вместе MPI_type_vector и MPI_Type_create_hvector для рассылки отмеченных клеток:



Пример 3, продолжение

```
double a[6][5], e[3][3];  
MPI_Datatype oneslice, twoslice  
MPI_Aint lb, sz_dbl  
int myrank, ierr
```

```
MPI_Comm_rank (MPI_COMM_WORLD, &myrank);  
MPI_Type_get_extent (MPI_DOUBLE, &lb, &sz_dbl);  
MPI_Type_vector (3, 1, 2, MPI_DOUBLE, &oneslice);  
MPI_Type_create_hvector (3, 1, 12*sz_dbl, oneslice,  
&twoslice);  
MPI_Type_commit (&twoslice);
```



count

blocklength

stride

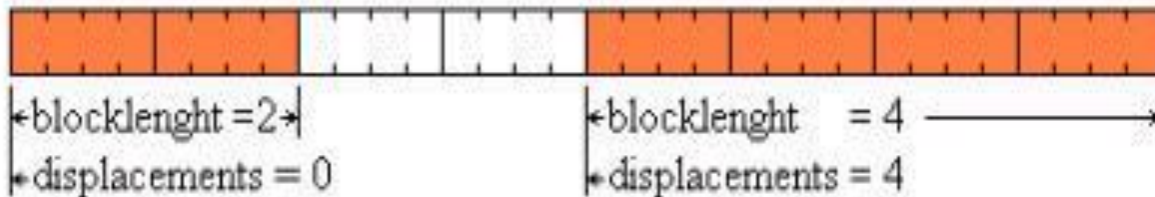
MPI_Type_indexed

oldtype = MPI_REAL



count = 2 blocklength = (2, 4) displacements = (0, 4)

newtype



MPI_Type_indexed

```
int MPI_Type_indexed(int count, int *array_of_blocklengths, int  
*array_of_displacements, MPI_Datatype oldtype,  
MPI_Datatype *newtype)
```

count - число блоков

array_of_blocklengths - массив, содержащий число элементов базового типа в каждом блоке

array_of_displacements - массив смещений каждого блока от начала размещения элемента нового типа, смещения измеряются числом элементов базового типа

oldtype - базовый тип данных

newtype - новый производный тип данных

■ Смещения между последовательными блоками не обязательно должны совпадать. Это позволяет выполнять пересылку данных одним вызовом.

Пример: верхнетреугольная матрица

[0][0]]	[0][1]]								
	Последовательное расположение								

Пересылка верхнетреугольной матрицы

```
double a[100][100];
int disp[100], blocklen[100], i, dest, tag;
MPI_Datatype upper;
/* compute start and size of each row */
for (i = 0; i < 100; ++i){
    disp[i] = 100*i + i;
    blocklen[i] = 100 - i;
}
MPI_Type_indexed(100, blocklen, disp, MPI_DOUBLE, &upper);
MPI_Type_commit(&upper);
MPI_Send(a, 1, upper, dest, tag, MPI_COMM_WORLD);
MPI_Type_free (&upper);
```

MPI_Type_indexed_block

```
int MPI_Type_create_indexed_block (int count, int blocklengths, int  
*array_of_displacements, MPI_Datatype oldtype,  
MPI_Datatype *newtype)
```

count - число блоков

blocklengths - число элементов базового типа в каждом блоке

array_of_displacements - массив смещений каждого блока от начала размещения элемента нового типа, смещения измеряются числом элементов базового типа

oldtype - базовый тип данных

newtype - новый производный тип данных

Отличие от **MPI_Type_indexed** – все блоки одинаковой длины

MPI_Type_create_subarray

```
int MPI_Type_create_subarray ( int ndims, int *array_of_sizes,  
int *array_of_subsizes, int *array_of_starts, int order,  
MPI_Datatype oldtype, MPI_Datatype *newtype)
```

ndims – число измерений массива

array_of_sizes – количество элементов по измерениям глобального массива

array_of_subsizes – количество элементов по измерениям подмассива

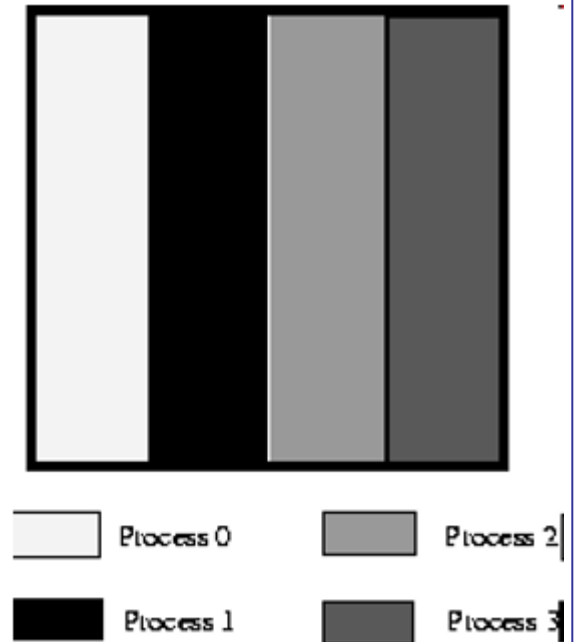
array_of_starts – координаты начала подмассива в глобальном массиве

order – порядок расположения элементов в массиве (C или Fortran)

MPI_Datatype oldtype, MPI_Datatype *newtype

MPI_Type_create_subarray. Пример

```
double subarray[100][25];  
MPI_Datatype filetype;  
int sizes[2], subsizes[2], starts[2]; int rank;  
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);  
sizes[0]=100; sizes[1]=100;  
subsizes[0]=100; subsizes[1]=25;  
starts[0]=0; starts[1]=rank*subsizes[1];  
MPI_Type_create_subarray(2, sizes, subsizes, starts)  
MPI_ORDER_C, MPI_DOUBLE, &filetype);  
MPI_Type_commit(&filetype);
```



MPI_Type_create_struct

oldtypes = (MPI_INT, MPI_SHORT, MPI_CHAR)



count = 3 blocklenght = (1, 6, 4) displacements = (0, 12, 26)

newtype



*blocklenght = 1
*displacements = 0

*blocklenght = 6
*displacements = 12

*blocklenght = 4
*displacements = 26

MPI_Type_create_struct

```
int MPI_Type_create_struct (int count, int *array_of_blocklengths,  
MPI_Aint *array_of_displacements, MPI_Datatype  
*array_of_types, MPI_Datatype *newtype)
```

count - число блоков;

array_of_blocklength - массив, содержащий число элементов одного из базовых типов в каждом блоке;

array_of_displacements - массив смещений каждого блока от начала размещения структуры, смещения измеряются в байтах;

array_of_type - массив, содержащий тип элементов в каждом блоке;

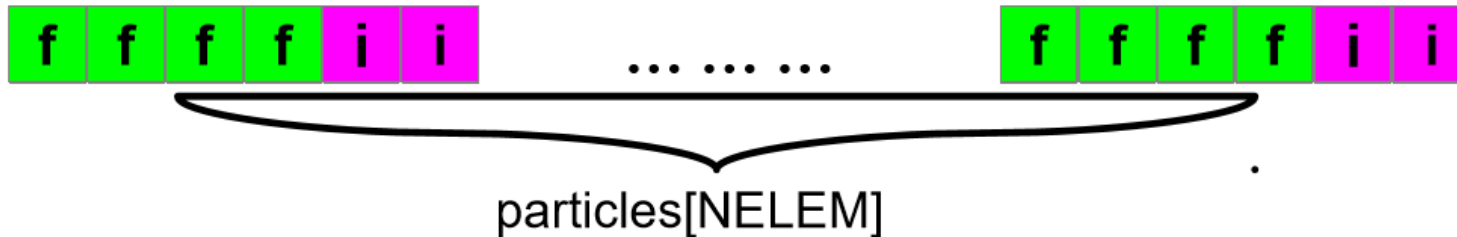
newtype - новый производный тип данных.

Наиболее общий конструктор.

```
MPI_Type_extent(MPI_FLOAT, &extent);
```

```
count = 2;  
blockcounts[0] = 4;      blockcount[1] = 2;  
oldtypes[0] = MPI_FLOAT; oldtypes[1] = MPI_INT;  
displ[0] = 0;            displ[1] = 4*extent;
```

```
struct {  
    float x, y, z, velocity;  
    int n, type;  
} Particle;  
  
Particle particles[NELEM];
```



```
MPI_Type_create_struct (count, blockcounts, displ, oldtypes, &particletype);  
MPI_Type_commit(&particletype);
```

```
struct { float x, y, z, velocity; int n, type; } Particle;  
Particle particles[NELEM];
```

```
int count, blockcounts[2]; MPI_Aint displ[2]; MPI_Datatype particletype,  
    oldtypes[2];  
count = 2; blockcounts[0] = 4; blockcount[1] = 2; oldtypes[0]=  
    MPI_FLOAT; oldtypes[1] = MPI_INT;  
MPI_Type_extent (MPI_FLOAT, &extent); displ[0] = 0; displ[1] =  
    4*extent;  
MPI_Type_create_struct (count, blockcounts, displ, oldtypes,  
    &particletype);  
MPI_Type_commit(&particletype);  
MPI_Send (particles, NELEM, particletype, dest, tag,  
    MPI_COMM_WORLD);  
MPI_Free(&particletype);
```

Проблемы выравнивания элементов структур

```
struct mystruct  
{ char a;  
  int b;  
  char c;  
} x
```



```
struct mystruct  
{ char a;  
  char gap_0[3];  
  int b; char c;  
  char gap_1[3]; } x
```

```
struct PartStruct {  
char class;  
double d[6];  
int b[7]; } particle[100];
```

```
MPI_Datatype ParticleType; int count = 3;  
MPI_Datatype type[3] = {MPI_CHAR, MPI_DOUBLE, MPI_INT};  
int blocklen[3] = {1, 6, 7};  
MPI_Aint disp[3];  
MPI_Get_address(&particle[0].class, &disp[0]);  
MPI_Get_address(&particle[0].d, &disp[1]);  
MPI_Get_address(&particle[0].b, &disp[2]);  
/* Make displacements relative */  
disp[2] -= disp[0]; disp[1] -= disp[0]; disp[0] = 0;  
MPI_Type_create_struct (count, blocklen, disp, type, &ParticleType);  
MPI_Type_commit (&ParticleType);  
MPI_Send(particle, 100, ParticleType, dest, tag, comm); MPI_Type_free  
(&ParticleType);
```


Возможные проблемы при выравнивании. Последний член структуры

```
int MPI_Type_create_resized (MPI_Datatype oldtype, MPI_Aint lb,  
MPI_Aint extent, MPI_Datatype * newtype)
```

Создается новый тип, идентичный старому за исключением того,
что новый $lb = lb + extent$

Пример использования MPI_Type_create_resized

```
/* Sending an array of structs portably */
struct PartStruct particle[100];
MPI_Datatype ParticleType;
...
/* check that the extent is correct */
MPI_Type_get_extent(ParticleType, &lb, &extent);
if ( extent != sizeof(particle[0]) )
{
    MPI_Datatype old = ParticleType;
    MPI_Type_create_resized ( old, 0, sizeof(particle[0]), &ParticleType);
    MPI_Type_free(&old);
}
MPI_Type_commit ( &ParticleType);
```

Упаковка данных

- Упаковка / распаковка:
 - MPI_Pack
 - MPI_Unpack
- Определение размера буфера для упаковки:
 - MPI_Pack_size

MPI_Pack

```
int MPI_Pack(void* inbuf, int incount, MPI_Datatype datatype,  
void *outbuf, int outsize, int *position, MPI_Comm comm)
```

inbuf - адрес начала области памяти с элементами,
которые требуется упаковать;
incount - число упаковываемых элементов;
datatype - тип упаковываемых элементов;
outbuf - адрес начала выходного буфера для упакованных данных;
outsize - размер выходного буфера в байтах;
position - текущая позиция в выходном буфере в байтах;
comm - коммуникатор.

MPI_Unpack

```
int MPI_Unpack(void* inbuf, int insize, int *position, void *outbuf,  
               int outcount, MPI_Datatype datatype, MPI_Comm comm)
```

inbuf - адрес начала входного буфера с упакованными данными;
insize - размер входного буфера в байтах;
position - текущая позиция во входном буфере в байтах;
outbuf - адрес начала области памяти для размещения
 распакованных элементов;
outcount - число извлекаемых элементов;
datatype - тип извлекаемых элементов;
comm - коммуникатор.

Пересылка элементов разного типа

- элементы нужно предварительно запаковать в один массив, последовательно обращаясь к функции упаковки `MPI_Pack`
- при первом вызове функции упаковки параметр `position`, как правило, устанавливается в 0, чтобы упакованное представление размещалось с начала буфера
- для непрерывного заполнения буфера необходимо в каждом последующем вызове использовать значение параметра `position`, полученное из предыдущего вызова
- распаковывать - аналогично

MPI_Pack_size

```
int MPI_Pack_size(int incount, MPI_Datatype  
datatype, MPI_Comm comm, int *size)
```

incount - число элементов, подлежащих упаковке

datatype - тип элементов, подлежащих упаковке

comm - коммуникатор

size - размер сообщения в байтах после его упаковки

Пример рассылки разнотипных данных с использованием функций MPI_Pack и MPI_Unpack

```
char buff[100];
double x, y;
int position, a[2];
{
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myrank);
if (myrank == 0)
{ /* Упаковка данных*/
position = 0;
MPI_Pack(&x, 1, MPI_DOUBLE, buff, 100, &position, MPI_COMM_WORLD);
MPI_Pack(&y, 1, MPI_DOUBLE, buff, 100, &position, MPI_COMM_WORLD);
MPI_Pack(a, 2, MPI_INT, buff, 100, &position, MPI_COMM_WORLD);
}

/* Рассылка упакованного сообщения */
MPI_Bcast(buff, position, MPI_PACKED, 0, MPI_COMM_WORLD);
/* Распаковка сообщения во всех процессах */
if (myrank != 0)
position = 0;
MPI_Unpack(buff, 100, &position, &x, 1, MPI_DOUBLE, MPI_COMM_WORLD);
MPI_Unpack(buff, 100, &position, &y, 1, MPI_DOUBLE, MPI_COMM_WORLD);
MPI_Unpack(buff, 100, &position, a, 2, MPI_INT, MPI_COMM_WORLD);
}
```